



主课-公共课部分

		模块一:计算机视 <mark>觉</mark>	引论(讲师:屈老师)	
时间	章	节	案例/作业/练习	学习目标
第一周时长:1小时	第一章 计算机视觉引论:你好,视觉世界!	1.什么是计算机视觉; 2.构建第一个视觉程序; 3.视觉系统构成; 4.让程序做点事情; 5.课程体系结构;	案例: 1.构建 Hello, world!视觉 程序; 2.给 Hello, world!扩展要 素功能; 知识点: 1.计算机视觉概念与构成要 素; 2.入门视觉程序的建立步骤; 3.计算机视觉体系结构;	1.理解计算机视觉的概念与构成要素; 2.了解视觉技术发展史; 3.学习构建入门视觉程序; 4.了解计算机视觉及本课程的体系结构;
第一周 时长: 1.5 小 时	第二章 数字 成像系统	1.照明模型; 2.颜色模型; 3.图像的采集与传输; 4.图像/视频的压缩与显示;	示例: 图像颜色分量分解 图像传输的不同方式 知识点: 1.图像照明模型,光通量及 辐照度; 2.图像颜色模型,RGB、HSV 等颜色模型; 3.彩色图像的采集原理; 4.图像传输方式; 5.图像、视频的压缩标准, 各标准对应图像大小的参 数;	1.掌握照明和颜色模型, 以及常见的颜色空间表示; 2.了解图像传感器采集原理; 3.了解数字图像的基本传输方式; 4.了解常见的图像/视频压缩标准及对应参数;





	模块二:视觉处理与分析(<mark>讲师:屈老师)</mark>						
时间	章	节	实战案例	学习目标			
		1. 图像滤波及去噪;	示例:	1. 掌握图像去噪滤波方法			
		2. 图像边缘检测;	图像去噪滤波效果及方	及各自特点;			
		3. 直方图与图像分割;	法比较	2. 掌握常用的图像边缘检			
		4. 图像特征描述;	图像边缘检测效果及方	测算子,及 Canny 算子基			
		5. 再论图像分割;	法比较	本原理;			
		6. 综合示例;	图像分割效果及方法比	3. 掌握灰度阈值化及大津			
			较	算法;			
	SD	N学院	案例:	4. 掌握常见的图像特征描			
		7 7 7	米粒检测微项目	述方式;			
			知识点:	5. 了解局部阈值分割、区域			
			1. 常见滤波去噪方法:	生长、分水岭算法及基于轮			
第二周	第一章 视觉		加权滤波;中值滤波;数	廓的阈值分割;			
那一内 时长 : 2	カー草 (人)の ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・		学形态学滤波;	6. 通过米粒检测实例掌握			
小时	基础		2. 常见边缘检测方法:	图像预处理、分割及特征分			
13.43	4510世		Sobel 算子, LoG 算子,	析的综合实现;			
			Canny 算子 ;				
			3. 简单图像特征描述,				
			包围矩形,不变矩描述;				
			4. 基于灰度直方图的				
			阈值分割,基于区域生长				
			的图像分割,局部阈值分				
			割方法、分水岭算法分				
			割、基于轮廓的分割;				
			5. OpenCV 图像预处				
			理、阈值化及分割、描述				
			的综合实现;				
第二周		1. 直线检测;	示例:	1. 了解 Hough 变换基本思			
时长:2	第二章 视觉	2. HARRIS 角点检测;	Hough 变换直线检测	想及直线检测步骤;			
小时	特征提取	3. SIFT 特征提取 ;	HARRIS 角点检测	2. 掌握 Harris 角点检测的			
		4. ORB 特征检测;	SIFT、ORB 算子角点检	基本思想及实现步骤;			





000117	阮 二头以派			
		5. 特征检测综合示例;	测	3. 了解尺度空间概念及
			案例:	SIFT 特征提取的基本思想;
			OpenCV 特征检测	4. 了解 ORB 中快速特征检
			知识点:	测及 BRIEF 特征建立方法;
			1. Hough 变换的基本原	5. 掌握前述算子的
			理及直线检测方法;	OpenCV 实现;
			2. Harris 角点检测思想	
			及方法;	
		>>/ ===	3. SIFT 特征提取方法;	- 115 5-
	SD	N学院	4. ORB 特征提取方法;	工品训
		יולא בר זיי	5. OpenCV 特征提取实	~ HW //IX
			现方式;	
			图像边缘检测效果及方	
			法比较	
			图像分割效果及方法比	
			较	
			米粒检测微项目示例	
			案例:	1. 掌握混合高斯模型概念
		2. 光流估计;	通过背景建模检测运动	及参数迭代计算步骤;
		3. 综合示例;	目标	2. 掌握光流基本原理及
		4. 视觉编程工具;	通过光流估计检测特征	Lucas-Kanade 方法;
			点运动	3. 掌握通过 OpenCV 实现
第三周			示例:	基于混合高斯背景模型的
时长:	第三章 运动		OpenCV 视觉编程工具	运动估计及特征光流计算;
1.5 小	估计		知识点:	4. 了解几类常用的
时			1. 基于混合高斯模型的	OpenCV 编程辅助工具;
			背景建模方法;	
			2. 光流基本方程、	
			Lucas-Kanade 光流计算	
			步骤;	
			3. 利用背景建模方法实	





