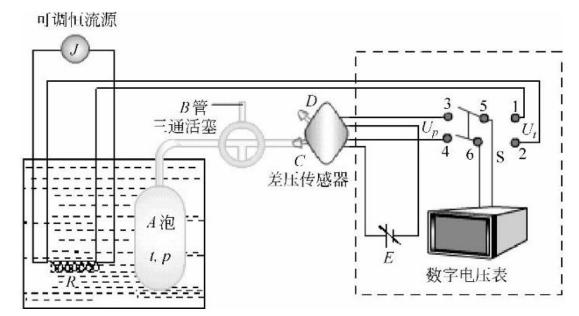
### 用传感器测空气相对压力系数-实验报告

姓名: <u>夏弘宇</u> 学号: <u>2023011004</u> 实验日期: <u>20241119</u> 实验组/台号: <u>M11</u> 【实验目的】

- 1.加深对理想气体状态方程和查理定律的理解;
- 2.初步了解铜电阻温度传感器和硅压阻式差压传感器的工作原理并掌握其 使用方法;
  - 3.学习用作图法和直线拟合法处理实验数据。

#### 【实验仪器】

铜电阻温度传感器、磁力加热搅拌器、"热得快"、扩散硅压阻式差压传感器、 4 位半数字电压表、室内数字大气压力表、恒流源、恒压源等。



## 【实验原理】

1. 理想气体的查理定律

$$p = p_0 rac{T}{T_0} = p_0 rac{T_0 + t}{T_0} = p_0 (1 + lpha_p t)$$

 $p_0$  和 p 分别为气体在温度为 0 ℃和 t ℃时的气体压强, $\alpha_p$  为相对压力系数,

对于理想气体 $\alpha_p=rac{1}{T_0}=3.66 imes10^{-3}$ ° $C^{-1}$ 。实际气体(如空气)可近似看作理想

气体,在本实验中以3.66\*10⁻³℃⁻¹作为理论值。

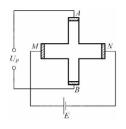
## 2. 铜电阻温度传感器

在 $-50\sim 100$ °C范围内,铜丝的电阻值 R 与温度 t 有良好的线性关系,可用作温度传感器:  $R=R_0(1+\alpha_R t)$ , $\alpha_R=4.26\times 10^{-3}$ ° $C^{-1}$ 。铜丝电阻中通以恒定的电流 I 时,有 $U_t=U_{R_0}(1+\alpha_R t)$ ,其中 $U_{R_0}=IR_0$ 为 0°C时铜丝电阻上的电压,再测得纯水沸点时电压 $U_{t_b}$ ,则可求 $t=\frac{U_t}{U_t}\Big(\frac{1}{\alpha_R}+t_b\Big)-\frac{1}{\alpha_R}$ 。

## 3. 扩散硅压阻式差压传感器

半导体材料因受力而产生应变时,由于载流子的浓度和迁移率的变化导致电阻率发生变化的现象称为压阻效应。利用压阻效应可以制成压阻式差压传感器。

当膜片受到应力作用时,如果将一恒定电压 E 加在 M 和 N 两端上,在剪切应力作用下,从 A 和 B 两端会输出一与压  $\not\equiv \triangle p$  成线性关系的电压 $U_p = U_0 + k_p \Delta p$ 。 $U_0$  为压差为零时的



输出电压,系数  $\mathbf{k}_{\mathrm{p}}$  视作常数。实验中,  $p=p_{c}+\frac{U_{p}-U_{0}}{k_{p}}$ 。

## 【实验内容及步骤】

## 1. 差压传感器定标

- (1) 测量大气压强 pc, 同时记下室温值。
- (2) 连接电路。
- (3) 缓慢转动三通活塞,使差压传感器的 C 口与三通的 B 管口相通而与 A 泡断开。将换向开关打到测量压差的一侧,记录  $U_0$ ,用机械泵将 参考压力腔抽真空(数字电压表示数稳定不变)。此时 $\triangle p=p_c$ ,记录  $U_m$ ,撤走机械泵。得到 $k_p=\frac{U_m-U_0}{p_c}$ 。

