电子科技大学

UNIVERSITY OF ELECTRONIC SCIENCE AND TECHNOLOGY OF CHINA

专业学位硕士学位论文

MASTER THESIS FOR PROFESSIONAL DEGREE



论文题目 医院病房语音呼叫系统开发

专业	学位类别	工程硕士
学	号	201122250413
作者	者 姓 名	魏莱
指导	寻 教 师	徐军

分类号	密级	
UDC注1		

学 位 论 文

医院病房语音呼叫系统开发

(题名和副题名)

魏莱

(作者姓名)

指导教师	徐军		教 授
	电子科技	大学	成都
_	刘东		职称
_	企业方具	成都	
_	(姓名、	职称、单位名称)	
申请学位级别_	硕士	专业学位类别	工程硕士
工程领域名称_		软件工程	
提交论文日期_	2015.03.15	论文答辩日期	2016.05.22
学位授予单位和	阳田期电子科	技大学 20	15年06月30日
答辩委员会主席	前		
评阅人			

注1:注明《国际十进分类法UDC》的类号。

Development of Hospital Voice Calling System

A Master Thesis Submitted to University of Electronic Science and Technology of China

Major:	Software Engineering	
Author:	Wei Lai	
Advisor:	Professor Xu Jun	
School:	School of Physical Electronics	

独创性声明

本人声明所呈交的学位论文是本人在导师指导下进行的研究工作及取得的研究成果。据我所知,除了文中特别加以标注和致谢的地方外,论文中不包含其他人已经发表或撰写过的研究成果,也不包含为获得电子科技大学或其它教育机构的学位或证书而使用过的材料。与我一同工作的同志对本研究所做的任何贡献均已在论文中作了明确的说明并表示谢意。

作者签名:	日期:	年	月	E
,, <u> </u>	, , •	•	/ -	

论文使用授权

本学位论文作者完全了解电子科技大学有关保留、使用学位论文的规定,有权保留并向国家有关部门或机构送交论文的复印件和磁盘,允许论文被查阅和借阅。本人授权电子科技大学可以将学位论文的全部或部分内容编入有关数据库进行检索,可以采用影印、缩印或扫描等复制手段保存、汇编学位论文。

(保密的学位论文在解密后应遵守此规定)

作者签名:	导师签名	, i:		
	日期:	年	月	日

摘要

医院住院病房呼叫系统是医院现代化管理的重要工具和手段,对提高医疗质量、促进资源共享、提高医院竞争力等具有重要的意义。

现有的医院住院病房管理系统大多数采用的是本地化的管理需要人工的去病房巡视,观测病人状态,降低了工作的效率。随着人们对健康的日益关注,不断增加的医疗行为导致了医院现有系统性能逐渐下降,医院住院病房管理系统已经不能满足现在繁忙的业务系统。随着网络技术的发展人们越来越依靠网络技术给人们带来的便利,也是本系统设计的大背景。

本文首先分析了医院住院病房语言系统的业务需求,对医院住院病房语言系统按照功能划分了四个子系统,并详细分析了呼叫管理子系统相关的典型业务。然后采用面向对象技术对医院管理信息系统进行了架构设计,使用.NET框架完成了系统的设计和实现。最后,针对预约挂号收费的典型业务设计并实现医院预系统的功能实现,功能测试的结果表明相对可以很好的满足医院的语音呼叫的需求,满足了医院的病房管理需求。

关键词:语音呼叫系统,嵌入式,上位机,数据库,TCP/IP

ABSTRACT

Hospital ward call system is one of the important tools and means of hospital modernization management, to improve the medical quality, promote resource sharing and enhance the competitiveness of the hospital has the vital significance.

Most of the existing hospital ward management system USES a localized management requires human to ward rounds, observation of patients condition, reduce the efficiency of work. As people increasingly attention to health, the increasing of medical behavior lead to the hospital existing system performance declining gradually, the hospital ward management system cannot have satisfied now busy business systems. With the development of network technology brings people more and more depend on network technology is convenient, is the background of this system design.

This paper first analyzes the language system of the business needs of the hospital ward, the language of the hospital ward system according to the functional division of the four subsystems, and call management subsystem are analyzed in detail the relevant typical business. Then using object-oriented technology to hospital management information system for the architecture design, using the. NET framework to complete the design and implementation of the system. Finally, to make an appointment fee of a typical business function in the process of the system was designed and implemented hospital implementation, function test results show that the relative can well satisfy the needs of hospital's voice calls, and meet the demand of the hospital ward management.

Keywords: Voice Calling System, Embedded System, Upper-side Machine, Database, TCP/IP

目 录

第一	草	绪论	1
	1.1	研究背景	1
		1.1.1 国内外发展现状	2
	1.2	研究内容和意义	4
	1.3	研究思路和方法	4
	1.4	本文的结构安排	5
第二	章	语音呼叫系统的相关技术	7
	2.1	嵌入式系统概述	7
		2.1.1 嵌入式系统的定义	7
		2.1.2 嵌入式系统的组成	8
		2.1.3 嵌入式系统的特点	8
	2.2	面向对象的程序设计技术	9
		2.2.1 对象	9
		2.2.2 组件	10
		2.2.3 封装	10
		2.2.4 消息传递	10
		2.2.5 OOP的主要特性	10
	2.3	TCP/IP协议	11
		2.3.1 TCP/IP协议的层次	11
		2.3.2 IP	11
		2.3.3 TCP	12
		2.3.4 UDP	12
	2.4	数据库技术	13
	2.5	本章小结	13
第三	章	系统硬件的设计与实现	14
	3.1	系统硬件的总体方案设计	14
	3.2	系统电源设计	14
	3.3	微控制器最小系统设计	15
		3.3.1 STM32嵌入式微控制器简介	15
		3.3.2 基于STM32的嵌入式最小系统	15

3.4	语音输入电路	17
3.5	语音输出电路	17
3.6	Wi-Fi模块电路	18
3.7	呼叫按钮与掉电管理电路	18
3.8	系统硬件的PCB版图	19
3.9	本章小结	20
第四章	系统软件的设计与实现	21
4.1	系统嵌入式软件的设计与实现	21
	4.1.1 RT-Thread嵌入式实时操作系统简介	21
	4.1.2 RT-Thread在STM32上的移植与配置	23
	4.1.3 系统嵌入式软件的总体框架	25
	4.1.4 建立系统主要线程	25
	4.1.5 按键中断服务程序	29
	4.1.6 语音输入驱动程序	31
	4.1.7 语音输出驱动程序	32
	4.1.8 WIFI模块驱动程序	34
4.2	系统上位机软件的设计与实现	35
	4.2.1 开发工具简介	35
	4.2.2 上位机软件的主要框架	36
	4.2.3 通信接口层	36
	4.2.4 数据库管理层	38
	4.2.5 图形化用户界面	38
4.3	本章小结	42
第五章	系统的部署与联合测试	43
5.1	系统网络部署	43
5.2	设配参数配置	43
5.3	系统软件安装	43
5.4	系统联合测试	43
5.5	本章小结	43
第六章	全文总结与展望	44
6.1	本文的主要贡献	44
6.2	存在的不足	44
6.3	展望	44
致 谢		46

目录

参考文献	47
附录 A 附录	51
A.1 附录一	51
图目录	53
表目录	53
攻硕期间取得的研究成果	53

缩略词表

缩略词	英文全称	中文全称
ADC	Analog-to-Digital Converter	模数转换器
AGC	Automatic Gain Control	自动增益控制
BOM	Bill of Material	物料清单
DOM	Din of iviacena	MT HIGH
DAC	Digital-Analog Converter	数模转换器
DMA	Direct Memory Access	直接存储访问
DNS	Domain Name System	域名解析系统
LNA	Low Noise Amplifier	低噪声放大器
NRE	Non-Recurring Engineering	一次性的开发
NTP	Network Time Protocol	网络时间协议
OOP	Object Oriented Programming	面向对象的程序设计
OSI	Open System Interconnect	传统的开放式系统互连
an		
SDIO	Secure Digital Input and Output	安全数字输入输出
TCP/IP	Transmission Control Protocol/Internet Protocol	传输控制协议/因特网互
101711		联协议
Wi-Fi	Wireless Fidelity	一种基于802.11b标准的
		无线局域网传输协议

第一章 绪论

1.1 研究背景

随着计算机通讯技术的飞速发展,基于计算机技术和通信技术的新型病房呼叫系统应运而生,其应用可以更有效地帮助医护人员及时掌握患者的突发急危病情,尤其是无人陪护的急病患者的准确呼救信息,对迅速到达现场实施抢救提供了技术保障;同时它也是现代化医院护理,医院医疗管理体系的重要组成部分。

当前市场上存在着许多种型号不一功能各异的医院病房呼叫系统,主要为两大类:有线式和无线式。传统的有线式病房呼叫系统往往采用集中式结构,电源线、数据通信线、语音通信线分开传输,铺设线路较多、成本高、安装调试困难、实时性差、故障率较高等缺点;而无线式病房呼叫系统不存在铺设线路的问题,但是可靠性差,而且无线电波会干扰其它医疗仪器设备,目前大多数医院不采用此类无线呼叫系统。以此,本课题以研究并设计一种简单实用、安全可靠、性能稳定具有良好性价比的病房呼叫系统,对于我国基层医院的现代化建设有十分重要的意义。本课题的研究将以呼叫系统的稳定性、语音数据传递的准确性、设备的复杂性等方面的问题作为主要研究内容。

病房呼叫系统的发展大概可以分为3个阶段,即传统上的口头呼叫、摇铃呼叫和电子按铃呼叫3个阶段。相比而言,国外医院的呼叫系统发展比较迅速,现在已经渐渐出现了朝着护理系统的智能化和可视化发展,而我国的病房呼叫系统起步较晚,还处在电子按铃呼叫的初级阶段,与多年前相比变化不大。病床呼叫系统一般具有声光提示功能,有的系统有通话功能,使医护人员能够了解病人的医护请求。除人性化的辅助功能外,研究重点主要集中在主机与病房呼叫终端之间通信的安全性、可靠性、施工、系统构建、可扩展性等技术问题上进行研究。其通信方式可归纳为:有线通信和无线通信两种方式。

有线通信医疗呼叫系统,主机与病房呼叫终端之间采用导线连接进行通信和供电。20世纪80年代初,医疗呼叫一般都采用内部电话来构成呼叫系统,技术成熟,这种方式优点是:可进行双向呼叫和通话功能。缺点是:每个病床需要连接一根电话线,布线施工麻烦,成本也高。随着总线通信技术的发展和单片机应用的普及,采用CAN总线、RS-485总线、XY•CN总线、二线制或四线制脉冲编码通信总线、电力载波等总线通信技术的医疗呼叫系统得到了广泛应用。无线通信医疗呼叫系统,主机与病房呼叫终端之间采用无线电波或红外光等无线通信手段进

行通信,呼叫终端一般采用电池供电。主机与病房呼叫终端之间不需要布线,具有安装施工简单,能满足移动呼叫的需求。

随着我国医疗行业进入一个以服务为核心的新的发展周期,国内众多学者对于新型呼叫系统的设计与推广进行了广泛地研究。病床呼叫系统是病人请求值班医生或护士进行诊断或护理的紧急呼叫工具。可将病人的请求快速传送给值班医生或护士,是提高医院和病室护理水平的必备设备之一。如何利用先进的信息技术为医院服务,更大程度的提高医院的服务质量及利润,是医院信息化建设中的一个重要着眼点。随着现在计算机技术不断的发展,迫切的希望研发一套医院病房呼叫系统,来应对病房病人的需求。

1.1.1 国内外发展现状

国外医院的呼叫系统发展比较迅速,现在已经渐渐出现了朝着护理系统的智能化和可视化发展,而我国的病房呼叫系统起步较晚,还处在电子按铃呼叫的初级阶段,与多年前相比变化不大。

