

【牛人已开启手机号隐私保护】

您可使用BOSS直聘APP扫描二维码联系Ta

889124e14cc64d8a1Xd40t81EVdUy467Uf-dWOGrlvbTNhFm2A~~

李勋

男 | 24岁 💌 1362955623@qq.com

3年工作经验 | 求职意向:深度学习 | 期望薪资:16-28K | 期望城市:上海



个人优势

- 1.熟悉Python, Shell, Pytorch。
- 2.熟悉常用的深度学习算法,熟悉cv相关开源项目,以相机视觉定位,工业缺陷检测为主。
- 3.熟悉常用的运维工具,包括虚拟机,docker, k8s, nginx等。
- 4.熟悉Windows, Linux桌面运维。

工作经历

昌硕科技(上海)有限公司 系统工程师

2022.08-2025.04

内容:

- 1. 负责公司内部IT服务系统的安装与配置,确保系统稳定运行。
- 2. 部署和维护docker容器服务,使用K8s进行容器管理和更新。
- 3. 部署和维护高可用服务(Nginx/Haproxy/Keepalived)。
- 4. 部署和维护面向机房的CCTV监控系统,基于yolov5实现运动检测,物体识别和报警功能。
- 5. 部署kafka,维护elk, zabbix,跳板机系统。
- 6. 日常Windows, Linux 服务器桌面维护。

业绩:

- 1.Keepalived+haproxy配置nlb服务器实现高可用和负载均衡。
- 2.深度学习环境配置, 部署和实现基于node.js的CCTV监控系统和基于yolov8的目标检测功能。
- 3.部署基于containered的k8s集群。

项目经历

导航细胞编码启发的相机绝对位姿回归算法 主要开发者

2024.04-2024.08

内容:

传统视觉定位方法存在场景模糊性、累计误差和鲁棒性问题,动物借助大脑神经元可实现出色的自我定位。受导航细胞编码启发, 我们提出了一个端到端的相机绝对位姿预测网络 NeuroLoc,它主要包括以下三个模块:

- 1) 一种由位置细胞驱动的赫布学习模块,用于保存和重放历史信息。
- 2) 一种由头朝向细胞启发的内部方向学习的多头注意力嵌入模块,用于帮助相机在相似场景中恢复真实朝向。
- 3) 一种网格细胞启发的 3D 网格中心预测模块,用于减少预测中的累计误差。

业绩:

在研究生期间,该工作已经整理为论文并被机器人顶会IROS2025(CCFB)录用。

1.论文: Li X , Yang J , Jia F ,et al.NeuroLoc: Encoding Navigation Cells for 6-DOF Camera Localization[J]. 2025.

教育经历

华东师范大学 硕士 软件工程

2022-2025

专业排名:前40% 主修课程:人工智能

1.以第一作者身份发表机器人顶会一篇。

2.完成非全日制研究生课程,取得工科硕士学位和毕业证书。

安阳工学院 本科 网络工程

2018-2022

通过研究生备考,成功考入华东师范大学软件工程专业(A类学科),并获得特等研究生奖学金。

资格证书

驾驶证C2