## 2. 定容气体压强随温度变化测量

- (1) 使差压传感器的 C 口与 A 泡相通,打开恒流源 J 使电流约为 2mA。 读取铜丝上的电压  $U_t$  和差压传感器的输出电压  $U_p$ 。
- (2) 开启磁力搅拌加热器开始加热,至 80℃等间隔测量 9 组 U<sub>p</sub>和 U<sub>t</sub>数据,每次读数据要确保近似热平衡。
- (3) 加热至水沸腾,记录此时(Ut, Up),立即降低加热电流并关闭电源。
- (4) 再次读取记录室温及室内大气压强,分别与起始温度、压强平均,作 为实验环境条件。

## 【数据处理】

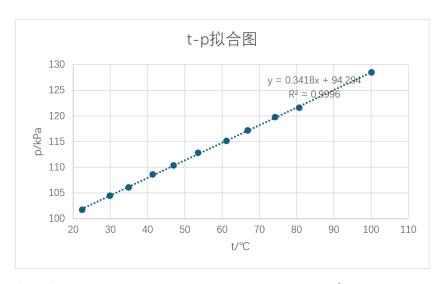
## 1.计算相对压力系数 $\alpha_n$

此处仅呈现表格内容,其余参数计算详见原始数据记录。

差压传感器输出: 
$$U_{\rm m} = 41.34$$
 (mV),  $U_{\rm 0} = 0.03$  (mV)  $k_{\rm p} = \frac{U_{\rm m} - U_{\rm 0}}{p_{\rm c}} = 0.466$  (mV/kBa

下表中,t 和 p 的计算参照此二式
$$t=\frac{U_t}{U_{t_b}}\Big(\frac{1}{\alpha_R}+t_b\Big)-\frac{1}{\alpha_R}$$
, $p=p_c+\frac{U_p-U_0}{k_p}$ 

序号	温度 Ut (mV)	压强 $U_p$ (mV)	温度 t/℃	压强 p/kPa
1 (室温)	104.24	0.00	22.38026	101.77
2	107.29	1.10	29.9035	104.4794
3	109.30	1.76	34.86143	106.105
4	111.93	2.79	41.34869	108.6419
5	114.19	3.49	46.92328	110.3661
6	116.88	4.49	53.55853	112.8291
7	119.95	5.44	61.1311	115.169
8	122.27	6.26	66.85369	117.1887
9	125.26	7.30	74.22893	119.7503
10	127.89	8.05	80.71618	121.5976
11 (沸腾)	135.76	10.86	100.1286	128.5188



拟合结果为  $p=0.3418t+94.294=94.294(1+3.625*10^{-3}t)$ ,  $R^2=0.9996>0.999$ ,拟合效果良好;根据  $p=p_0(1+\alpha_pt)$ ,知 $\alpha_p=$ 斜率/截距,计算得 $\alpha_p=3.625\times10^{-3}$   $^{-1}$   $^{-1}$   $^{0}$ 

# 2. (系统)误差分析

实验中会有如下系统误差:

①空气近似为理想气体,但由于满足温度不太低,压强不太大,在这里并非主要系统误差;②A泡壁上的气体吸附量随温度而变,且泡内可能有水蒸气混入,但在密封性良好的前提下,该误差亦非主要误差;③A泡的容积因热胀冷缩而变;④与A泡相连的C管等部分中的气体温度不均匀等原因,实验中存在着较明显的系统误差。

因此下面考虑③④的影响:初态时 A 泡内(V,  $p_1$ ,  $T_1$ ),细管内(v,  $p_1$ ,  $T_1$ );末态 A 泡内(V[1+ $\beta$ (T- $T_1$ ), $p_1$ ,  $T_1$ ),细管内(v, p,  $T_1$ )。 $\beta$  为 A 泡玻璃的体膨胀系数,取  $1.2 \times 10^{-5}$ °C-1。根据理想气体状态方程有  $\frac{p_1 V}{T_1} + \frac{p_1 v}{T_1} = \frac{pV[1+\beta(T-T_1)]}{T} + \frac{pv}{T_1}$ 。整

理得 
$$p=rac{p_1T}{T_1}\Big(1+rac{v}{V}\Big)\Big(1+rac{T}{V}\Big(rac{v}{T_1}+rac{Veta(T-T_1)}{T}\Big)\Big)^{-1}$$
。

