## GEOMETRÍA I. Examen del Tema 3

– Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas – Curso 2011/12

## Nombre:

Razonar todas las respuestas

- 1. (a) Si  $f \in L(V, V')$ , B es base de V y f(B) es un conjunto de vectores linealmente independiente, i, f es inyectiva?
  - (b) Si  $f \in \text{End}(V)$  con M(f, B, B') = I, ¿es cierto que f = Id?
  - (c) Si  $f \in L(V, V')$ , probar que  $Ker(f) = an(Im(f^t))$ .
- 2. En  $\mathbb{R}^3$  se considera  $U = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; 2x + y = 0\}$ . Hallar un endomorfismo f de  $\mathbb{R}^3$  tal que Ker(f) = U. Hallar una base de Im(f). Hallar  $M(f, B_u)$ .
- 3. Sea  $U = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4; x + y z = 0\}$ . Hallar una base de an(U). Ampliar a una base B' de  $\mathbb{R}^{4*}$ . Hallar la base B de  $\mathbb{R}^4$  tal que  $B^* = B'$  (todo lo anterior en términos de  $B_u^*$ ).
- 4. Se considera la aplicación lineal  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$  dada por f(x,y,z) = (x+y,y+z) y  $\varphi \in \mathbb{R}^{2^*}$  dada por  $\varphi(x,y) = x-2y$ . Hallar una base de Ker(f). Calcula las coordenadas de  $f^t(\varphi)$  respecto de la base usual de  $\mathbb{R}^{3^*}$ .

Soluciones (puede haber diferentes maneras correctas de responder a las preguntas)

- 1. (a) Sí. La aplicación será inyectiva si  $\operatorname{Ker}(f) = \{0\}$ . Sea  $v \in \operatorname{Ker}(f)$ . Sean  $\lambda_i \in \mathbb{R}$  tal que  $v = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i$ . Entonces  $0 = f(v) = \sum_{i=1}^n \lambda_i f(e_i)$ . Como f(B) es un conjunto de vectores linealmente independiente, entonces  $\lambda_i = 0$ , para todo i y por tanto, v = 0.
  - (b) No. Sea V un espacio vectorial cualquiera, B y B' bases (distintas) de V y f el endomorfismo definido por  $f(e_i) = e'_i$ ,  $1 \le i \le n$ . Entonces  $f \ne \text{Id}$  pues  $B \ne B'$  pero M(f, B, B') = I.
  - (c) Primero se prueba que  $\operatorname{Ker}(f) \subset \operatorname{an}(\operatorname{Im}(f^t))$  y luego que  $\operatorname{dim}(\operatorname{Ker}(f)) = \operatorname{dim}(\operatorname{an}(\operatorname{Im}(f^t)))$  (usaremos  $V^{**} = V$ ). Sea  $v \in \operatorname{Ker}(f)$ . Tomamos  $\varphi \in \operatorname{Im}(f^t)$  y hay que probar que  $v(\varphi) = 0$ , es decir,  $\varphi(v) = 0$ . Como  $\varphi \in \operatorname{Im}(f^t)$ , existe  $\varphi' \in V'^*$  tal que  $f^t(\varphi') = \varphi$ . Por tanto,

$$\varphi(v) = f^t(\varphi')(v) = \varphi'(f(v)) \stackrel{(1)}{=} \varphi'(0) = 0,$$

donde en (1) se ha usado que  $v \in \text{Ker}(f)$ .

Por otro lado, si  $n = dim(V) = dim(V^*)$ , se tiene

$$\dim(\operatorname{an}(\operatorname{Im}(f^t))) = n - \dim(\operatorname{Im}(f^t)) \stackrel{(1)}{=} n - \dim(\operatorname{Im}(f)) \stackrel{(2)}{=} \dim(\operatorname{Ker}(f)),$$

donde en (1) se usa que  $r(f) = r(f^t)$  y en (2) que  $n = \dim(Ker(f)) + r(f)$ .

2. Como sólo hay una ecuación cartesiana de U, entonces  $\dim(U) = 2$  y una base de U es  $\{(-1,2,0),(0,0,1)\}$ . Ampliamos a una base de  $\mathbb{R}^3$ :  $B = \{(-1,2,0),(0,0,1),(0,1,0)\}$ , pues al poner los tres vectores en una matriz, su determinante no es cero (es justamente 1). Se define f mediante

$$f(-1,2,0) = f(0,0,1) = (0,0,0), f(0,1,0) = (1,0,0).$$

Entonces

$$(-1,2,0), (0,0,1) \in \text{Ker}(f) \Rightarrow U = <(-1,2,0), (0,0,1) > \subset \text{Ker}(f)$$

y dim $(Ker(f)) \ge 2$ . Por otro lado,

$$(1,0,0) = f(0,1,0) \in \text{Im}(f) \Rightarrow <(1,0,0) > \subset Im(f)$$

y así  $\dim(\operatorname{Im}(f)) \geq 1$ . Como  $\dim(\mathbb{R}^3) = 3 = n(f) + r(f)$ , entonces n(f) = 2, r(f) = 1 y tenemos igualdades en todas las inclusiones anteriores. De paso, una base de  $\operatorname{Im}(f)$  es  $\{(1,0,0)\}$ .

