近邻成分分析(Neighbourhood Component Analysis, NCA)是由Jacob Goldberger和Geoff Hinton等大佬们在2005年发表的一项工作,属于度量学习(Metric Learning)和降维

(Dimension Reduction) 领域。其关键点可以概括为: 任务是KNN Classification,样本相似度计算方法基于马氏距离(Mahalanobis Distance),参数选择方法为留一验证法(Leave One Out)。最后模型可以学习样本的低维嵌入表示(Embedding),既属于度量学习范畴,又是降维的过程。

近邻成分分析在度量学习和降维领域展现了很强大的本领,也为后来很多降维的工作起了引导性的作用。本文将详细介绍NCA的思想和数学形式,然后也会围绕如何快速实现NCA进行介绍,利用Python3.6实现,最后给出一些自己实验得到的结果,以便更加了解NCA的能力与缺陷。

下面是本文的主要内容:

NCA的主要思想、数学形式及求解

NCA的代码实现: 四种方法 NCA在一些数据集上的表现

1 NCA的主要思想、数学形式及求解

1.1 NCA主要思想

首先,NCA中的Neighbourhood是指近邻,可以理解为相似的样本(这里默认距离小代表相似度高)。在降维和度量学习任务中,"邻居"是一个很重要的思想,很多算法都是围绕它进行推导的。NCA基于KNN Classification,所以,NCA是一个有监督的算法,必须给定数据和类别标签才可以进行训练。

如果想理解NCA,必须要先理解NCA的三个关键点,分别是: Stochastic KNN、 Metric Learning 和Leave one out。

NCA<u>是有监督的,基于分类</u>器Stochastic KNN;

NCA衡量近邻相似度的方法借助了Metric Learning;

NCA在训练过程中调参采用的是Leave one out验证法;

注意,虽然NCA借助使用了分类器KNN,但是NCA并不是做分类问题的,而是度量学习和降维。下面就用数学公式来形式化表述NCA做的事情。

1.2 NCA数学形式

给定数据样本 $\{(x_1,y_1),(x_2,y_2),\cdots,(x_n,y_n)\}$, $x_i\in R^d$ 代表第 i 个数据样本, $y_i\in R$ 代表样本标签。考虑在KNN中,使用Leave one out交叉验证法,假设现在要预测第 i 个样本的标签,那么我们可以这么做:

计算样本 i 和其余所有样本之间的欧氏距离, $d_{ij}=||x_i-x_j||_2$ 选择距离最小的 k 个, $d_{ij_1},d_{ij_2},\cdots,d_{ij_k}$ 利用这 k 个样本的标签进行投票得到预测结果, $Vote(y_{j_1},y_{j_2},\cdots,y_{j_k})$

上述过程是一般的KNN过程,那么这里先引入Stochastic 1-NN改进办法:

计算样本 i 的近邻分布:

$$p_{ij} = rac{\exp\left(\left|\left|x_i - x_j
ight|
ight|_2^2
ight)}{\sum_{k
eq i} \exp\left(\left|\left|x_i - x_k
ight|
ight|_2^2
ight)}, p_{ii} = 0$$

2. 根据概率分布 $p_{ij}, j
eq i, j \in [1,n]$ 采样得到一个样本 k,然后将第 i 个数据的样本预测为 y_k

从上面可以看出,第 i 个样本的真实标记为 y_i ,假如 $y_k=y_i$,那么预测正确。记 $C_i=\{j|y_j=y_i\}$ 表示与第 i 个样本类别一样的下标集合,那么利用上述 Stochastic 1-NN正确预测第 i 个样本标签的概率为:

$$p_i = \sum_{j \in C_i} p_{ij}$$

那么,对于所有的样本,优化目标为:

$$f = \sum_{i=1}^n p_i = \sum_{i=1}^n \sum_{j \in C_i} p_{ij}$$

到这里,不免产生一个问题,Stochastic 1-NN里面没有什么参数可以学习,给定样本集合最终的优化目标 **f** 就是一个确定值,目前为止还没真正构成一个优化问题。再鉴于使用欧氏距离计算会导致计算量特别大,并且维度空间特别高,这里再引入度量学习的思想,引入可学习的马氏距离。在进一步介绍之前,先看一下马氏距离的定义以及度量学习的定义。