USDN学院 II 头战派			
	3	现视频运动目标检测;	
	4	4. 利用光流估计实现特	
	7	征点运动计算;	
		5. ImageWatch 等视觉	
	4	编程工具;	

	模块三:机器学习入门(讲师:卿来云)						
时间	章	节	案例/作业/练习	学习目标			
C	第0章 机器学习 简介	1 机器学习简介; 2 机器学习环境简介;	IT实	 了解机器学习的基本概念是、机器学习任务类型和工作流程; 			
		1 线性回归简介;	采用线性回归模型预测共享单	1. 理解回归、L2 损失			
		2 回归中的损失函数;	车骑行量和预测房价。	函数、L1 损失函数、			
		3 损失函数的概率解释;	所需技能点:	Huber 损失函数、梯度			
		4 过拟合;	1. 特征工程:数据探索、离散	下降、L2 正则、L1 正			
		5 Scikit-Learn 中带正则的	型特征编码、连续型特征缩放、	则等基本概念;			
		线性回归模型;	日期型特征编码;	2. 掌握特征工程的常			
第四周		6 正则的概率解释;	2. Scikit-Learn 中最小二乘线	用处理方法;			
时长:6		7 线性回归模型解析求解;	性回归、岭回归和 Lasso 回归模	3. 运用线性回归模型			
小时	第一章	8 线性回归模型梯度下降法	型的使用;	解决实际问题;			
	线性回归	求解;	3 采用交叉验证方式对正则超				
		9 线性回归模型坐标轴下降	参数调优;				
		求解;	4. 回归模型性能分析;				
		10 回归模型性能评价指标;					
		11 交叉验证与模型评估;					
		12 线性回归案例分析:					
		Boston 房价预测;					
		13 特征工程:共享单车骑行					
		量预测;					
第五周	第二章	1 Logistic 回归简介;	采用 Logistic 回归模型对	1. 理解分类、交叉熵			
时长 :4	Logistic	2 Logistic 损失函数;	Otto 商品进行分类、Pima 印	损失函数,牛顿法等基			
小时	回归	3 正则项;	第安人糖尿病发病预测、CTR	本概念;			





	4	牛顿法;		预估	2. 掌握不均衡数据处
	5	Logistic 回归的优化	七求	所需技能点:	理方法;
	解	;		1. 特征工程: 缺失值填补	3. 掌握分类模型的评
	6	多类分类任务;		2 Scikit-Learn 中 Logistic 回	估指标;
	7	类别样本不均衡数据;		归模型的使用;	4. 运用 Logistic 回归
	8	分类模型评价指标;		3 采用交叉验证方式对正则超	解决实际问题。
	9	Scikit-Learn 中	的	参数的调优;	
	Lo	gistic 回归;		4. 分类模型性能分析;	
	10	Logistic 回归案例分析	沂:		1 10 0
CS	Ot	to 商品分类 ;	₹		出 派
	11	特征工程:糖尿病发病	涛预		
	测	;			

	模块四:深度学习入门 <mark>(讲师:智亮、孙德伟)</mark>						
时间	章		节	实战案例		学习目标	
		1.	深度学习历史与介绍;			了解深度学习的历史和发	
		2.	深度学习解决的问题;			展;	
第六周		3.	感知器介绍;			了解感知器及其优化方法	
时长 :1	第一章 深	4.	神经网络的拟合能力;			和局限性;	
小时	度学习入门	5.	全连接神经网络介绍;			了解深度学习的特点;	
		6.	前向传播;			了解神经网络。	
		7.	反向传播;				





