COA2020

1.实验要求

CRC

本次作业要求大家实现一个通用的CRC计算器

```
/**
    * CRC计算器
    * @param data 数据流
    * @param polynomial 多项式
    * @return CheckCode
   public static char[] Calculate(char[] data, String polynomial) {
       return null;
   }
   /**
    * CRC校验器
    * @param data 接收方接受的数据流
    * @param polynomial 多项式
    * @param CheckCode CheckCode
    * @return 余数
   public static char[] Check(char[] data, String polynomial, char[]
CheckCode) {
       return null;
    }
```

磁盘读写

本次作业要求大家实现磁盘的读写

```
/**

* 读磁盘

* @param eip

* @param len

* @return

*/

public char[] read(String eip, int len) {

return null;

}
```

```
* 写磁盘 (供后面的作业调用)

* @param eip

* @param len

* @param data

*/

public void write(String eip, int len, char[] data) {
}

/**

* 写磁盘 (地址为Integer型)

* @param eip

* @param len

* @param data

*/

public void write(int eip, int len, char[] data) {
}
```

注意,在磁盘读写的实现中,需要加入CRC,并存在扇区中,因为校验和和数据在磁盘中都是字节形式存在,但是校验是在Bit级别上进行运算的,所以大家需要实现两个转换方法

```
/**
 * 将Byte流转换成Bit流
 * @param data
 * @return
 */
public static char[] ToBitStream(char[] data) {
    return null;
}

/**
 * 将Bit流转换为Byte流
 * @param data
 * @return
 */
public static char[] ToByteStream(char[] data) {
    return null;
}
```

2.相关资料

Time Machine

为了方便大家调试代码,我们建议大家使用 git 来管理自己的代码,seecoder上确实也是用的 git ,为了降低大家的学习成本,我直接将大家会用到的内容写在这里。在 git 中,默认是 master 分支,这点可以通过 git log 来确定,如果大家想尝试另一种实现,在现有的版本上进行修改的话,修改错误还需要通过查看 git log 来进行时光倒流,这非常的麻烦。

```
git checkout -b new_branch_name # 创建一个新的分支, 名字为new_branch_name
```

这条指令可以创建一个新的分支并且切换到这个分支, git checkout branch_name 可以用来切换分 支

```
git branch
```

这条指令可以查看当前项目中的所有分支

```
git branch -D branch_name
```

这条指令可以删除某个分支。最重要的指令是下面这条指令

```
git merge branch_name
```

当你在某个分支上修改完后,希望把代码合并到 master 分支上,步骤是这样的

```
#now suppose the branch is mmu
git checkout master # switch to master
git merge mmu # merge code from mmu
```

希望大家善用git,这会给大家的调试和试错提供非常大的帮助。

请使用master分支进行提交

Disk (这部分内容对作业毫无帮助)

磁盘是计算机系统中用来存储数据的区域。这部分内容任老师上课已经详细介绍过,在这里不做赘述。但是作为相关资料,我想给大家拓展一点文件系统的知识。虽然在我们操作主存的时候,Disk已经被我们抽象成了一个大型的数组,但是对于计算机的用户来说,这还远远不够。首先,磁盘是一个随机读写的设备,我们文件的不同字节是散落在数组的不同地方的,如果我们想要访问一个文件,我们就需要有一种组织文件的形式,这就是文件系统的出发点。当然,除了访问文件,我们很自然的希望我们可以支持修改文件,创造文件,删除文件等一系列操作。

在操作系统初始化(非正式描述)时,它会用将磁盘这个抽象用一种特定的格式初始化,在Windows上是FAT格式,在Linux上是EXT格式。这两种格式互有优劣。一般来说,一个完整的文件系统需要包含以下功能:

- 按名存取
- 目录的建立和维护
- 逻辑文件到物理文件的转换
- 存储空间的分配和管理
- 数据保密、保护和共享
- 提供一组用户使用的API

按名存取

我们有两种选择,一种是将名字和文件内容一起存放,另一种是放在另一片区域存放,但是名字和内容一起意味着我们读文件的时候需要跳过文件名,这样就会对文件操作带来不便。在EXT文件系统中使用INode来记录文件信息(创建日期等),在磁盘中专门有一块区域存放INode,我们可以将文件名也放入INode中。

```
class Inode{
  char filename[32];
  off_t offset;
}
```