1.3 马氏距离和度量学习

数据样本矩阵表示为 $X=[x_1;x_2;\cdots;x_n]^T$,这是以样本角度表示的,还可以以特征角度表示为 $X=[f_1;f_2;\cdots;f_d]$ 。假设样本间的协方差矩阵为 $S\in R^{d\times d}$,那么有:

$$S_{ij} = Cov(i,j) = rac{1}{n}(f_i - mean(f_i))^T(f_j - mean(f_j))$$

马氏距离的定义为:

$$d(x_i,x_j) = \sqrt{(x_i-x_j)^T S^{-1}(x_i-x_j)}$$

这里简单介绍一下马氏距离的优点:

相当于是对数据中心化和标准化,数据中心化和标准化后的马氏距离与原来的马氏距离一致由于是相当于中心化和标准化,所以不受特征单位的影响可以推导出可学习的马氏距离,是度量学习的基础考虑样本总体特性,一般来说,两个样本放入不同的总体,计算得到的马氏距离不相等

度量学习是基于可学习的马氏距离,也称伪 (pseudo) 马氏距离:

$$d_M(x_i,x_j) = \sqrt{(x_i-x_j)^T M(x_i-x_j)}, ~~M \in S^d_+$$

其中 M 是半正定矩阵(Positive Semi-Definite, PSD),是可以学习的参数,称为度量。度量学习的目标就是通过一些约束(比如,must-link pair和must-not-link pair)进行优化矩阵 M ,从而学习到一个距离度量。

由于 M 是半正定矩阵,那么存在 $A \in R^{k \times d}, k < d, k \geq rank(M)$,满足 $M = A^T A$,那么:

$$d_{M}(x_{i},x_{j}) = \sqrt{\left(x_{i}-x_{j}
ight)^{T}A^{T}A(x_{i}-x_{j})} = \left|\left|Ax_{i}-Ax_{j}
ight|
ight|_{2}$$

可以看出马氏距离做的事情,可以理解为先把数据降维到低维空间,然后再求欧氏距离。

1.4 NCA完整表达

下面回到NCA,通过引入距离度量得到下面的过程:

 $\diamondsuit \ A \in R^{k imes d}$ 为参数

计算样本 i 的近邻分布:

$$p_{ij} = rac{\exp\left(\left|\left|Ax_i - Ax_j
ight|_2^2
ight)}{\sum_{k
eq i} \exp\left(\left|\left|Ax_i - Ax_k
ight|_2^2
ight)}, p_{ii} = 0$$

3. 优化目标:

$$f(A) = \sum_{i=1}^n p_i = \sum_{i=1}^n \sum_{j \in C_i} p_{ij}$$

到这儿,就介绍完了NCA的主要数学形式,再总结一下:

NCA是有监督的,需要提供样本标签

借鉴度量学习引入距离度量 A 来计算样本间距离

目标是使得Stochastic 1-NN的准确率最高

参数学习过程使用了Leave one out交叉验证的方法

1.5 NCA求解

那么下面的问题就是如何求解NCA?论文中直接使用梯度下降法,但由于目标不是凸的,所以只能得到局部最优解。至于目标为什么不是凸的,是因为:将马氏距离下的度量学习转换为基于样本投影矩阵的度量学习,会造成问题非凸。

