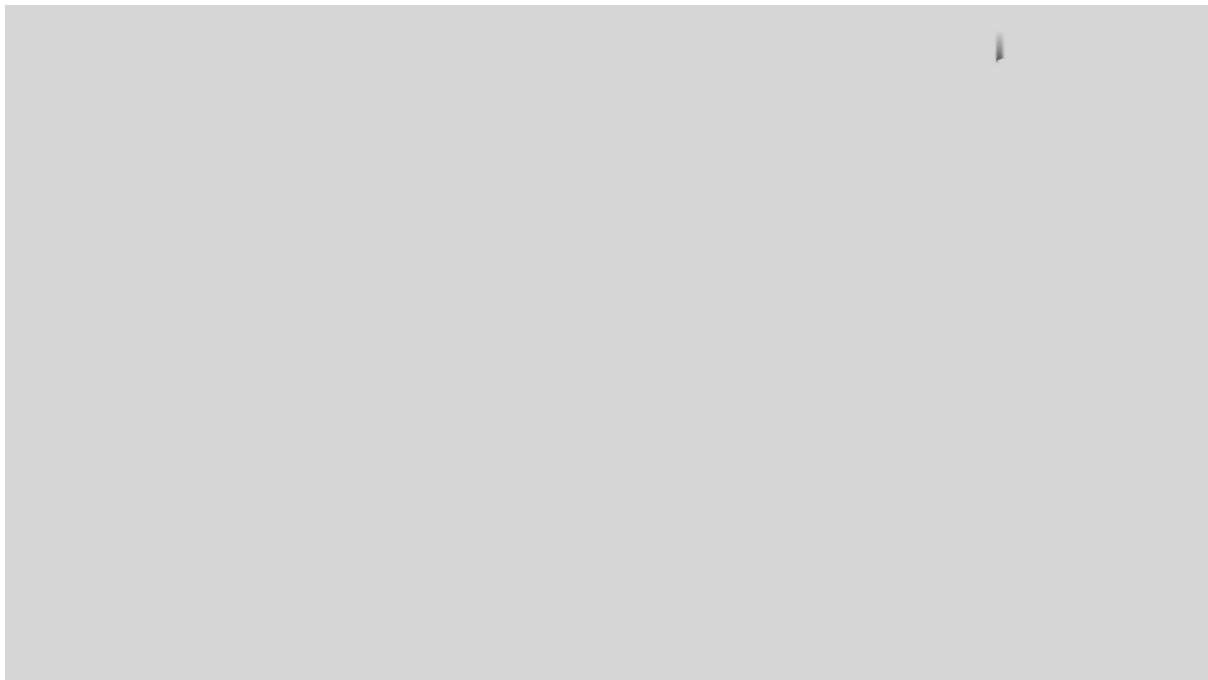


■■■: 00:00:00.000



■ 1 ■ / ■ 81 ■

■■■: keyframe_00-00-00-000_0000.jpg



人工智能原理与实践 机器学习板块

第1章 数学基础 1.2 高等数学I

■■■: 00:00:11.999



■ 4 ■ / ■ 81 ■

■■■: keyframe_00-00-11-999_0003.jpg

■■■: 00:00:20.999



■ 5 ■ / ■ 81 ■

■■■: keyframe_00-00-20-999_0004.jpg

■■■: 00:00:41.999



■ 6 ■ / ■ 81 ■

■■■: keyframe_00-00-41-999_0005.jpg

■■■: 00:00:42.999

■ 7 ■ / ■ 81 ■
■■: keyframe_00-00-42-999_0006.jpg

导数

- 法国数学家费马(Fermat)为研究极值问题引入了**导数**的概念
- 已知运动规律求速度(英国-牛顿Newton)
- 已知曲线求其切线(德国-莱布尼茨Leibniz).

在已知运动规律求速度的问题上

3

求速度

假设一个动点，在时刻的位置函数是 $s = f(t)$ ，求该动点在 t_0 时刻的瞬时速度。



t的位置函数是 $s=f(t)$

d

求速度

假设一个动点，在时刻的位置函数是 $s = f(t)$ ，求该动点在 t_0 时刻的瞬时速度。

解：动点在 t_0 时刻的位置是 $s_0 = f(t_0)$ ，经过运动时间 Δt 后，时刻设为 t ，动点的新位置： $s = f(t)$



求速度

假设一个动点，在时刻的位置函数是 $s = f(t)$ ，求该动点在 t_0 时刻的瞬时速度。

解：动点在 t_0 时刻的位置是 $s_0 = f(t_0)$ ，经过运动时间 Δt 后，时刻设为 t ，动点的新位置： $s = f(t)$

则：平均速度 $\bar{v} = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{s - s_0}{t - t_0} = \frac{f(t) - f(t_0)}{t - t_0}$



v一杠就等于

求速度

假设一个动点，在时刻的位置函数是 $s = f(t)$ ，求该动点在 t_0 时刻的瞬时速度。

解：动点在 t_0 时刻的位置是 $s_0 = f(t_0)$ ，经过运动时间 Δt 后，时刻设为 t ，动点的新位置： $s = f(t)$

则：平均速度 $\bar{v} = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{s - s_0}{t - t_0} = \frac{f(t) - f(t_0)}{t - t_0}$



所以 s 用 $f(t)$ 来代替

求速度

假设一个动点，在时刻的位置函数是 $s = f(t)$ ，求该动点在 t_0 时刻的瞬时速度。

解：动点在 t_0 时刻的位置是 $s_0 = f(t_0)$ ，经过运动时间 Δt 后，时刻设为 t ，动点的新位置： $s = f(t)$

则：平均速度 $\bar{v} = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{s - s_0}{t - t_0} = \frac{f(t) - f(t_0)}{t - t_0}$

当 $t \rightarrow t_0$ 时，动点的瞬时速度为：

$$v = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{f(t) - f(t_0)}{t - t_0}$$



导数的定义

设函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 的某个邻域内有定义, 当自变量 x 在 x_0 取得增量 Δx (点 $x_0 + \Delta x$ 仍在该邻域内)时, 相应地函数 y 取得增量 $\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)$;

导数的定义

设函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 的某个邻域内有定义, 当自变量 x 在 x_0 取得增量 Δx (点 $x_0 + \Delta x$ 仍在该邻域内)时, 相应地函数 y 取得增量 $\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)$;

导数的定义

设函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 的某个邻域内有定义, 当自变量 x 在 x_0 取得增量 Δx (点 $x_0 + \Delta x$ 仍在该邻域内)时, 相应地函数 y 取得增量 $\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)$;

