

## 問題 1 力学: 2 重振子

1-1

$$L = \frac{m_1}{2}(\dot{x}_1^2 + \dot{y}_1^2) + \frac{m_2}{2}(\dot{x}_2^2 + \dot{y}_2^2) + m_1 g y_1 + m_2 g y_2 \quad (1-1.1)$$

1-2

$$\begin{aligned} x_1 &= l_1 \sin \theta_1 & y_1 &= l_1 \cos \theta_1 \\ x_2 &= l_1 \sin \theta_1 + l_2 \sin \theta_2 & y_2 &= l_1 \cos \theta_1 + l_2 \cos \theta_2 \end{aligned} \quad (1-2.1)$$

1-3

$$\begin{aligned} \dot{x}_1 &= l_1 \dot{\theta}_1 \cos \theta_1 & \dot{y}_1 &= -l_1 \dot{\theta}_1 \sin \theta_1 \\ \dot{x}_2 &= l_1 \dot{\theta}_1 \cos \theta_1 + l_2 \dot{\theta}_2 \cos \theta_2 & \dot{y}_2 &= -l_1 \dot{\theta}_1 \sin \theta_1 - l_2 \dot{\theta}_2 \sin \theta_2 \end{aligned} \quad (1-3.1)$$

であるのでラグランジアンは適宜三角関数の Taylor 展開を使って、

$$\begin{aligned} L &= \frac{m_1 l_1^2}{2} \dot{\theta}_1^2 + \frac{m_2}{2} \left[ l_1^2 \dot{\theta}_1^2 + l_2^2 \dot{\theta}_2^2 + 2l_1 l_2 \dot{\theta}_1 \dot{\theta}_2 \cos(\theta_1 - \theta_2) \right] + m g l_1 \cos \theta_1 + m_2 g l_1 \cos \theta_1 + m_2 g l_2 \cos \theta_2 \\ &\simeq \frac{1}{2}(m_1 + m_2) l_1^2 \dot{\theta}_1^2 + \frac{1}{2} m_2 l_2^2 \dot{\theta}_2^2 + m_2 l_1 l_2 \dot{\theta}_1 \dot{\theta}_2 - \frac{1}{2}(m_1 + m_2) g l_1 \theta_1 - \frac{1}{2} m_2 g l_2 \theta_2^2 + \text{const.} \end{aligned} \quad (1-3.2)$$

1-4

オイラーラグランジュ方程式より  $\theta_1$  から得られる微分方程式は

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}_1} &= \frac{\partial L}{\partial \theta_1} \\ (m_1 + m_2) l_1 \ddot{\theta}_1 + m_2 l_2 \ddot{\theta} &= -(m_1 + m_2) g \theta_1, \end{aligned} \quad (1-4.1)$$

$\theta_2$  から得られる微分方程式は

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}_2} &= \frac{\partial L}{\partial \theta_2} \\ l_1 \ddot{\theta}_1 + l_2 \ddot{\theta} &= -g \theta_2 \end{aligned} \quad (1-4.2)$$

となる。これに  $\theta_1(t) = a_1 \cos \omega t$ ,  $\theta_2(t) = a_2 \cos \omega t$  を代入すると

$$\begin{aligned} \begin{cases} (m_1 + m_2)(g - l_1 \omega^2) a_1 - m_2 l_2 \omega^2 a_2 &= 0 \\ -l_1 \omega^2 a_1 + (g - l_2 \omega^2) a_2 &= 0 \end{cases} \\ \begin{pmatrix} (m_1 + m_2)(g - l_1 \omega^2) & -m_2 l_2 \omega^2 \\ -l_1 \omega^2 & (g - l_2 \omega^2) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (1-4.3)$$

これより、求める固有角振動数はこの連立方程式が非自明な解をもつような  $\omega$  のことである。行列式の値が 0 のとき、非自明な解となるので

$$\begin{aligned} 0 &= (m_1 + m_2)(g - l_1 \omega^2)(g - l_2 \omega^2) - m_2 l_1 l_2 \omega^4 \\ &= m_1 l_1 l_2 \omega^4 - g(m_1 + m_2)(l_1 + l_2) \omega^2 + (m_1 + m_2) g^2 \\ \omega^2 &= \frac{g(m_1 + m_2)(l_1 + l_2) \pm \sqrt{g^2(m_1 + m_2)^2(l_1 + l_2)^2 - 4m_1(m_1 + m_2)l_1 l_2 g^2}}{2m_1 l_1 l_2} \\ \omega &= \sqrt{\frac{(1 + m_2/m_1)g(l_1 + l_2) \pm g\sqrt{(1 + m_2/m_1)^2(l_1 + l_2)^2 - 4(1 + m_2/m_1)l_1 l_2}}{2l_1 l_2}} \end{aligned} \quad (1-4.4)$$

## 1-5

$m_1 \gg m_2$  のとき固有振動数は

$$\begin{aligned}\omega^2 &= \frac{(l_1 + l_2)g \pm g\sqrt{(l_1 + l_2)^2 - 4l_1l_2}}{2l_1l_2} \\ &= \frac{g}{2l_1l_2} \left[ (l_1 + l_2) \pm |l_1 - l_2| \right] \\ &= \frac{g}{l_1}, \frac{g}{l_2}\end{aligned}\tag{1-5.1}$$

とわかる。

固有振動数  $\omega_1^2 \equiv g/l_1$  のとき、設問 4 の行列に代入すると  $m_2 \ll 1$  に注意すると

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -g & g - gl_2/l_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$\frac{a_1}{a_2} = 1 - \frac{l_2}{l_1}\tag{1-5.2}$$

となる。

固有振動数  $\omega_2^2 \equiv g/l_2$  のとき、設問 4 の行列に代入すると

$$\begin{pmatrix} g - gl_1/l_2 & 0 \\ -gl_1/l_2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$a_1 = 0\tag{1-5.3}$$

となる。

以上より

$$(a_1, a_2) = (l_1 - l_2, l_2)\tag{1-5.4}$$

の振幅比で振動数が  $\omega^2 = g/l_1$  のモードと

$$(a_1, a_2) = (0, 1)\tag{1-5.5}$$

の振幅比で振動数が  $\omega^2 = g/l_2$  のモードの 2 つがある。

## 1-6

わかんない

## 感想

ニュートン力学と比べるとこっちのが楽だけど、それでも依然面倒ではある。