		模块	五:深度学习基础	岀算法(讲师:孙德伟	5)
时间	章		节	实战案例	学习目标
		1.	整体介绍;		1. 了解深度学习知识结
	第一章 深	2. 娄	效据预处理;		构脉络;
	度学习基础				2. 掌握深度学习的预处
					理技巧;
第七周	第二章 深度学习网络	2.	申经网络简介; 數活函数; Batchnorm;	ITS	掌握神经网络的基础结构。
时长:	结构	4. C	Propout ;		
3.5 小		5. 🛚	网络连接方式;		
时		1. 0	Ground truth ;	Mnist 手写数字识别。	掌握神经网络的基础结
		2. 担	员失函数;	所需技能:	构、数据和训练优化技巧。
	第三章 深	3. ≒	学习率 ;	1.灵活掌握神经网络的	
	度学习训练	4. 化	尤化算法;	结构;	
	与优化	5.	过拟合与欠拟合;	2.灵活掌握神经网络的	
		6. I	E则化;	训练和优化技巧。	
		7. 参	参数的初始化;		
	T	村	莫块六:框架与环	境(讲师:孙德伟)	
时间	章		节	实战案例	学习目标
第七周 时长 :4 小时	第一章 TensorFlo w 基础	1. Т	ensor Flow	使用 TensorFlow 构建 神经网络 所需技能点: 1.对 TensorFlow 框架 的熟悉。	1. 深入理解 TensorFlow 代码。





主课-分方向-推荐系统方向

		模块一:机器学习基础	:算法(讲师:卿来云	:)
时间	章	#	案例/作业/练习	学习目标
第一周 时长:4 小时	第一章 S V M	1. SVM 简介; 2. 带松弛变量的 SVM 模型: CSVM; 3. 对偶问题; 4. 核方法; 5. 支持向量回归: SVR; 6. Scikit-Learn 中的SVM; 7. SVM 案例分析: Otto商品分类;	款预测所需技能点:1. 特征工程:稀疏数据特征缩放;2. Scikit-Learn 中SVM 模型的使用;	SI THE VIEW
	第二章 决策树	 决策树; Scikit-Learn 中的决策 树模型; 决策树案例分析:Otto 商品分类; 	所需技能点:	1. 理解熵、信息增益、GINI指数、特征重要性等基本概念; 2. 理解决策树的建树过程; 3. 运用决策树模型解决实际问题。





C2DN字的	, 11 头 议 派			
		1. Bagging 和随机森林;	随机森林、XGBoost、	1. 理解 Bagging 概念。
		2. Scikit-Learn 中的随机	LightGBM 用于 Otto	2. 理解随机森林模型的
		森林模型;	商品分类、金融贷款预	思想;
		3. 随机森林案例分析:	测。	3. 理解 Boosting 的基
		Otto 商品分类;	所需技能点:	本思想;
		4. Adaboost ;	1. 特征工程:特征哈希、	4. 理解 AdaBoost 的学
		5. GBM ;	计数编码	习过程;
		6. Scikit-Learn 中的	2 随机森林、	5. 理解 XGBoost 对目标
		GBM ;	XGBoost、LightGBM 的	函数进行二阶近似的原
第二周	第三章 集	7. XGBoost 原理 ;	使用;	理;
时长:6	成机器学习	8. XGBoost 工具包使用	3 采用交叉验证方式对	6. 理解 XGBoost 快速的
小时		指南;	XGBoost/LightGBM 超	原理;
		9. XGBoost 的	参数调优,注意	7. 理解 LightGBM 更快
		Scikit-Learn 接口;	XGBoos/LightGBMt 自	速的原理。
		10. XGBoost 案例分析:	带 cv 函数与	8. 运用 XGBoost
		Otto 商品分类;	GridSearchCV 相结合;	/LightGBM 解决实际问
		11. LightGBM 原理 ;	4. 模型性能分析。	题;
		12. LightGBM 使用指南;		
		13. LightGBM 案例分析:		
		Otto 商品分析;		
		1. PCA 降维原理 ;	PCA 降维和 t-SNE 用于	1. 理解 PCA和 t-SNE 的
		2. Scikit-Learn 中的	Otto 商品数据降维	基本思想;
		PCA;	KMean 聚类用于 Event	2. 运用 PCA和 t-SNE 解
		3. t-SNE ;	数据聚类	决实际问题;
		4. Scikit-Learn 中的		3. 理解 KMean 聚类的
第三周	第四章 非	t-SNE ;	所需技能点:	过程;
新二周 时长:6	监督学习	5. 降维案例分析:Otto	1. PCA 和 t-SNE 的使	4. 理解聚类系统的性能
小时		商品数据降维分析;	用;	评价指标;
נאיני		6. 聚类简介;	2. KMeans 的使用;	
		7. KMean 聚类算法;	3. 聚类模型性能评价;	
		8. Scikit-Learn 中的		
		KMean 聚类 ;		