如果 $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$ 存在, 则称函数 $y = f(x)$

在点 x_0 处可导, 并这个极限为函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 处的导数:

并且这个极限的值为 $y=f(x)$

导数的定义

设函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 的某个邻域内有定义, 当自变量 x 在 x_0 取得增量 Δx (点 $x_0 + \Delta x$ 仍在该邻域内) 时, 相应地函数 y 取得增量 $\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)$;

如果 $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$ 存在, 则称函数 $y = f(x)$

在点 x_0 处可导, 并这个极限为函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 处的导数:

记为 $y'|x = x_0$ 或 $\frac{dy}{dx}|x = x_0$ 或 $f'(x_0)$

$$\text{或: } f'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$$

导函数

如果函数 $y = f(x)$ 在开区间 I 内处处都可导，就称 $f(x)$ 在开区间 I 内可导。

我们这个 x_0 如果是在一个开区间 I 之内

5

导函数

如果函数 $y = f(x)$ 在开区间 I 内处处都可导，就称 $f(x)$ 在开区间 I 内可导。

$\forall x_0 \in I$, $f(x)$ 都有一个确定的导数值 $f'(x_0)$, 则 $f'(x), x \in I$, 也是一个函数，它叫做原来函数 $f(x)$ 的导函数. 记作 $y', f'(x), \frac{dy}{dx}$ 或 $\frac{df(x)}{dx}$

导函数

如果函数 $y = f(x)$ 在开区间 I 内处处都可导，就称 $f(x)$ 在开区间 I 内可导。

$\forall x_0 \in I$, $f(x)$ 都有一个确定的导数值 $f'(x_0)$, 则 $f'(x), x \in I$, 也是一个函数, 它叫做原来函数 $f(x)$ 的导函数. 记作 $y', f'(x), \frac{dy}{dx}$ 或 $\frac{df(x)}{dx}$

x 属于开区间

6

导函数

如果函数 $y = f(x)$ 在开区间 I 内处处都可导，就称 $f(x)$ 在开区间 I 内可导。

$\forall x_0 \in I$, $f(x)$ 都有一个确定的导数值 $f'(x_0)$, 则 $f'(x), x \in I$, 也是一个函数，它叫做原来函数 $f(x)$ 的导函数. 记作 $y', f'(x), \frac{dy}{dx}$ 或 $\frac{df(x)}{dx}$

所以这个函数叫做原来函数的导函数

导函数

如果函数 $y = f(x)$ 在开区间 I 内处处都可导，就称 $f(x)$ 在开区间 I 内可导。

$\forall x_0 \in I$, $f(x)$ 都有一个确定的导数值 $f'(x_0)$, 则 $f'(x), x \in I$, 也是一个函数，它叫做原来函数 $f(x)$ 的导函数. 记作 y' , $f'(x)$, $\frac{dy}{dx}$ 或 $\frac{df(x)}{dx}$

如果 $f(x)$ 在开区间 (a, b) 内可导，且 $f'_+(a)$ 及 $f'_-(b)$ 都存在，称 $f(x)$ 在闭区间 $[a, b]$ 上可导。

如果 $f(x)$ 在开区间 (a, b) 内可导并且

6

函数切线的斜率、导数、导函数

7

函数切线的斜率、导数、导函数

在几何上，函数在某点 x_0 的导数可以看作函数曲线 $y = f(x)$ 在 $(x_0, f(x_0))$ 点的切线斜率 $\text{tg}(\alpha)$

导函数 $g(x)$ 的斜率为函数 $f(x)$ 在点 x 的导数

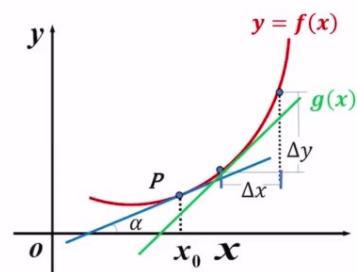
g(x)的斜率为函数f(x)在点x的导数

7

函数切线的斜率、导数、导函数

在几何上，函数在某点 x_0 的导数可以看作函数曲线 $y = f(x)$ 在 $(x_0, f(x_0))$ 点的切线斜率 $\text{tg}(\alpha)$

导函数 $g(x)$ 的斜率为函数 $f(x)$ 在点 x 的导数

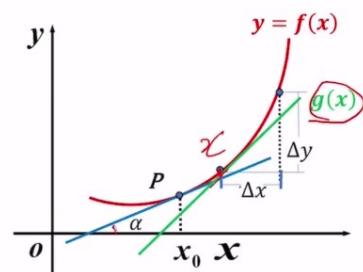


那么这个导数是这个 α 角的斜率

函数切线的斜率、导数、导函数

在几何上，函数在某点 x_0 的导数可以看作函数曲线 $y = f(x)$ 在 $(x_0, f(x_0))$ 点的切线斜率 $\text{tg}(\alpha)$

导函数 $g(x)$ 的斜率为函数 $f(x)$ 在点 x 的导数



我们都求出 x 的导数, 那么所有的这些切线

高阶导数和偏导数

● **高阶导数:** 对 $y = f(x)$ 的导函数继续求导, 可以得到高阶导函数, 简称高阶导数。

- 函数 $y = f(x)$ 的导数 $f'(x)$ 称为一阶导数
- $f'(x)$ 的导数 称为二阶导数, 记为 y'' 或 $f''(x)$ 或 $f^{(2)}(x)$ 或 $\frac{d^2f(x)}{dx^2}$ 或 $\frac{d^2y}{dx^2}$

再求他的导数 那么就得到二阶导数 y''

高阶导数和偏导数

● **高阶导数:** 对 $y = f(x)$ 的导函数继续求导, 可以得到高阶导函数, 简称高阶导数。

- 函数 $y = f(x)$ 的导数 $f'(x)$ 称为一阶导数
- $f'(x)$ 的导数称为二阶导数, 记为 $\underline{y''}$ 或 $\underline{f''(x)}$ 或 $\underline{f^{(2)}(x)}$ 或 $\underline{\frac{d^2f(x)}{dx}}$ 或 $\underline{\frac{d^2y}{dx}}$

● **偏导数:** 一个多元变量函数 $f(x_1, x_2, \dots, x_d)$ 的偏导数是对其中一个变量 x_i 求导数, 同时让其他变量保持固定 (对 x_i 求导时可认为其他变量是常数。 f 对 x_i 的偏导数记为 $f'_{x_i}(x)$ 或 $\nabla_{x_i} f(x)$, 又或者记作: $\frac{\partial f(x)}{\partial x_i}$ 或 $\frac{\partial}{\partial x_i} f(x)$, 其中 x 是向量, $x = (x_1 \ x_2 \ \dots \ x_d)^T$.

