Линейная алгерба стр. 1 из 4

Нильпотентный оператор. Базис Жордана

 $\sphericalangle \tau: L \to L$ — нильпотентный оператор

 $\{e_i\}_{i=1}^n$ — базис $L \Rightarrow \tau \leftrightarrow A_{\tau}$

$$\tau(e_i) = \sum_{j=1}^{n} a_i^j e_j, ||a_i^j|| = A_{\tau}$$

$$\tau(\tau(e_i)) = \sum_{i=1}^n a_i^j \sum_{k=1}^n a_j^k e_k = \sum_{i=1}^n a_i^j a_j^k e_k$$

$$0 = \tau(\dots \tau(\tau(e_i))) = \sum_{j,k,l,\dots=1}^n a_i^j a_j^k \cdots a_k^l e_l$$

Если хотя бы один диагональный элемент $a_i^i \neq 0$, то для $j = k = \ldots = i$ получается ненулевой коэффициент при $e_i \Rightarrow$ результат суммы не 0, что противоречит нильпотентности $\Rightarrow a_i^i = 0$

Канонический вид матрицы нильпотентного оператора:
$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}$$

Определение. Линейный оператор, который в некотором базисе имеет своей матрицей (жорданову) клетку вида A_{τ} называется **одно**кл**еточным** нильпотентным оператором.

Лемма 1. $p_{\tau}(\lambda) = \lambda^m$ — минимальный многочлен для τ^m

$$]\{e_j\}_{j=1}^4 = \begin{bmatrix} 1\\0\\0\\0\\0\end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0\\1\\0\\0\end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0\\0\\1\\0\end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0\\0\\1\\1\end{bmatrix}, A_\tau = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0\\0 & 0 & 1 & 0\\0 & 0 & 0 & 1\\0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$A_{\tau}(e_4) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = e_3, A_{\tau}(e_3) = e_2, A_{\tau}(e_2) = e_1, A_{\tau}(e_1) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

 e_1 — единственный собственный вектор для τ , собственное значение = 0

$$\sigma_{\tau} = \{0^{(m)}\}$$

 $\sphericalangle L_j = \mathcal{L}\{e_1 \dots e_j\}$ — инвариантное подпространство $\forall j$, но не ультраинвариантное, т.к. $\mathcal{L}\{e_{j+1}\dots e_n\}$ — не инвариантное подпространство.

M3137y2019 Лекция 9 Линейная алгерба стр. 2 из 4

 e_2 — присоединенный вектор первого порядка, т.к. $au e_2 = e_1$

 e_3 — присоединенный вектор второго порядка

| au — не одноклеточный, тогда

$$\tau = \dot{+} \sum_{i=1}^{k} \tau_i = \sum_{i=1}^{k} \tau_i \mathcal{P}_i$$

Лемма 2. au — нильпотентный оператор порядка $m = \max_{i=1...k} m_i$

 \mathcal{A} оказательство. $au \leftrightarrow A_{ au} = diag\{A_{ au}^1, A_{ au}^2 \dots A_{ au}^k\}$, где $A_{ au}^j$ одноклеточная.

$$A^{l} = diam\{(A_{\tau}^{1})^{l}, (A_{\tau}^{2})^{l} \dots (A_{\tau}^{k})^{l}\} = 0 \Leftrightarrow \forall j \ (A_{\tau}^{j})^{l} = 0 \Leftrightarrow l = \max_{i=1...k} m_{i}$$

] au:X o X — нильпотентный оператор порядка m, тогда в x \exists базис, в котором:

$$\tau = \dot{+} \sum_{i=1}^{k} \tau_i$$

где τ_i — одноклеточный оператор.

Доказательство.] $\{L_j\}_{j=1}^k$ — ультраинвариантные для τ, k — число собственных векторов оператора τ .

$$L_j o au_j o T_j$$
 — одноклеточный оператор. \square

Таким образом, в базисе Жордана $\varphi_j = \lambda_j \mathcal{I} + au_j$

$$]\varphi: X \to X, X = \dot{+} \sum_{j=1}^k L_j$$

$$]eta(X)$$
 — базис $X\Rightarrow eta(X)=\{eta(L_j)\}_{j=1}^k$

 $eta(L_j)$ — базис Жордана в L_j (чтобы $arphi_j$ выглядел как выше)

 $\beta(X)$ — базис Жордана в пространстве X

Определение. Матрица оператора φ в базисе $\beta(x)$ называется жордановой нормальной формой матрицы линейного оператора φ .

$$\varphi = diag\{\varphi_1 \dots \varphi_k\} \quad \varphi_j = diag\{\lambda_j \mathcal{I}_1 + \tau_1, \lambda_j \mathcal{I}_2 + \tau_2 \dots\}$$

