002-深度学习数学基础(神经网络、梯度下降、 损失函数)

这里在进入人工智能的讲解之前,你必须知道几个名词,其实也就是要简单了解一下人工智能的数学基础,不然就真的没办法往下讲了。

本节目录如下:

- 前言。
- 监督学习与无监督学习。
- 神经网络。
- 损失函数。
- 梯度下降。

0. 前言

人工智能可以归结于一句话:**针对特定的任务,找出合适的数学表达式,然后一直优化表达式,直到这个表达式可以用来预测未来**。

接下来就来一句一句的分析这句话:

• 针对特定的任务:

首先我们需要知道的是,人工智能其实就是为了让计算机看起来像人一样智能,为什么这么说呢?举一个人工智能的例子:

我们人看到一个动物的图片,就可以立刻知道这个动物是猫,还是狗。但是计算机却不可以,如果计算机可以分出类别,那么这就会是一个具有图像分类功能的人工智能小例子。

这里的 图像分类就是我们所说的特定任务,这就是我们希望写出一个人工智能的程序来做的事情。

还有一些其他的常见的任务: 人脸识别,目标检测,图像分割,自然语言处理 等等。

• 找出合适的数学表达式:

学过高等数学并且有计算机思维的人都知道,世界中几乎所有的事情都可以用数学函数来表达出来,我们先不管这个数学表达式是离散还是连续,也不管他的次数多高,反正他能达到表示特定任务的一种目的。

比如说,针对一个西瓜质量好坏的预测任务,可以设出以下的表达式:

$$f(x) = a * x_1 + b * x_2^2 + c * x_3^3 + d$$

解释如下:

- 1, x1, x2, x3 可以看作判断西瓜好坏的判断依据,比如可以是:瓜皮纹路,敲击声音,瓜皮颜色等等。
- 2、a, b, c, d 就是这个表达式的系数,一旦数学表达式定下来了,那么接下来需要做的事情就是找出合适的系数,使得这个表达式可以很好的判断出西瓜质量的好坏。

所以,针对上文提到的特定任务,都可以用数学表达式表示出来,当然,我们会尽可能找简单、高效的表达式。

• 一直优化这个表达式:

上边引出表达式之后,会发现当表达式确定下来之后,就要**寻找合适的系数**了,寻找系数的过程就被称之为训练网络的过程。

我们优化表达式的重要思想是:**一直调整系数值,使得预测出的数据 与 真实数据之间的差距尽可能的最小。**

比如:假设**预测的数据**是 $f_1(x)$,**真实数据**是y,我们通过一直改变系数的值,来找出可以使得预测数据与真实数据之间距离最小的一组,最小的一组数据就是我们需要的系数。

其中, 距离计算公式可以是如下的表达式:

$$loss = \sqrt{(f_1(x) - y)^2}$$

通过这个表达式,得到的 loss 值就是真实值与预测值之间的距离。

然后,接下来的优化就是针对这个 loss 表达式来进行的,目的就是让 loss 的值达到最小。

因为 loss 值达到最小的时候, 就意味着我们的预测值与真实值距离很相近, 预测越准确。

这里值得一提的是,这里的 loss 表达式的优化过程,其实就是将 loss 公式对函数 f(x) 的系数求导。

所以当 loss 最小的时候,就意味着此时的系数最合适。

具体的细节往下看。

• 用优化好的表达式预测未来:

经过上边的优化,此时函数会得到一个相对好一点的系数,然后就可以使用这个函数来预测未来的事情了。

这就是达到了人工只能的目的了。

所以,下边我们就要仔细讨论,数学表达式的构建,距离函数的构建,距离的优化。

1. 神经网络

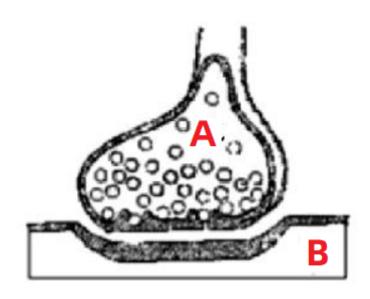
神经网络的英文是: neural network (简称: NN)。

神经网络其实就是变形的数学表达式,它通过拼装基础组件(神经元)来模拟出数学表达式。

1.01. 什么是神经网络

一说神经网络,大家首先想到的就是神经元,其实没错,神经网络这个名词就是从神经元这里演变过来的。所以我们做一下类比。

1.01.001. 神经元



如图所示,这个图就是我们人体的神经元的放大图。

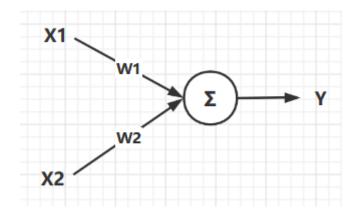
通常我们身体的 A 部位发出的命令,要指挥 B 部位响应,就要通过 A 向 B 发出信号。这个信号的强弱影响着 B 反应的强弱。