那么对其中的一个变量求导数呢

高阶导数和偏导数

● **高阶导数:** 对 $y = f(x)$ 的导函数继续求导, 可以得到高阶导函数, 简称高阶导数。

- 函数 $y = f(x)$ 的导数 $f'(x)$ 称为一阶导数
- $f'(x)$ 的导数称为二阶导数, 记为 $\underline{y''}$ 或 $\underline{f''(x)}$ 或 $\underline{f^{(2)}(x)}$ 或 $\underline{\frac{d^2f(x)}{dx}}$ 或 $\underline{\frac{d^2y}{dx}}$

● **偏导数:** 一个多元变量函数 $f(x_1, x_2, \dots, x_d)$ 的偏导数是对其中一个变量 x_i 求导数, 同时让其他变量保持固定 (对 x_i 求导时可认为其他变量是常数)。 f 对 x_i 的偏导数记为 $f'_{x_i}(x)$ 或 $\nabla_{x_i} f(x)$, 又或者记作: $\frac{\partial f(x)}{\partial x_i}$ 或 $\frac{\partial}{\partial x_i} f(x)$, 其中 x 是向量, $x = (x_1 \ x_2 \ \dots \ x_d)^T$.

那么, 偏导数记作 f' 下标 x_i

高阶导数和偏导数

● **高阶导数:** 对 $y = f(x)$ 的导函数继续求导, 可以得到高阶导函数, 简称高阶导数。

- 函数 $y = f(x)$ 的导数 $f'(x)$ 称为一阶导数
- $f'(x)$ 的导数称为二阶导数, 记为 $\underline{y''}$ 或 $\underline{f''(x)}$ 或 $\underline{f^{(2)}(x)}$ 或 $\underline{\frac{d^2f(x)}{dx}}$ 或 $\underline{\frac{d^2y}{dx}}$

● **偏导数:** 一个多元变量函数 $f(x_1, x_2, \dots, x_d)$ 的偏导数是对其中一个变量 x_i 求导数, 同时让其他变量保持固定 (对 x_i 求导时可认为其他变量是常数)。 f 对 x_i 的偏导数记为 $f'_{x_i}(x)$ 或 $\nabla_{x_i} f(x)$, 又或者记作: $\frac{\partial f(x)}{\partial x_i}$ 或 $\frac{\partial}{\partial x_i} f(x)$, 其中 x 是向量, $x = (x_1 \ x_2 \ \dots \ x_d)^T$.

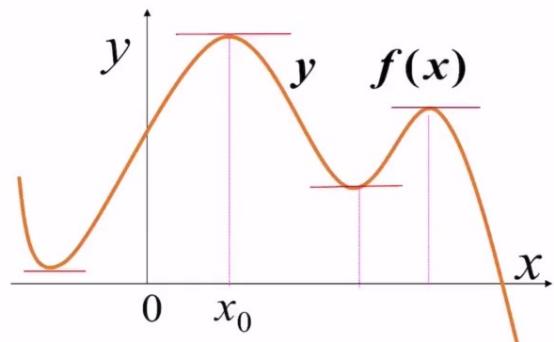
我们这里的 x 是高等代数里面讲过的

极值、极大值、极小值

- 若函数 f 在点 x_0 的某邻域 $U(x_0)$ 内对一切 $x \in U(x_0)$ 有 $f(x_0) \geq f(x)$ 或者 $(f(x_0) \leq f(x))$, 则称函数 f 在点 x_0 取得极大值(或者极小值)。

极值、极大值、极小值

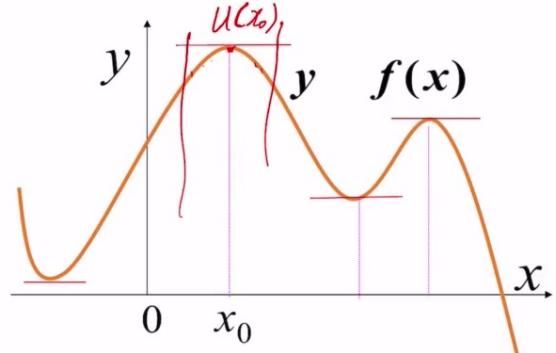
- 若函数 f 在点 x_0 的某邻域 $U(x_0)$ 内对一切 $x \in U(x_0)$ 有 $f(x_0) \geq f(x)$ 或者 $(f(x_0) \leq f(x))$, 则称函数 f 在点 x_0 取得极大值 (或者极小值)。



我们看在这个邻域范围之内

极值、极大值、极小值

- 若函数 f 在点 x_0 的某邻域 $U(x_0)$ 内对一切 $x \in U(x_0)$ 有 $f(x_0) \geq f(x)$ 或者 $(f(x_0) \leq f(x))$, 则称函数 f 在点 x_0 取得极大值 (或者极小值)。



费马定理、达布定理

- **费马定理:** 设函数 f 在点 x_0 的某邻域内有定义, 且在点 x_0 可导, 若点 x_0 为 f 的极值点, 则必有 $\underline{f'(x_0) = 0}$

费马定理、达布定理

- **费马定理:** 设函数 f 在点 x_0 的某邻域内有定义, 且在点 x_0 可导, 若点 x_0 为 f 的极值点, 则必有 $f'(x_0) = 0$
- **费马定理的几何意义:**
设函数 f 在极值点 x_0 可导, 那么在该点的切线平行于 x 轴

函数 f 在极值点 x_0 可导的话

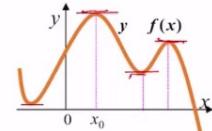
10

费马定理、达布定理

• **费马定理**: 设函数 f 在点 x_0 的某邻域内有定义, 且在点 x_0 可导, 若点 x_0 为 f 的极值点, 则必有 $f'(x_0) = 0$

• **费马定理的几何意义**:

设函数 f 在极值点 x_0 可导, 那么在该点的切线平行于 x 轴



它的斜率

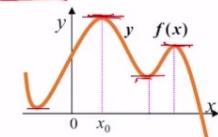
10

费马定理、达布定理

• **费马定理**: 设函数 f 在点 x_0 的某邻域内有定义, 且在点 x_0 可导, 若点 x_0 为 f 的极值点, 则必有 $\underline{f'(x_0) = 0}$