分配与组织

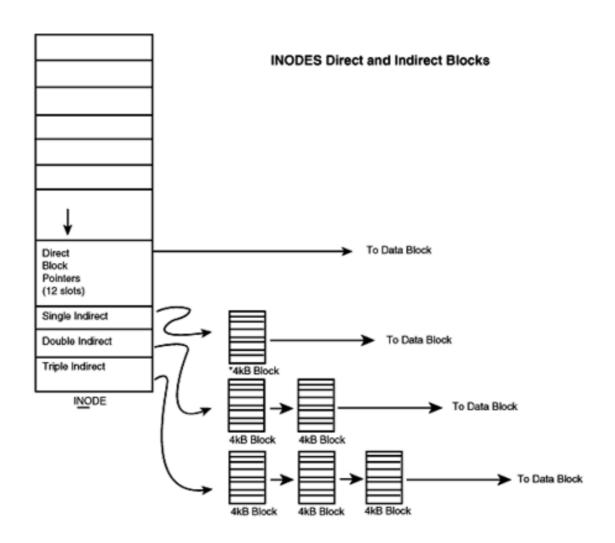
文件系统必须要能够为文件动态分配空间。因为文件的大小是不固定的。所以我们的INode中需要加入 表示文件大小的属性

```
class Inode{
  char filename[32];
  off_t offset;
  size_t size;
}
```

顺序存放会遇到非常多的问题,就像大家在课上听任老师讲的关于内存碎片的内容相似,顺序存放也会导致磁盘出现很多磁盘碎片。它们占用的空间很难被再次利用。因此我们需要一种组织形式,类似于分页的想法,我们引入一个"块"的概念,每个文件都由若干个块组成,这样我们就不需要顺序存储了,完全可以使用类似页表的结构来组织文件。但是使用块来组织文件会对系统的性能有很大的影响。

- 需要支持文件的随机访问(访问一个文件的不同部分的效率都应该一样), 链表形式的组织方式显然不太合适, 因为访问的位置越靠后, 所花时间越长(这是FAT的实现)
- 需要方便地支持块的插入和删除, 这是因为文件的大小经常发生变化, 数组形式的组织方式显然不太 合适, 因为向数组中插入元素可能需要申请更大的空间, 涉及到整个数组的拷贝, 频繁地进行这样的 操作会严重影响效率, 磁盘的寿命也会有所下降
- 组织方式带来的额外开销不能太大,一种需要花费大量磁盘空间来维护的组织方式显然是不被接受的

在EXT文件系统中,我们使用多级索引来组织块



*Each 4kB Block will hold 1024 4 byte pointers to data Blocks.

对应的结构是这样

```
class Inode{
  char filename[32];
  size_t size;
  block_t index[15];
}
```

index[0]~index[11]是数据块的索引,它们指向的块中存储了文件数据

index[12]指向的块中包含了若干数据块的索引,因此index[12][0],...才是数据块的索引。index[13]是二级索引块的索引,index[14]是三级索引块的索引。

这种数据结构使得文件中任意数据块的访问, 插入和删除操作的时间复杂度都是O(1), 因为访问文件中任何位置的数据最多在访问5个磁盘块后达到; 另一方面, 这种数据结构的开销取决于索引块的数目, 小文件只需要用到前几个index就足够了, 不需要使用索引块; 而对于大型文件, 在块大小为4KB, 块索引号为32位整数的情况下, 用到的索引块的大小大约为文件大小的千分之一.