		9. 聚类案例分析:Event		
		聚类;		
		1. 推荐系统简介;	协同过滤用于电影推荐、	1. 理解推荐系统和 CTR
		2. 基于内容的推荐;	音乐推荐;FTRL、	预估任务中的数据特点;
		3. 基于用户的协同过滤;	FM/FFM 模型用于 CTR	2. 理解协同过滤思想;
		4. 基于物品的协同过滤;	预估	运用 FTRL 和 FM/FFM 模
		5. 基于矩阵分解的协同		型解决实际问题。
		过滤;	所需技能点:	
第四/	第五章 推	6. 协同过滤推荐案例分		
五周	荐系统	析:MovieLens 电影推荐;	1. 三种协同过滤的实	工品派
时长:6	153346	7. CTR 预估简介;	现;	/ HV //I
小时		8. FTRL 模型 ;	2. FTRL 和 FM 模型的	
		9. FM与FFM;	使用;	
		10. GBDT;		
		11. Wide and Deep		
		Learning 模型 ;		
		12. CTR 案例分析: Criteo		
		CTR 预估 ;		





	模块	决二:工业级实战项目及成果展示	
时长	项目名称	项目需求	
		广告点击率(Click- <mark>Through R</mark> ate Prediction, CTR)是互联网计算广告中的关键环节,预估准确性直接影响公司广告收入。机器	
	CTR 预估	学习技术可在计算广告中大展身手,Avazu 通过 程序化广告技术 进行效果营销。本项目我们对 Avazu 提供的 Kaggle 竞赛数据	
C	SD	进行移动 CTR 预估,其 Kaggle 竞赛网页为: https://www.kaggle.com/c/avazu-ctr-prediction。 第十一届 ACM 网络搜索与数据挖掘国际会议(WSDM)要求参赛	
四周		者利用 KKBOX 数据集建立智能算法来预测订阅用户是否会流失。 对于依赖订阅业务的 KKBOX 来说,准确预测流失率是业务成功的	
	音乐网站用户 流失预测	关键。通过结果分析,以便 KKBOX 进一步了解用户需求,在保持用户活跃度上进一步采取行动。	
		Kaggle 竞赛网页为 https://www.kaggle.com/c/kkbox-music-recommendation- challenge	





主课-分方向-视觉方向

模块一:位 <mark>姿估计与三维重构(讲师:屈老师)</mark>				
时间	章	#	实战案例	学习目标
第一周 时长: 1.5 小 时	第一章 位 姿估计	 4标系与相机模型; 相对位姿测量算法; 相机标定; 	示例: 相机标定 知识点: 1. 相机坐标系、像平面坐标系等常用坐标系及转换关系; 2. 基于空间多点的相对位姿估计算法; 3. 基于平面多点的相对位姿估计算法; 4. 相机标定的 Zhang	1. 掌握视觉几何中常用的坐标系及相对转换; 2. 掌握基于空间多点及平面多点的相对位姿估计方法; 3. 了解使用 Zhang 方法进行相机参数标定的步骤;
第二周: 1.5 小时	第二章 极线几何与立体视觉	 4. 极线几何; 2. 立体视觉与三维重构; 3. 特征匹配; 	方法; 示例: 基于双目视觉的三维重构 特征匹配 知识点: 1. 极线几何及本质矩阵; 2. 立体视觉的基本概念; 3. 三维重构实现步骤; 4. 基于改进 k-d 树的特征匹配; 5. RANSAC 稳健估计;	1. 掌握极线几何模型及本 质矩阵的意义; 2. 掌握基于双目视觉进行 三维重构的步骤; 3. 了解基于 k-d 树的特征 匹配方法, 了解 RANSAC 的基本思想;





注1: 日后拟在本模块每周课程中都增加实践、同时考虑增加新的一课:扩展:高动态范围成像、全景拼接及目标识别,预计4节 "案例/作业/练习"一栏中,"案例"表示带有配套程序及详细解释,"示例"表示有结果或对

