# 第一章电路系统元件、信号和定律

- 1.1电路及电路模型
- 1.2电学中的基本物理量
- 1.3电路系统中的信号
- 1.4电路系统中的元件
- 1.5基尔霍夫定律
- 1.6电路网络及其等效规律

# 回顾

- 基尔霍夫定律
  - KVL
- 电路网络等效
  - 电阻网络等效: 电阻串并联等效、受控源等效、Y-△等效

# 本次课学习内容

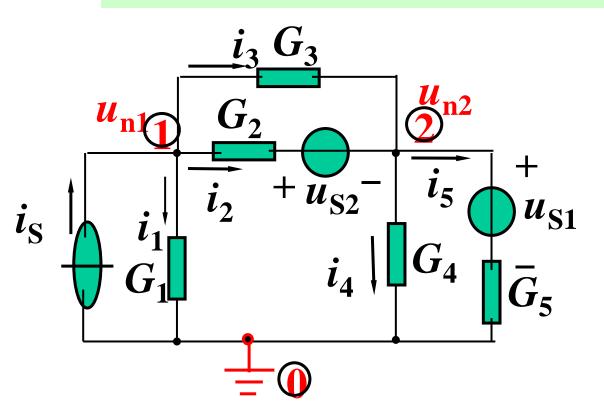
- 电路网络等效
  - 电容和电感元件的电路等效
  - 电源等效与变换
- 电阻电路一般分析方法
  - 电路约束与电路方程

# 三、节点电压法(常用方法)

#### 支路电流法列写方程的一般步骤:

- (1) 标定各支路电流参考方向;
- (2) 选定(n-1)个节点, 列写其KCL方程;
- (3) 选定*b*-(*n*-1)个独立回路,列写其KVL方程; (元件特性代入)
- (4) 求解上述方程,得到b个支路电流。

# 节点电压法 (node voltage method)



#### 一、思路

能否假定一组变量使之自动满足 KVL,从而减少联立方程的个数?

任意选择一个节点设为参考节点 节点电压:独立节点到参考点的电压。

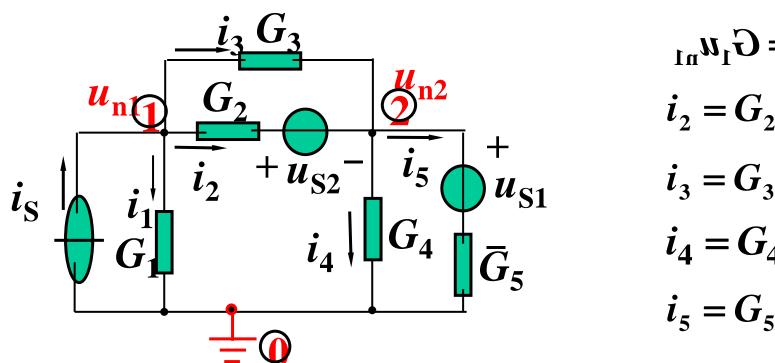
$$\sum u = u_{12} + u_{20} + u_{01} = u_{n1} - u_{n2} + u_{n2} - u_{n1} = 0$$