下面来推导一下NCA优化目标的梯度,记 $g_{ij} = \exp \left(-\|Ax_i - Ax_j\|^2
ight)$,那么有:

$$p_{ij} = rac{g_{ij}}{\sum_{k
eq i} g_{ik}}$$

由:

$$rac{\partial x^T D^T D x}{\partial D} = D x x^T$$

得到:

$$rac{\partial g_{ij}}{\partial A} = -2g_{ij}A\left(x_i - x_j
ight)\left(x_i - x_j
ight)^T$$

那么:

$$rac{\partial p_{ij}}{\partial A} = rac{1}{\left(\sum_{k
eq i} g_{ik}
ight)^2} \Biggl(rac{\partial g_{ij}}{\partial A} \sum_{k
eq i} g_{ik} - g_{ij} \sum_{k
eq i} rac{\partial g_{ik}}{\partial A} \Biggr)$$

前半部分为:

$$rac{1}{\left(\sum_{k
eq i} g_{ik}
ight)^2}rac{\partial g_{ij}}{\partial A}\sum_{k
eq i} g_{ik} = rac{-2g_{ij}A\left(x_i-x_j
ight)\left(x_i-x_j
ight)^T}{\sum_{k
eq i} g_{ik}} = -2p_{ij}A\left(x_i-x_j
ight)\left(x_i-x_j
ight)^T$$

后半部分为:

$$egin{aligned} rac{1}{\left(\sum_{k
eq i} g_{ik}
ight)^2} g_{ij} \sum_{k
eq i} rac{\partial g_{ik}}{\partial A} &= p_{ij} rac{-2\sum_{k
eq i} g_{ik} A \left(x_i - x_k
ight) \left(x_i - x_k
ight)^T}{\sum_{s
eq i} g_{is}} \ &= -2 p_{ij} A \left(\sum_{k
eq i} p_{ik} \left(x_i - x_k
ight) \left(x_i - x_k
ight)^T
ight) \end{aligned}$$

所以:

$$rac{\partial p_{ij}}{\partial A} = -2p_{ij}A\left(\left(x_i-x_j
ight)\left(x_i-x_j
ight)^T - \sum_{k
eq i}p_{ik}\left(x_i-x_k
ight)\left(x_i-x_k
ight)^T
ight)$$

目标梯度为:

$$rac{\partial f}{\partial A} = \sum_{i=1}^n \sum_{j \in C_i} rac{\partial p_{ij}}{\partial A} = -2A \sum_i \sum_{j \in C_i} p_{ij} \left((x_i - x_j)(x_i - x_j)^T - \sum_{k
eq i} p_{ik}(x_i - x_k)(x_i - x_k)^T
ight)$$

化简为,这里记下面的梯度表达为"梯度#1":

$$rac{\partial f}{\partial A} = 2A\sum_i \left(p_i\sum_{k
eq i}p_{ik}(x_i-x_k)(x_i-x_k)^T - \sum_{j\in C_i}p_{ij}(x_i-x_j)(x_i-x_j)^T
ight)$$

求出梯度之后,利用梯度下降法优化即可得到NCA的训练结果。训练得到的映射矩阵 A 可以用来对数据进行降维,以便于降低数据维度。

这里再稍微提一下,对上面的梯度进行变形,以便于后续代码实现,再进一步化简:

$$rac{\partial f}{\partial A} = 2 \sum_i \sum_j \left(p_i p_{ij} - p mas k_{ij}
ight) (A x_i - A x_j) (x_i - x_j)^T$$

其中, $pmask_{ij}=p_{ij}, if\ j\in C_i, else\ 0$ 。记 $W_{ij}=p_ip_{ij}-pmask_{ij}$,有:

$$rac{\partial f}{\partial A} = 2\sum_i\sum_j W_{ij}(Ax_i-Ax_j)(x_i-x_j)^T = 2\sum_i\sum_j W_{ij}(Ax_ix_i^T+Ax_jx_j^T-Ax_ix_j^T-Ax_jx_i^T)$$

