合	肥	I	41	大	学	试	卷	(B)	(共2页,第 页

2019~2020 学年第 二 学期 课程代码 0521380X 课程名称 0542260X 学分 2 课程性质: 必修□、选修■、限修□ 考试形式: 开卷□ 闭卷■

考试日期 命题教师 系/教研室主任审批签名 专业班级(教学班) 2016 级电信科等 2020/05/10

- 一、单项选择题(每小题 2 分, 共 20 分)
- 1、同 CISC 相比, 下面哪一项不属于 RISC 处理器的特征()。
- A、采用固定长度的指令格式,指令规整、简单、基本寻址方式有 2~3 种。
- B、减少指令数和寻址方式, 使控制部件简化, 加快执行速度。
- C、数据处理指令只对寄存器进行操作,只有加载/存储指令可以访问存储器,以提高指令的执行效率, 同时简化处理器的设计。
- D、RISC 处理器都采用哈佛结构
- 2、嵌入式系统应用软件一般在宿主机上开发,在目标机上运行,因此需要一个()环境。
- A、交互操作系统

B、交叉编译

C、交互平台

- D、分布式计算
- 3、在下列 ARM 处理器的各种模式中,()模式有自己独立的 R8-R14 寄存器。
- A、系统模式(System)
- B、终止模式(Abort)
- C、中断模式(IRO)
- D、快中断模式(FIO)
- 4、下列()是 ARM-Linux 的可执行文件?
- A. Hello.c B. Hello.o C. Hello.h D. Hello.bin
- 5、在 CPU 和物理内存之间进行地址转换时,() 将地址从虚拟(逻辑)地址空间映射到物理地址 空间。
- A, TCB
- B, MMU C, CACHE
- 6、ADD RO, R1, #3 属于() 寻址方式。

- A、立即寻址 B、多寄存器寻址 C、寄存器直接寻址 D、相对寻址

D. DMA

- 7、() 命令是在 vi 编辑器中执行存盘退出。

- C. q!
- D. WO
- 8、串口波特率 9600bps 是指数据每秒传输()。
- A、9600 个字节 B、9600 个比特 C、9600 个字
- D、9600 个字符
- 9、下列软件中,不属于 BootLoader 的是()。
- A, vivi
- B, busybox
- C, uboot
- D, blob

- 10、在 32 位 ARM 处理器上, 假设栈项指针寄存器的当前值为 0x00FFFFE8, 那么在执行完指令"push r0"后, 栈指针的当前值应为()
- A) 0x00FFFFE4
- B) 0x00FFFFE6
- C) 0x00FFFFEA
- D) 0x00FFFFEC

- 二、填空题 (每空1分,共20分) 一类微妙部
- 1. ARM 有三种含义,分别是/公司名、盗通称 与 一种 故术。
- 2. ARM 微处理器的工作状态一般有 ARM 、 Thumb 两种,两种状态之间的切换采用 PX 指令。
- 3. 嵌入式 LINUX 的内核有五个组成部分,它们是进程调 度、内存管据 网络接口、 虚拟文件系统 、和进程间减差
- 5、存储一个 32 位数 0x12876165 到 2000H~2003H 四个字节单元中, 若以小端模式存储, 则 2000H~
- 三、判断改错题(每题2分,共20分),如果错误,修改过来。
- 1、寄存器 CPSR 可在任何模式下被访问。()
- 2、在嵌入式开发环境组建方案中采用 windows+VMware+CentOS 是常用的配置方案。(\/)
- 3、RS-485 采用差分信号作为逻辑信号。()
- 4、软件中断指令SWI用于进入用户模式。(X) Wer-> SVC
- 5、指令 CMN R0,#1 表示 R0 与 1 比较。(×)
- 6、若 R1=2000H, (2000H)=0x86, (2008H)=0x39, 则执行指令 LDR R0, [R1, #8]!后 R0 的值 0x2008 DX3º (X)
- 7、寄存器 R13 除了可以做通用寄存器外,还可以做程序计数器。(×)
- 8、FIQ 中断的入口地址是 0x00000008。(×) 0 (o o · · · o | C
- 9、ARM 寄存器组有 37 个寄存器。(\/)
- 10、uCOS-II 属于嵌入式操作系统。()

(共2页, 第 页) 学 (B)

2019~2020 学年第 二 学期 课程代码 0521380X 课程名称 0542260X 学分 2 课程性质: 必修□、选修■、限修□ 考试形式: 开卷□ 闭卷■

专业班级 (教学班) 2016 级电信科等 考试日期

2020/05/10

命题教师

系/教研室主任审批签名

四、简答题 (每小题 5 分, 共 25 分

1、简要叙述嵌入式系统的定义、与桌面通用系统的区别。

区别)(取入式)任务专用面确定,对实时性要求高,高可靠性,故障客已能力弱

功耗的车,可用资源少,开发要专用工具和特殊方法,保含的计算机应用技术

2、CPSR/SPSR 的结构如下,解释条件码标志和控制位部分每部分的含义。



3、友善之臂 Tiny 6410 开发系统采用 S3C6410 为核心处理器的, NAND 和 SUPER-BOOT 模式有何 区别? 烧写系统采用哪种。

+-[Upload]--+

ymodem xmodem

kermit

ascii

Press CTRL-A| zmodem

4、试说明 看门狗 Watchdog 的作用和原理?

Compiled on Mar 13 2008, 00:58:14.

作用: 用来引导载入式微处设置脱高和锁 工作状态的部件。

5、下图所示是什么控件?有何作用?

Welcome to minicom 2.3

[root@FriendlyARM /]#

[root@FriendlyARM /]#

OPTIONS: I18n

Port /dev/ttyUSB0

原理。春晚后动初如此后,初如北程庆想看看了狗 过一个预定间陷看门狗执行一次(+1或一), 若软件和设备正常工作,计数值满的时候, TIN special 旅往程序会享置着门狗兽在鹬的计藏初 值,健侯计数并一直循环,

Minicom 作为调试嵌入式开发板的信息 榆出的造视成和键色输入的工具 五、程序题 (第一题 6分, 第二题 9分, 共 15分)

1、初始值 R1=23H, R2=0FH 执行指令 BIC R0, R1, R2, LSL #1 后, 寄存器 R0, R1 的值分别 是多少?

2、R0 中存放 a, R1 中存放 b; 编程实现 R0 中存放两者的最大公约数。

1.
$$P_0 = 21 \text{ H}$$

$$R_1 = 23 \text{ H}$$

$$R_2 = 16 \text{ H}$$

gcd

SUBCT Po, Po, Po, Po; if(a>b) a=a-b SUBLT P1, P1, Po; if(b>a) b=b-a BNE ged; if(a!=b) 跳ged 健康批行 信东,返回 MOV PC, LR;