KVL自动满足

节点电压法: 以节点电压为未知量列写电路方程分析电路的方法。

#### 二、节点法推导

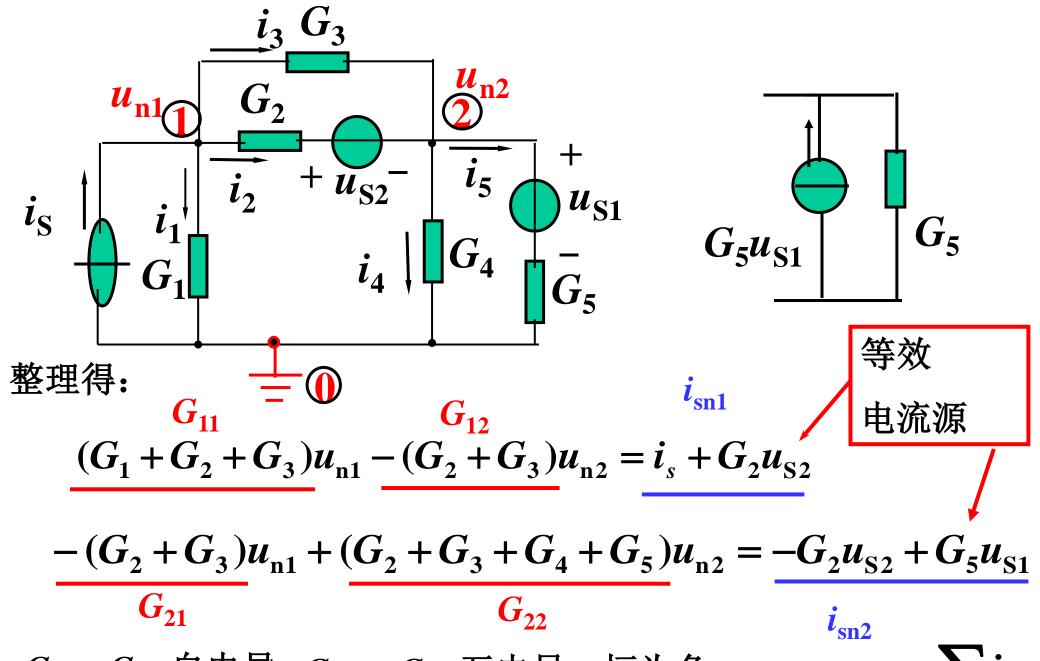
(1) 列出节点电压和支路电流的关系



$$i_{1n}u_{1}\partial = i_{1}$$
 $i_{2} = G_{2}(u_{n1} - u_{n2} - u_{s2})$ 
 $i_{3} = G_{3}(u_{n1} - u_{n2})$ 
 $i_{4} = G_{4}u_{n2}$ 
 $i_{5} = G_{5}(u_{n2} - u_{s1})$ 

#### (2) 列KCL方程

节点1: 
$$i_{S1} = i_1 + i_2 + i_3$$
 
$$(G_1 + G_2 + G_3)u_{n1} - (G_2 + G_3)u_{n2} = i_S + G_2u_{S2}$$
 节点2:  $i_2 + i_3 = i_4 + i_5$  
$$- (G_2 + G_3)u_{n1} + (G_2 + G_3 + G_4 + G_5)u_{n2} = -G_2u_{n2} + G_5u_{S1}$$



 $G_{11}$ 、 $G_{22}$  自电导;  $G_{12}$ 、 $G_{21}$  互电导,恒为负

$$\sum i_{R \boxplus} = \sum i_{S \lambda}$$

$$\begin{cases} G_{11}u_{n1} + G_{12}u_{n2} = i_{Sn1} \\ G_{11}u_{n1} + G_{12}u_{n2} = i_{Sn1} \end{cases}$$

(3) 节点方程的一般形式

$$egin{bmatrix} G_{11} & G_{12} & \cdots & G_{1n} \ G_{21} & G_{22} & & G_{2n} \ dots & & dots \ G_{n1} & R_{n2} & \cdots & G_{nn} \end{bmatrix} egin{bmatrix} u_{n1} \ u_{n2} \ dots \ u_{nm} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} oldsymbol{i}_{sn1} \ oldsymbol{i}_{sn2} \ dots \ oldsymbol{i}_{gj} \ oldsymbol{:} \ oldsymbol{\subseteq} \ ol$$

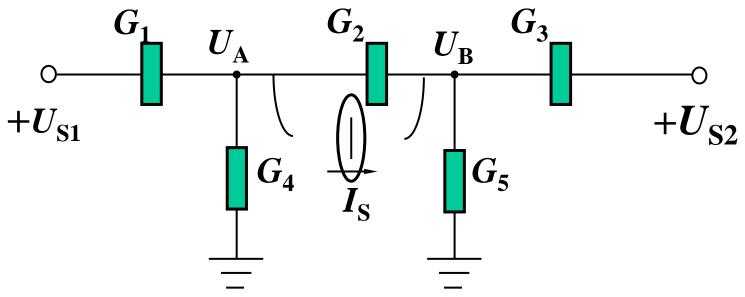
*i*<sub>sni</sub>·流入第*i*个节点电流源(包括等效电流源)电流的代数和。