国内的多位学者对医院病房呼叫系统都做出了研究曾进辉在《基于DTMF的 医院护理呼叫系统的设计与实现》一文中提出了系统以单片机AT89C52为核心,采用信号发送芯片、信号接受芯片、语音播报芯片、发光二极管、数码管显示等 外围电路以及相应的控制程序,实现了通过电话拨号进行单呼、群呼、显示、呼叫提示、查询、播报、对讲及护理级别的设置和删除等功能通过编码、传输及解码技术,能确保数据远距离传输且抗干扰能力强,避免了有线寻呼系统传输的不稳定性。

朱艳华、田行军、李夏青等在《基于PL3105的病房呼叫系统设计》一文中提出了针对传统病房呼叫系统存在扩展困难或无线电干扰的现状,设计了基于可编程载波通信芯片PL3105的新型病房呼叫系统。系统分控制器和载波终端两层结构,均以PL3105为主控制单元,并以低压电力线为"总线"传输相应的控制命令。系统软件采用功能模块化设计思想,提高了系统移植性和可靠性。实测证明,新型病房呼叫系统不仅满足医疗单位的功能需求,而且具有扩展性强、维护方便、经济实用等优点,有较强的推广价值。

乔国鹏在《基于ARM的数字化病房呼叫系统》一文中详细介绍了基于ARM的数字化病房呼叫系统的设计。以微控制器STM3210为核心控制终端设备接收和发送,采用RS232、RS485及UDP通信技术,实现了终端设备与服务台之间语音和通讯命令传输。该系统在实际使用中效果良好。系统利用单片机的自动控制特性,使得系统稳定、可靠。系统采用的元器件均是常见的电子元器件,因此系统硬件

成本较低。分机具有较低的功耗,并且具有较好的扩展性。主机与分机的通信稳定,实时性好,能满足各种规模医院的要求,有很好的应用前景。

郭广颂、胡璞在《基于单片机的无线病房呼叫系统设计》一文中详细介绍了在传统病房呼叫系统的基础上提出一种基于单片机实现的无线病房呼叫系统设计方法给出了基于单片机和射频通信芯片nRF401而设计的硬件原理图,并对影响无线通信性能的通信协议的设计、数据帧和防信息碰撞方法的实现及混合信号PCB板设计等做了较详细的探讨。

潘绍明、梁喜幸《基于信号叠加和无线电的病房呼叫系统设计与实现》一文中介绍了包括走廊主机、监控室主机、电脑上位机、手持式监控机和病床呼叫分机的病房呼叫系统。各床位的呼叫信号通过两根既作为信号传输又为各病床呼叫分机提供电源的电线发送到走廊主机,再由走廊主机以无线电的方式向监控室主机和手持式监控机发送。监控室主机和手持式监控机在接收到信号后将会做出相应处理和反应。本设计加入了无线电通信,提高了医务人员工作的灵活性,能在无线电覆盖范围的任何一个位置接收到病人的呼叫信号,保证了病人的呼叫信号能在第一时间得到响应,很大程度上保障了病人的身体健康和生命安全。

通过对上述研究成果的综合分析,和对目前医疗呼叫系统的工程实现的经验可以把当前医疗呼叫系统产品中存在的不足,归纳为以下几类:

- 1. 有线通信医疗呼叫系统:病房和值班室之间需要大量的连线,安装布线复杂,检查维修困难,病房扩建不易及费用高,不固定应用场所使用不便。
- 2. 单工无线通信医疗呼叫系统:可靠性低, 抗干扰能力差, 发射功率大, 对 医疗设备有干扰。
- 3. ZigBee协议无线通信医疗呼叫系统:载波频率高,穿透墙壁能力差,通信距离短;支持ZigBee协议的无线模块和微控制器成本相对较高。

近年来设计生产的呼叫器已普遍采用了单片机,使其功能大为增强。同时,值班室与病房间的连线也大大减少,布线简洁方便,迎合了医院追求环境整洁的需求。即便如此,但还是无法摆脱电线的束缚,布线麻烦,遇到病房扩建或改造,系统则需要重新布线,产品的重复使用率低,致使成本增加,需要新一代的产品来改善。目前市售的各种呼叫器均不具备个性录音功能,而在临床实践中发现,好多的医院需要自己独特的录音内容,这对于医生的护理将有大好处,这也是本文所介绍的病房语音呼叫系统功能上的创新点之一。

1.2 研究内容和意义

伴随着医疗体制改革的不断深化和医疗事业的飞速发展,越来越多的人们需要迅捷、方便地得到医院的各种各样的医疗服务,这必将使医院之间的竞争日趋激烈。这使得衡量一个医院的综合水平高低,不再仅仅局限于软、硬件的建设上,更要比服务。原有的服务体系已不足以适应现代社会需求,谋求适合现代社会需求的客户服务系统,是所有企事业单位计划做的工作。这些工作有利于改善服务量,提高效率并增加企业效益,从而赢得良好的社会声誉。如何利用先进的信息技术为医院服务,更大程度的提高医院的服务质量及利润,是医院信息化建设中的一个重要着眼点。

医院的竞争越来越激烈,商业医院的生存是第一位的,提高档次和服务质量 迫在眉睫,陪护问题一直是医患矛盾的主体,也是长期困扰卫生系统服务质量的 大问题,使用无线呼叫系统,方便病人更快找到医生,以节约病人的宝贵时间。 临床呼叫求助装置是传送临床信息的重要手段,关系病员安危,传统的有限呼叫 系统历来受到各大医院的普遍重视。如果采用无线传输,会节约布线和改造线路 的资金,为医院节约成本,并且及时、准确、可靠,简便可行,必然比目前的同 类产品更能受到医院及病人的认可,有更强的竞争力,必然能大力推广。

本文主要涉及硬件设计、通信技术、软件工程等的基本理论。研究内容包括语音呼叫终端的供电、主控电路、通信接口和通信协议、语音采集与回放、数据存储于访问等。

临床呼叫装置是传送临床信息的重要手段,关系患者的安危。呼叫系统历来受到各大医院的普遍重视。为了方便患者,提高医院服务质量,医用呼叫系统已经成为了国内外各类医院中广泛使用的一种电子设备。它能从根本上解决传统医患之间所存在的一些服务纠纷等问题,可以静化医院的工作环境,避免无谓的争执。既可以帮助病人快速的呼叫医护人员,也可减轻医护人员巡视病房的辛劳,减轻医护人员值班的心理压力,在无呼叫时放心的作好其他医护工作,从而提高了医护效率。因此,医用呼叫系统具有广泛的社会意义与重大的实用价值。

1.3 研究思路和方法

本课题主要采用文献研究、需求调研与分析、总体方案论证、硬件设计和软件设计等方法,根据EDA/CAD、嵌入式系统和面向对象的程序设计等技术进行指导设计与测试。

呼叫终端的硬件设计是整个病房呼叫系统设计的基础,在系统设计中占有非常重要的作用。而它的硬件设计中,最重要的组成部分就是主控处理器模块,主

控处理器模块直接影响硬件终端的功能、性能优劣。因此,硬件方案的选择,其 实就是终端硬件主控处理器模块和其他外设的确定,其决定了整个系统功能的优 劣。

本课题涉及两个部分的软件开发过程,上位机部分和下位机部分,下位机为 单片机部分,是指病患和医生使用的终端器件,其软件开发是基于模块化的功能 实现,需要针对医生和病人设计不同的终端呼叫设备,上位机部分为电脑上运行 的软件,或主控部分,或服务器部分,应该针对市面主流操作系统进行开发,完 成对整个系统呼叫要求的申请和处理。

在通信方面,本系统设计时主要涉及物理层和媒体接入协议。当前市面上还没有为医院呼叫系统开发出专用的媒体接入协议,但是可以借鉴无线局域网的MAC协议的部分内容。针对静止或者移动缓慢的呼叫终端,可以通过有线网接入服务器,针对需要移动的终端可以选择带无线局域网的接入方式,可以考虑通过中心节点来控制局部网络,形成小型的多层局域网,或者选择微波中继站,或者ZigBee协议,来提高整个通信的一条距离,来减少整个系统的设计难度,当前最通用的无线局域网媒体接入协议可以根据硬件选择IEEE802.11、IEEE802.11b、IEEE802.11a、IEEE802.11g、IEEE802.11n等多种无线协议标准。

课题研究中,将使用Altium Designer设计系统的硬件电路原理图和PCB版图,拟采用STM32单片机作为语音呼叫终端的微控制器,配合国内开源的RT-Thread嵌入式实时操作系统管理所有硬件设备并完成语音的网络传输。嵌入式软件开发工具选择Keil uVision/MDK-ARM,上位机软件采用Microsoft的Visual Studio/C#,数据库管理采用SQL。

1.4 本文的结构安排

第一章,绪论,本章主要对系统研究的背景以及系统研究的国内外发展现状作了详细的分析,对本文的研究意义以及本文所做的工作做了详细的分析。

第二章,语音呼叫系统的相关技术研究,本章对系统所用的到相关技术作了 详细的介绍,对系统设计的软硬件技术以及系统的传输协议等进行了论述。

第三章,系统的硬件设计与实现,本章对系统的下位机硬件进行了详细的设计,实现了下位机的通信,通过对下位机的设计保证了整个系统的通信。

第四章,系统的软件设计与实现,对上位机和下位机系统主要功能模块的设计和实现进行了详细阐述,并对上下位机进行联合调试,实现了整个系统的功能。

第五章,系统的部署与联合测试,对整个系统进行部署,对系统部署所需要的软硬件的环境进行了论述,以及系统的整个功能进行了测试,测试了系统功能的可用性以及系统的扩展性。

第六章, 总结与展望, 总结了本文的工作, 对系统发展的前景作了论述。

本文提出了一种医院病房语音呼叫系统的解决方案,方便了医院对病房和病人的管理,解决了人工巡视病房的缺点,让病人随时可以方便地呼叫医护人员。 系统硬件上采用无线传输以及微控制器电路设计,保证了系统的简洁、灵活、稳 定、功耗低,底层硬件和顶层上位机系统通过无线网络实现互联,方便了系统的 使用与部署。

第二章 语音呼叫系统的相关技术

2.1 嵌入式系统概述

2.1.1 嵌入式系统的定义

嵌入式系统是以应用为中心、以计算机技术为基础、软件硬件可裁剪、适应 应用系统对功能、可靠性、成本、体积、功耗严格要求的专用计算机系统。嵌入 式系统是将先进的计算机技术、半导体技术和电子技术与各个行业的具体应用相 结合后的产物。

嵌入式系统包含有计算机,但又不是通用计算机的计算机应用系统。通用计算机与嵌入式系统对比见表 2-1

表 2-1 通用计算机与嵌入式系统对比

特征	通用计算机	嵌入式系统		
形式和类型	看得见的计算机。按其体系结构、运算速度和结构规模等因素分为大、中、小型机和微机。	看不见的计算机。形式多样,应用领域广泛,按应用来分。		
组成	通用处理器、标准总线和外设。软件和硬件相对独立。	面向应用的嵌入式微处理器,总线和外部接口多集成在处理器内部。软件与硬件是紧密集成在一起的。		
开发方式	开发平台和运行平台都是通用计算机。	• 采用交叉开发方式,开发平台一般 是通用计算机,运行平台是嵌入式 系统。		
二次开发性	● 应用程序可重新编制	● 一般不能再编程		

2.1.2 嵌入式系统的组成

嵌入式系统一般由嵌入式硬件和软件组成。硬件以微处理器为核心集成存储器和系统专用的输入/输出设备;软件包括:初始化代码及驱动、嵌入式操作系统和应用程序等,这些软件有机地结合在一起,形成系统特定的一体化软件。

2.1.3 嵌入式系统的特点

嵌入式系统具有以下特点:

