Project 2: Multi-Agent Search

电02 肖锦松 2020010563

Question 1: Reflex Agent

本题的要求是Improve the ReflexAgent in multiAgents.py. 具体来说,需要改进的是 ReflexAgent 的 Evaluation Function. 先查看 ReflexAgent 原先的 evaluationFunction,它仅仅是以Agent当前的score 来作为评估函数的结果。具体查看了Pacman.py后发现,这个score的基本逻辑大约包括time penalty, eat food等。要想改进评估函数,可以考虑与最近豆子的距离、与最近Ghost的距离。但是仅考虑这两个因素无法达到满意的效果,这是因为Ghost有scared状态,期间他是无法攻击Pacman的,甚至可以被Pacman吃掉,因此此时的Ghost并不会在评估函数起负面作用,反而是起到了正面作用。

初步设置: return successorGameState.getScore() + foodScore + ghostScore foodScore 为Pacman与最近豆子的距离的倒数

ghostScore 初值为0,然后减去Pacman与当前所有不处于scared状态的距离之和,加上Pacman与当前所有处于scared状态的距离之和的导数。

此时结果为: Average Score: 1274.9

微调参数: 改变foodScore与ghostScore在最终评估分数上的权重, return successorGameState.getScore() + 2.0*foodScore + 3.0*ghostScore

此时结果更优为: Average Score: 1310.5

Question 2: Minimax

本题要求完成 MinimaxAgent ,可以参照minimax算法伪代码进行编程。

function MINIMAX-DECISION(s) **returns** action **return** the action a in Actions(s) with the highest MIN-VALUE(Result(s, a))

Deterministic policy: Choose an action leading to state with best minimax value

```
function MAX-VALUE(s) returns value

if Terminal-Test(s) then return Utility(s)

initialize v = -\infty

for each a in Actions(s):

v = \max(v, \text{MIN-VALUE}(\text{Result}(s, a)))

return v

function MIN-VALUE(s) returns value

if Terminal-Test(s) then return Utility(s)

initialize v = +\infty

for each a in Actions(s):

v = \min(v, \text{MAX-VALUE}(\text{Result}(s, a)))

return v
```

这里基本的理解是,Pacman和Ghost交替行动,二者完成一次活动则对应博弈树的深度+1。 函数编写和上述已知:完成 terminalTest 、maxValue 、minValue 三个函数的编写,最后需要得到的是 第0层开始所有action对应的下一状态中,Ghost的最小值中的最大值。

最后搜寻得到最大的 minvalue 对应的action即可。

Question 3: Alpha-Beta Pruning

本题只需要在Minimax的基础上加上维护 α, β ,以及判断语句即可,可以参照指导书给出的伪代码如下:

Alpha-Beta Implementation

α: MAX's best option on path to root β: MIN's best option on path to root

```
def max-value(state, \alpha, \beta):
   initialize v = -\infty
   for each successor of state:
    v = \max(v, \text{ value(successor, } \alpha, \beta))
    if v > \beta return v
    \alpha = \max(\alpha, v)
   return v
```

```
\label{eq:def-min-value} \begin{split} & \text{def min-value}(\text{state }, \alpha, \beta): \\ & \text{initialize } v = +\infty \\ & \text{for each successor of state:} \\ & v = \min(v, \text{value}(\text{successor}, \alpha, \beta)) \\ & \text{if } v < \alpha \text{ return } v \\ & \beta = \min(\beta, v) \\ & \text{return } v \end{split}
```

然后执行下述伪代码:

```
function Alpha-Beta Search(state) returns an action
v = maxValue(state, -infty, +infty)
return the action in ACTIONS(state) with value v
```

评分时有一个错误困扰了我很久,最后发现一个问题,那就是教材上的 $\alpha - \beta$ 剪枝判断条件是 \geq 和 \leq ,但是指导页面给的是<和>。我刚开始用的判断条件是 \geq 和 \leq ,但是一直是0/5,因为这样子会导致某些case可能与<和>剪枝的情况不同,评分器会给出判错,但实际上效果应该类似。