\* 当电路中无受控源时,系数矩阵对称。

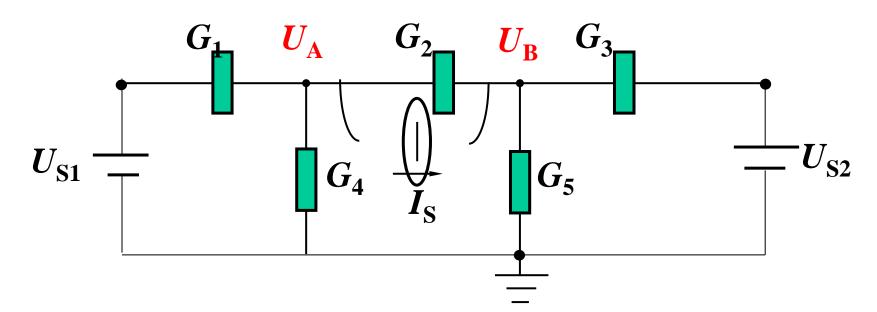
#### 三、节点法解题步骤

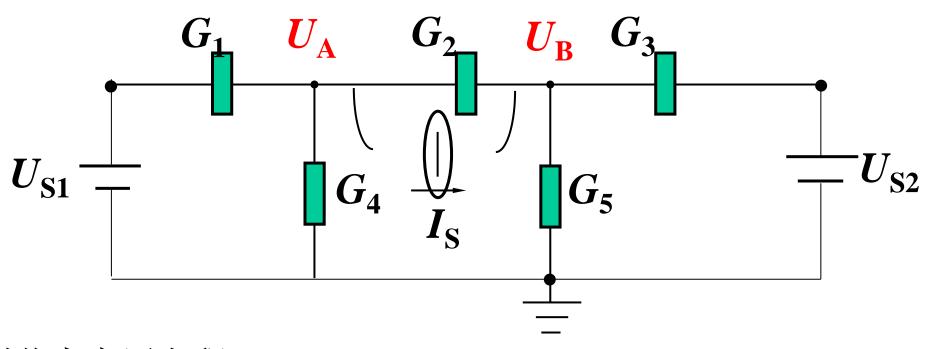
- (1) 选定参考节点,标定*n*-1个独立节点;
- (2) 对*n*-1个独立节点,以节点电压为未知量, 列写其KCL方程;
- (3) 求解上述方程,得到*n*-1个节点电压;
- (4) 求各支路电流(用节点电压表示);
- (5) 校验

例1 用节点法列写以 $U_A$ 、 $U_B$ 为节点电压的方程。



### 解: 电路可改画为





列节点电压方程:

$$\begin{cases} (G_1 + G_4 + G_2)U_A - G_2U_B = -I_S + G_1U_{S1} \\ -G_2U_A + (G_2 + G_3 + G_5)U_B = I_S + G_3U_{S2} \end{cases}$$

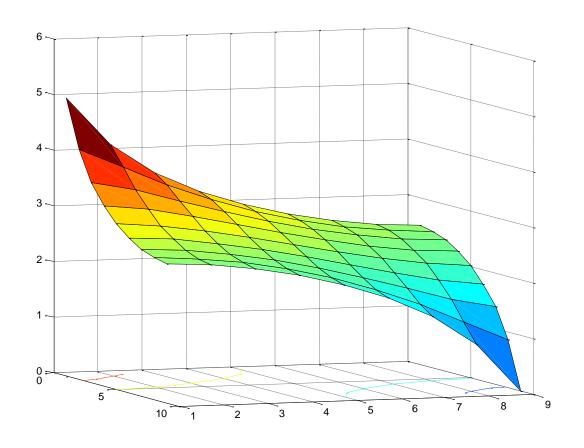
#### 手写绘图板电压分布G矩阵

内部为4;

第1列、第N列、第1行、第N行除角点为3;

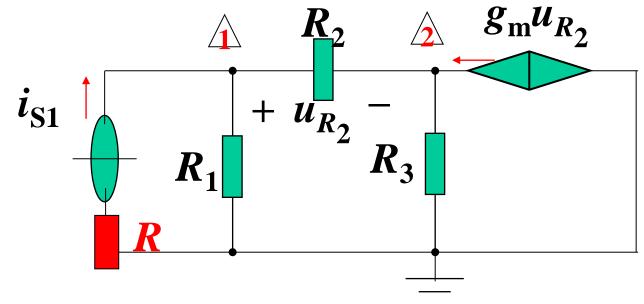
(N,1)点和 (1,N)点为2;