• **费马定理的几何意义**:

设函数 f 在极值点 x_0 可导, 那么在该点的切线平行于 x 轴



满足这个方程 $f'(x_0)=0$ 的这个点

10

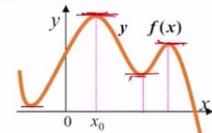
费马定理、达布定理

• **费马定理**: 设函数 f 在点 x_0 的某邻域内有定义, 且在点 x_0 可导, 若点 x_0 为 f 的极值点, 则必有 $\underline{f'(x_0) = 0}$

• **费马定理的几何意义**:

设函数 f 在极值点 x_0 可导, 那么在该点的切线平行于 x 轴

• 满足方程 $f'(x) = 0$ 的点叫作稳定点(驻点)



• **达布定理**: 设函数 f 在 $[a, b]$ 上可导, 且 $f'_+(a) \neq f'_-(b)$, k 为介于 $f'_+(a), f'_-(b)$ 之间任一实数, 则至少存在一点 $\xi \in (a, b)$, 使得 $f'(\xi) = k$

而 k 是介于这个左右导数之间的任意实数

10

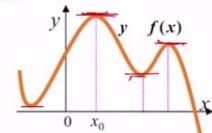
费马定理、达布定理

• **费马定理**: 设函数 f 在点 x_0 的某邻域内有定义, 且在点 x_0 可导, 若点 x_0 为 f 的极值点, 则必有 $\underline{f'(x_0) = 0}$

• **费马定理的几何意义**:

设函数 f 在极值点 x_0 可导, 那么在该点的切线平行于 x 轴

• 满足方程 $f'(x) = 0$ 的点叫作稳定点(驻点)



• **达布定理**: 设函数 f 在 $[a, b]$ 上可导, 且 $f'_+(a) \neq f'_-(b)$, k 为介于 $\underline{f'_+(a), f'_-(b)}$ 之间任一实数, 则至少存在一点 $\xi \in (a, b)$, 使得 $\underline{f'(\xi) = k}$

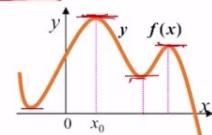
费马定理、达布定理

• **费马定理**: 设函数 f 在点 x_0 的某邻域内有定义, 且在点 x_0 可导, 若点 x_0 为 f 的极值点, 则必有 $\underline{f'(x_0) = 0}$

• **费马定理的几何意义**:

设函数 f 在极值点 x_0 可导, 那么在该点的切线平行于 x 轴

• 满足方程 $f'(x) = 0$ 的点叫作稳定点(驻点)



• **达布定理**: 设函数 f 在 $[a, b]$ 上可导, 且 $f'_+(a) \neq f'_-(b)$, k 为介于 $f'_+(a), f'_-(b)$ 之间任一实数, 则至少存在一点 $\xi \in (a, b)$, 使得 $\underline{f'(\xi) = k}$

是在 a 的右导数和 b 的左导数这个范围之间的

10

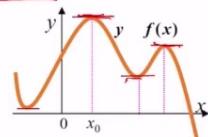
费马定理、达布定理

• **费马定理**: 设函数 f 在点 x_0 的某邻域内有定义, 且在点 x_0 可导, 若点 x_0 为 f 的极值点, 则必有 $\underline{f'(x_0) = 0}$

• **费马定理的几何意义**:

设函数 f 在极值点 x_0 可导, 那么在该点的切线平行于 x 轴

• 满足方程 $f'(x) = 0$ 的点叫作稳定点(驻点)



• **达布定理**: 设函数 f 在 $[a, b]$ 上可导, 且 $f'_+(a) \neq f'_-(b)$, k 为介于 $f'_+(a), f'_-(b)$ 之间任一实数, 则至少存在一点 $\xi \in (a, b)$, 使得 $\underline{f'(\xi) = k}$

• 达布定理说明: 若函数 f 在 $[a, b]$ 上可导, 假设 $f'_+(a) < 0, f'_-(b) > 0$, 则必然存在 $c \in (a, b)$, 使得 $\underline{f'(c) = 0}$

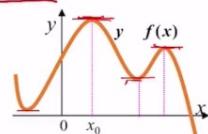
费马定理、达布定理

• **费马定理**: 设函数 f 在点 x_0 的某邻域内有定义, 且在点 x_0 可导, 若点 x_0 为 f 的极值点, 则必有 $\underline{f'(x_0) = 0}$

• **费马定理的几何意义**:

设函数 f 在极值点 x_0 可导, 那么在该点的切线平行于 x 轴

• 满足方程 $f'(x) = 0$ 的点叫作稳定点(驻点)



• **达布定理**: 设函数 f 在 $[a, b]$ 上可导, 且 $f'_+(a) \neq f'_-(b)$, k 为介于 $f'_+(a), f'_-(b)$ 之间任一实数, 则至少存在一点 $\xi \in (a, b)$, 使得 $\underline{f'(\xi) = k}$

• **达布定理说明**: 若函数 f 在 $[a, b]$ 上可导, 假设 $f'_+(a) < 0, f'_-(b) > 0$, 则必然存在 $c \in (a, b)$, 使得 $\underline{f'(c) = 0}$

微分

- 微分:

微分 我们刚才介绍的是导数啊

11

微分

• 微分:

设函数 $y = f(x)$ 在某区间内有定义, x_0 及 $x_0 + \Delta x$ 在这区间内, 如果:
 $\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) = A \cdot \Delta x + o(\Delta x)$ 成立

那么如果 Δy 等于

11

微分

• 微分:

设函数 $y = f(x)$ 在某区间内有定义, x_0 及 $x_0 + \Delta x$ 在这区间内, 如果:

$$\Delta y = \underbrace{f(x_0 + \Delta x)} - \underbrace{f(x_0)} = \underbrace{A \cdot \Delta x} + \underbrace{o(\Delta x)}$$

成立

其中A是与 Δx 无关的常数

微分

• 微分:

设函数 $y = f(x)$ 在某区间内有定义, x_0 及 $x_0 + \Delta x$ 在这区间内, 如果:

$$\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) = A \cdot \Delta x + o(\Delta x) \text{ 成立}$$

(其中 A 是与 Δx 无关的常数), 则称函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 可微,

并且称 $A \cdot \Delta x$ 为函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 相应于自变量增量 Δx 的微分,