- 1. 嵌入式系统通常是形式多样、面向特定应用的
 - 一般用于特定的任务,其硬件和软件都必须高效率地设计,量体裁衣、去除冗余,而通用计算机则是一个通用的计算平台。它通常都具有低功耗、体积小、集成度高等特点,能够把通用微处理器中许多由板卡完成的任务集成在芯片内部。嵌入式软件是应用程序和操作系统两种软件的一体化程序。
- 2. 嵌入式系统得到多种类型的处理器和处理器体系结构的支持 通用计算机采用少数的处理器类型和体系结构,而且主要掌握在少数大公 司手里。嵌入式系统可采用多种类型的处理器和处理器体系结构。在嵌入 式微处理器产业链上,IP设计、面向应用的特定嵌入式微处理器的设计、 芯片的制造已相成巨大的产业。大家分工协作,形成多赢模式。有上千种 的嵌入式微处理器和几十种嵌入式微处理器体系结构可以选择。
- 3. 嵌入式系统通常极其关注成本:

嵌入式系统通常需要注意的成本是系统成本,特别是量大的消费类数字化产品,其成本是产品竞争的关键因素之一。嵌入式的系统成本包括:

- 一次性的开发(Non-Recurring Engineering, NRE)成本;
- 产品成本:硬件物料(Bill of Material, BOM)成本、外壳包装和软件 版税等;
- 批量产品的总体成本=NRE成本+每个产品成本*产品总量:
- 每个产品的最后成本=总体成本/产品总量=NRE成本/产品总量+每个产品成本。
- 4. 嵌入式系统有实时性和可靠性的要求

一方面大多数实时系统都是嵌入式系统,另一方面嵌入式系统多数有实时性的要求,软件一般是固化运行或直接加载到内存中运行,具有快速启动的功能。并对实时的强度要求各不一样,可分为硬实时和软实时。嵌入式

系统一般要求具有出错处理和自动复位功能,特别是对于一些在极端环境 下运行的嵌入式系统而言,其可靠性设计尤其重要。在大多数嵌入式系统 的软件中一般都包括一些机制,比如硬件的看门狗定时器,软件的内存保 护和重启动机制。

5. 嵌入式系统使用的操作系统一般是适应多种处理器、可剪裁、轻量型、实时可靠、可固化的嵌入式操作系统

由于嵌入式系统应用的特点,像嵌入式微处理器一样,嵌入式操作系统也是多姿多彩的。大多数商业嵌入式操作系统可同时支持不同种类的嵌入式微处理器。可根据应用的情况进行剪裁、配置。嵌入式操作系统规模小,所需的资源有限如内核规模在几十KB,能与应用软件一样固化运行。一般包括一个实时内核,其调度算法一般采用基于优先级的可抢占的调度算法。高可靠嵌入式操作系统:时、空、数据隔离。

6. 嵌入式系统开发需要专门工具和特殊方法

多数嵌入式系统开发意味着软件与硬件的并行设计和开发,其开发过程一般分为几个阶段:产品定义、软件与硬件设计与实现、软件与硬件集成、产品测试与发布、维护与升级。由于嵌入式系统资源有限,一般不具备自主开发能力,产品发布后用户通常也不能对其中的软件进行修改,必须有一套专门的开发环境。该开发环境包括专门的开发工具(包括设计、编译、调试、测试等工具),采用交叉开发的方式进行,交叉开发环境如图??所示。

2.2 面向对象的程序设计技术

面向对象的程序设计(Object Oriented Programming,OOP)是一种广泛使用的计算机编程架构。面向对象的程序设计的一条最基本的原则就是计算机程序是由单个的能够起到子程序作用的单元或对象组合而成的。

2.2.1 对象

面向对象程序设计既是一种程序设计范型,同时也是一种程序开发的方法。 对象指的是类的实例。OOP将对象作为程序的基本单元,将程序和数据封装其中, 以提高软件的重用性、灵活性和扩展性。[1]

一个具体对象属性的值被称作它的"状态"。(系统给对象分配内存空间,而不会给类分配内存空间。这很好理解,类是抽象的系统不可能给抽象的东西分配空间,而对象则是具体的。

2.2.2 组件

即数据和功能一起在运行着的计算机程序中形成单元,组件在面向对象的程序设计所设计的计算机程序中是模块化和结构化的基础。

2.2.3 封装

也叫做信息封装,即确保组件不会以某种不可预期的方式改变其它组件的内部运行状态;只有在那些提供了内部运行状态改变方法的组件中,才可以访问其内部运行状态。每类组件都提供了一个与其它组件进行联系的接口,并且规定了其它组件对其进行调用的方法。

2.2.4 消息传递

一个对象通过接受消息、处理消息、传出消息或使用其他类的方法来实现一定功能,这叫做消息传递机制(Message Passing)。

面向对象程序设计可以看作一种在程序中包含各种独立而又互相调用的对象的思想,这与传统的思想刚好相反:传统的程序设计主张将程序看作一系列函数的集合,或者直接就是一系列对电脑下达的指令。为了实现整体运算,面向对象程序设计中的每一个对象都应该能够接受数据、处理数据并将数据传达给其它对象,因此它们都可以被看作一个小型的"机器",即对象。

2.2.5 OOP的主要特性

为什么病房语音呼叫系统的开发要选用面向对象的程序设计呢?因为面向对象的程序设计实现了软件工程的三个主要目标:重用性、灵活性和扩展性。

图4-1 程序设计的层次面向对象的程序设计具备下列特性:

抽象性——即程序有能力忽略正在处理中的某些信息的某些方面,即对信息的主要方面进行关注的能力。

多态性——即组件的引用以及类集会涉及到许多其它不同类型的组件,而且引用组件所产生的结果必须依据实际调用的类型。

继承性——即允许在现存的组件基础之上创建子类组件,这统一并且增强了程序的多态性和封装性。简单地说来就是使用类来对组件进行划分,而且还可以定义新类作为现存类的扩展,于是这样就可以将类组织成树形结构或者网状结构,同时这也体现了动作的通用性。

正是因为面向对象的程序设计具有以上的优越特点,才使得它满足病房语音 呼叫系统的开发需求,方便程序接口的设计。

2.3 TCP/IP协议

TCP/IP是Transmission Control Protocol/Internet Protocol的简写,中译名为传输控制协议/因特网互联协议,又名网络通讯协议,是Internet最基本的协议、Internet国际互联网络的基础,由网络层的IP协议和传输层的TCP协议组成。TCP/IP定义了电子设备如何连入因特网,以及数据如何在它们之间传输的标准。协议采用了4层的层级结构,每一层都呼叫它的下一层所提供的协议来完成自己的需求。通俗而言: TCP负责发现传输的问题,一有问题就发出信号,要求重新传输,直到所有数据安全正确地传输到目的地。而IP是给因特网的每一台联网设备规定一个地址。

2.3.1 TCP/IP协议的层次

TCP/IP协议不是TCP和IP这两个协议的合称,而是指因特网整个TCP/IP协议族。

从协议分层模型方面来讲,TCP/IP由四个层次组成:网络接口层、网络层、传输层、应用层。

TCP/IP协议并不完全符合OSI(,Open System Interconnect)的七层参考模型,OSI是传统的开放式系统互连参考模型,是一种通信协议的7层抽象的参考模型,其中每一层执行某一特定任务。该模型的目的是使各种硬件在相同的层次上相互通信。这7层是:物理层、数据链路层(网络接口层)、网络层(网络层)、传输层(传输层)、会话层、表示层和应用层(应用层)。而TCP/IP通讯协议采用了4层的层级结构,每一层都呼叫它的下一层所提供的网络来完成自己的需求。由于ARPANET的设计者注重的是网络互联,允许通信子网(网络接口层)采用已有的或是将来有的各种协议,所以这个层次中没有提供专门的协议。实际上,TCP/IP协议可以通过网络接口层连接到任何网络上,例如X.25交换网或IEEE802局域网。

2.3.2 IP

IP层接收由更低层(网络接口层例如以太网设备驱动程序)发来的数据包,并把该数据包发送到更高层—TCP或UDP层;相反,IP层也把从TCP或UDP层接收来的数据包传送到更低层。IP数据包是不可靠的,因为IP并没有做任何事情来确认数据包是否按顺序发送的或者有没有被破坏,IP数据包中含有发送它的主机的地址(源地址)和接收它的主机的地址(目的地址)。

高层的TCP和UDP服务在接收数据包时,通常假设包中的源地址是有效的。也可以这样说,IP地址形成了许多服务的认证基础,这些服务相信数据包是从一个有效的主机发送来的。IP确认包含一个选项,叫作IP source routing,可以用来指定一条源地址和目的地址之间的直接路径。对于一些TCP和UDP的服务来说,使用了该选项的IP包好像是从路径上的最后一个系统传递过来的,而不是来自于它的真实地点。这个选项是为了测试而存在的,说明了它可以被用来欺骗系统来进行平常是被禁止的连接。那么,许多依靠IP源地址做确认的服务将产生问题并且会被非法入侵。

2.3.3 TCP

TCP是面向连接的通信协议,通过三次握手建立连接,通讯完成时要拆除连接,由于TCP是面向连接的所以只能用于端到端的通讯。

TCP提供的是一种可靠的数据流服务,采用"带重传的肯定确认"技术来实现传输的可靠性。TCP还采用一种称为"滑动窗口"的方式进行流量控制,所谓窗口实际表示接收能力,用以限制发送方的发送速度。

如果IP数据包中有已经封好的TCP数据包,那么IP将把它们向'上'传送到TCP层。TCP将包排序并进行错误检查,同时实现虚电路间的连接。TCP数据包中包括序号和确认,所以未按照顺序收到的包可以被排序,而损坏的包可以被重传。

TCP将它的信息送到更高层的应用程序,例如Telnet的服务程序和客户程序。 应用程序轮流将信息送回TCP层,TCP层便将它们向下传送到IP层,设备驱动程 序和物理介质,最后到接收方。

面向连接的服务(例如Telnet、FTP、rlogin、X Windows和SMTP)需要高度的可靠性,所以它们使用了TCP。DNS(Domain Name System,域名解析系统)在某些情况下使用TCP(发送和接收域名数据库),但使用UDP传送有关单个主机的信息。

2.3.4 UDP

UDP是面向无连接的通讯协议,UDP数据包括目的端口号和源端口号信息,由于通讯不需要连接,所以可以实现广播发送。

UDP通讯时不需要接收方确认,属于不可靠的传输,可能会出现丢包现象, 实际应用中要求程序员编程验证。

UDP与TCP位于同一层,但它不管数据包的顺序、错误或重发。因此, UDP不被应用于那些使用虚电路的面向连接的服务, UDP主要用于那些面向 查询—应答的服务,例如NFS。相对于FTP或Telnet,这些服务需要交换的信息量较小。使用UDP的服务包括NTP(Network Time Protocol,网络时间协议)和DNS (DNS也使用TCP)。

欺骗UDP包比欺骗TCP包更容易,因为UDP没有建立初始化连接(也可以称为握手,因为在两个系统间没有虚电路),也就是说,与UDP相关的服务面临着更大的危险。

2.4 数据库技术

上位机系统需要通过计算机通信接口采集所有下位机用户的用电数据,这些数据随时间积累会变得很庞大,好在它们都是有固定格式的数据,使用数据库对 其进行管理便自然而然地成了最佳选择。

数据库技术是信息系统的一个核心技术。是一种计算机辅助管理数据的方法,它研究如何组织和存储数据,如何高效地获取和处理数据。是通过研究数据库的结构、存储、设计、管理以及应用的基本理论和实现方法,并利用这些理论来实现对数据库中的数据进行处理、分析和理解的技术。即:数据库技术是研究、管理和应用数据库的一门软件科学。