由于 v/V<<1, β(T-T<sub>1</sub>)<<1, 则进一步近似为

$$P = \frac{P_{1}T}{T_{1}} \left[ |+ \frac{\forall}{V}| \left[ |+ \frac{T_{V}}{VT_{1}} + \rho(T_{1}-T_{1}) \right] \right]$$

$$= \frac{P_{1}T}{T_{1}} \left[ |+ \frac{\forall}{V}| \left[ |- \frac{T_{1}V}{T_{1}V} - \beta(T_{1}-T_{1}) \right] \right]$$

$$= \frac{P_{1}T}{T_{1}} \left[ |+ \frac{\forall}{V}| \frac{T_{1}V}{T_{1}V} - \beta(T_{1}-T_{1}) \right]$$

$$= \frac{P_{1}T}{T_{1}} \left[ |- \left( \frac{\partial}{\partial t} + \frac{\nabla}{VT_{1}} \right) (T_{1}-T_{1}) \right]$$

可见 p 与 T 之间不是严格的线性关系。实际上,我们一般使用经验公式进行 修正:  $\delta\alpha_p = \left(0.018 + 5\frac{v}{V}\right) \times 10^{-3} ^{\circ} \mathbb{C}^{-1} = (0.018 + 5 \times 0.02) \times 10^{-3} ^{\circ} \mathbb{C}^{-1} = 0.118 \times 10^{-3} ^{\circ} \mathbb{C}^{-1}$ 则修正后 $\alpha_p = 3.743 \times 10^{-3} ^{\circ} \mathbb{C}^{-1}$ 。

## 【实验总结】

### 1.实验结果与测量误差

实验结果 $\alpha_p$ =3.743×10<sup>-3</sup>°C<sup>-1</sup>。测量误差包括系统误差和偶然误差,系统误差包括①空气近似为理想气体,但由于满足温度不太低,压强不太大,在这里并非主要系统误差;②A 泡壁上的气体吸附量随温度而变,且泡内可能有水蒸气混入,但在密封性良好的前提下,该误差亦非主要误差;③A 泡的容积因热胀冷缩而变;④与 A 泡相连的 C 管等部分中的气体温度不均匀等原因,实验中存在着较明显的系统误差,偶然误差包括仪器精度误差等。

## 2.思考题解答

(1) 差压传感器定标时,若先测  $U_0$  后测  $U_m$ ,应如何操作?若传感器 D 口有漏气,对定标结果有何影响?

缓慢转动三通活塞(另一只手需要扶住活塞的外壳),使差压传感器的C口与三通的B管口相通而与A泡断开(见图5差压传感器定标装置示意图),这时差压传感器的正压力腔通过其C口与大气相通,腔内气压等于大气压p。。此时差

压传感器的参考压力腔也通大气, $\triangle p=0$ ,将换向开关打到测量压差的一侧,电压表的示数即为  $U_o$ 。再将塑料软管 G 接在与差压传感器的 D 口相连的接头 H 上,此时差压传感器的参考压力腔通过其 D 口与机械泵的真空腔相通,启动机械泵对差压传感器的参考压力腔抽真空。待数字电压表示数稳定不变(应最大)时,差压传感器的参考压力腔可视为达到真空,腔内气压可视为零。此时差压传感器的正压力腔与参考压力腔之间的压差 $\triangle p=p_o$ ,差压传感器的输出电压记为  $U_m$ 。最后关停机械泵,从接头 H 上拔去塑料管 G。

若传感器  $\mathsf{D}$  口有漏气,则 $\triangle \mathsf{p}$  偏小( $\mathsf{U}_{\mathtt{m}}$ 偏小),代入公式 $k_{p}=\dfrac{U_{m}-U_{0}}{p_{c}}$ ,则  $\mathsf{k}_{\mathtt{p}}$ 偏小。

### (2) 对水加热时,为什么要控制好热平衡?升温过快有什么问题?

控制好热平衡,就是让测量(Ut,Up)时的系统处于平衡态。因为气体状态方程仅对平衡态成立;而且非平衡态时,铜丝附近温度与气体温度有一定偏差,温度计测温的原理就是热平衡,未控制好热平衡会对实验造成系统误差。若升温速度过快,则由于换向有一定时间差,所以测量所得的(Ut,Up)并非同一状态下的数据。并且升温过快会导致控制热平衡更加困难,还较难控制达到热平衡时的温度,容易超出预期值。