记作 $dy|_{x=x_0}$ 或 $df(x_0)$, 即 $dy|_{x=x_0} = A \cdot \Delta x$

- 其中, 当 $|\Delta x|$ 很小时, $o(\Delta x)$ 是 Δx 的高阶无穷小
- 微分 $dy = A \Delta x$ 叫做函数增量 Δy 的线性主部

微分

• 微分:

设函数 $y = f(x)$ 在某区间内有定义, x_0 及 $x_0 + \Delta x$ 在这区间内, 如果:

$$\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) = A \cdot \Delta x + o(\Delta x) \text{ 成立}$$

(其中 A 是与 Δx 无关的常数), 则称函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 可微,

并且称 $A \cdot \Delta x$ 为函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 相应于自变量增量 Δx 的微分,

记作 $dy|_{x=x_0}$ 或 $df(x_0)$, 即 $dy|_{x=x_0} = A \cdot \Delta x$

- 其中, 当 $|\Delta x|$ 很小时, $o(\Delta x)$ 是 Δx 的高阶无穷小
- 微分 $dy = A \Delta x$ 叫做函数增量 Δy 的线性主部

$x=x_0$ 处的微分或者 $df(x_0)$

11

微分

• 微分:

设函数 $y = f(x)$ 在某区间内有定义, x_0 及 $x_0 + \Delta x$ 在这区间内, 如果:

$$\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) = A \cdot \Delta x + o(\Delta x) \text{ 成立}$$

(其中 A 是与 Δx 无关的常数), 则称函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 可微,

并且称 $A \cdot \Delta x$ 为函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 相应于自变量增量 Δx 的微分,

记作 $dy|_{x=x_0}$ 或 $df(x_0)$, 即 $dy|_{x=x_0} = A \cdot \Delta x$

- 其中, 当 $|\Delta x|$ 很小时, $o(\Delta x)$ 是 Δx 的高阶无穷小
- 微分 $dy = A \Delta x$ 叫做函数增量 Δy 的线性主部

就叫做函数增量

微分

• 微分:

设函数 $y = f(x)$ 在某区间内有定义, x_0 及 $x_0 + \Delta x$ 在这区间内, 如果:

$\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) = A \cdot \Delta x + o(\Delta x)$ 成立
(其中 A 是与 Δx 无关的常数), 则称函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 可微,

并且称 $A \cdot \Delta x$ 为函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 相应于自变量增量 Δx 的微分,
记作 $dy|_{x=x_0}$ 或 $df(x_0)$, 即 $dy|_{x=x_0} = A \cdot \Delta x$

- 其中, 当 $|\Delta x|$ 很小时, $o(\Delta x)$ 是 Δx 的高阶无穷小
- 微分 $dy = A \Delta x$ 叫做函数增量 Δy 的线性主部

微分

• **微分:**

设函数 $y = f(x)$ 在某区间内有定义, x_0 及 $x_0 + \Delta x$ 在这区间内, 如果:

$$\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) = A \cdot \Delta x + o(\Delta x) \text{ 成立}$$

(其中 A 是与 Δx 无关的常数), 则称函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 可微,

并且称 $A \cdot \Delta x$ 为函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 相应于自变量增量 Δx 的微分,

记作 $dy|_{x=x_0}$ 或 $df(x_0)$, 即 $dy|_{x=x_0} = A \cdot \Delta x$

- 其中, 当 $|\Delta x|$ 很小时, $o(\Delta x)$ 是 Δx 的高阶无穷小
- 微分 $dy = A \Delta x$ 叫做函数增量 Δy 的线性主部

• **可微定理:** 函数 $f(x)$ 在点 x_0 可微的充要条件是函数 $f(x)$ 在点 x_0 处可导, 且 $A = f'(x_0)$ 。

- 可微函数一定连续, 但连续函数不一定可微。例如, 函数 $|x|$ 是一个连续函数, 但它在点 $x = 0$ 处并不可导。

A通过可微定理

微分

• **微分:**

设函数 $y = f(x)$ 在某区间内有定义, x_0 及 $x_0 + \Delta x$ 在这区间内, 如果:

$$\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) = A \cdot \Delta x + o(\Delta x) \text{ 成立}$$

(其中 A 是与 Δx 无关的常数), 则称函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 可微,

并且称 $A \cdot \Delta x$ 为函数 $y = f(x)$ 在点 x_0 相应于自变量增量 Δx 的微分,

记作 $dy|_{x=x_0}$ 或 $df(x_0)$, 即 $dy|_{x=x_0} = A \cdot \Delta x$

- 其中, 当 $|\Delta x|$ 很小时, $o(\Delta x)$ 是 Δx 的高阶无穷小
- 微分 $dy = A \Delta x$ 叫做函数增量 Δy 的线性主部

• **可微定理:** 函数 $f(x)$ 在点 x_0 可微的充要条件是函数 $f(x)$ 在点 x_0 处可导, 且

$$A = f'(x_0).$$

- 可微函数一定连续, 但连续函数不一定可微。例如, 函数 $|x|$ 是一个连续函数, 但它在点 $x = 0$ 处并不可导。

但它在 $x=0$ 处不可导, 所以它就不可微了

微分的应用

设有一边长为 x_0 的正方形:

如果边长由 x_0 变到 $x_0 + \Delta x$ 则正方形面积改变量为:

$$\Delta A = (x_0 + \Delta x)^2 - x_0^2 = 2x_0 \cdot \Delta x + (\Delta x)^2$$

那么相应的面积

微分的应用

- 设有一边长为 x_0 的正方形：

- 如果边长由 x_0 变到 $x_0 + \Delta x$ 则正方形面积改变量为：

$$\Delta A = \underline{(x_0 + \Delta x)^2} - x_0^2 = \underline{2x_0 \cdot \Delta x} + (\Delta x)^2$$

就是 $2x_0 \cdot \Delta x + (\Delta x)^2$

12

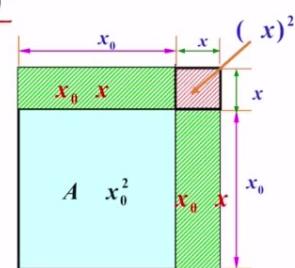
微分的应用

- 设有一边长为 x_0 的正方形：

如果边长由 x_0 变到 $x_0 + \Delta x$ 则正方形面积改变量为：

$$\Delta A = (x_0 + \Delta x)^2 - x_0^2 = \underline{2x_0 \cdot \Delta x} + \underline{(\Delta x)^2}$$