所以,这就是神经网络的构思所在:

构建出一个类似于神经元的结构,上一个节点的<mark>输入</mark>(A处的控制) 以及<mark>权重</mark>(信号的强弱)共同决定下一个节点的<mark>输出</mark>(B处的反应)。

这句话, 现在看不懂没关系, 有个印象就好, 继续往下看吧。

1.01.002. 神经网络



如图所示就是一个最简单的神经网络结构,这个结构的数学表达式是: Y = X1*W1 + X2*W2。图中的圆圈我们就把他类比于神经元,图中的各个结构解释如下:

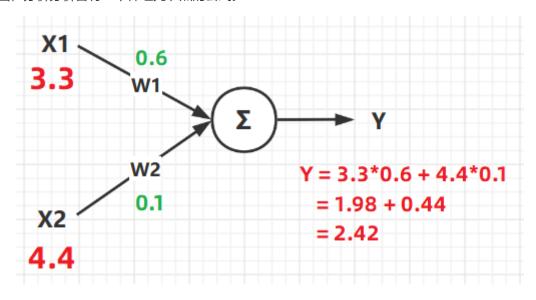
- 其中 x1,x2 就是这个神经网络的输入,他相当于就是人体大脑发出的控制命令。
- w1,w2 就是**权重**,他是用来控制不同输入信号占比大小的数据,比如:想让控制 x1 作用明显一点,那么对应的 w1 就大一点。
- Y 就是**输出**,他就是输入数据与权重作用之后的最终结果,在神经元中也就是最终对身体某个部位的控制信号。

1.02. 神经网络的数学原理

神经网络的数学原理非常简单,简单总结下来就是一句话:**不同的输入**作用于**各自的权重**之后**的和**即为我们需要的结果。

其实就可以大致理解为我们的函数: f(x) = a * x1 + b * x2 一样,所谓的权重就是我们方程的系数。

细心的人观察上边的公式就会发现,一**个神经元节点**就可以**归结于一个运算式子**。所以我们这里就来针对上图,分析分析含有一个神经元节点的公式。

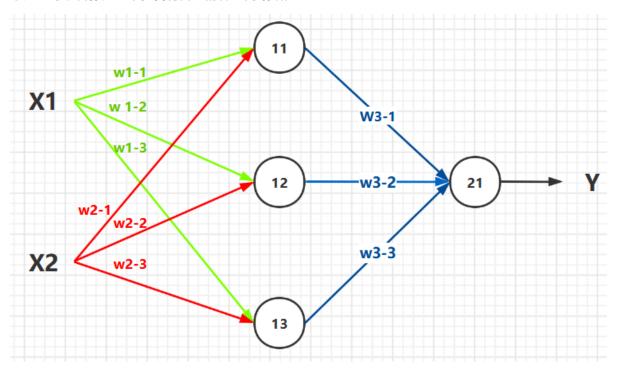


从图中可以看得出来, 最终的输出结果 Y 是由 输入(X) 以及 权重(W) 共同决定的。

他们最终的计算结果 Y 其实说白了就是一个计算公式: Y = X1 * W1 + X2 * W2,这个公式的含义大家应该都明白,**给不同的输入 分配不同的权重,从而得到想要的结果。**

这就是神经网络中一个神经元的数学原理,当把神经元的个数增多之后,原理以此类推,只不过是要增加权重w以及输入x的个数而已。

下边就可以看作是一个,含有两层的神经网络结构。



• 第一层节点: 11, 12, 13 。第二层节点: 21 。

• 输入: X1, X2。 输出: Y。

于是,根据公式:输出等于输入作用于权重,得出以下推导:

• 输入: X1, X2。

• 节点 11 的值: $Y_{11} = X_1 * W_{1-1} + X_2 * W_{2-1}$.

• 节点 12 的值: $Y_{12} = X_1 * W_{1-2} + X_2 * W_{2-2}$.

• 节点 13 的值: $Y_{13} = X_1 * W_{1-3} + X_2 * W_{2-3}$.

