7 - CAMBIAMENTI DI BASE E AUTOVETTORI

- 1. Nello spazio vettoriale \mathbf{R}^2 si consideri la base $\mathcal{B}=(\mathbf{i},\mathbf{j})$ e i vettori $\mathbf{i}'=\frac{\sqrt{2}}{2}\,\mathbf{i}-\frac{\sqrt{2}}{2}\,\mathbf{j}, \mathbf{j}'=\frac{\sqrt{2}}{2}\,\mathbf{i}+\frac{\sqrt{2}}{2}\,\mathbf{j}$. Provare che $(\mathbf{i}',\mathbf{j}')$ sono una base \mathcal{B}' e determinare le formule che esprimono i cambiamenti di base. Determinare le componenti del vettore $\mathbf{v}=3\mathbf{i}'-\mathbf{j}'$ nella base \mathcal{B} e quelle di $\mathbf{w}=2\mathbf{i}+\mathbf{j}$ nella base \mathcal{B}' .
- 2. Sia $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ l'endomorfismo associato rispetto alla base canonica alla matrice

$$A = \begin{pmatrix} 7 & -3 \\ 3 & 7 \end{pmatrix}$$

determinare la matrice di f rispetto alla base formata dai vettori (1,1) e (1,-1).

- 3. E' dato l'endomorfismo $f: \mathbf{R}^3 \to \mathbf{R}^3$ definito da f(x, y, z) = (x 3z, 2y, -x + 3z). Stabilire se il vettore (0, 3, 0) è autovettore per f e in caso affermativo trovare il corrispondente autovalore.
- 4. Verificare che l'endomorfismo f di \mathbf{R}^2 definito da f(x,y)=(-y,x) non ha autovettori e dare una spiegazione geometrica di questo fatto.
- 5. Verificare (per via geometrica) che l'endomorfismo che associa ad ogni punto P di \mathbf{R}^3 il simmetrico rispetto al piano 2x y + 3z = 0 è diagonalizzabile; determinare inoltre una base di \mathbf{R}^3 tale che rispetto ad essa l'endomorfismo sia rappresentato da una matrice diagonale.
- 6. Dato l'endomorfismo f di \mathbf{R}^3 definito da $f(\mathbf{e_1})=2\mathbf{e_1}, f(\mathbf{e_2})=\mathbf{e_3}, f(\mathbf{e_3})=\mathbf{0}$ dove $(\mathbf{e_1},\mathbf{e_2},\mathbf{e_3})$ è la base canonica di \mathbf{R}^3 , verificare che gli autospazi di f sono $V_0=\{(0,0,z)\}$, al variare di $z\in\mathbf{R}$ e $V_2=\{(x,0,0)\}$ al variare di $x\in\mathbf{R}$.
- 7. Si consideri l'endomorfismo f di \mathbf{R}^3 definito da $f(\mathbf{e_1}) = 2\mathbf{e_1}, f(\mathbf{e_2}) = \mathbf{e_3}, f(\mathbf{e_3}) = \mathbf{0}$ dove $(\mathbf{e_1}, \mathbf{e_2}, \mathbf{e_3})$ è la base canonica di \mathbf{R}^3 ; si trovino autovettori e autovalori di f.
- 8. Stabilire se la matrice

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

1

è diagonalizzabile e in caso affermativo diagonalizzarla.

- 9. E' dato l'endomorfismo f di \mathbb{R}^3 definito da f(x,y,z)=(x,3x+y,x+2y+z). Quale delle seguenti affermazioni è vera?
 - (i) (0,0,1) appartiene a Im(f);
 - (ii) 0 è autovalore per f;
 - (iii) (1,0,0) è autovettore per f;
 - (iv) (1,0,0) appartiene a Ker(f).
- 10. Una matrice $M \in \mathbf{R}^{3,3}$ ha autovalori 0,1,-1. Quale delle seguenti affermazioni è vera?
 - (i) M è invertibile;
 - (ii) M ha polinomio caratteristico $p(T) = 1 T^3$;
 - (iii) M non è diagonalizzabile;
 - (iv) gli autospazi di M hanno dimensione 1.
- 11. Sia data la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Quale delle seguenti affermazioni è vera?

- (i) A ha tre autovalori distinti;
- (ii) A è invertibile;
- (iii) un autospazio di A ha dimensione 2;
- (iv) i è autovalore di A.
- 12. La matrice

$$N = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- (i) ha rango 1;
- (ii) ha tutti gli autovalori di molteplicità 1;
- (iii) è diagonalizzabile;
- (iv) ha due autospazi distinti di dimensione 1.

9 - SOLUZIONI

1.

$$\begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ -2\sqrt{2} \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ 3\frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$$

7. La matrice di f rispetto alla base canonica è

$$\begin{pmatrix}
2 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0
\end{pmatrix}$$

il polinomio caratteristico è perciò $T^2(2-T)$ e gli autovalori sono 0, 2. L'autospazio V_0 si ottiene risolvendo il sistema omogeneo associato alla matrice di f, perciò $V_0 = (0,0,z)$, al variare di $z \in \mathbf{R}$; l'autospazio V_2 si ottiene risolvendo il sistema omogeneo associato alla matrice

$$\begin{pmatrix}
0 & 0 & 0 \\
0 & -2 & 0 \\
0 & 1 & -2
\end{pmatrix}$$

quindi $V_2 = (x, 0, 0)$ al variare di $x \in \mathbf{R}$.

8. La matrice M assegnata ha polinomio caratteristico $T^2(-T+3)$, quindi gli autovalori sono 0 (con molteplicità 2) e 3 (con molteplicità 1); le dimensioni degli autospazi sono $dim(V_0) = 3 - rg(M)$ e $dim(V_3) = rg(M-3I)$ e quindi coincidono con le molteplicità dei rispettivi autovalori, perciò M è diagonalizzabile. Gli autospazi sono $V_0 = (x, y, -x - y)$, $V_3 = (x, x, x)$; una base di \mathbf{R}^3 formata da autovettori è per esempio $\mathcal{B} = ((1, 0, -1), (0, 1, -1), (1, 1, 1))$; rispetto a tale base si ottiene per f la matrice diagonale:

$$\begin{pmatrix}
0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 3
\end{pmatrix}$$

- 9. (i)
- 10. (iv)
- 11. (i)
- 12. (iv)