数据库技术是现代信息科学与技术的重要组成部分,是计算机数据处理与信息管理系统的核心。数据库技术研究和解决了计算机信息处理过程中大量数据有效地组织和存储的问题,在数据库系统中减少数据存储冗余、实现数据共享、保障数据安全以及高效地检索数据和处理数据。

数据库技术研究和管理的对象是数据,所以数据库技术所涉及的具体内容主要包括:通过对数据的统一组织和管理,按照指定的结构建立相应的数据库和数据仓库;利用数据库管理系统和数据挖掘系统设计出能够实现对数据库中的数据进行添加、修改、删除、处理、分析、理解、报表和打印等多种功能的数据管理和数据挖掘应用系统;并利用应用管理系统最终实现对数据的处理、分析和理解。

2.5 本章小结

本章主要对病房语音呼叫系统中需要涉及到的主要相关技术及其相关概念进行了简要介绍和概括:嵌入式系统、面向对象的程序设计技术、TCP/IP协议、数据库技术等。

第三章 系统硬件的设计与实现

3.1 系统硬件的总体方案设计

任何通信都涉及到信道和传输媒介的问题,考虑到有线通信方式在系统部署时需要铺设大量的通信电缆,产生巨大的安装成本而且也不利于设备维护,影响外观。而目前 Wi-Fi(Wireless Fidelity)的覆盖越来越广泛,使用Wi-Fi作为病房语音呼叫系统接入网络的方式就成了不言而喻的选择。系统硬件上以嵌入式微控制器为核心,通过外设IO与各个电路或模块互联,总体方案框图如图 3–1所示。

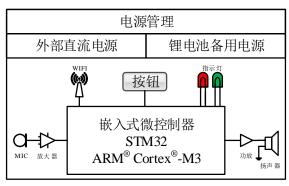


图 3-1 系统硬件的总体方案框图

3.2 系统电源设计

考虑到病房语音呼叫的特殊性,系统硬件一般情况下使用外部直流电源供电,遇到停电等特殊情况时使用内部电池作为后备电源。外部电源供电时通过TP4056锂电池电源管理芯片给电池充电以延长电池寿命。为尽量降低功耗,系统电源芯片RT8008在常态下是关闭的,只在三种情况下才开启:(1)定时唤醒;(2)语音呼叫按钮被按下;(3)防破坏拆除按钮被断开。任何一种情况都会是RT8008的使能信号Power_en有效,系统电源开启,详见第3.7节阐述。

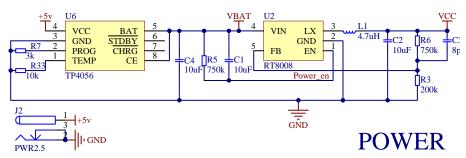


图 3-2 系统电源电路原理图

3.3 微控制器最小系统设计

3.3.1 STM32嵌入式微控制器简介

STM32系列嵌入式微控制器基于专为要求高性能、低成本、低功耗的嵌入式应用专门设计的ARM®Cortex®-M3内核。ARM®Cortex®-M3处理器是行业领先的32位处理器,适用于具有较高确定性的实时应用,它经过专门开发,可使合作伙伴针对广泛的设备(包括微控制器、汽车车身系统、工业控制系统以及无线网络和传感器)开发高性能低成本平台。此处理器具有出色的计算性能以及对事件的优异系统响应能力,同时可应实际中对低动态和静态功率需求的挑战。此处理器配置十分灵活,从而支持广泛的实现形式(从需要内存保护和强大trace 技术的实现形式,直至需要极小面积的成本敏感型设备)。

STM32系列嵌入式微控制器按性能分成两个不同的系列: STM32F103"增强型"系列和STM32F101"基本型"系列。增强型系列时钟频率达到72MHz,是同类产品中性能最高的产品;基本型时钟频率为36MHz,以16位产品的价格得到比16位产品大幅提升的性能,是16位产品用户的最佳选择。两个系列都内置32K到128K的闪存,不同的是SRAM的最大容量和外设接口的组合。时钟频率72MHz时,从闪存执行代码,STM32功耗36mA,是32位市场上功耗最低的产品,相当于0.5mA/MHz。

3.3.2 基于STM32的嵌入式最小系统

事实上STM32单片机最小系统是不需要外部时钟的,其内部集成了RC高速振荡器可作为系统时钟源,只不过考虑到语音采样或者还原需要比较精确的时钟控制,选择了片外晶体振荡器为STM32提供系统时钟。预留的SWD接口为STM32的编程调试接口,用官方的ST-LINK或者第三方工具J-LINK可以方便地对STM32进行在线调试或编程。一红一绿两个LED用于指示系统工作状态:通常情况下,绿色指示灯每1s闪烁一次表示系统工作正常且处于待机状态;用户按下语音呼叫按钮后红色LED闪烁表示正在呼叫中;语音呼叫接通后,绿色LED长亮表示处于语音通话状态;如果长时间不能接通,则红色LED长亮表示通信故障;语音通话结束后,回到待机状态,绿色LED每秒闪烁一次。

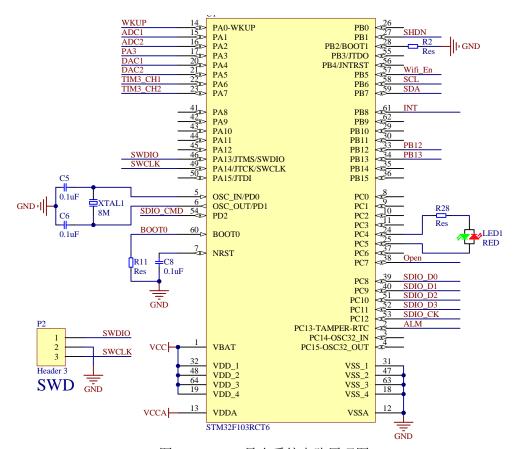


图 3-3 STM32最小系统电路原理图

3.4 语音输入电路

语音输入电路如图 3-4所示,语音通过驻极话筒转化为电信号,经电容耦合进入放大电路,微弱的语音信号经过两级运算放大器从mV级别放大到约2.5 Vpp左右,送入STM32的模拟信号输入引脚,最后经其内部的ADC(Analog-to-Digital Converter,模拟数字转换器)转化为数字语音信号。

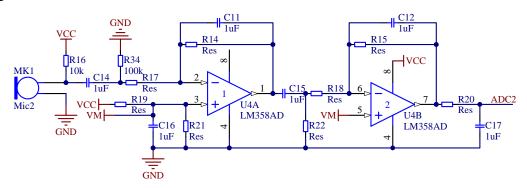


图 3-4 语音输入电路原理图

3.5 语音输出电路

对方用户端采集和处理后的数字语音信号通过网络实时传输到接收端,接收端的STM32微控制器则将语音数据流通过其片内的DAC(Digital-Analog Converter,数字模拟转换器))按特定的速率转换为模拟语音电信号,再经过低通滤波去除高频数字噪声、功率放大后驱动扬声器还原成声音。语音功放芯片带有使能引脚SHTN,接高电平时正常工作,接低电平时停止工作,消耗极小的电流。STM32微控制器通过PB1引脚控制其工作状态,待机时关闭语音功放,语音通话时开启语音功放。

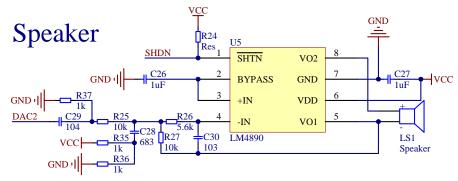


图 3-5 语音输出电路原理图

3.6 Wi-Fi模块电路

Wi-Fi模块WM-G-MR-08外围电路也比较简单,主要包括天线匹配电路、接收低噪声放大器(Low Noise Amplifier, LNA)的自动增益控制(Automatic Gain Control, AGC)设置。Wi-Fi模块通过 SDIO(Secure Digital Input and Output,安全数字输入输出)接口与STM32微控制器通信,SDIO_CMD为命令信号,SDIO_CK为时钟信号,SDIO_D[3:0]为数据信号。为降低功耗,Wi-Fi模块也有掉电控制引脚PDn,低电平时模块进入掉电模式,耗电极低,高电平时模块进入工作模式。由STM32微控制器的PB5引脚控制Wi-Fi模块掉电或工作。

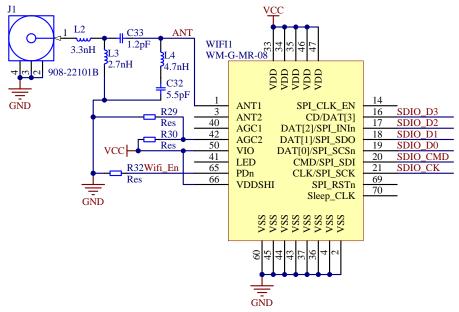


图 3-6 Wi-Fi模块电路原理图

3.7 呼叫按钮与掉电管理电路

考虑到病房语音呼叫的特殊性,系统硬件一般情况下使用外部直流电源供电,遇到停电等特殊情况时使用内部电池作为后备电源。为尽量降低功耗,延长电池寿命,使用PCF8563作为定时掉电管理芯片。常态下系统电源关闭,在三种情况下系统会被唤醒: (1) PCF8563经过程序预定的时间后输出一唤醒信号(类似于关机闹钟); (2) 语音呼叫按钮被按下; (3) 防破坏拆除按钮被断开。任何一种情况都会使系统电源开启,STM32微控制器上电。STM32开始工作后首先判断唤醒原因并执行不同的程序: (1) 定时唤醒,使能Wi-Fi模块,尝试向服务器发送心跳数据包表明自己工作正常并判断网络是否通畅; (2) 语音呼叫按钮S2被按下,定时唤醒,使能Wi-Fi模块,尝试向服务器发送语音呼叫请求; (3) 防破坏拆除按

钮S1被断开,说明设备被人为破坏,警报音响起,同时使能Wi-Fi模块,尝试向服务器发送报警数据包。

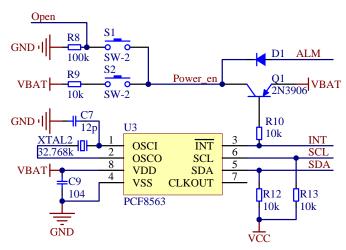


图 3-7 呼叫按钮与掉电管理电路原理图

3.8 系统硬件的PCB版图

系统硬件的原理图和PCB版图均使用Altium Designer设计,PCB三维效果图如图 3-8所示。PCB尺寸65 mm×56 mm, 外壳使用标准"八六盒"(86 mm×86 mm)。

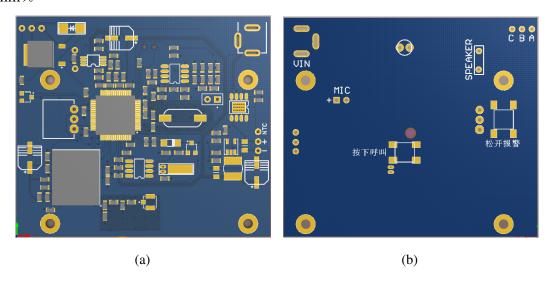


图 3-8 系统硬件的PCB版图

(a)Toplayer; (b)Bottomlayer

3.9 本章小结

本章主要阐述了系统硬件的总体设计方案,对系统电源、微控制器、语音输入输出电路、Wi-Fi模块电路等各个功能的硬件电路进行了分别详细的阐述,并给出了对应的电路原理图。

第四章 系统软件的设计与实现

本文拟设计与的实现的病房语音呼叫系统,研究的重点除了硬件上的设计之外,再者就是软件上的创新。众所周之,任何一个自动化系统都是由硬件系统与软件系统两部分组成的。硬件是系统实现功能的基础,软件则是系统功能实现的核心。软件系统的可靠稳定性也将对系统的整体性能产生重要影响。