目录

大家可能听说过在Linux系统中,一切都是文件。不过不管在哪里,目录几乎都是被当成文件来对待的。它和文件没有区别,只不过它记录的信息是文件的位置。它是一张记录了当前目录文件信息的表,每一个表项都记录了该目录中文件的文件名和Inode索引。

```
class DirEntry{
  char filename[32];
  inode_t inode;
}
```

为了区分目录和普通文件(两种文件的逻辑组织形式不同),我们还需要在INode中添加一个文件类型的属性

```
class Inode{
  char filename[32];
  size_t size;
  block_t index[15];
  int type;
}
```

Cyclic Redundancy Check

CRC是一种在数据流传输过程中校验数据是否出错了的一种散列函数,数据像流一样输入函数后会产生一个校验码,将校验码附在数据的后面形成新的数据。在接收端,我们会将输入的数据重新输入到CRC中,如果最后输出的结果全为0,那表示我们的数据没有出错。和海明码、奇偶校验相同,它的错误检测能力是有范围的。我们先介绍它的原理

在二进制的世界中只存在0和1,我们考虑一个多项式系数的集合S,如果这个集合中只有0和1,我们称这个多项式系数的集合为有限域GF(2)(所有的系数会模2同余)的多项式环。给大家一个简单的例子体会一下

$$(x^3 + x) + (x + 1) = x^3 + 2x + 1 = x^3 + 1$$

同样的, 上面这个加法可以看成是二进制相加

$$110 + 011 = 101$$

对于系数是这个集合中的多项式, 我们也可以对他做除法

$$rac{x^3+x^2+x}{x+1}=(x^2+1)-rac{1}{x+1} o (x^3+x^2+x)=(x^2+1)(x+1)-1$$

这样我们就得到了商 x^2+1 和余数-1。那么这些和上课讲的CRC有什么关系呢?我们可以将上述等式进一步转换成 $(x^2+x+1)x=(x^2+1)(x+1)-1$,我们回忆一下CRC中将数据的后面填充0的操作,其实就是在一个多项式后面乘上 x^n 次方,n是除多项式(x+1)的最高次,这样我们就把CRC和多项式除法联系了起来。

一般的,我们可以将CRC写成如下形式

$$M(x) \cdot x^n = Q(x) \cdot K(x) - R(x)$$

M(x)是我们的数据对应的多项式,K(x)就是我们的除多项式,n是除多项式的最高次幂,R(x)是我们的校验和。对这些多项式,做除法的时候并不是相减而是异或。

3.实验攻略

本次实验难度一般,所以在这里只简单的介绍一下我们的数据结构

数据结构

磁盘抽象

```
/**
 * 600 Bytes/Sector
private class Sector {
    char[] gap1 = new char[17];
    IDField idField = new IDField();
    char[] gap2 = new char[41];
    DataField dataField = new DataField();
    char[] gap3 = new char[20];
}
/**
 * 7 Bytes/IDField
 */
private class IDField {
    char SynchByte;
    char[] Track = new char[2];
    char Head;
    char sector;
    char[] CRC = new char[2];
}
/**
 * 515 Bytes/DataField
private class DataField {
    char SynchByte;
    char[] Data = new char[512];
    char[] CRC = new char[2];
}
* 128 sectors pre track
private class Track {
    Sector[] sectors = new Sector[SECTOR_PRE_TRACK];
```

```
Track() {
           for (int i = 0; i < SECTOR PRE TRACK; i++) sectors[i] = new</pre>
Sector();
    }
    /**
    * 16 tracks pre platter
    */
   private class Platter {
        Track[] tracks = new Track[TRACK_PRE_PLATTER];
       Platter() {
           for (int i = 0; i < TRACK_PRE_PLATTER; i++) tracks[i] = new</pre>
Track();
       }
    }
   /**
    * 8 platter pre Cylinder
    */
   private class Cylinder {
       Platter[] platters = new Platter[PLATTER PRE CYLINDER];
        Cylinder() {
           for (int i = 0; i < PLATTER PRE CYLINDER; i++) platters[i] = new
Platter();
       }
    }
```

为了降低磁盘寻址的复杂度,我们假设每个柱面的上的磁道是线性排列的。我们按照PPT给出了扇区与磁道的数据结构,使用了一种树形结构来组织柱面、扇区、磁道。大家可以尝试修改我们的数据结构,让它更加真实。