Теорема 1. Гамильтона-Коши.

$$\chi_{\varphi}(\lambda) \in J_{\varphi}$$

M3137y2019 Лекция 9

Линейная алгерба стр. 3 из 4

Доказательство. Тривиально.

$$p_{\varphi}(\lambda) = \prod_{j=1}^{k} (\lambda - \lambda_j)^{m_j} \quad \chi_{\varphi}(\lambda) = \prod_{j=1}^{k} (\lambda - \lambda_j)^{n_j}$$

Определение. • n_j — полная кратность собственных значений λ_j

• n_j — алгебраическая кратность собственных значений λ_j

$$n_j = \dim L_j \quad m_j = \dim \operatorname{Ker} \left(\lambda - \lambda_j \right) \quad r_j =$$
 чило жордановых блоков

Лемма 3.

$$1 \le m_j \le n_j, 1 \le r_j \le n_j$$

Частные случаи:

- 1. $n_i = 1 \Rightarrow r_i = m_i = 1 \Rightarrow$ оператор с простым спектром
- 2. $r_i = n_i \Leftrightarrow m_i = 1 \Rightarrow$ оператор скалярного типа
- 3. $r_i = 1 \Leftrightarrow m_i = n_i \Rightarrow$ один жорданов блок

Функции от оператора

$$\varphi: X \to X, f(x) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m x^m$$

 $\triangleleft f(\varphi) - ?$

$$\varphi = \dot{+} \sum_{j=1}^{k} \varphi_j \Rightarrow A_{\varphi} = diag\{A_{\varphi}^{(1)}, A_{\varphi}^{(2)} \dots A_{\varphi}^{(k)}\}$$

$$f(\varphi) = diag\{f(A_{\varphi}^{(1)}), f(A_{\varphi}^{(2)}) \dots f(A_{\varphi}^{(k)})\}$$

$$f(\varphi_j) - ? \quad \varphi_j = \lambda_j \mathcal{I} + \tau_j, \tau_j^{m_j} = 0$$

$$\sphericalangle (\lambda_j \mathcal{I} + \tau_j)^m = \sum_{j=1}^{m} c_m^r \tau_j^r \lambda_j^{m-r}$$

Если $r \geq m_j$, то слагаемое =0, т.к. $au_j^{m_j} = 0$

$$diag_{0}(\lambda_{j}\mathcal{I} + \tau_{j})^{m} = \{c_{m}^{0}\lambda_{j}^{m}, c_{m}^{0}\lambda_{j}^{m} \dots c_{m}^{0}\lambda_{j}^{m}\}$$
$$diag_{+1}(\lambda_{j}\mathcal{I} + \tau_{j})^{m} = \{c_{m}^{1}\lambda_{j}^{m-1}, c_{m}^{1}\lambda_{j}^{m-1} \dots c_{m}^{1}\lambda_{j}^{m-1}\}$$

M3137y2019 Лекция 9

Линейная алгерба стр. 4 из 4

:

$$diag_{+m_{j-1}}(\lambda_j \mathcal{I} + \tau_j) = \{c_m^{m-1}\lambda_j, c_m^{m-1}\lambda_j \dots c_m^{m-1}\lambda_j\}$$

Примечание.

$$diag f(\lambda_j \mathcal{I} + \tau_j) = \{ f(\lambda_j), f(\lambda_j) \dots f(\lambda_j) \}$$

$$diag_{+1} f(\lambda_j \mathcal{I} + \tau_j) = \{ f'(\lambda_j), f'(\lambda_j) \dots f'(\lambda_j) \}$$

$$diag_{+2} f(\lambda_j \mathcal{I} + \tau_j) = \{ \frac{1}{2!} f''(\lambda_j), \frac{1}{2!} f''(\lambda_j) \dots \frac{1}{2!} f''(\lambda_j) \}$$

Примечание.

$$\tilde{A}_{\varphi} = SA_{\varphi}T \quad (\tilde{A}_{\varphi})^p = SA_{\varphi}^pT$$

Пример.
$$f(x) = \sin x$$
 $A_{\varphi} = \begin{bmatrix} \lambda & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \lambda \end{bmatrix}$

$$f(A_{\varphi}) = \begin{bmatrix} \sin \lambda & \cos \lambda & -\frac{1}{2}\sin \lambda & -\frac{1}{6}\cos \lambda \\ 0 & \sin \lambda & \cos \lambda & -\frac{1}{2}\sin \lambda \\ 0 & 0 & \sin \lambda & \cos \lambda \\ 0 & 0 & 0 & \sin \lambda \end{bmatrix}$$

M3137y2019 Лекция 9