本系统的设计特别考虑了在不同的工作环境下,如何保证病房语音呼叫系统 正常工作,这就要求系统要具备强健的抗干扰能力。此系统的抗干扰问题的解决 与抗干扰功能的设计也就成为了软件系统设计的重要内容。通常来讲,监测系统 上的抗干扰设计既可以通过硬件来实现,也可以通过软件来实现。本文探讨的重 点是如何通过软件和硬件结合来解决系统的抗干扰问题。

4.1 系统嵌入式软件的设计与实现

4.1.1 RT-Thread嵌入式实时操作系统简介

RT-Thread是一个开放源代码的实时操作系统,并且商业许可证非常宽松的实时操作系统。图 4-1是RT-Thread及外围组件的基本框架图^①:

RT-Thread Kernel内核部分包括了RT-Thread的核心代码,包括对象管理器,线程管理及调度,线程间通信等的微小内核实现(最小能够到达4k ROM,1k RAM体积占用)。内核库是为了保证内核能够独立运作的一套小型类似C库实现(这部分根据编译器自带C库的情况会有些不同,使用GCC编译器时,携带更多的标准C库实现)。CPU及板级支持包包含了RT-Thread支持的各个平台移植代码,通常会包含两个汇编文件,一个是系统启动初始化文件,一个是线程进行上下文切换的文件,其他的都是C源文件。

RT-Thread实时操作系统核心是一个高效的硬实时核心,它具备非常优异的实时性、稳定性、可剪裁性。最小可以到3k ROM占用、1k RAM占用。

① 图取自《RT-Thread实时操作系统编程指南0.3.0》P25

FinSH Shell

RT-Device Filesystem RT-设备虚拟文件系统

LwIP 轻型TCP/IP协议栈 RT-Thread/GUI 图形用户界面

Kernel Library 内核: kservice.c RT-Thread Kernel 实时内核: src

Object Management 对象管理: object.c Real time Scheduler 实时调度器: schedule.c Thread Management 线程管理: thread.c

Internal Thread Communication 线程间通信: ipc.c Clock Management 时钟管理: clock.c timer.c

Device Driver IO 设备驱动: device.c

CPU Architecture 芯片移植: libcpu Board Support Package 板级支持包: bsp

Hardware 硬件, CPU/SRAM/Flash/UART/EMAC etc.

图 4-1 RT-Thread 及外围组件基本框架

4.1.1.1 内核对象系统

实时线程操作系统内部采用面向对象的方式设计,内建内核对象管理系统,能够访问/管理所有内核对象。内核对象包含了内核中绝大部分设施,而这些内核对象可以是静态分配的静态对象,也可以是从系统内存堆中分配的动态对象。通过内核对象系统,RT-Thread可以做到不依赖于具体的内存分配方式,伸缩性得到极大的加强。

4.1.1.2 任务/线程调度

支持以线程为基本调度单位的多任务系统。调度算法是基于优先级的全抢占式线程调度,支持256个线程优先级(亦可配置成32个线程优先级),0优先级代表最高优先级,255优先级留给空闲线程使用;相同优先级上支持多个线程,这些相同优先级的线程采用可设置时间片长度的时间片轮转调度;调度器寻找下一个最高优先级就绪线程的时间是恒定的(O(1))。系统不限制线程数量的多少,只与物理平台的具体内存相关。

4.1.1.3 同 北 机 制

系统支持semaphore,mutex等线程间同步机制。mutex采用优先级继存方式以防止优先级翻转。semaphore释放动作可安全用于中断服务例程中。同步机制支持线程按优先级等待或按先进先出方式获取信号量或互斥锁。

4.1.1.4 通信机制

系统支持event, mailbox, message queue通信机制等。event支持多事件"或触发"及"与触发",适合于线程等待多个事件情况。mailbox中一个mail的长度固定为4字节,效率较messagequeu高。通信设施中的发送动作可安全用于中断服务例程中。通信机制支持线程按优先级等待或按先进先出方式获取。

4.1.1.5 时钟/定时器

系统默认使用时钟节拍来完成同优先级任务的时间片轮转调度;线程对内核 对象的时间敏感性是通过系统定时器来实现的;定时器又分成了硬定时器和软定 时器,一次定时及周期性定时。

4.1.1.6 内存管理

系统支持静态内存池管理及动态内存堆管理。从静态内存池中获取/释放内存块时间恒定,而当内存池空时,可根据申请线程请求把申请线程挂起、立刻返回、或等待一段时间仍未获得返回。当其他线程释内存块到内存池时,将把挂起的线程唤醒。对于系统内存紧张的系统,RT-Thread也提供了小型的伙伴内存管理算法。而对于拥有大一些内存的嵌入式系统,RT-Thread提供了性能非常高效的SLAB内存管理系统。

4.1.1.7 诊断

通过系统提供的FinSH shell系统,能够查看到线程,信号量,互斥锁,事件,邮箱,消息队列的运行情况,以及各个线程的栈使用情况。

4.1.2 RT-Thread在STM32上的移植与配置

ARM® Cortex®-M3微处理器可以说是和ARM7TDMI微处理器完全不同的体系结构,在进行RT-Thread移植时首先需要把线程的上下文切换移植好。通常的ARM移植,RT-Thread需要手动的保存当前模式下几乎所有寄存器,R0-R13,LR,PC,CPSR,SPSR等。在Cortex®-M3微处理器中,则不需要保存全部的寄存器到栈中,因为当一个异常触发时,Cortex®-M3硬件能够自动的完成部分的寄存器保存。

当要进行切换时(假设从Thread [from] 切换到Thread [to]),通过rt_hw_context_switch 函数触发一个PenSV异常。异常产生时,Cortex®-M3会把PSR,PC,LR,R0-R3,R12自动压入当前线程的栈中,然后切换到PenSV异常处理。到PenSV异常后,Cortex®-M3工作模式切换到Handler模式,由函数rt_hw_pend_sv进行处理。

rt_hw_pend_sv函数会载入切换出线程和切换到线程的栈指针,如果切换出线程的 栈指针是0那么表示这是第一次线程上下文切换,不需要对切换出线程做压栈动 作。如果切换出线程栈指针非零,则把剩余未压栈的R4 -R11寄存器依次压栈; 然后从切换到线程栈中恢复R4 -R11寄存器。当从PendSV异常返回时,PSR,PC, LR, R0 -R3, R12等寄存器由Cortex[®] M3自动恢复。

当中断达到时,当前线程会被中断并把PC, PSR, R0-R3, R12等压到当前线程栈中,工作模式切换到Handler模式。在运行中断服务例程期间,如果发生了线程切换(调用rt_schedule),会先判断当前工作模式是否是Handler模式(依赖于全局变量rt_interrupt_nest),如果是则调用rt_hw_context_switch_interrupt函数进行伪切换:

在rt_hw_context_switch_interrupt函数中,将把当前线程栈指针赋值到rt_interrupt_from_thread 变量上,把要切换过去的线程栈指针赋值到rt_interrupt_to_thread 变量上,并设置中断中线程切换标志rt thread_switch_interrput_flag 为1。

在最后一个中断服务例程结束时,Cortex®-M3将去处理PendSV异常,因为PendSV异常的优先级是最低的,所以只有触发过PendSV异常,它将总是在最后进行处理。

这里就不进一步详细讨论RT-Thread在STM32上的移植了。事实上,RT-Thread开发组已经做了好STM32系列微控制器的大部分移植工作,从官网下载源码后作简单修改即可完成符合自身硬件的移植工作。

前面讨论了,嵌入式操作系统是有很高的可裁剪性的,RT-Thread也不例外,通过启用或者关闭rtconfig.h头文件中的宏定义就可以很方便地保留或者裁剪系统的功能代码。本系统中将保留RT-Thread的默认配置选项:

- 线程优先级支持, 32优先级
- 内核对象支持命名,4字符
- 操作系统节拍单位,10毫秒(100拍/秒)
- 支持钩子函数
- 支持信号量、互斥锁
- 支持事件、邮箱、消息队列
- 支持内存池
- 支持RT-Thread自带的动态堆内存分配器

TCP/IP							
WIFI模块驱动程序							
语音 输入 驱动 程序	RT-Thread for STM32 嵌入式实时操作系统	语音 输出 驱动 程序					
按键中断服务程序							

图 4-2 系统嵌入式软件的总体框架

4.1.3 系统嵌入式软件的总体框架

4.1.4 建立系统主要线程

本应用中嵌入式系统主要有两个线程: LED指示灯线程和UDP通信线程。采用事件驱动方式: 无事件发生时系统空闲, 执行操作系统的自带的idle线程; 有事件发生时发送信号量或者消息完成进程间同步。

4.1.4.1 LED指示灯线程

```
为LED线程分配堆栈和声明线程:
```

```
01 static rt_uint8_t led_stack[ RT_STACK_SIZE ];
02 static struct rt_thread led_thread;
```

```
定义LED线程入口并完成功能程序:
```

```
01 static void led_thread_entry(void* parameter)
02 {
      rt_uint32_t led_mode=*((rt_uint32_t)parameter);
03
      rt_hw_led_init();//LED对应IO初始化
04
      //限于篇幅,以下仅给出主要逻辑框架,不列举完整代码
05
      while (1)
06
07
          switch(led_mode)
08
09
10
              case LED_MODE_BOTH_ON:
                 //红色LED亮;绿色LED亮;
11
12
             break;
13
             case LED_MODE_BOTH_OFF:
```

```
//红色LED灭;绿色LED灭;
14
15
               break;
               case LED_MODE_RED_ON:
16
                   //红色LED亮;绿色LED灭;
17
18
               break;
               case LED_MODE_GREEN_ON:
19
                   //红色LED灭;绿色LED亮;
20
               break;
21
               case LED_MODE_RED_TOGGLE:
22
                   //红色LED取反;绿色LED灭;
23
24
               break;
25
               case LED_MODE_GREEN_TOGGLE:
                   //红色LED灭;绿色LED取反;
26
27
               break;
28
               case LED_MODE_BOTH_TOGGLE:
                   //红色LED取反;绿色LED取反;
29
               break;
30
31
           }
           rt_thread_delay( RT_TICK_PER_SECOND/2 );
32
33
       }
34 }
    在rt_application_init()中初始化并启动LED线程:
01 int rt_application_init()
02 {
03
      rt_thread_t init_thread;
04
      rt_err_t
                  result;
05
      /* init led thread */
06
07
      result = rt_thread_init(&led_thread,
                               "led",
80
                               led_thread_entry, RT_NULL,
09
                               (rt_uint8_t*)&led_stack[0], sizeof(led_stack),
10
```

```
30, 1);
11
      if (result == RT_EOK)
12
      {
13
         rt_thread_startup(&led_thread);
14
      /*创建一个用于初始化其他线程的线程"init"*/
15
16
      init_thread = rt_thread_create("init",
17
                                 rt_init_thread_entry, RT_NULL,
                                 2048, 8, 20);
18
19
20
      if (init_thread != RT_NULL)
21
         rt_thread_startup(init_thread);
22
23
      return 0;
24 }
 以上程序专门创建了一个"init"线程用来对其他用户线程完成初始化工作。
4.1.4.2 UDP通信线程
   为UDP通信线程分配堆栈和声明线程:
01 static rt_uint8_t udp1_stack[ RT_STACK_SIZE ];
02 static struct rt_thread udp1_thread;
   定义UDP通信线程入口并完成功能程序:
01 static void udp1_thread_entry(void* parameter)
02 {
      //限于篇幅,这部分代码仅给出大致框架,不列举全部内容:
03
      //变量定义、声明和初始化;
04
      //初始化WIFI模块配置;
05
06
     //尝试通过WIFI连接到路由器;
     //创建UDP连接到服务器;
07
     //更新当前命令:
08
      while (1)
09
10
         pt[1]=butn_cmd;
11
```

```
switch(butn_cmd)
12
13
             case BUTN_CMD_REPORT_RQST:
14
                //向服务器报告系统状态;
15
16
             break:
             case BUTN_CMD_VOICE_RQST:
17
                //向服务器发出语音呼叫请求;
18
             break;
19
             case BUTN_CMD_VOICE_DATA:
20
                //向服务器发送本机采集到的语音数据流;
21
22
             break;
23
             case BUTN_CMD_CONFIG_RQST:
                //向服务器发出系统参数配置请求;
24
25
             break:
26
             case BUTN_CMD_CONFIG_RPLY:
                //向服务器恢复已经收到参数配置信息;
27
             break:
28
29
             case BUTN_CMD_SET_ALARM:
                //向服务器发出语音呼叫请求;
30
             break;
31
32
             case BUTN_CMD_NONE:
                //空命令;
33
34
             break:
35
             case BUTN_CMD_UDP_RQST://UDP打洞请求
                //向服务器发出UDP打洞请求(用于系统与服务器不在同一
36
网段的情况);
37
             break;
             case BUTN_CMD_SYS_RESET:
38
                //系统出错时进行复位;
39
40
             break;
41
         }
42
      }
43 }
```

```
在rt_init_thread_entry中初始化并启动UDP线程:
01
      result = rt_thread_init(&udp1_thread,
02
                              "udp1",
                             udp1_thread_entry, RT_NULL,
03
                              (rt_uint8_t*)&udp1_stack[0], sizeof(udp1_stack),
04
10, 20);
      if (result == RT_EOK)
05
06
07
          rt_thread_startup(&udp1_thread);
80
4.1.5 按键中断服务程序
   配置按键对应的IO引脚为带外部中断的输入模式:
01 void key_io_init(void)
02 {
03
      GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;
      RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOA|RCC_APB2Periph_GPIOB
04
|RCC_APB2Periph_AFIO, ENABLE);
      //以下为按键输入引脚,用于判断外部事件
05
06
      GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = OPEN_KEY|ALARM_KEY;//OPEN_KEY:PB11
& ALARM_KEY:PB10
07
      GPIO_InitStructure.GPIO_Speed = GPIO_Speed_2MHz;
80
      GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IN_FLOATING;
      GPIO_Init(GPIOB, &GPIO_InitStructure);
09
      GPIO_EXTILineConfig(GPIO_PortSourceGPIOB, GPIO_PinSource10);
10
11 }
   使能按键对应的外部中断线,并配置为上升沿或下降沿触发中断:
01 void key_exti_init(void)
02 {
```