其中，微分 $2x_0 \cdot \Delta x$ 是 Δx 的线性函数
是 ΔA 的主要部分



是 ΔA 的主要部分, 线性主部

微分的应用

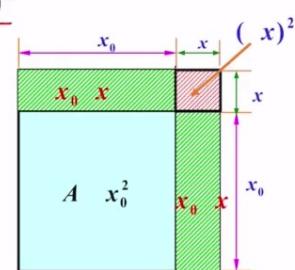
- 设有一边长为 x_0 的正方形：

如果边长由 x_0 变到 $x_0 + \Delta x$ 则正方形面积改变量为：

$$\Delta A = (x_0 + \Delta x)^2 - x_0^2 = \underline{2x_0 \cdot \Delta x} + \underline{(\Delta x)^2}$$

其中，微分 $2x_0 \cdot \Delta x$ 是 Δx 的线性函数
是 ΔA 的主要部分

$(\Delta x)^2$ 是 Δx 的高阶无穷小，当 $|\Delta x|$ 很小时可忽略



泰勒公式

- 当 $f(x)$ 在 x_0 处可导时, 我们用微分可做如下计算:

$$\underline{f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + o(x - x_0)}$$

泰勒公式

- 当 $f(x)$ 在 x_0 处可导时, 我们用微分可做如下计算:

$$\underline{f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + o(x - x_0)}$$

$\Delta A \Delta x.$

泰勒公式

- 当 $f(x)$ 在 x_0 处可导时, 我们用微分可做如下计算:

$$f(x) = f(x_0) + \cancel{f'(x_0)(x - x_0)} + o(x - x_0)$$

- 并做了如下“以直代曲”近似计算 Δx $O(\Delta x)$

$$L(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) \approx f(x)$$

泰勒公式

- 当 $f(x)$ 在 x_0 处可导时, 我们用微分可做如下计算:

$$f(x) = f(x_0) + \cancel{f'(x_0)(x - x_0)} + o(x - x_0)$$

- 并做了如下“以直代曲”近似计算 Δx $O(\Delta x)$

$$L(x) = f(x_0) + \underline{f'(x_0)(x - x_0)} \approx f(x)$$

显然我们就只留下了线性主部

13

泰勒公式

- 当 $f(x)$ 在 x_0 处可导时, 我们用微分可做如下计算:

$$f(x) = f(x_0) + \underline{f'(x_0)(x - x_0)} + o(x - x_0)$$

- 并做了如下“以直代曲”近似计算 Δx

$$L(x) = f(x_0) + \underline{f'(x_0)(x - x_0)} \approx \underline{f(x)}$$
$$\underline{f(x_0) + A\Delta x}$$

泰勒公式

- 当 $f(x)$ 在 x_0 处可导时, 我们用微分可做如下计算:

$$f(x) = f(x_0) + \underline{f'(x_0)(x - x_0)} + \underline{o(x - x_0)}$$
- 并做了如下“以直代曲”近似计算 Δx

$$\underline{L(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)} \approx \underline{f(x)}$$

$$\underline{f(x_0) + A\Delta x}$$
- 问题: 用切线 $L(x) \approx$ 曲线 $f(x)$ 比较粗糙, 精度不高;
 此外, 近似中省略的部分, 即误差 $o(x - x_0)$ 是不明确的, 缺乏误差的明确表达式。

它相当于是一个切线

13

泰勒公式

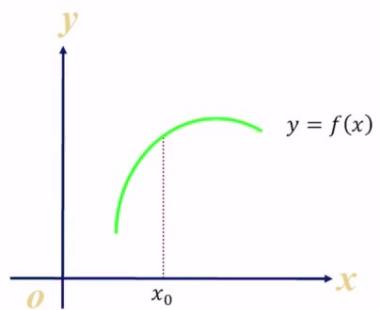
- 当 $f(x)$ 在 x_0 处可导时，我们用微分可做如下计算：

$$\underline{f(x) = f(x_0) + \cancel{f'(x_0)(x - x_0)} + o(x - x_0)}$$
- 并做了如下“以直代曲”近似计算 $\cancel{\Delta x}$

$$\underline{L(x) = f(x_0) + \cancel{f'(x_0)(x - x_0)} \approx \underline{f(x)}}$$
- 问题：用切线 $L(x) \approx$ 曲线 $f(x)$ 比较粗糙，精度不高；
 此外，近似中省略的部分，即误差 $o(x - x_0)$ 是不明确的，缺乏误差的明确表达式。
- 泰勒公式可以解决如上所述问题。

泰勒公式

近似函数 $P_n(x)$ 与 $f(x)$



首先这个近似函数在 x_0 处

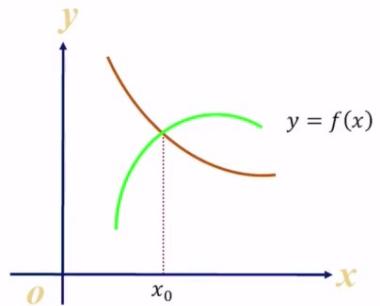
14

泰勒公式

近似函数 $\underline{P_n(x)}$ 与 $\underline{f(x)}$

- 若在 x_0 点相交:

$$P_n(x_0) = f(x_0)$$



如果在 x_0 处还要有相同的切线

14

泰勒公式

近似函数 $\underline{P_n(x)}$ 与 $\underline{f(x)}$

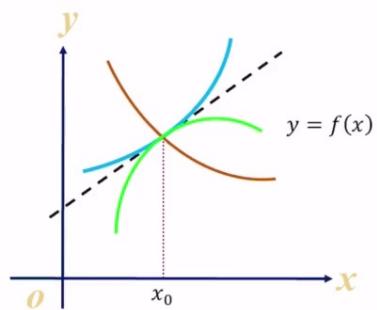
- 若在 x_0 点相交:

$$P_n(x_0) = f(x_0)$$

- 若在 x_0 点有相同的切线:

$$P_n'(x_0) = f'(x_0)$$

- 若曲线弯曲方向也相同:



那弯曲的方向也一样呢 那就得是二阶导数了

14

泰勒公式

近似函数 $\underline{P_n(x)}$ 与 $\underline{f(x)}$

- 若在 x_0 点相交:

$$P_n(x_0) = f(x_0)$$

- 若在 x_0 点有相同的切线:

$$P_n'(x_0) = f'(x_0)$$

- 若曲线弯曲方向也相同:

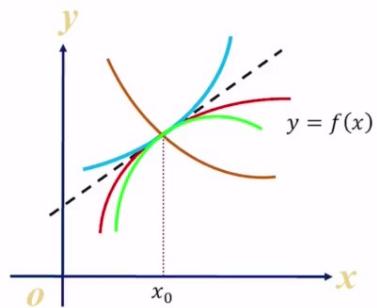
$$P_n''(x_0) = f''(x_0)$$

-

$$P_n^{(k)}(x_0) = f^{(k)}(x_0) \\ k = 1, 2, \dots, n$$

- 设 $P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \dots + a_n(x - x_0)^n$

我们把 $P_n(x)$ 用这个式子来表示



泰勒公式

- 设: $P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \cdots + a_n(x - x_0)^n$
- 1. 近似函数 $P_n(x)$ 与 $f(x)$ 在 x_0 相交: $P_n(x_0) = f(x_0) \Rightarrow a_0 = f(x_0)$

泰勒公式

- 设: $P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \cdots + a_n(x - x_0)^n$
- 1. 近似函数 $P_n(x)$ 与 $f(x)$ 在 x_0 相交: $P_n(x_0) = f(x_0) \Rightarrow a_0 = f(x_0)$

就可以得出, 因为 x 等于 x_0

15

泰勒公式

- 设: $P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \cdots + a_n(x - x_0)^n$
- 1. 近似函数 $P_n(x)$ 与 $f(x)$ 在 x_0 相交: $P_n(x_0) = f(x_0) \Rightarrow a_0 = f(x_0)$
- 2. 在 x_0 切线相同: $P_n'(x_0) = f'(x_0) \Rightarrow 1! \cdot a_1 = f'(x_0)$

a₀是一个常数, 就变成0了

15

泰勒公式

- 设: $P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \cdots + a_n(x - x_0)^n$
- 1. 近似函数 $P_n(x)$ 与 $f(x)$ 在 x_0 相交: $P_n(x_0) = f(x_0) \Rightarrow a_0 = f(x_0)$
- 2. 在 x_0 切线相同: $P_n'(x_0) = f'(x_0) \Rightarrow 1! \cdot a_1 = f'(x_0)$

同理 后边还有三倍的 $x - x_0$ 的平方等等

15

泰勒公式

- 设: $P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \dots + a_n(x - x_0)^n$
- 1. 近似函数 $P_n(x)$ 与 $f(x)$ 在 x_0 相交: $P_n(x_0) = f(x_0) \Rightarrow a_0 = f(x_0)$
- 2. 在 x_0 切线相同: $P_n'(x_0) = f'(x_0) \Rightarrow 1! \cdot a_1 = f'(x_0)$
 $a_1 = \frac{1}{1!} f'(x_0)$
- 3. 在 x_0 开口方向相同: $P_n''(x_0) = f''(x_0) \Rightarrow 2! \cdot a_2 = f''(x_0)$

泰勒公式

- 设: $P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \cdots + a_n(x - x_0)^n$
- 1. 近似函数 $P_n(x)$ 与 $f(x)$ 在 x_0 相交: $P_n(x_0) = f(x_0) \Rightarrow a_0 = f(x_0)$
- 2. 在 x_0 切线相同: $P_n'(x_0) = f'(x_0) \Rightarrow 1! \cdot a_1 = f'(x_0)$
 $a_1 = \frac{1}{1!} f'(x_0)$
- 3. 在 x_0 开口方向相同: $P_n''(x_0) = f''(x_0) \Rightarrow 2! \cdot a_2 = f''(x_0)$

$$\underline{2(x-x_0)} + \underline{3(x-x_0)^2} + \cdots$$

\swarrow

$$\underline{3x_0^2 + (x-x_0)^3}$$

泰勒公式

- 设: $P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \dots + a_n(x - x_0)^n$
 - 1. 近似函数 $P_n(x)$ 与 $f(x)$ 在 x_0 相交: $P_n(x_0) = f(x_0) \Rightarrow a_0 = f(x_0)$
 - 2. 在 x_0 切线相同: $P'_n(x_0) = f'(x_0) \Rightarrow 1! \cdot a_1 = f'(x_0)$
 $a_1 = \frac{1}{1!} f'(x_0)$
 - 3. 在 x_0 开口方向相同: $P''_n(x_0) = f''(x_0) \Rightarrow 2! \cdot a_2 = f''(x_0)$
 $a_2 = \frac{1}{2!} f''(x_0)$
 - 4. 三阶导数相同: $P_n^{(3)}(x_0) = f^{(3)}(x_0) \Rightarrow 3! \cdot a_3 = f^{(3)}(x_0)$
 $a_3 = \frac{1}{3!} f^{(3)}(x_0)$
 -
 - 最后, 得出泰勒公式:

$$P_n(x) = f(x_0) + \frac{1}{1!} f'(x_0)(x - x_0) + \frac{1}{2!} f''(x_0)(x - x_0)^2 + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n$$

那么这儿呢就是 a_1 , 这儿就是 a_2

泰勒公式

- 设: $P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \dots + a_n(x - x_0)^n$
- 1. 近似函数 $P_n(x)$ 与 $f(x)$ 在 x_0 相交: $P_n(x_0) = f(x_0) \Rightarrow a_0 = f(x_0)$
- 2. 在 x_0 切线相同: $P_n'(x_0) = f'(x_0) \Rightarrow 1! \cdot a_1 = f'(x_0)$
 $a_1 = \frac{1}{1!} f'(x_0)$
- 3. 在 x_0 开口方向相同: $P_n''(x_0) = f''(x_0) \Rightarrow 2! \cdot a_2 = f''(x_0)$
 $a_2 = \frac{1}{2!} f''(x_0)$
- 4. 三阶导数相同: $P_n^{(3)}(x_0) = f^{(3)}(x_0) \Rightarrow 3! \cdot a_3 = f^{(3)}(x_0)$
 $a_3 = \frac{1}{3!} f^{(3)}(x_0)$
-
 \vdots
- 最后, 得出 **泰勒公式**:

$$P_n(x) = f(x_0) + \underbrace{\frac{1}{1!} f'(x_0)}_{a_1} (x - x_0) + \underbrace{\frac{1}{2!} f''(x_0)}_{a_2} (x - x_0)^2 + \dots + \underbrace{\frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}}_{a_n} (x - x_0)^n$$