(1,1)点接正电压, (N,N)接地 为1。



#### 例2 列写下图含VCCS电路的节点电压方程。

- 解: (1) 先把受控源 当作独立源看
  - (2) 用节点电压表示控制量。



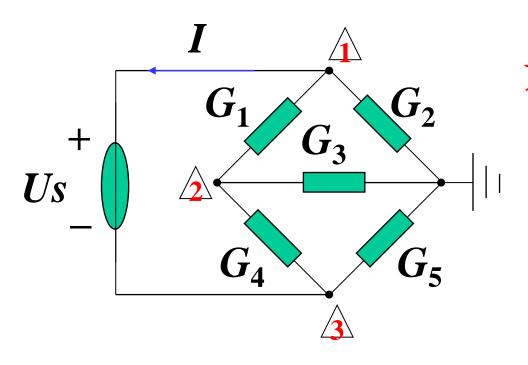
$$\left(\frac{1}{R_{1}} + \frac{1}{R_{2}}\right)U_{n1} - \frac{1}{R_{2}}U_{n2} = i_{S1}$$

$$-\frac{1}{R_{2}}U_{n1} - \left(\frac{1}{R_{3}} + \frac{1}{R_{2}}\right)U_{n2} = g_{m}u_{R2}$$

$$u_{R2} = U_{n1} - U_{n2}$$

$$G_{12} \neq G_{21}$$

## 例3 试列写下图含理想电压源电路的节点电压方程。



方法1: 设电压源电流为1,

增加一个节点电压与电压源间的关系

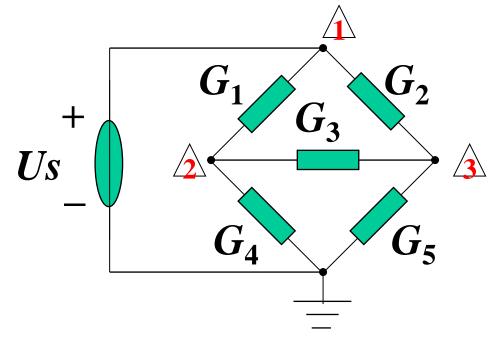
$$(G_1+G_2)U_1-G_1U_2+I=0$$

$$-G_1U_1+(G_1+G_3+G_4)U_2-G_4U_3$$

$$-G_4U_2+(G_4+G_5)U_3-I=0$$

$$U_1-U_2=U_S$$

#### 方法2: 选择合适的参考点



$$\begin{cases} U_1 = U_S \\ -G_1U_1 + (G_1 + G_3 + G_4)U_2 - G_3U_3 = 0 \\ -G_2U_1 - G_3U_2 + (G_2 + G_3 + G_5)U_3 = 0 \end{cases}$$

思考: 含理想受控电压源时如何列方程?

#### 支路法、回路法和节点法的比较:

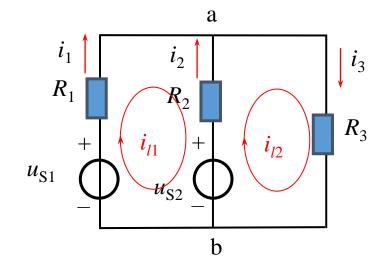
(1) 方程数的比较

	KCL方程	KVL方程	方程总数
支路法	<i>n</i> -1	<i>b</i> -( <i>n</i> -1)	b
回路法	0	b-(n-1)	<i>b</i> -( <i>n</i> -1)
节点法	<i>n</i> -1	0	<i>n</i> -1