注 2: 比的示例演示。

	模块二:计算机视觉与神经网络(讲师:屈老师)				
时间	章	节	实战案例	学习目标	
第周时:3	第一章 卷积神经网络	 介绍; 卷积和池化; 卷积的反向传播; TensorFlow基础; 卷 积 神 经 网 络 的 TensorFlow 实现; 	图像卷积代码实现 所需技能点: 1. 卷积的计算; Mnist 卷积神经网络的 实现 所需技能点: 1. 卷积的计算; 2. 卷积神经网络的构建; 3. 卷积神经网络的训练;	1. 掌握卷积的计算公式; 2. 掌握池化的计算; 3. 了解与信息论中卷积的区别; 4. 了解卷积的反向传播; 5. 掌握 TensorFlow 的安装使用; 6. 掌握 TensorFlow 卷积网络的实现;	
第 周 时 长 4.5 时	第二章 卷积神经网络案例	 经典卷积神经网络案例 -part1; 经典卷积神经网络案例 -part2; Vgg/inception 网络代码讲解; 基于 slim 的神经网模型训练; 	图像分类模型的训练和使用知识点 1. Tensorflow的slim框架使用; 2. 训练数据打包成tfrecord; 3. 预训练模型的finetune; 4. 训练好的模型的使用;	1. 掌握网络深度的概念; 2. 掌握网络宽度的概念; 3. 掌握残差网络的概念; 4. 掌握 inception 的概念; 5. 掌握深度可分离卷积; 6. 了解几种已经被证明有效的基本网络模块; 7. 掌握论文网络结构表的解读; 8. 掌握数据准备的过程; 9. 掌握神经网络模型的训练;	





		1. 分类定位;	检测模型的训练	1. 了解卷积神经网络的
		2. 检测;	所需技能点:	应用场景;
		3. 检测模型的训练与使	1. 预处理模型的使用;	2. 了解一些经典任务场
		用;	2. 数据预处理;	景的经典网络结构;
第五		4. 分割;	特征使用-相似图	3. 了解一些应用场景下
周		5. 人脸;	所需技能点:	业务网络设计的一些思
时	第三章 卷积	6. 其他;	1. 预处理模型的使用;	路;
长: 5.5	神经网络应	7. 特征使用-相似图;	2. 特征提取;	4. 了解卷积神经网络的
	用		3. 特征距离计算;	应用场景;
小时	SD		图像分割 FCN 案例	5. 了解一些经典任务场
		1 1 J P) L	所需技能点:	景的经典网络结构;
			3. 图像分割;	6. 了解一些应用场景下
			4. 特征图使用;	业务网络设计的一些思
				路;





模块	模块三:机器视觉-工业级实战项目(可选)及成果展示:目标跟踪及全景拼接			
时长	项目名称	项目需求	对应课程内容	
四周	视频目标跟踪	视频场景中的运动目标跟踪在计算机视觉研究及应用中具有重要地位,也是安防、监控领域的核心算法之一,在此基础上可构建入侵检测、人员计数、车辆违章自动记录等众多应用。因此,将首先练习视频目标跟踪项目,重点掌握背景提取、目标分割及描述等方法,及如何将上述方法在实际系统中综合运用。任务: 1. 构建多目标跟踪器,并在指定数据集上测试效果。要求目标漏检率优于10%,误检率优于20%; 2. 绘制每一目标的运动轨迹,进一步统计通过视频中某一虚拟线段的所有满足大小、面积和运动方向需求的目标数目;	视觉处理基础;运动估计;图像描述	
	全景拼接	全景拼接用于将不同角度拍到的多幅照片合成一幅全景,在摄影、虚拟旅游、监控、虚拟现实等领域中广泛应用。课程通过全景拼接项目的设计与实现,掌握特征检测、位姿估计、图像配准、图像合成等相关技术,并将上述技术综合实现,完成全景拼接。任务: 针对给定的图片序列,完成图像的全景拼接。拼接后的图像完整,无明显拼接痕迹。	视觉处理基础;特征提取;视觉几何、位姿估计、图像匹配	





模块四:深度视觉-工业级实战项目(可选)及成果展示				
时长	项目名称	项目需求	其它	
	搭建新的神经网络	 利用已经掌握的神经网络基本模块尝试构建一个新的网络模型; 使用新的网络模型在我们提供的数据集上跑到top1 60%以上top5 80%以上的准确率结果; 		
四周	SDN 车辆检测	车辆检测及型号识别广泛应用于物业,交通等的管理场景中。通过在停车场出入口,路口,高速卡口等位置采集的图片数据,对车辆的数量型号等进行识别,可以以较高的效率对车型,数量信息等进行采集。通过采集的数据,在不同的场景中可以辅助不同的业务开展。如商场停车位的规划,路况规划,或者公安系统追踪肇事车辆等等。 本课程中,学员们已经掌握了使用 slim 框架来对图像进行分类识别。也已经能够使用 slim 物体检测框架来进行物体的检测和识别。 本项目中,将会综合以上内容,实现一个车辆检测的工业级系统。	战派	