Question 4: Expectimax

本题中,Ghost不再是遵循minValue函数来行动,而是简化为Random Ghost,所有action服从均匀分布, 因此Random Ghost的value可以用所有action的平均值来表示,即sum Pr*value

```
function decision(s) returns an action

return the action a in Actions(s) with the highest value(Result(s, a))
```



```
function value(s) returns a value

if Terminal-Test(s) then return Utility(s)

if Player(s) = MAX then return \max_{a \text{ in Actions(s)}} \text{value}(\text{Result}(s, a))

if Player(s) = MIN then return \min_{a \text{ in Actions(s)}} \text{value}(\text{Result}(s, a))

if Player(s) = CHANCE then return \sup_{a \text{ in Actions(s)}} \Pr(a) * \text{value}(\text{Result}(s, a))
```

从代码上看,只需要在Minimax的基础上把minValue修改为sumPrValue即可。区别在于:

- 原先 minvalue 初值为 -float('inf'), 然后通过递归算法选择替换每次action的 min 值;
- 而在 sumPrvalue 中, v的初值为 0, 然后通过递归算法累加每次action的value除以action总数的值, 最后得到的就是所有action的value均值。

最后求解和minimax相同,搜寻得到最大的 sumPrValue 对应的action即可。

Comparison

Compare how these agents perform, e.g. state numbers, time, win rate, etc

使用autograder测试三个Agent

```
1 python autograder.py -q q2 --no-graphics
```

2 python autograder.py -q q3

3 python autograder.py -q q4

Agents	Average Score	Win Rate
Minimax Agent	84.0	0/1 (0.00)
AlphaBeta Agent	84.0	0/1 (0.00)
Expectimax Agent	84.0	0/1 (0.00)

minimaxClassic

```
python pacman.py -p MinimaxAgent -l minimaxClassic -a depth=3 -q -n 10
python pacman.py -p AlphaBetaAgent -l minimaxClassic -a depth=3 -q -n 10
```

3 | python pacman.py -p ExpectimaxAgent -l minimaxClassic -a depth=3 -q -n 10

Agents	Average Score	Win Rate
Minimax Agent	-91.8	4/10 (0.40)
AlphaBeta Agent	-91.1	4/10 (0.40)
Expectimax Agent	208.1	7/10 (0.70)

trapped Classic

```
python pacman.py -p MinimaxAgent -l trappedClassic -a depth=3 -q -n 10
python pacman.py -p AlphaBetaAgent -l trappedClassic -a depth=3 -q -n 10
python pacman.py -p ExpectimaxAgent -l trappedClassic -a depth=3 -q -n 10
```

Agents	Average Score	Win Rate
--------	---------------	----------

Agents	Average Score	Win Rate
Minimax Agent	-501.0	0/10 (0.00)
AlphaBeta Agent	-501.0	0/10 (0.00)
Expectimax Agent	221.8	7/10 (0.70)

总体而言,Alpha-beta pruning算法是在Minimax算法基础上的优化,可以很好地减少搜索空间的大小,并且比Minimax算法更快地找到解决方案。但是针对本项目应该是评估函数写得不过好,有时候还是会失败。

Expectimax算法适用于处理概率分布和不确定性,但是它的效率和稳定性相对较低。比如在一些情况下采用Expectimax算法,Win Rate在0.2~0.7之间波动。

Question 5: Evaluation Function

评估函数应该评估状态,而不是像 ReflexAgent 中的 evaluationFunction 那样评估当前状态及行动。

evaluationFunction利用当前状态及行动求出下一状态,然后评估下一状态,现在我们只需要评估当前状态则更为直接,直接把 evaluationFunction 中评估下一状态的方法拷贝过来评估当前状态即可,调节 foodScore和ghostScore权重,得到一个比较大的分数。

最终发现这样的权重较为合适,得分Average Score: 1187.9

return currentGameState.getScore() + 10*foodScore + 10*ghostScore