 $=2(XA^T)^T\left(diag\left(sum(W,axis=0)
ight)+diag\left(sum(W^T,axis=0)
ight)-W-W^T
ight)X$ 上式第三个等号是因为:

$$egin{aligned} \sum_i \sum_j W_{ij} x_i x_j^T &= X^T W X \ &\Rightarrow \ \sum_i \sum_j W_{ij} A x_i x_j^T &= (XA^T)^T W X \end{aligned}$$

又由:

$$\sum_{j}W_{ij}=\sum_{j}\left(p_{i}p_{ij}-pmask_{ij}
ight)=p_{i}\sum_{j}p_{ij}-\sum_{j}pmask_{ij}=p_{i}-\sum_{j\in C_{i}}p_{ij}=p_{i}-p_{i}=0$$

所以 $sum(W^T, axis = 0) = sum(W, axis = 1) = [0, 0, \cdots, 0]$ 。这里化简得到"梯度#2":

$$rac{\partial f}{\partial \mathcal{A}} = 2(XA^T)^T \left(diag\left(sum(W,axis=0)
ight) - W - W^T
ight)X$$

注意:对比两个梯度表达形式 "#1"与 "#2",后面代码实现会利用。不同的形式对应的实现在运行时间与空间上差别很大。

2 NCA的代码实现: 四种方法

下面介绍如何利用Python3.6来实现NCA,主要是如何快速高效地求梯度。先回顾一下两个梯度形式"#1"与"#2":

$$egin{aligned} rac{\partial f}{\partial A} &= 2A\sum_i \left(p_i\sum_{k
eq i} p_{ik}(x_i - x_k)(x_i - x_k)^T - \sum_{j \in C_i} p_{ij}(x_i - x_j)(x_i - x_j)^T
ight) \ rac{\partial f}{\partial A} &= 2(XA^T)^T \left(diag\left(sum(W, axis = 0)
ight) - W - W^T
ight)X \end{aligned}$$

先来简单分析一下,在 "#1" 中,梯度计算是基于两层 for 循环进行的,所以可以得到最简单的实现方法,就是两层 for 循环得到梯度,在Python中利用 for 循环会很慢,所以我们还可以使用矩阵来加速操作,第一种矩阵加速是对 "#1" 的第二层 for 循环里面的部分使用矩阵来实现,但是会占用很多内存,第二种是利用 "#2" 所表达的梯度形式,实现起来很快,又不占太多内存。但是上面的实现都是利用普通的梯度下降实现的,当然还可以使用更有效的优化方法来实现,借助了scipy里面提供的一些优化方法来实现。下面详细介绍代码实现。

代码实现详见我的github:

lxcnju/Neighbourhood-Component-Analysis



@ github.com

2.1 实现方法一: 两层 for 循环

首先,最简单地就是利用两层 for 循环遍历得到梯度:

在Python中,两层 for 循环的运算速度很慢,复杂度为 $O(n^2)$,n为样本数目。上面的代码实现是最naive的方法,所以在github里面命名为nca_naive.py。

2.2 实现方法二:矩阵操作加速

因为 for 循环速度太慢,所以优化一部分能用矩阵操作来进行得到的计算。下面我们先看看如何尽可能地使用矩阵操作,考虑下面问题,给定样本矩阵 X ,如何求第 i 个样本与所有样本的差呢,即 $\left[x_i-x_1;x_i-x_2;\cdots;x_i-x_n\right]^T$,当然利用 for 循环来写是可以的,但是在Python中利用广播(broadcast)操作则很容易 计算:

```
xik = X[i] - X
```

上面的很简单,那么假设要求样本距离矩阵呢?即 $D_{ij} = ||x_i - x_j||_2^2$ 。怎么用矩阵来实现?

