## 计算机图形学 课程项目

王徐笑风\* 凌泽辉<sup>†</sup> 2020 年 11 月 3 日

<sup>\*</sup>学号:18120193 E-mail:2208740924@qq.com

<sup>†</sup>学号:18120193 E-mail:785896610@qq.com

## 目录

1	二维	:图形的表示与变换	4												
	1.1	向量与点	4												
	1.2	变换	4												
		1.2.1 平移	4												
		1.2.2 旋转	4												
		1.2.3 缩放	4												
		1.2.4 复合变换	4												
	1.3	三维的齐次坐标	4												
	1.4	三角面	4												
	1.5	网格	4												
		1.5.1 .obj 文件的加载	4												
2	投影	; ;	6												
	2.1	正交投影	6												
	2.2	透视投影	6												
3	相机		6												
	3.1	世界坐标系	6												
	3.2	视口坐标系	6												
	3.3	坐标系变换	6												
4	绘制/光栅化														
	4.1	三角填充	6												
	4.2	绘制顺序问题	6												
	4.3	画家算法	6												
		4.3.1 画家算法的问题	6												
		4.3.2 改进方向	6												
5	三维	裁剪	6												
	5.1	性能问题与原因	6												
	5.2	三角面裁剪	6												

目	录																:
		5.2.1 5.2.2															
6	基础 6.1	<b>光照</b> 全局ナ	2.昭														6
		方向光															

## 摘要

查找资料,学习了解三维网格模型的相关知识。完成一个三维网 格模型的显示系统。

数据输入:通过文件读取模型数据

数据存储:设计程序内用于存储模型数据的数据结构

数据输出:在窗口界面进行模型显示

编程实现三维到二维的投影变换计算

编程实现通过键盘或鼠标驱动模型的平移、缩放及旋转变换

可以使用开发工具中提供光照函数, 若自己编程实现光照计算,

则可获得额外加分

## 1 三维图形的表示与变换

- 1.1 向量与点
- 1.2 变换
- 1.2.1 平移
- 1.2.2 旋转
- 1.2.3 缩放
- 1.2.4 复合变换
- 1.3 三维的齐次坐标
- 1.4 三角面
- 1.5 网格
- 1.5.1 .obj 文件的加载

在 LATEX 中排版中文。汉字和 English 单词混排,通常不需要在中英文之间添加额外的空格。当然,为了代码的可读性,加上汉字和 English 之间

的空格也无妨。汉字换行时不会引入多余的空格。

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \tag{1}$$

$$\mathbf{X} = \int_{a}^{b} \frac{\sqrt[3]{x^2 - 4ac}}{-2a} dx \tag{2}$$

$$L_{l+1} = AF \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} w_{1,1}^l & w_{2,1}^l & \cdots & w_{a,1}^l \\ w_{1,1}^l & w_{2,2}^l & \cdots & w_{a,2}^l \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ w_{1,b-1}^l & w_{2,b-1}^l & \cdots & w_{a,b-1}^l \\ w_{1,b}^l & w_{2,b}^l & \cdots & w_{a,b}^l \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} H_1^l \\ H_2^l \\ \vdots \\ H_{a-1}^l \\ H_a^l \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \theta_1^{l+1} \\ \theta_2^{l+1} \\ \vdots \\ \theta_{b-1}^{l+1} \\ \theta_b^{l+1} \end{bmatrix}$$
(3)

公式 (1), 是一个矩阵

2 投影 6

- 2 投影
- 2.1 正交投影
- 2.2 透视投影
- 3 相机变换
- 3.1 世界坐标系
- 3.2 视口坐标系
- 3.3 坐标系变换
- 4 绘制/光栅化
- 4.1 三角填充
- 4.2 绘制顺序问题
- 4.3 画家算法
- 4.3.1 画家算法的问题
- 4.3.2 改进方向
- 5 三维裁剪
- 5.1 性能问题与原因
- 5.2 三角面裁剪
- 5.2.1 近平面裁剪
- 5.2.2 视口裁剪
- 6 基础光照
- 6.1 全局光照
- 6.2 方向光