EXTI_InitStruct.EXTI_Line=EXTI_Line10;//ALARM_KEY

03

```
04
      EXTI_InitStruct.EXTI_Mode=EXTI_Mode_Interrupt;
05
      EXTI_InitStruct.EXTI_Trigger=EXTI_Trigger_Falling;
06
      EXTI_InitStruct.EXTI_LineCmd=ENABLE;
07
      EXTI_Init(&EXTI_InitStruct);
08 }
   配置按键对应外部中断的优先级:
01 void key_nvic_init(void)
02 {
03
      NVIC_InitTypeDef NVIC_InitStructure;
      //使能按键所在的外部中断通道
04
05
      NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel = EXTI15_10_IRQn;
      //先占优先级4位,共16级
06
07
      NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPreemptionPriority = 0x02;
      //先占优先级0位,从优先级4位
80
      NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelSubPriority = 0x02;
0.9
      //使能外部中断通道
10
11
      NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelCmd = ENABLE;
      NVIC_Init(&NVIC_InitStructure);
12
13 }
   编写按键中断服务程序:
01 void EXTI15_10_IRQHandler(void)
02 {
03
      u8 event;
      /* enter interrupt */
04
      rt_interrupt_enter();//RT-Thread中断嵌套
05
      if(SET == EXTI_GetITStatus(EXTI_Line10)//OPEN_KEY &
06
       ||SET == EXTI_GetITStatus(EXTI_Line11))// ALARM_KEY
07
80
          event=get_key_event();
09
          if(event == EVENT_ALARM)//语音呼叫请求
10
              butn_cmd=BUTN_CMD_VOICE_RQST;
11
```

```
else if(event == EVENT_OPEN)//防破坏拆除报警
12
              butn_cmd=BUTN_CMD_SET_ALARM;
13
          if(server_mode==SERVER_MODE_NAT)//打洞服务器
14
15
              butn_cmd=BUTN_CMD_UDP_RQST;//先打洞
16
              next_cmd=butn_cmd;//后连接目标服务器
17
          }
18
          EXTI_ClearITPendingBit(EXTI_Line11|EXTI_Line10);
19
20
      }
      /* leave interrupt */
21
      rt_interrupt_leave();//RT-Thread中断嵌套
22
23 }
   获取按键外部中断对应的事件类型:
01 u8 key_get_event()
02 {
03
      u32 open,alarm;
04
      open=GPIO_ReadInputDataBit(GPIOB,OPEN_KEY);
      alarm=GPIO_ReadInputDataBit(GPIOB,ALARM_KEY);
05
      if(!open)
06
07
          return EVENT_ALARM; //语音呼叫按键被按下
80
      else if(!alarm)
          return EVENT_OPEN://硬件放破坏拆除按键被断开
0.9
10
      else//以上两种情况都不是,
          return EVENT_TIMER;//那么肯定是被定时唤醒的
11
12 }
```

4.1.6 语音输入驱动程序

配置语音输入对应的IO引脚为模拟输入模式,配置ADC的采样分辨率为8 bit,采样速率为8 KSPS,为ADC启动DMA(Direct Memory Access,直接存储访问)传输,采集到的语音数据流将被DMA交替地搬运到两个缓冲区:

```
01 void audio_input_init(void)
```

```
02 {
03
      GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;
04
      NVIC_InitTypeDef NVIC_InitStructure;
05
      TIM_TimeBaseInitTypeDef TIM_TimeBaseStructure;
      ADC_InitTypeDef ADC_InitStructure;
06
07
      DMA_InitTypeDef DMA_InitStructure;
80
      /* Enable peripheral clocks */
09
      /* Enable DMA clock */
10
      RCC_AHBPeriphClockCmd(RCC_AHBPeriph_DMA1, ENABLE);
11
12
      RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_TIM3, ENABLE);
13
      /* Enable ADC1 and GPIOA clock */
      RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_ADC1 | RCC_APB2Periph_GPIOA,
14
ENABLE);
15
      RCC_ADCCLKConfig(RCC_PCLK2_Div8);//72M/8=9M,ADCCLK最大不超过14M
16
      /* GPIO configuration */
17
      //配置IO为模拟输入模式;
18
      /* Time base configuration */
19
      //通过配置TIM时间基准来配置ADC采样率为8 KSPS;
20
2.1
      //配置DMA1_CH1 NVIC优先级;
      /* DMA channel1 configuration */
22
23
      //DMA传输相关配置:
      /* Enable DMA channel1 */
24
      DMA_Cmd(DMA1_Channel1, ENABLE);
25
      /* ADC1 configuration */
26
      //ADC相关配置: 时钟、转换时间、分辨率、数据对齐方式等;
27
      //使能定时器、ADC和DMA
28
29 }
```

4.1.7 语音输出驱动程序

配置语音输入对应的IO引脚为模拟输入模式,配置DAC的采样分辨率为8 bit,转换速率为8 KSPS,为DAC启动DMA传输,从UDP服务端接收到的语音数据流将

被交替地存储到两个缓冲区,DMA则会按转换速率依次启动DAC将数据流转换成对应的模拟语音信号输出:

```
01 void audio_output_init(void)
02 {
03
      GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;
      TIM_TimeBaseInitTypeDef TIM_TimeBaseStructure;
04
05
      NVIC_InitTypeDef NVIC_InitStructure;
      DMA_InitTypeDef DMA_InitStructure;
06
07
      DAC_InitTypeDef DAC_InitStructure;
80
      //使能相关外设的时钟: GPIO/TIM/DAC/DMA;
09
      //配置音频输出对应IO引脚为模拟输出模式;
10
      //通过配置TIM配置DAC的转换速率为8 KSPS;
11
      //DAC初始化:转换时间、分辨率、数据对齐方式等;
12
      //配置DMA2_CH4 NVIC中断优先级;
13
      //为DAC配置DMA传输条件:源地址、目的地址、位宽等:
14
      //使能TIM、DAC、DMA:
15
16 }
   语音通话建立后开启语音输入输出功能:
01 void audio_on()
02 {
      audio_input_init();//语音输入初始化
03
04
      audio_output_init();//语音输出初始化
      GPIO_SetBits(GPIOB, AUDIO_PA);//开启音频功放
05
06 }
   语音通话结束后关闭语音输入输出功能:
01 void audio_off()
02 {
      GPIO_ResetBits(GPIOB, AUDIO_PA); //关闭音频功放
03
      ADC_Cmd(ADC1, DISABLE);//关闭ADC1
04
      ADC_DMACmd(ADC1, DISABLE);//关闭ADC1的DMA功能
05
```

```
DMA_Cmd(DMA1_Channel1, DISABLE);//关闭DMA1第1通道
06
      DMA_Cmd(DMA2_Channel4, DISABLE);//美闭DMA2第4通道
07
      //DAC_Cmd(DAC_Channel_1,DISABLE);//关闭DAC第1通道
80
      DAC_Cmd(DAC_Channel_2, DISABLE); // 关闭DAC第2通道
09
      //DAC_DMACmd(DAC_Channel_1, DISABLE);//关闭DAC第1通道的DMA功能
10
      DAC_DMACmd(DAC_Channel_2, DISABLE);//关闭DAC第2通道的DMA功能
11
      TIM_Cmd(TIM2, DISABLE);//关闭ADC触发时钟
12
      TIM_Cmd(TIM3, DISABLE);//关闭DAC触发时钟
13
14 }
```

4.1.8 WIFI模块驱动程序

由于WIFI模块驱动程序非常庞大,在此仅示意性地给出WIFI初始化顶层API的部分程序:

```
01 void wifi_init()
02 {
      wifi_power_on();//使能WIFI模块
03
      timerbase_config();//SDIO接口时基配置
04
      sysflag.status=on_connect;
05
06
      sysflag.waittime=160;
      load_netcfg();//加载网络参数配置信息
07
      mem_init();//LWIP内存初始化
80
      //初始化marvell模块驱动,包括SDIO设备枚举,加载设备固件等操作
09
      priv = init_marvell_driver();
10
      //扫描wifi网,结果存放在priv->network数据域中,使用bss_descriptor结
11
构体描述
12
      lbs_scan_worker(priv);
      //rt_kprintf("scanning finish...\r\n");
13
      psk_out = mem_malloc(32);//为结构体申请内存
14
      marvel_assoc_network(priv,marvel_ssid,marvel_key,marvel_mode);//关
15
联WIFI网络
16
      mem_free(psk_out);//释放内存
17 }
```

至此,嵌入式软件的设计与实现部分阐述完毕。

4.2 系统上位机软件的设计与实现

4.2.1 开发工具简介

病房语音呼叫系统的上位机软件拟采用Visual C#集成开发环境来设计和完成。Visual C#是美国Microsoft公司设计和推出的一款面向Windows操作系统的可视化编程工具,它不需要开发者编写大量的程序代码,常用的工具都是以控件的方式集成在开发包当中,当用户需要使用相关的控件时,只需要将控件拖到相对应的位置即可。Visual C#的最大优势是比较容易上手,开发者无论是刚刚接触编程的初级开发人员,还是资深的程序员开发者,都可以很快掌握Visual C#的开发方式和方法。使用Visual C#来开发基于接近开关的测试系统上位机软件使得系统的风险得到了大大的降低,还使得整个系统的开发效率得到了极大的提高,系统的维护和升级也变得相对简单和容易。