x 就会变成 1, 就是 n 的阶乘

15

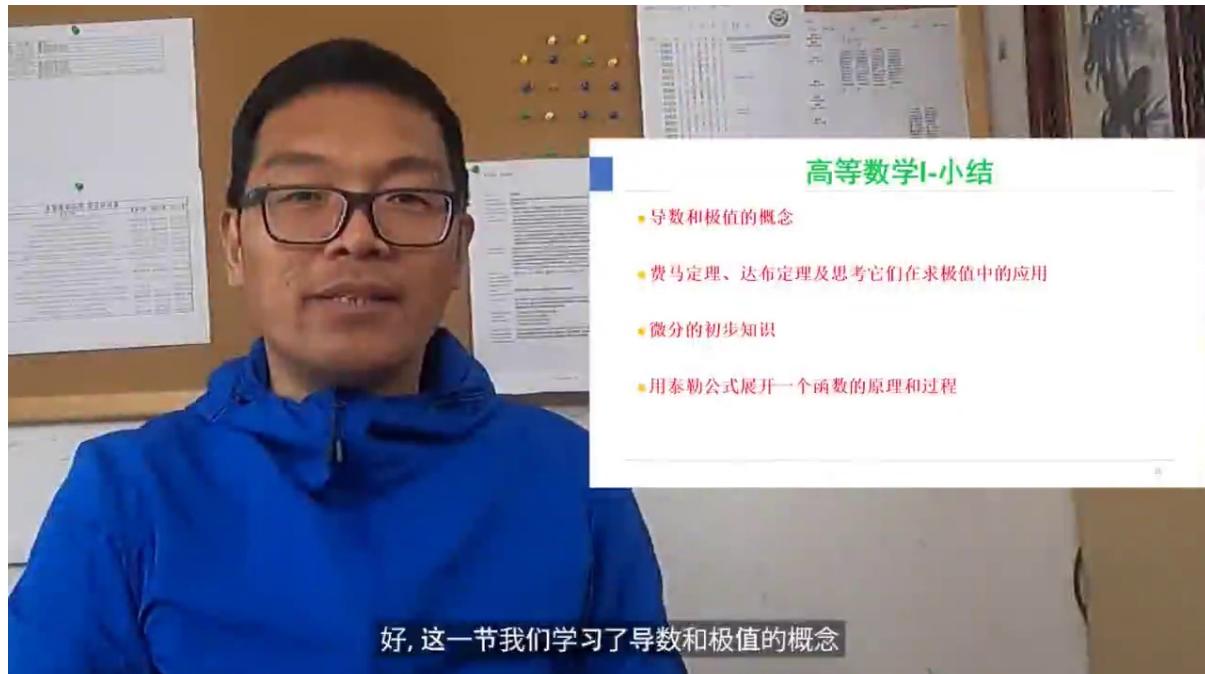
■■■: 00:24:28.999



■ 75 ■ / ■ 81 ■

■■■: keyframe_00-24-28-999_0074.jpg

■■■: 00:24:29.999



■ 76 ■ / ■ 81 ■

■■■: keyframe_00-24-29-999_0075.jpg

■■■: 00:24:50.999



■ 77 ■ / ■ 81 ■

■■■: keyframe_00-24-50-999_0076.jpg

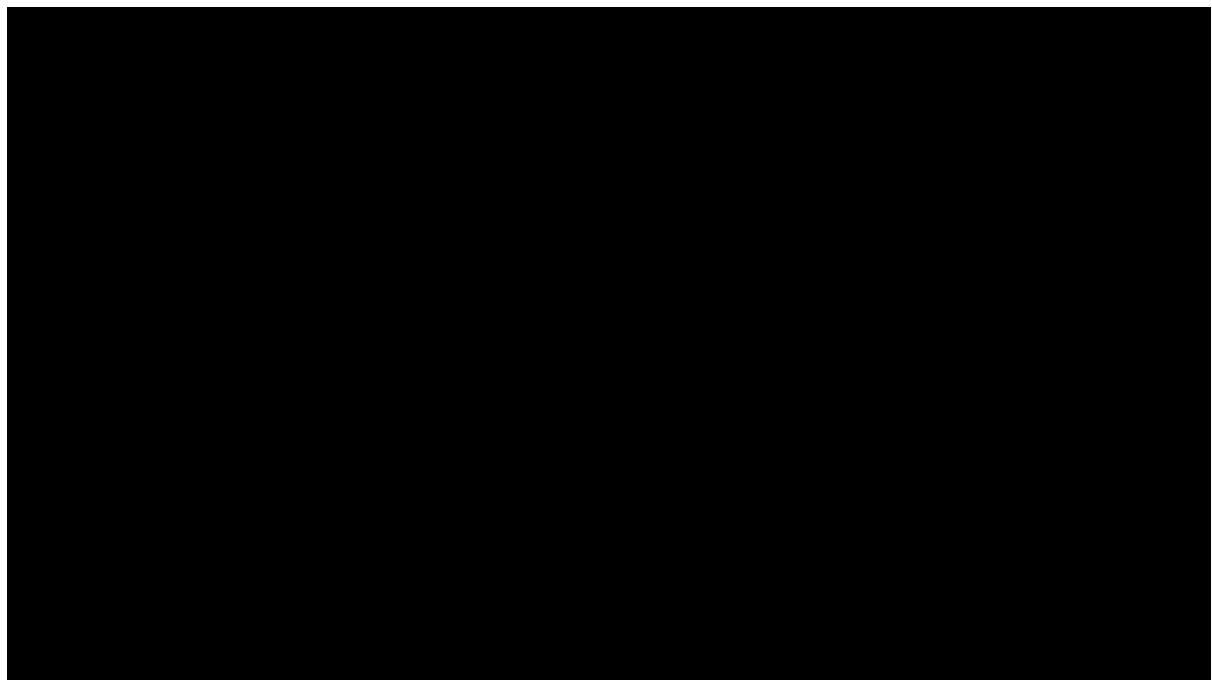
■■■: 00:25:11.999



■ 78 ■ / ■ 81 ■

■■■: keyframe_00-25-11-999_0077.jpg

■■■: 00:25:17.999



■ 79 ■ / ■ 81 ■

■■: keyframe_00-25-17-999_0078.jpg

■■■: 00:25:18.999



■ 80 ■ / ■ 81 ■

■■: keyframe_00-25-18-999_0079.jpg

■■■: 00:25:19.999



■ 81 ■ / ■ 81 ■

■■: keyframe_00-25-19-999_0080.jpg