#### (3) 转动三通活塞时应注意什么? 若需要换水时应如何操作?

要缓慢转动三通活塞,另一只手要扶住玻璃外壳。同时注意应尽量将活塞向 内顶而不能向外拉,从而避免活塞处漏气。还要注意转动方向,实验过程中不要 让 A 泡与大气相连通。

若需要换水,则要先将加热器电源断开,避免加热器干烧。然后再将玻璃系

统拿下放在备用的空烧杯上,将水浴杯内的水直接倒入实验室准备的热水回收桶, 以便凉后再次使用,同时注意不能倒掉搅拌子。然后在烧杯内注入新水,重新开始实验。

(4)实验中保持水沸腾时,若数字表 Up的读数单调下降,可能是什么问题? 极可能是三通活塞处漏气。由于沸腾时, A 泡内气压较大, 易发生漏气。如果发生漏气,则由理想气体状态方程 pV=nRT, n 减小,故 p 下降。其实我在实验过程中就遇到了这样的情况,好在读到了漏气前的读数,否则考虑将该点数据舍去。

### 3.总结反思

发现测量结果(修正后)比理论值偏大 2. 26%, 分析可能还存在的其它误差来源: 抽真空时并没有抽到绝对真空, 则确实  $k_{p}$ 偏小, p偏大, 计算得到的 $\alpha_{p}$ 偏大。

实验误差来源很多,尤其在热学实验中;相比上一次热导实验,本次实验精确度较高(拟合时 R 方达到 0.9996,得益于传感器精度、实验细节如热平衡的把握等)。因此,通过充分分析误差来源并进行校正,提高仪器精度,可以有效减少误差。

# 【原始数据记录】

1695 FATEC 2024.11.19

#### 用传感器测空气相对压力系数数据记录

姓名: 夏孙子 学号2023011004次验组号: 11 实验台号: 11 实验日期: 20241[19

#### 1. 实验室大气压强 p。及对应纯水沸点 6

	压强 pc (kPa)	纯水沸点 t <sub>6</sub> (℃)
实验前	101.77	100. 1243
实验后	101.80	100, 1329

线性内插法计算沸点 4 = 1∞.1296

#### 2. 估算测量温度间隔

| 194,27 | (1)室温 t = <u>22.4</u>°C,温度传感器输出电压 U<sub>t</sub> = <del>194,37</del>mV

$$U_{R_0} = \frac{U_t}{1 + \alpha_R t} = \frac{95.19}{1 + \alpha_R t}$$
 (mV)

(2)预设测量数据组数  $n=\_{0}$  , 温度间隔  $\Delta t = (80-t)/(n-1) = \underline{6.4}$  °C 对应温度计输出电压间隔  $\Delta U_t = U_{R_0} \cdot \alpha_R \cdot \Delta t = 2.60$  mV

(3)温度误差为  $0.05^{\circ}$ C时的电压变化  $\Delta U_{0.05^{\circ}\mathrm{C}} = 0.05 U_{R_0} \cdot \alpha_R = \_0.0 \cup _{\mathrm{mV}}$ 

#### 3. 差压传感器定标

差压传感器输出:  $U_{\rm m} = 41.34$  (mV),  $U_{\rm 0} = 0.03$  (mV)

$$k_p = \frac{U_m - U_0}{p_c} = \underline{\quad \text{O.4-ob} \quad } \text{(mV/kBa}$$

#### 4.定容定质量气体压强 p 随温度 t 的变化

序号	温度 U <sub>1</sub> (mV)	压强 <i>U<sub>p</sub></i> (mV)	温度 t/℃	压强 p/kPa
1 (室温)	104.24	0.00	22.38	[0].77
2	107.29	1.10	29.90	104.48
3	109.30	1.76	34.86	106.11
4	111. 對93	2.79	41.35	108.64
5	114.19	3.49	46.92	110.3
6	116.88	4.49	53.56	112.83
7	119.95	5.44	61.13	115.17
8	122.27	6.26	66.85	117.19
9	125.36	7. 30	74.23	119.75
10	127.89	8.05	80.72	121.60
11 (沸腾)	135.76	ta.21 10.86	100.13	128.52

 $R^{2}=0.9996$   $xp=3.625 \times (0^{-3} °C^{-1})$