<b>—</b> `	单项选择题	(20分,	毎題1	分、	按小标号填写答案)
------------	-------	-------	-----	----	-----------

(1)	(2)	(3)	(4)	(5)	(6)	(7)	(8)	(9)	(10)
В	В	D	D	В	D	D	A	A	D
(11)	(12)	(13)	(14)	(15)	(16)	(17)	(18)	(19)	(20)
С	В	С	A	С	D	A	D	C	В

## 二、 计算填空题(20 分,每空 1 分)

(2)	(3)	(4)	(5)
16.5,16.875	10/11	24	11.
(7)	(8)	(9)	(10)
4	163H 或 355	1D	40
(12)	(13)	(14)	(15)
立即寻址	11H	MOV	直接寻址
(17)	(18)	(19)	(20)
AND	变址寻址	11H	(R1) -10H
	16.5.16.875 (7) 4 (12) 立耳导址 (17)	16.5.16.875 10/11 (7) (8) 4 163H或 355 (12) (13) 立耳导址 11H (17) (18)	16.5.16.875 10/11 24 (7) (8) (9) 4 163H 或 355 1D (12) (13) (14) 立耳导址 11H MOV (17) (18) (19)

三、简答题(15 分,每题 5 分)

(R1) = 10H

# I.RISC指令系统的特点

- (1) 指令系统设计时选择一些使用频率较高的简单指令,且选择一些很有用但不复杂的指令。
- (2) 指令长度固定,指令格式种类少,寻址方式种类少。
- (3) 只有取数。存数指令访问存储器,其余指令的操作都在寄存器之间进行
- (4) 采用流水线技术。
- (5) CPU 中通用寄存器数量相当多,可以减少访存次数。
- (6) 以硬布线控制逻辑为主,不用或少用微码控制。
- 2. 控制器的功能: 取值令,分析指令,执行指令,控制计算机各部件有条不紊的工作。 控制器的组成:通常由以下部件组成

程序计数器 PC: 存放指令地址

指令寄存器 IR: 存放指令的机器代码

指令译码器 ID:分析指令的格式、寻址方式和功能

操作控制信号形成部件:产生各种操作控制信号,指挥计算机各部件协调工作

时序系统:提供各种时序信号

地址寄存器: 存放要访问的存储单元的地址。

### 3. 计算机工作过程:

开机上电,产生 Reset 信号,置 PC 为第一条指令地址 取值令,PC自增

日远图形 (可将本页拖至文

在时序信号作用下,由译码和控制单元产生各种控制信号(分析指令) 控制信号控制各部件完成各种操作(运算,存取数据,转移地址等)(执行指令) 一条指令执行完,又回到取值令阶段,根据 PC 值取下一条指令。 计算机的工作过程就是循环往复地取值令、分析指令和执行指令的过程。

#### 四、计算题(20分)

1.  $X = 9/32 = 0.100100B \times 2^{-1}$ 

 $[E_X]_{s} = [-1]_{s} = 1.1111$  $[M_x]_x = [0.100100]_x = 0.100100$  $[X]_{\infty} = 1,11110.100100B = FA4H$ 

 $Y = -1.75 = 0.111000B \times 2^{1}$ 

### 四、计算题(20分)

1. 
$$X = 9/32 = 0.100100B \times 2^{-1}$$

$$[E_X]_{2x} = [-1]_{2x} = 1.1111$$
  
 $[M_X]_{2x} = [0.100100]_{2x} = 0.100100$   
 $[X]_{2x} = 1.11110.100100B = FA4H$ 

$$Y = -1.75 = 0.111000B \times 2^{1}$$

$$[E_Y]_{\pm} = [1]_{\pm} = 0.0001$$
  
 $[M_Y]_{\pm} = [-0.111000]_{\pm} = 1001000$   
 $[Y]_{\pm} = 0.00011.001000B = C8H$ 

2. (1)**对阶** 

[ΔE]<sub>m</sub>=[E<sub>X</sub>-E<sub>Y</sub>]<sub>m</sub>=[E<sub>X</sub>]<sub>m</sub>+[-E<sub>Y</sub>]<sub>m</sub> = 11, 1111+11, 1111 = 11, 1110 ΔE=-2<0, 将 M<sub>X</sub>右移 2 位, E<sub>X</sub>加2:

[Ex],-00, 0001

 $[Mx]_{\phi}$ -00.001001 (00)

- (2) 尾數相加: [Mx+x]+ -11.010001 (00)
- (3) 结果规格化: 已规格化
- (4) 舍入: 按照 0 舍 1 入法, 尾數多余位舍去 结果为: [X+Y], = 0,0001 1.010001B=D1H