

Hochschule für Angewandte Wissenschaften Hamburg Hamburg University of Applied Sciences

Digitale Signalverarbeitung

Labor Nr. 3: FIR Filter

Autoren: Tommy Jahnke Nils Parche

 $\begin{array}{c} \textit{Professor:} \\ \text{Prof. Dr. Vollmer} \end{array}$



Inhaltsverzeichnis

1	Beschreibung	1
2	Attachements	2
	2.1 A1 Tiefpassentwurf mit fir()	2
	2.2 A2 Tiefpassentwurd mit firpm()	4
	2.3 B Bandpass-Filterentwurf	4
	2.4 C1 Analoge Übertragungscharakteristik des DSK Boards	4
	2.5 C2 Echtzeit-Festkomma-Impementierung des FIR-Filters	4
	2.6 C3 Vergleich des Amplitudengangs vom FIR-Filter Matlab - DSK Board	4
	2.7 D Profiling FIR-ISR	4
	2.8 E Weichenfilter Transformation mit $h_{TP} \rightarrow h_{HP}$	4
	2.9 F Weichenfilter Amplitudengang Hoch- und Tiefpass	4
	2.10 G Weichenfilter Transformation mit $h_{TP} \rightarrow h_{HP}$	4
3	Fazit	5



1 Beschreibung

Die Labordurchführung wurde nach der Praktikumsbeschreibung Kapitel 4 bearbeitet. In dieser Beschreibung wird davon ausgegangen, dass die Laborbeschreibung vorliegt. In den nachfolgenden Bericht wird die Fast-Fourier-Transformation nach dem Radix-2 Methode für eine 8 und 64 Punkte FFT untersucht.

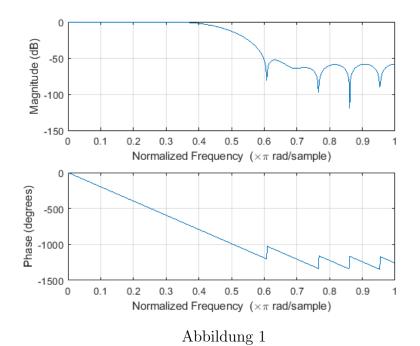


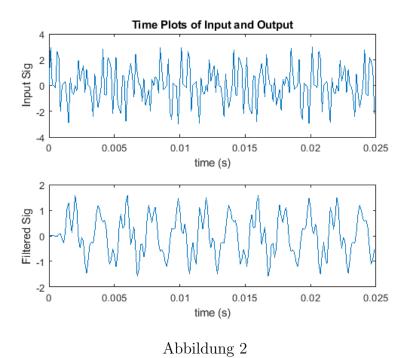
2 Attachements

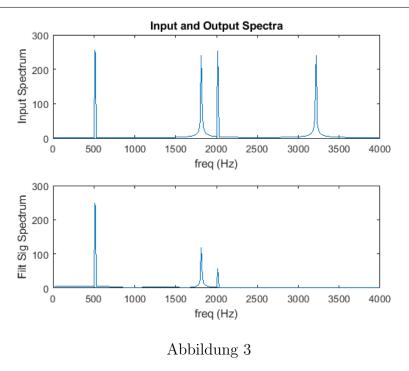
2.1 A1 Tiefpassentwurf mit fir()

```
% fir_2a.m
   % FIR filter design example using the MATLAB FIR1 function
   % Autor: Nils Parche, 18.11.2017
   N=23; %FIR1 requires filter order (N) to be EVEN when gain = 1 at Fs/2.
   % Normierte Eckfrequenz im Durchlassbereich auf Fs/2. 1800 Hz/4000Hz = 9/20
7
   % = 0.45
8
   \% Normierte Eckfrequenz im Sperrbereich auf Fs/2. 2600 Hz/4000 Hz = 13/20 = 0.65
   W=(9/20); %Specify Bandstop filter with stop band between
10
   \%0.4*(Fs/2) and 0.6*(Fs/2)
   B=fir1(N,W,'DC-1') %Design FIR Filter using default Hamming window.
11
   correction = 32767; % Correction for 16-bit integer normalized 1
   B_correction =int16(B*correction) %cast B to 16 bit short Int
   %create header file fir_coef.h (FIR filter coefficients)
   filnam = fopen('LP_coeff.h', 'w'); % generate include-file
   fprintf(filnam,'#define N %d\n', N+1);
17
   fprintf(filnam,'short h[N]={\n');
18
   j = 0;
19
   for i= 1:N+1;
20
    fprintf(filnam,' %6.0f,', B_correction(i));
21
    j = j + 1;
22
    if j > 7
23
    fprintf(filnam, '\n');
24
    j = 0;
25
    end
26
   end
```

Listing 1: butterfly correction







- 2.2 A2 Tiefpassentwurd mit firpm()
- 2.3 B Bandpass-Filterentwurf
- 2.4 C1 Analoge Übertragungscharakteristik des DSK Boards
- 2.5 C2 Echtzeit-Festkomma-Impementierung des FIR-Filters
- 2.6 C3 Vergleich des Amplitudengangs vom FIR-Filter Matlab- DSK Board
- 2.7 D Profiling FIR-ISR
- 2.8 E Weichenfilter Transformation mit $h_{TP} \rightarrow h_{HP}$
- 2.9 F Weichenfilter Amplitudengang Hoch- und Tiefpass
- 2.10 G Weichenfilter Transformation mit $h_{TP} \rightarrow h_{HP}$



3 Fazit