Visual C#的主要技术特点为:

1. 遵循面向对象的程序开发思想

Visual C#循面向对象的程序开发思想其核心思想就是将复杂的系统设计分解成若干个具有独立功能且相对容易的对象集合。

2. 数据库交互能力十分强大

Visual C#内部集成了多种数据访问控件,对于常规的ACCESS、SQL Service、Oracle等数据库都有相对应的控件,开发者在使用的时候只需要调用相关的控件即可完成对相关数据的读写等相关的操作。

3. 具有强大的事件驱动能力

Visual C#具有强大的事件驱动能力, Visual #是一种面向windows操作系统的开发工具, 所以它可以很好的响应Windows环境下的各种事件等操作。

4. 采用结构化的编程风格

Visual C#常用的工具都是以控件的方式集成在开发包当中,当用户需要使用相关的控件时,只需要将控件拖到相对应的位置即可。Visual C#的最大优势是比较容易上手,开发者无论是刚刚接触编程的初级开发人员,还是资深的程序员开发者,都可以很快掌握Visual C#的开发方式和方法。

4.2.2 上位机软件的主要框架

医院病房语音呼叫系统在上位机软件设计过程中应该遵循系统兼容性好、开发周期短、操作简便等特点,故采用了C#作为开发语言。病房语音呼叫系统在上位机软件可以完成对测试系统多种工作参数的编程设置以及对测试数据的读取。

病房语音呼叫系统的上位机软件功能结构如图 4-3 所示,从下到上按功能分为通信接口层、设备驱动层、中间件和数据库、应用层、用户接口层。最底层为通信接口层,上位机与嵌入式系统通过TCP/IP协议进行数据通信。设备驱动层负责语音输入输出设备的初始化、数据采集和转换、语音输出、网络设备控制等。中间件负责应用层和设备层之间的信息交换,数据库与中间件并列在中间层,顶层和底层需要长期存储的数据需要存储在数据库中时,也由中间件负责控制。应用层是语音呼叫系统上位机软件的各个核心功能模块所在层,所有应用模块通过中间件访问数据库或者底层设备,并将信息输出到用户界面。

图形化用户界面								
普通 病房 模块	重症 病房 模块	产房 监护 模块	普通 病房 模块	系统 管理 模块	语音 控制 模块	信息 查询 模块		
中间件和数据库								
语音 输入	~~~ 资条顺动巨							
TCP/IP通信接口层								

图 4-3 系统上位机软件的总体框架

4.2.3 通信接口层

通信接口层主要负责上位机系统与语音呼叫终端之间的数据交换和通信链路 管理,同时负责语音的输入与输出。由于上位机代码量极大,限于这里仅简要介 绍部分程序或给出代码框架,并不一一罗列。

启动对话框程序时初始化并创建UDP通信连接: 01 public partial class myUdpClient : Form

```
02 {
03  //创建一个Thread实例
04  private Thread thread1;
05  private Thread thread2;
06  //创建一个UdpClient实例
07  private UdpClient udpReceive;
```

```
80
      private byte[] receive_bytes;
09
      private byte[] send_bytes;
      int trys;
10
      //private DialogResult result;
11
12
      public myUdpClient()
13
14
          int i;
15
16
          InitializeComponent();
          CheckForIllegalCrossThreadCalls = false;
17
          comboBox2.SelectedIndex = 0;
18
19
          comboBox3.SelectedIndex = 0;
          udpReceive = new UdpClient(60000);//新建UDP连接,端口60000
20
          thread1 = new Thread(new ThreadStart(ReceiveMessage));
21
          thread1.Start();//新建并启动UDP接收线程
22
          button1.Text = "停止监听";
23
          send_bytes = null;
24
25
          comboBox1.Text = "没有待配置设备";
          comboBox4.SelectedIndex = 0;
26
          comboBox5.SelectedIndex = 0 ;
27
28
      }
29 }
   程序启动时创建UDP接收线程,单击发送数据或者配置终端设备等按钮
时, 创建UDP发送线程: 01 private void myUdpClient_Load(object sender,
EventArgs e)
02 {
      //程序启动时创建UDP接收线程
03
      thread1 = new Thread(new ThreadStart(ReceiveMessage));
04
05
      thread1.Start();
06 }
07
08 private void BtnSend_Click(object sender, EventArgs e)
```

```
09 {
      //单击按钮时创建UDP发送线程
10
11
      thread2 = new Thread(SendMessage);
12
      thread2.Start();
13 }
   以下程序通过按钮开启或关闭UDP端口监听功能: 01 private void button1_Click(object
sender, EventArgs e)
02 {
      if (button1.Text == "开始监听")
03
04
05
          udpReceive = new UdpClient(60000);
          thread1 = new Thread(new ThreadStart(ReceiveMessage));
06
          thread1.Start();
07
          button1.Text = "停止监听";
08
      }
0.9
      else if (button1.Text == "停止监听")
10
11
      {
          //关闭UDP连接
12
          udpReceive.Close();
13
          //终止UDP接收线程
14
          thread1.Abort();
15
          button1.Text = "开始监听";
16
17
      }
18 }
```

4.2.4 数据库管理层

数据库管理层主要负责语音呼叫终端的参数、病房信息、病员信息、用药信息等数据的存储,以及以上信息的检索与重定位。

4.2.5 图形化用户界面

图形化用户界面是提供给用户的人机接口,负责接收用户的输入操作,并将相关信息作为结果反馈给用户。图形化用户界面应该做得极度简洁,一目了然,

避免太过繁杂,否则反而不便于用户操作。基于这一准则设计的用户界面如图 4—4 所示。

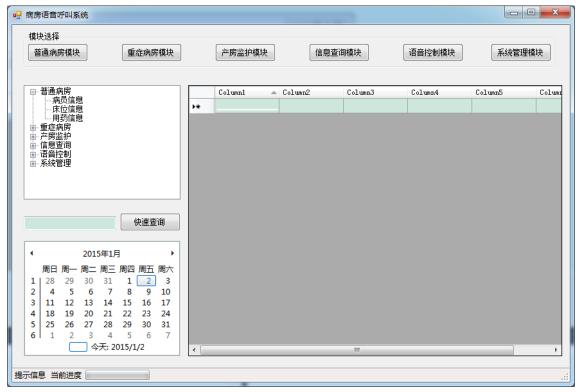


图 4-4 图形化用户界面

用户界面为用户提供了每一个主功能模块的快捷按钮,并额外添加了一个快捷搜索按钮,用户可以通过搜索框输入关键词快速地进行信息检索。左侧以树状图显示了各个功能模块的层次信息,用户也可以通过展开功能树直接点击相应功能。考虑到各项工作的开展、记录和管理都离不开时间,特地在主界面添加了一个日历月视图。

4.2.5.1 普通病房模块

普通病房监护模块是对普通的医院住院功能模块进行管理,对普通病房进行 巡检信息的管理,病人用药信息的管理以及基本信息管理,可以对病人的呼叫信 息及时的回应。普通病房模块的功能框图见图 4-5。

4.2.5.2 重症病房模块

重症监护病房模块是本系统重要的功能模块之一,也是医院住院病房重点关注的地方,该模块分为,病人信息、床位信息、用药信息等,可以随时的监护病人的情况,起到了重要的作用。重症病房模块的功能框图见图 4-6。

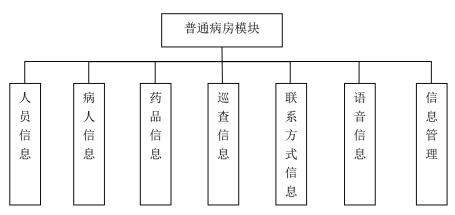


图 4-5 普通病房模块功能框图

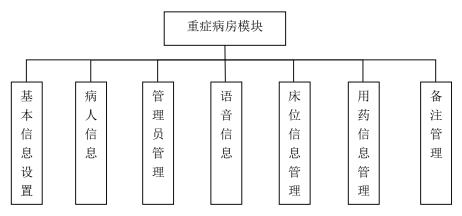


图 4-6 重症病房模块功能框图

4.2.5.3 产房监护模块

产房信息功能模块是语音系统中的重要模块,该模块中不仅要维护产妇的信息而且要及时的关注婴儿的信息,对产妇信息和婴儿信息进行双重的维护,是系统中重要的功能模块,具体功能模块图如图 4-7 所示。

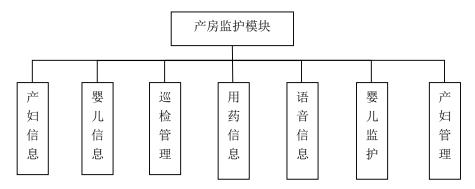


图 4-7 产房监护模块功能框图

4.2.5.4 系统管理模块

系统管理模块是对整个系统的稳定运行以及数据进行管理,对数据进行管理,对语音进行管理,对病人的信息进行管理,对语音信息进行,对系统的日志进行管理以及对权限申请进行管理,可以对权限进行申请以及对系统日志进行管理。具体功能模块图如图 4-8 所示。

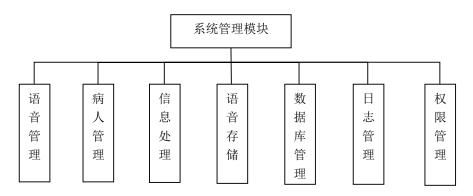


图 4-8 系统管理模块功能框图

4.2.5.5 语音控制模块

语音控制模块,可以对语音进行控制,比如对没有病人的病房或者是没有病人使用的床位可以控制改床位的语音呼叫系统不起作用,可以通过语音控制模块确认是哪个床位进行的呼叫,可以对语音进行存储,对语音进行确认,可以控制语音的开启以及关闭,是整个系统语音控制中枢,具体的功能模块图如图 4–9 所示。

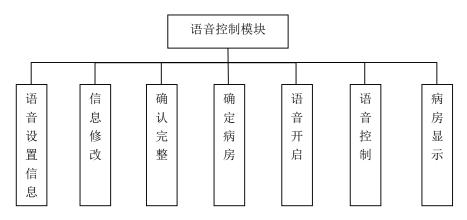


图 4-9 语音控制模块功能框图

4.2.5.6 信息查询模块

系统还提供查询功能,对系统中的各种信息可以进行查询,系统提供查询功能,可以提供信息查询功能模块的报表打印以及病人信息进行查询,对语音信息查询,以及对病人的用药信息进行查询,通过对系统可以进行查询,具体功能如图 4–10所示。

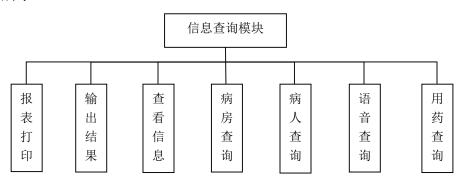


图 4-10 信息查询模块功能框图

4.3 本章小结

本章主要完成了病房语音呼叫系统软件部分的详细设计与实现。首先对系统 软件设计所应遵循的总体原则进行了介绍和说明,再以逐步推进的方式分别对系 统嵌入式软件和上位机软件进行了设计阐述。嵌入式软件部分对操作系统、数据 采集及处理等、UDP通信等进行了详细的论述。上位机软件部分对病房语音呼叫 系统的主要框架和各个功能模块进行了阐述。

第五章 系统的部署与联合测试

- 5.1 系统网络部署
- 5.2 设配参数配置
- 5.3 系统软件安装
- 5.4 系统联合测试
- 5.5 本章小结

本章主要介绍了

第六章 全文总结与展望

6.1 本文的主要贡献

本论文主要论述了医院住院病房语音呼叫系统的研究与开发工作,系统运行效果来看,系统的各个功能模块基本达到了预期的要求,实现了医院语音呼叫系统。主要完成了以下工作:

- 1. 详细分析了本系统的需求,编写了详细的需求分析文档。
- 2. 采用B/S系统体系结构。采用三层架构模式,充分利用网络的自身优势,将系统部署网络上进行应用;设置专门的应用服务器和数据服务器保证系统的正常运行,保证系统大规模使用时能很好的提供服务;重新设计的三层架构模式对系统的数据传输和数据的处理有很大的提高,提升了医院住院语音系统的模式。
- 3. 使用SQL server 2005建立起系统需要的数据库和数据表,配合JSP所提供的 验证的内建数据表,并利用了ASP所内建的SqlMembershipProvider和RoleProvider模型来简化对成员与角色的管理。
- 4. 浏览器模式可以更加方便的进行访问,减少了系统的维护费用,方便了系统的推广以及使用。在数据传输和数据库共享上,相比客户端模式有着较大的改善。系统数据的安全性以及语音呼叫工能都得到了很大的改善,对系统的数据分析以及病房管理等功能都进行了改进。

6.2 存在的不足

本文主要对医院住院语音呼叫系统进行了设计和实现,实现了系统的各个功能模块以及系统的数据分析和数据输出功能,展示了系统的各个功能模块,但是对系统的参数设置以及系统的数据分析预测功能还有待完善,对不同的数据分析还有待提高,对系统的可扩展性以及系统的稳定性实时性等都有待提高。

6.3 展望

随着单片机技术和通信技术的发展,病房呼叫系统的功能也越来越多,越来越完善,朝着人性化、智能化、网络化的方向发展。

虽然本文设计实现的病房语音呼叫系统仍然存在一定的不足,相信经过更多的优化和完善,以及其他学者的进一步探索,医院病房的语音呼叫和管理系统并

将越来越完善而智能化。相信在不久,病房呼叫系统会与医院信息系统联合起来, 在发挥更重要的作用。

致 谢

谢谢

参考文献

- [1] 吴援明, 唐军. 模拟电路分析与设计基础[M]. 北京: 科学出版社, 2006.
- [2] 谢拥军, 刘莹, 李磊,等. HFSS原理与工程应用[M]. 北京: 科学出版社, 2009.
- [3] 李宗谦, 佘京兆, 高葆新. 微波工程基础[M]. 北京: 清华大学出版社, 2004.
- [4] 王启美, 吕强. 现代工程设计制图[M]. 北京: 人民邮电出版社, 2007.
- [5] 陈坤, 王志刚, 延波. W波段功率分配器及应用[C]. 上海: 中国电子学会微波分会, 2009:229-231.
- [6] 伍星, 李中云, 邓磊. 分支波导定向耦合器分析与设计[C]. 上海: 中国电子学会微波分会, 2011:20-23.
- [7] 刘德志, 詹莉华, 李春晓. Ka波段宽带波导微带变换设计[C]. 上海: 中国电子学会微波分会, 2009:11-13.
- [8] 王毅, 付毅, 于洪喜. 星载行波管功放线性化技术[C]. 上海: 中国电子学会微波分会, 2007:1226-1229.
- [9] I. ANSYS. ANSYS FLUENT User's Guide[M]. Canonsburg: ANSYS, Inc., 2011.
- [10] I. ANSYS. ANSYS Workbench User's Guide[M]. Canonsburg: ANSYS, Inc., 2009.
- [11] I. ANSYS. ANSYS Icepak Tutorials[M]. Canonsburg: ANSYS, Inc., 2012.
- [12] I. ANSYS. ANSYS Icepak User's Guide[M]. Canonsburg: ANSYS, Inc., 2012.
- [13] G. Eggers, R. Kohl. 2 GHz Bandwidth Predistortion Linearizer for Microwave Power Amplifiers at Ku-Band[C]//24th European Microwave Conference, 1994. Cannes: IEEE Publishing, 1994, 2:1501–1505.
- [14] K. Yamauchi, M. Nakayama, Y. Ikeda, et al. An 18 GHz-band MMIC linearizer using a parallel diode with a bias feed resistance and a parallel capacitor[C]//Microwave Symposium Digest, 2000 IEEE MTT-S International. Boston: IEEE Publishing, 2000, 3:1507–1510.
- [15] K. Yamauchi, H. Noto, S. Ishizaka, et al. Series anti-parallel diode linearizer for class-B power amplifiers with a gain expansion[C]//Asia-Pacific Microwave Conference, 2006. Yokohama: IEEE Publishing, 2006:883–886.
- [16] A. Katz, S. Moochalla, J. Klatskin. Passive FET MMIC linearizers for C, X, and Ku-band satellite applications[C]//Microwave Symposium Digest, 1993 IEEE MTT-S International. Atlanta: IEEE Publishing, 1993, 1:353–356.
- [17] M. T. Hickson, D. Paul, P. Gardner, et al. High Efficiency Feedforward Linearizers[C]//24th European Microwave Conference, 1994. Cannes: IEEE Publishing, 1994, 1:819–824.

- [18] L. W. Epp, A. R. Khan, D. J. Hoppe, et al. 24-Way Radial Power Combiner/Divider for 31 to 36 GHz[R]. Pasadena: NASA's Jet Propulsion Laboratory, 2008. http://www.techbriefs.com/component/content/article/1264-ntb/tech-briefs/electronics-and-computers/2784.
- [19] 匿名. Icepak基本培训[R].[地址不详]: [机构不详], 2011. http://www.resheji.com/uploads/Icepak/Icepak_basic_train.pdf.
- [20] 匿名. 产品的热设计方法[R]. 成都: 电子科技大学. http://wenku.baidu.com/view/408cd2d533d4b14e8524680e.html.
- [21] 刁睿. 毫米波导空间功率合成放大技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2008.
- [22] 李志强. Ka波段功率合成放大器研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2006.
- [23] 赵波. 毫米波波导功率合成放大器的研制[D]. 成都: 电子科技大学, 2009.
- [24] 沈川. 毫米波高功率合成放大技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2010.
- [25] 李培. 毫米波功率放大器的线性化技术[D]. 成都: 电子科技大学, 2010.
- [26] 李文广. 射频功率放大器的研究与设计[D]. 武汉: 华中科技大学, 2006.
- [27] 张亮. X波段脉冲功率放大器的设计与实现[D]. 上海: 上海交通大学, 2009.
- [28] 曹萍. 基于矢量信号处理的射频功放预失真技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2012.
- [29] 谢小强. 固态毫米波波导空间功率合成技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2009.
- [30] 刘晓. 毫米波空间功率合成技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2009.
- [31] 涂明波. 功率放大器线性化技术研究[D]. 武汉: 华中科技大学, 2007.
- [32] 李春晓. 毫米波功率合成器相关组件及系统合成效率研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2003.
- [33] 赵晨曦. Ka波段空间功率合成式放大器的研制[D]. 成都: 电子科技大学, 2007.
- [34] 苏卓楠. 毫米波固态功率合成技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2010.
- [35] 陈昌明. 毫米波固态功率合成技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2006.
- [36] 陈明勇. 毫米波空间功率合成技术的研究[D]. 南京: 东南大学, 2009.
- [37] 聂朝辉. 射频功率放大器线性化技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2010.
- [38] 辜文婷. 微波功率放大器的线性化技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2009.
- [39] 季军. 基于预失真的功率放大器线性化技术研究[D]. 成都: 电子科技大学, 2009.
- [40] 付毅. 一种新型微波功放线性化器[D]. 西安: 西安电子科技大学, 2006.
- [41] 杨扬. 9V/3500A风冷电解电源的研制[D]. 北京: 北京交通大学, 2012.
- [42] 王家君, 崔舜, 林晨光,等. 一种超细钼粉或超细钨粉表面包覆金属铜的制备方法: 中国, CN200710177119.6[P/OL]. 北京: 北京有色金属研究总院, 2007.11.09. http://www.google.com/patents/CN101428345A?cl=zh.
- [43] 李凯, 黄建, 李培. 毫米波线性化固态功放的研制[J]. 电讯技术, 2011, 51(2):94-97.
- [44] 吕大铭. 钼铜材料的开发和应用[J]. 粉末冶金工业, 2000, 10(6):30-33.

- [45] 李孝轩, 胡永芳, 禹胜林,等. 微波GaAs功率芯片的低空洞率真空焊接技术研究[J]. 电子与 封装, 2008, 8(6):17-20.
- [46] 李用兵, 王海龙. 电磁脉冲对GaAs LNA损伤及其分析[J]. 半导体技术, 2008, 33(10):899–901.
- [47] J. Nevarez, G. Herskowitz. Output Power and Loss Analysis of 2ⁿ Injection-Locked Oscillators Combined through an Ideal and Symmetric Hybrid Combiner[J]. IEEE Transactions on Microwave Theory and Techniques, 1969, 17(1):2–10.
- [48] K.-L. Ngo-Wah, J. Goel, Y.-C. Chou, et al. A V-band eight-way combined solid-state power amplifier with 12.8 Watt output power[C]//Microwave Symposium Digest, 2005 IEEE MTT-S International.[S.l.]: IEEE Publishing, 2005:4 pp.1371–1374.
- [49] L. Epp, D. Hoppe, A. Khan, et al. A High-Power Ka-Band (31-36 GHz) Solid-State Amplifier Based on Low-Loss Corporate Waveguide Combining[J]. IEEE Transactions on Microwave Theory and Techniques, 2008, 56(8):1899–1908.
- [50] 徐建华, 蔡昱, 汪珍胜, 等. Ka波段100W固态功率合成器[J]. 电子与封装, 2010, 10(9):35-37.
- [51] Y. Wang, Y. Fu. A broadband waveguide power splitter and combiner using in spatial power combining amplifier[C]//2011 International Conference on Electronics, Communications and Control (ICECC). Ningbo: IEEE Publishing, 2011:4074–4077.
- [52] R. Kline. Harold Black and the negative-feedback amplifier[J]. IEEE Control Systems, 1993, 13(4):82–85.
- [53] H. Black. Inventing the negative feedback amplifier: Six years of persistent search helped the author conceive the idea "in a flash" aboard the old Lackawanna Ferry[J]. IEEE Spectrum, 1977, 14(12):55–60.
- [54] H. S. Black. Stabilized Feed-Back Amplifiers[J]. Transactions of the American Institute of Electrical Engineers, 1934, 53(1):114–120.
- [55] 冷献春. 某固态功放设备的强迫风冷散热设计[J]. 机械与电子, 2012, 2:44-47.
- [56] 张忠海. 电子设备中高功率器件的强迫风冷散热设计[J]. 电子机械工程, 2005, 21(3):18-21.
- [57] 宋印东, 姚寿广, 陈静. 某型号笔记本计算机散热分析[J]. 江苏科技大学学报(自然科学版), 2012, 26(4):361-365.
- [58] 互联网资源. ARM课程考试相关知识点[EB/OL]. http://blog.sina.com.cn/s/blog_b8ca1232010188v1.html.
- [59] 互联网资源. 温度对二极管伏安特性的影响[EB/OL]. http://zhidao.baidu.com/question/187619496.html.
- [60] 互联网资源. 散热器选型, 散热面积理论计算及风扇选择[EB/OL]. http://blog.sina.com.cn/s/blog_6c245c800100nw8n.html.

- [61] 欧关怀. 应用icepak分析强迫风冷散热器[EB/OL]. http://www.efluid.com.cn/soft/soft_detail.aspx?id=3069.
- [62] H. S. Black. Wave translation system: US, US2102671[P/OL].[S.l.]: Google Patents. http://www.google.com/patents/US2102671.

附录 A 附录

A.1 附录一

攻硕期间取得的研究成果

[1] Y. Lin, H. Xu. Research in light transmission characteristics of 1-dimensional photonic crystal[J]. Optik - International Journal for Light and Electron Optics, 2012, 123(4):314–318. http://dx.doi.org/10.1016/j.ijleo.2011.03.027. SCI.