磁头

磁头记录了当前自己所在的位置

```
/**

* 磁头

*/

private class disk_head {

   int cylinder;

   int platter;

   int track;

   int sector;
```

```
int point;
/**
 * 调整磁头的位置
 */
public void adjust() {
    if (point == BYTE_PRE_SECTOR) {
       point = 0;
       sector++;
    }
    if (sector == SECTOR_PRE_TRACK) {
       sector = 0;
       track++;
    }
    if (track == TRACK_PRE_PLATTER) {
       track = 0;
       platter++;
    if (platter == PLATTER_PRE_CYLINDER) {
       platter = 0;
       cylinder++;
    }
    if (cylinder == CYLINDER_NUM) {
       cylinder = 0;
    }
}
/**
* 磁头回到起点
*/
public void Init() {
   try {
       Thread.sleep(1000);
    } catch (Exception e) {
       e.printStackTrace();
   cylinder = 0;
   track = 0;
    sector = 0;
    point = 0;
    platter = 0;
}
/**
* 将磁头移动到目标位置
* @param start
public void Seek(int start) {
   try {
```

```
Thread.sleep(0);
            } catch (Exception e) {
                e.printStackTrace();
            }
            for (int i = cylinder; i < CYLINDER_NUM; i++) {</pre>
                 for (int t = platter; t < PLATTER PRE CYLINDER; t++) {</pre>
                     for (int j = track; j < TRACK_PRE_PLATTER; j++) {</pre>
                         for (int z = sector; z < SECTOR PRE TRACK; z++) {</pre>
                             for (int k = point; k < BYTE_PRE_SECTOR; k++) {</pre>
                                 if ((i * PLATTER_PRE_CYLINDER *
TRACK PRE PLATTER * SECTOR PRE TRACK * BYTE PRE SECTOR + t * TRACK PRE PLATTER
* SECTOR_PRE_TRACK * BYTE_PRE_SECTOR + j * SECTOR_PRE_TRACK * BYTE_PRE_SECTOR +
z * BYTE_PRE_SECTOR + k) == start) {
                                      cylinder = i;
                                      track = j;
                                      sector = z;
                                      point = k;
                                      platter = t;
                                     return;
                             }
                        }
                     }
                }
            }
            Init();
            Seek(start);
        }
```

大家也可以自己实现一个移动磁头的算法。

真正的磁盘在这个地方

```
private class RealDisk {
    Cylinder[] cylinders = new Cylinder[CYLINDER_NUM];

    public RealDisk() {
        for (int i = 0; i < CYLINDER_NUM; i++) cylinders[i] = new
Cylinder();
    }
}</pre>
```

大家需要在类里面添加一些方法来修改扇区里面的数据。另外我们在Disk类中提供了一个校验磁盘的多项式 11000000000100001, 大家只能使用这个来校验磁盘中的数据。

对于字节流到比特流的转换来说,大家需要使用位运算来解决,这里需要注意的地方是Java的Char类型是2个字节,但是我们只使用了低八位,比如某个扇区中的第一个Byte是 00000111 ,那么最后一个1可以这样取出来

```
(char) (((datum >> (0)) & (0b0000001)) + '0');
```

那么怎么把一个1写到一个Byte的最后一位呢?这个留给大家自己搞定。

测试

在CRC和Disk中为大家提供了测试接口

```
/**
    * 这个方法仅用于测试,请勿修改
    * @param data
    * @param polynomial
    */
   public static void CalculateTest(char[] data, String polynomial){
       System.out.print(Calculate(data, polynomial));
    }
    /**
    * 这个方法仅用于测试,请勿修改
    * @param data
    * @param polynomial
   public static void CheckTest(char[] data, String polynomial, char[]
CheckCode) {
       System.out.print(Check(data, polynomial, CheckCode));
    }
```

```
/**
 * 这个方法仅供测试, 请勿修改
 * @param eip
 * @param len
 * @return
 */
public char[] readTest(String eip, int len){
    char[] data = read(eip, len);
    System.out.print(data);
    return data;
}
```

在测试的时候, 我们会调用这几个方法。

4.代码框架

```
README.md

pom.xml
src
main
```

5.未尽事宜

请写邮件给任老师