- (2) 对于非平面电路,选独立回路不容易,而独立节点较容易。
- (3) 回路法、节点法易于编程。

#### 回路电流法 (loop current method)

思路: 为减少未知量(方程)的个数,假想每个回路中有一个回路电流。

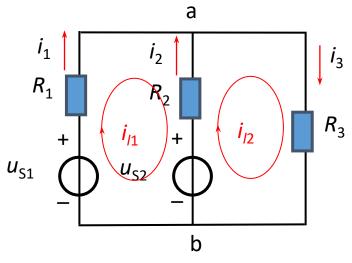


设回路电流为 $i_{l1}$ 、 $i_{l2}$ 。

回路电流自动满足KCL

支路电流是回路电流的组合  $i_1 = i_{l1}$ ,  $i_2 = i_{l2} - i_{l1}$ ,  $i_3 = i_{l2}$ 。

回路电流法: 以回路电流为未知量列写电路方程分析电路的方法。



列各回路的KVL方程

回路1: 
$$R_1 i_{l1} + R_2 (i_{l1} - i_{l2}) - u_{S1} + u_{S2} = 0$$

回路2: 
$$R_2(i_{l2}-i_{l1})+R_3i_{l2}-u_{S2}=0$$

电压与回路绕行方向一致时取"+"; 否则取 "-"。

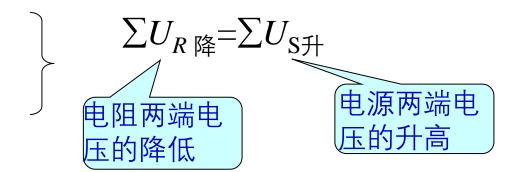
整理得

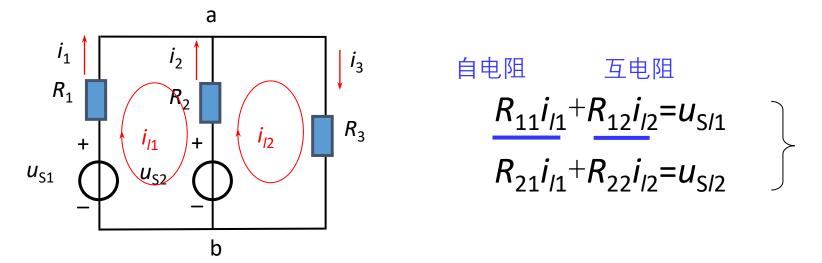
$$R_{11} R_{12}$$

$$(R_1 + R_2) i_{l1} - R_2 i_{l2} = u_{S1} - u_{S2}$$

$$- R_2 i_{l1} + (R_2 + R_3) i_{l2} = u_{S2}$$

$$R_{21} R_{22}$$





 $R_{11}=R_1+R_2$  代表回路1的总电阻(自电阻)

 $R_{22}=R_2+R_3$  代表回路2总电阻(自电阻)

 $U_{S/1} = U_{S1}^{-1}U_{S2}$  回路1中所有电压源电压升的代数和

 $U_{S/2} = U_{S2}$  回路2中所有电压源电压升的代数和

#### 一般情况,对于具有 $l=b^-(n-1)$ 个回路的电路,有

$$R_{11}i_1+R_{12}i_2+...+R_{1l}i_l=u_{S/1}$$
 其中: 
$$R_{21}i_1+R_{22}i_2+...+R_{2l}i_l=u_{S/2}$$
 ...  $R_{jk}$ : 互电阻  $R_{l1}i_1+R_{l2}i_2+...+R_{ll}i_l=u_{S/l}$   $R_{kk}$ : 自电阻(为正)

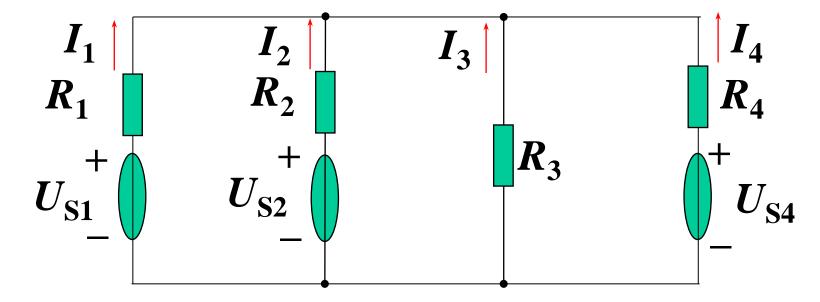
$$\begin{bmatrix} R_{11} & R_{12} & \cdots & R_{1l} \\ R_{21} & R_{22} & & R_{2l} \\ \vdots & & & \vdots \\ R_{l1} & R_{l2} & \cdots & R_{ll} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \\ \vdots \\ i_l \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_{sl1} \\ u_{sl2} \\ \vdots \\ u_{sll} \end{bmatrix}$$