当然我们可以利用两层 for 循环来实现,当然也可以用一层 for 循环,然后利用上面的广播来实现:

```
for i in range(n):
    dist_mat[i,:] = np.sum((X[i] - X) ** 2, axis = 1)
```

如何把两层 for 循环都去掉呢, 都用矩阵操作? 当然如果能想到下面的转换:

$$D_{ij} = ||x_i||_2^2 + ||x_j||_2^2 - 2x_i^T x_j$$

那么就有:

```
# distance matrix
sum_row = np.sum(low_X ** 2, axis = 1)
xxt = np.dot(low_X, low_X.transpose())
dist mat = sum row + np.reshape(sum row, (-1, 1)) - 2 * xxt
```

如果不转换的话可以直接用矩阵实现吗?答案是可以的,下面是解决方法:

```
# X[None,:,:] shape = (1, n, d)
# X[:, None, :] shape = (n, 1, d)
# X[None,:,:] - X[:,None,:] shape = (n, n, d)
# sum of square from axis = 2
dist_mat = np.sum((X[None,:,:] - X[:,None,:]) ** 2, axis = 2)
```

同样地,在求梯度的过程中也可以尽可能地将 for 循环变为矩阵操作,可以提高一点速度,这里并没有减少时间复杂度,只是在实现层面上加速了一点而已。最后实现的梯度部分代码为:

```
# gradients
part_gradients = np.zeros((self.high_dims, self.high_dims))
for i in range(self.n_samples):
    xik = X[i] - X
    prod_xik = xik[:, :, None] * xik[:, None, :]
    pij_prod_xik = pij_mat[i][:, None, None] * prod_xik
    first part = pi arr[i] * np.sum(pij prod xik, axis = 0)
```

```
second_part = np.sum(pij_prod_xik[Y == Y[i], :, :], axis = 0)
part_gradients += first_part - second_part
gradients = 2 * np.dot(part_gradients, self.A)
```

需要注意的是这种实现的办法会增加内存占用,比如上面介绍求距离矩阵时,会在内存产生一个(n, n, d)的矩阵,假若n 和 d都很大,那么内存开销就会产生Memory Error。因此只适用于小数据集。

2.3 实现方法三: 利用梯度 "#2" 计算

上面介绍的利用梯度"#1"实现的方法一个太慢,一个太占内存。利用"#2"则会改善很多,下面直接附上代码:

```
# gradients
weighted_pij = pij_mat_mask - pij_mat * pi_arr[:, None]  # (n_samples, n_samples)
weighted_pij_sum = weighted_pij + weighted_pij.transpose()  # (n_samples, n_samples)
np.fill_diagonal(weighted_pij_sum, -weighted_pij.sum(axis = 0))
gradients = 2 * (low_X.transpose().dot(weighted_pij_sum)).dot(X).transpose()
```

可以看出,完全是利用矩阵操作,没有任何循环操作,所以时间和空间都大大改善了。

2.4 实现方法四: 利用梯度 "#2" + Scipy优化包

上面的三种方法都要自己实现梯度下降,当然理想的是用Scipy里面的优化包来实现,我们只需要把cost 和 gradient 传给优化包就可以了,优化的过程我们就不用去干预了。借助scipy.optimize提供的minimize, fmin cg来实现,前者是梯度下降,后者是坐标下降。最终的代码为:

下面给出坐标下降的实现:

```
# fit by coordinate descent
def costf(A):
    f, _ = self.nca_cost(A.reshape((self.high_dims, self.low_dims)), X, Y)
    return f
def costg(A):
    _, g = self.nca_cost(A.reshape((self.high_dims, self.low_dims)), X, Y)
    return g
self.A = fmin_cg(costf, A.ravel(), costg, maxiter = self.max_steps)
```

上面给出了几种实现,下面给出的实验结果都是基于nca scipy.py来实现的,采用的是梯度下降。

3 NCA在一些数据集上的表现

下面给出一些结果图片,前面9张是在mnist上面的结果,选取的数字类别数目分别为2至9,由于原图是784维的,所以先使用PCA降维到100维,然后再使用NCA降维到2维;后面三张是直接使用NCA在digits,breast_cancer和iris数据集降维到2维上得到的结果。























