徐 至强

高级软件架构师

\$\psi +86 \ 13585618661\$
 \$\psi +1 \ (805) \ 6698661\$
 \$\pi +86 \ 21 \ 67663700\$
 \$\psi \ xeonxu@gmail.com\$
 \$\psi \ blog.xeonxu.info\$
 \$\psi \ xeonxu\$

★ xeonxu

出生: 1983.11 年龄: 38

Work as a hacker. Hack as an artist.

简介

- 本科毕业,学士学位。软件开发 15 年,国家软件设计师职称。
- 拥有 14 年嵌入式软件开发经验: 3 年车载项目,7.5 年手机研发,3.5 年机器人研发; 其中,有 5 年时间专注手机电池管理,3 年 ROS 平台应用开发,1.5 年 RT-Thread 及 STM32 传感器设计开发经验。
- 熟悉 Linux 开发环境,内核驱动开发调试,RT-Thread 开发及配置,Android 开发配置,GCC 工具链和 GDB 调试工具。能够根据需求,编写实现相应脚本进行自动化系统集成并构建高效的开发测试环境。
- 熟练使用 C 语言,Bash 脚本,Git 版本管理,Jenkins 工具,以及能够基于 Docker 做一些开发和应用。此外,会使用 python,elisp,common lisp 等。
- 拥有 2 年管理经验,负责过 3 款手机驱动的研发工作及机器人软件架构的重构工作。
- 积极参与开源项目,包括 tmk keyboard,RT-Thread,koreader,proxmark3 等。
- 渴求且敬畏技术,作为第一发明人有 8 项已授权专利。

教育背景

2002.09 - 2006.06 交通工程学士学位, 河海大学, 南京.

IT 技能

C 语言 熟练Java 普通内核驱动 熟练RT-Thread 普通Linux/Unix 熟练Android BSP 熟练Git/Repo 熟练Docker 普通Bash 熟练Python 普通Emacs 熟练Vim 普通Latex 普通Scheme 普通

Router Operating System 普通 Robot Operating System 普通

语言技能

 普通话
 良好

 英语
 工作交流

 日语
 工作交流

工作履历

2019.10 - 至今 驱动系统架构师, 上海上汽集团商用车技术中心, 上海市.

工作内容: 汽车网联系统 OTA 协议修订及维护,智能座舱软件架构的设计定义,重构工作。 主要工作:

- 自建网联 OTA 协议修订及维护工作。
- 智能座舱团队基础开发工具链的搭建,以及持续集成服务的配置工作。
- 车身控制器时钟校准策略的制定。
- 基于容器的单核多系统调研及架构方案设计。
- 高通 8155 智能座舱项目
 - QNX+Android 方案中的 CAN 信号到系统接口的架构方案。
 - 斑马 L+L 方案中负责空调模块开发和调试工作。
 - SOA 信号矩阵的沟通和定义。
 - -"人机共驾"功能中,确认高精地图的编译,匹配,渲染等方面的落地方案和细节。
 - 负责前后排地图互动的架构方案和技术细节。

2018.06 - 2019.09 高级软件工程师架构师, 上海云绅智能科技有限公司, 上海市.

工作内容:红星美凯龙"大天使"物联网服务机器人软件架构设计及实现,公司研发环境的构建和维护

主要工作:

- 实现 STM32F4 在 RT Thread 下的 CAN 驱动,编写并实现 CAN 分析仪在 ROS 下的通信节点
- 基于 RT Thread 开发传感器开发框架,定义通信协议,并开发实现上位机的 ROS 节点
- 基于 CAN 总线技术的传感器固件升级方案设计与实现
- 机器人 ROS 系统程序的在线升级(FOTA)功能的设计与实现
- 机器人系统及软件节点的标准输出和打包,实现软件审核上库后,20 分钟内部署入目标机
- o 移植配置 Intel realsense 的驱动和 ROS 节点,移植人脸识别算法节点,解决摄像头热拔插问题
- 制定机器人内部路由器部署方案,实现 4G 和 wifi 双上行自动链路切换功能,同时支持 VPN 拨号至公司内网做业务维护,另外还支持和不同网段的的机内三方设备互联互通
- 为全息项目开发基于 UWB 的室内定位方案
- 标准化工控机生产和部署,开发相关生产工具,实现无人为干预下 5 分钟生产部署一台工控系统的能力
- 编译实现 ROS 的 Docker 环境镜像,同时搭建公司 docker 镜像库服务器
- 搭建维护 gerrit 版本服务器, jenkins 编译服务器, 基于 ROS 配置 AP 漫游以及 QOS

2016.07 - 2018.05 **软件解决方案专家**, 上海木爷机器人有限公司, 上海市.

工作内容: 机器人软件研发, 软件架构设计

主要工作:

- o 开发基于 RK3288 芯片的 Android 平板,负责 RK818 的电池管理以及优化改进系统启动流程
- 基于 NVidia TX1 工控板开发传感器驱动,接口和主控逻辑,研发生产镜像代码管控方案
- 标准化 X86 工控板系统,提高装机效率
- 探索实现基于 Docker 下 ROS 的机器人运行时
- 标准化的 ROS 程序编译系统及打包流程
- 设计实现灵活的机器人程序自动升级架构
- 调研使用 RTOS 重构单片机开发架构,降低开发和维护成本,推动使用开源 GCC 构建目标程序。

2010.06 - 2016.06 嵌入式软件工程师, 上海斐讯数据通信技术有限公司, 上海市.