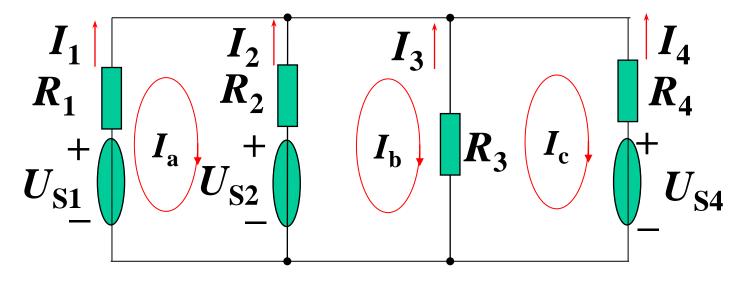
特例:不含受控源的线性网络  $R_{jk}=R_{ki}$ ,系数矩阵为对称阵。

## 回路法列方程的一般步骤:

- (1) 选定I=b-(n-1)个独立回路,并确定其绕行方向;
- (2) 以回路电流为未知量,列写回路的KVL方程;
- (3) 求解上述方程,得到/个回路电流;
- (4) 求各支路电流(用回路电流表出支路电流);
- (5) 校核

# 例1 用回路法求各支路电流。





#### 解

(1) 设独立回路电流 (顺时针)

#### (2) 列 KVL 方程

$$(R_1+R_2)I_a$$
  $-R_2I_b$   $= U_{S1}-U_{S2}$   $-R_2I_a+(R_2+R_3)I_b-R_3I_c$   $= U_{S2}$   $-R_3I_b+(R_3+R_4)I_c=-U_{S4}$ 

对称阵,且互电阻为负

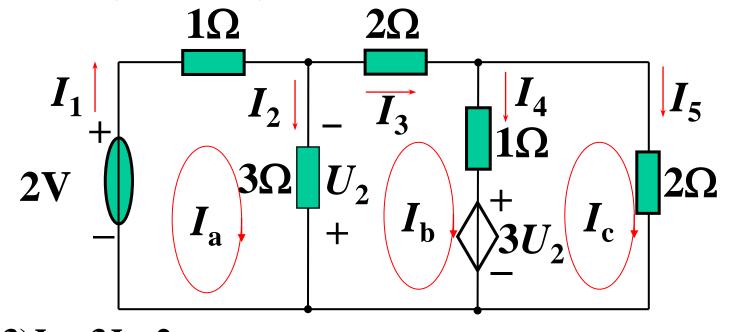
- (3) 求解回路电流方程,得 $I_a$ ,  $I_b$ ,  $I_c$
- (4) 求各支路电流:  $I_1=I_a$  ,  $I_2=I_b-I_a$  ,  $I_3=I_c-I_b$  ,  $I_4=-I_c$
- (5) 校核: 选一新回路校核KVL方程是否满足。

#### 例2 用回路法求含有受控电压源电路的各支路电流。

#### 解:

先将VCVS看作独立源 建立方程;