Para hallar la matriz, sólo hay que calcular f(1,0,0). Hallando las coordenadas de este vector respecto de B, obtenemos que son: (-1/2,0,1/2), luego

$$f(1,0,0) = -\frac{1}{2}f(-1,2,0) + \frac{1}{2}f(0,1,0) = (\frac{1}{2},0,0).$$

Por tanto,

$$M(f, B_u) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

3. Si  $B_u^* = \{\omega_1, \omega_2, \omega_3, \omega_4\}$ , y como la ecuación cartesiana de U respecto de  $B_u$  es x + y - z = 0, entonces una base de an(U) es  $\{(1, 1, -1, 0)\}$ , escrito el vector en coordenadas respecto de  $B_u^*$ , es decir,  $\{\omega_1 + \omega_2 - \omega_3\}$ .

Si escribimos este vector en coordenadas respecto de  $B_u^*$  y ampliamos hasta una base de  $\mathbb{R}^4$ , obtenemos las coordenadas de vectores de  $\mathbb{R}^{4*}$  respecto de  $B_u^*$  que forman una base de  $\mathbb{R}^{4*}$ . Basta con tomar:  $\{(1,1,-1,0),(0,1,0,0),(0,0,1,0),(0,0,0,1)\}$ , es decir,  $B' = \{\omega_1 + \omega_2 - \omega_3, \omega_2, \omega_3, \omega_4\}$ .

Sea  $B' = B^* = \{\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4\}$  y  $B' = \{e'_1, e'_2, e'_3, e'_4\}$ . Escribimos  $e'_1 = (a, b, c, d)$  y aplicamos a  $e'_1$  los elementos de B':

$$a + b - c = 1, b = 0, c = 0, d = 0.$$

Resolviendo, queda  $e_1'=(1,0,0,0)$ . Del mismo modo se hace para los demás vectores, obteniendo:  $e_2'=(-1,1,0,0)$ ,  $e_3'=(1,0,1,0)$  y  $e_4'=(0,0,0,1)$ .

4. Se tiene  $\text{Ker}(f) = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3; x+y=0, y+z=0\}$ . Como las dos ecuaciones son linealmente independientes, entonces  $\dim(\text{Ker}(f)) = 3-2=1$ . Dando valores a z, obtenemos un vector del núcleo, que constituirá, por tanto, una base del mismo: Ker(f) = <(1,-1,1)>.

Hallamos  $f^t(\varphi)$ .

$$f^{t}(\varphi)(x, y, z) = \varphi(f(x, y, z)) = \varphi(x + y, y + z) = x + y - 2(y + z) = x - y - 2z.$$

Por tanto, si  $B_u = \{e_1, e_2, e_3\}$  y  $B_u^* = \{\omega_1, \omega_2, \omega_3\}$ , las coordenadas de  $f^t(\varphi)$  son (1, -1, -2).

Observaciones:

En el ejercicio 1. (a), como f(B) es un sistema de generadores de Im(f), entonces f(B) es una base de Im(f). Esto prueba que  $\dim(V) = \dim(Im(f))$ . Por la fórmula de las dimensiones, se tiene  $\dim(Ker(f)) = 0$ , es decir, f es inyectiva.

En el ejercicio 4, segundo apartado, podemos escribir  $f^t(\varphi) = a\omega_1 + b\omega_2 + c\omega_3$ . Aplicando a ambos lados la base  $B_u$ , se tiene

$$a = f^{t}(\varphi)(e_1), b = f^{t}(\varphi)(e_2), c = f^{t}(\varphi)(e_3).$$

Por la definición de  $f^t,\,f$  y  $\varphi,$  se concluye

$$a = f^{t}(\varphi)(e_1) = \varphi(f(e_1)) = \varphi(1,0) = 1$$

$$b = f^{t}(\varphi)(e_2) = \varphi(f(e_2)) = \varphi(1, 1) = -1$$

$$c = f^{t}(\varphi)(e_3) = \varphi(f(e_3)) = \varphi(0, 1) = -2$$

y las coordenadas son (1, -1, -2), es decir,  $f^t(\varphi) = \omega_1 - \omega_2 - 2\omega_3$ .