## 人工智能原理

## 作业2

## 注意:

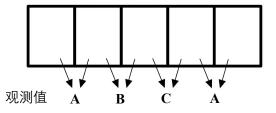
- 1) 请在网络学堂提交电子版:
- 2) 请在 3 月 30 日晚 23:59:59 前提交作业,不接受补交;
- 3) 3 道题目中任选 2 道解答(多做不加分; 3 题全做则按题目的解答顺序,只计前 2 题的分数,如提交作业中题目解答顺序是 1、3、2,则第 2 题不计分);
- 4) 如有疑问,请联系助教:

李 震: lizhen22@mails.tsinghua.edu.cn 李可伊: lky23@mails.tsinghua.edu.cn 王子安: wangza24@mails.tsinghua.edu.cn

1. 给定一个部分填充的 4x4 网格,要求根据数独的简化规则填充空格,确保每行、每列和每个粗线条包含的 2x2 的子网格内均包含数字 1 至 4,且不重复。

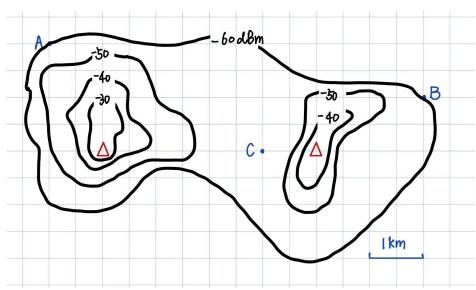
1			3
4			2
2			1
	1	2	

- a) 将该问题进行要素化表示,描述为约束满足问题,给出约束关系。
- b) 求解该数独问题,给出填充后的完整数独网格。
- 2. 将 A,B,C,D 四种类型的传感器放置在 1-5 的区域中,每个区域放置一个传感器。每种传感器的信号覆盖范围不同,设定信号强度 A>B>C>D,相邻区域中信号强的传感器会覆盖信号较弱的传感器,即可以观测到相邻区域内较强的信号,得到的信号强度如下图所示。现考虑 5 个区域内的传感器类型及其信号观测值。



- a) 把该问题建模为约束满足问题,给出该问题的变量和值域。
- b) 根据图中的信号观测值,给出该问题的一元约束和二元约束。
- c) 根据边相容对所有的变量进行值域缩小,给出缩小的结果。
- d) 给出该约束满足问题的所有解。

3. 在一个山区环境中,某公司需要通过无人机进行通信信号的中继传输。无人机起飞后,采用**爬山法**,每次可以向东南西北四个方向移动固定距离 m 米,并测量周围信号塔的信号强度。目标是使无人机尽可能快速地飞到信号最强的区域进行信号中继,确保通信稳定。下图展示了该区域的等值线图,不同的等值线表示信号强度的变化,三角形标记为信号塔的位置,塔越靠近中心信号越强。无人机的起飞位置分布在 A、B、C 三个不同的位置。



- a) 若无人机每次移动 m=1000 米, 从 A 点出发, 是否能到达信号最强的区域?
- b) 若无人机每次移动 m=1000 米, 从 B 点出发, 是否能到达信号最强的区域
- c) 若无人机从 C 点出发,步长 m=1000 米,能否到达信号最强的区域?若步长改为 m=1500 米呢?
- d) 根据上述分析,归纳出无人机优化信号传输路径的关键原则是什么?