(1)设回路电流 $I_a$ 、 $I_b$ 、 $I_c$ 



(2)写回路方程

$$(1+3)I_{a} - 3I_{b} = 2$$

$$-3I_{a} + (3+2+1)I_{b} - I_{c} = -3U_{2}$$

$$-I_{b} + (1+2)I_{c} = 3U_{2}$$

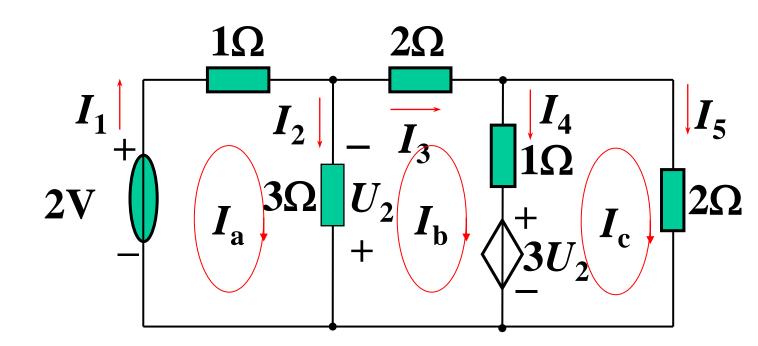
(3) 用回路电流表示控制量

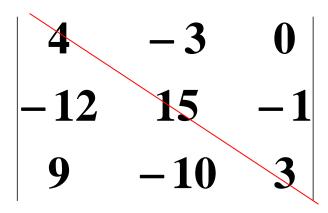
$$U_2 = 3(I_b - I_a)$$

#### 整理得:

#### (3) 解方程得

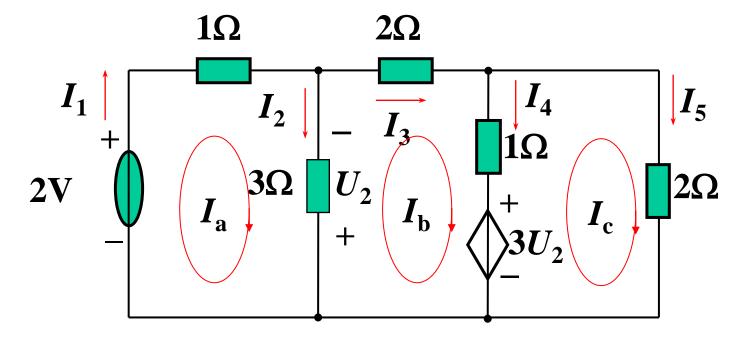
$$I_a = 1.19A$$
 $I_b = 0.92A$ 
 $I_c = -0.51A$ 





系数行列式不对称

\*由于含受控源,方程的系数矩阵一般不对称。



$$I_1 = I_2 = 1.19A$$

$$I_2 = I_a - I_b = 0.27A$$

$$I_3 = I_b = 0.92A$$
,

$$I_4 = I_b - I_c = 1.43A$$

$$I_5 = I_c = -0.52A$$

$$1 \times I_1 + 2I_3 + 2I_5 = 2$$

$$(\Sigma U_R \approx \Sigma E_{\mathcal{H}})$$

## 例3 列写含有理想电流源电路的回路电流方程。

#### 方法1:

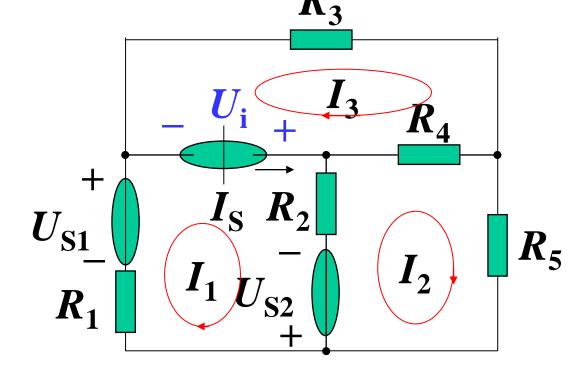
## 设电流源端电压为 $U_i$

$$(R_1+R_2)I_1-R_2I_2=U_{S1}+U_{S2}+U_{i}$$

$$-R_2I_1+(R_2+R_4+R_5)I_2-R_4I_3=-U_{S2}$$

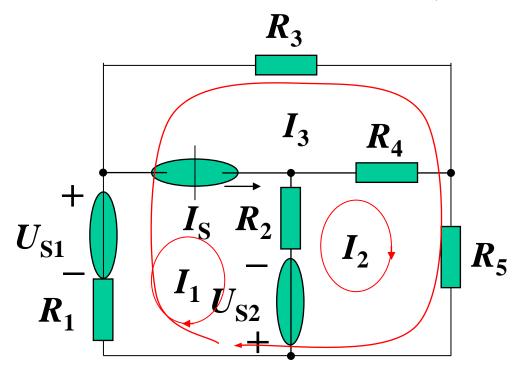
$$-R_4I_2+(R_3+R_4)I_3=-U_i$$

$$I_{\rm S} = I_1 - I_3$$



增加回路电流和电流源电流的关系方程。

# 方法2: 选取独立回路时,使理想电流源支路仅仅属于一个回路,该回路电流即为 $I_S$ 。



思考: 含理想受控电流源时 如何列方程?

$$\begin{cases} I_1 = I_S \\ -R_2I_1 + (R_2 + R_4 + R_5)I_2 + R_5I_3 = -U_{S2} \\ R_1I_1 + R_5I_2 + (R_1 + R_3 + R_5)I_3 = U_{S1} \end{cases}$$