工作内容: 手机研发

主要工作:

- 开发分别基于 Marvell 平台和 Qualcomm 平台的 Android 智能设备项目
- 开发并推广 windows 和 linux 下可一键安装配置的高通编译环境
- 开发推广基于 ditcc 及 ccache 的 android 分布缓存编译优化方案
- 开发传感器驱动,实现 HAL 和相应 framework。包括地磁,加速度,距离,光以及 TP 等传感 器设备
- 负责电源管理部分逻辑开发,包括电池建模,充放电策略,多路充电切换等
- 特别地在工作中优化改进了电池建模,BMS 算法
- 优化基于控制台的开发环境和开发工具,极大提高项目效率

2009.10 - 2010.06 **嵌入式软件工程师**. 上海品酷网络科技有限公司. 上海市.

工作内容: 开发动态手机主题及手机特效(iShow 主题系统) 主要工作:

- 开发基于 mtk 平台手机的动态主题和菜单特效
- 可无极变色的飘带效果动态屏保
- 可区分昼夜的蒲公英效果动态屏保
- 编写研发自动化脚本工具
- 改进完善手机端的 http 下载程序,支持断点续传

2006.07 - 2009.10 软件工程师, 上海腾龙集团, 上海市.

2008.11 - 2009.10 嵌入式软件工程师, 上海腾龙软件公司, 上海市.

工作内容:对日项目,主要是嵌入式平台的开发。

主要工作:

- 在日立公司的数字电视项目中负责界面开发和编码测试
- ovxworks 到 Linux 的移植项目。改进开发环境,快速解决问题。
- openvg 移植项目,负责主体程序移植以及单元测试编写和回归测试 2008.06 – 2008.11 **Java 工程师**, 京瓷 *Mita* 公司, 大阪市, 外派.

工作内容: 开发用于医院的纸质文档的电子化解决方案 KMCapture Solution。

主要工作:

○ 主要负责 Controller, Facade 以及部分的 Storage 模块设计,编码和测试 2007.05 – 2008.06 **嵌入式软件工程师**, 日立制造所, 日立市, 外派.

工作内容: 开发基于 ARM 处理器的车载项目 AVCCore。该项目后来为凯迪拉克 CTS08,09 车型的车载音响。

主要工作:

- iPod 集成应用。负责车载电脑中 iPod Controller 和 iPod CoreApp 开发和维护
- 负责车载电脑的音频文件头解析处理的开发及维护2006.07 2007.05 Java 工程师, 南大腾龙, 南京市.

工作内容: 为三得利公司开发自动售卖机在线维护管理系统。

主要工作:

- 编写数据库的处理代码和测试代码
- 编写自动化部署脚本
- 文档编写和维护

个人兴趣

体育 F1, 跑步, 滑板运动

制作 机械键盘,电子小器件 看书 技术书籍,小说

电影 纪录片,科幻片

专利

201510477097.X **一种登录认证方法及系统**, 发明, 唯一发明人, 已授权.

201510612722.7 一种扩展移动终端运算能力的系统, 发明, 唯一发明人, 已授权.

201410613796.8 **一种移动终端及其虚拟光驱的实现方法**, 发明, 唯一发明人, 已授权.

201210368281.7 **一种耳机接口装置及基于所述耳机接口装置的控制方法**, 发明, 唯一发明人, 已授权.

201510745100.1 **一种密钥加密方法及系统、电子设备**, 发明, 唯一发明人, 已授权.

201210585845.2 硬件固件独立升级系统及方法,发明,唯一发明人,已授权.

201420615063.3 **一种手机进水保护装置**, 实用新型, 联合发明人, 已授权.

CN201811304800.7A **一种活动区域热力图的生成方法和服务器**, 发明, 唯一发明人, 已授权.

CN201811126148.4A **一种控制在指定区域活动的方法及机器人**, 发明, 唯一发明人, 公示.

CN201811126930.6A **一种磁场发生装置的匹配方法及系统、机器人**, 发明, 唯一发明人, 公示.

CN201811126928.9A **一种坐标校准方法及系统、机器人**, 发明, 唯一发明人, 公示.

━━ 开源项目

参与项目 github.

gitnub.

- twip: 添加 proxy 支持
- ChinaDNS-C: Bug 修复及 tomato 编译支持
- Koreader: Bug 修复及编译速度优化
- tmk_keyboard: 独立为 usb2usb 增加蓝牙功能,蓝牙使用 rn42 模块
- RT Thread: Stm32f1 板级支持 bug 的修复,编写 Stm32f4 hal 版的 CAN 驱动
- ChameleonMini-rebooted: 增加 NTAG-213、215、216 的支持;增加对泽塔奥特曼变身器的支持和密钥监听。

个人项目 github.

- battery_analyzer: 电池 soc 表自动测算工具 vim_configs: 维护的用于公司工作的 vim 配置
- csr_tool: Dump csr 芯片的脚本工具
- Ultramanmedal: 使用 Proxmark3 制作泽塔奥特曼勋章和身份卡的 Lua 程序。
- o bin2elf: 为 bin 文件增加 elf 文件头,从而可以将通过 jtag dump 出来的固件,方便使用支持 elf 的烧录程序将其重新写入设备。该工具主要用来备份国内违反 GPL 不开源的 Proxmark3 私改固
- o wintoolset: Windows 上运行工具脚本的环境。
- trc2asc: 将 PCAN 抓包的 TRC 文件转为通用的 ASC 文件。
- asc2blf: 将 ASC 文件转换为 BLF 文件。
- o exportdrawio:将 Drawio 文件中所有 sheet 页一键导出为 PNG 或者 SVG,PDF 等文件的工具。
- o crackmfkey: 一键获取 ChameleonMini 的监听数据,并计算得到对应扇区的密钥