• 节点 21 的值就是最终输出 $Y: Y=Y_{21}=Y_{11}*W_{3-1}+Y_{12}*W_{3-2}+Y_{13}*W_{3-3}$.

所以, 最终的整合式子为:

$$Y = Y_{11} * W_{3-1} + Y_{12} * W_{3-2} + Y_{13} * W_{3-3}$$

$$= (X_1 * W_{1-1} + X_2 * W_{2-1}) * W_{3-1}$$

$$+ (X_1 * W_{1-2} + X_2 * W_{2-2}) * W_{3-2}$$

$$+ (X_1 * W_{1-3} + X_2 * W_{2-3}) * W_{3-3}$$

于是,我们可以发现,类似于这样的堆叠方式,我们可以组合成很多的数学函数。

这就是神经网络,他的目的在于将数学公式堆砌出来,至于为什么要这样堆砌,是因为**这样堆砌计算机计算比较方便**呗。

1.03 总结

到目前为止你已经知道了神经网络的由来,并且知道神经网络与数学公式之间的关系。

此时你需要明确的知识点是:

- 人工智能就是使用已有的数据,拟合出一个可以用来预测未来的公式。
- 这个公式的系数需要一直调整,从而找出一组最为合适,正确率较高的系数。
- 因为系数的寻找需要大量的计算,所以需要将这个公式用神经网络表示出来的,因为在计算机中这样表示的时候计算最为方便。

2. 监督学习与无监督学习

这个知识点比较简单,就一些单纯的概念。

监督学习:就是我们收集到的数据是有标签的。

就是说,我们收集到的数据是已经分好类的。

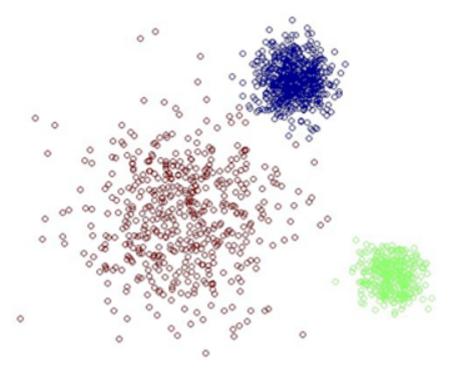
比如说: 当前当前有一批样本数据,

- x1, x2, x6, x9, x13 属于类别 y1 类。
- x3, x4, x5, x8, x11属于类别 y2 类。
- x7, x10, x12 属于类别 y3 类。

然后接下来我们使用这些数据的时候,就可以使用已有标签的数据,去拟合出曲线,用以预测未来。

无监督学习: 我们收集到的数据是无标签的。

就是说,收集到的数据并没有固定的类别,我们需要做的事情就是挖掘数据内部的联系,给他们聚类,找出类别。



如图所示,挖掘出数据内部的联系,让他自动归类。

3. 损失函数

上边解释过了,损失函数的作用就是计算 **真实值** 与 **预测值** 之间距离的 (距离其实可以简单理解 为两个数据之间的差距)。

这里介绍一些常见的几种损失函数,以供大家入门使用。

3.01. 一些前提

这里给定一些大前提,下边的几种损失函数通用的那种。

- **真实值**: y , 他就是针对某一组输入 x 的真实标签。
- **预测值**: f(x), 他就是针对输入 x 的预测标签。
- **样本数**: m, 他就是我们每次输入多少样本进行计算,比如: 某一次输入 5 组 x , 得到 5 个预测结果,这里的 m=5.

3.02. 绝对值损失函数

其实就是简单的计算 真实值 与 预测值 之间的绝对值距离而已。

公式:

$$J(y,f(x))=J(w,b)=rac{1}{m}\sum_{i=1}^m|y_i-f(x_i)|$$

解释:

- J(y,f(x)) 的意思就是,这个损失函数的参数是:真是标签 y 与 预测数据 f(x) 。
- J(w,b) 的意思是,这个损失函数的目的是优化参数 w 与 b 。这里的 w , b 其实就是系数的矩阵形式。
- 后边具体的计算公式就是: 输入有 m 个样本, 计算出这 m 个样本的距离绝对值和, 然后再求均值。

3.03 均方差损失函数

就是将上边式子的绝对值换成平方就好了。

公式:

$$J(y,f(x)) = J(w,b) = rac{1}{2m} \sum_{i=1}^m (y_i - f(x_i))^2$$

解释:

• 这里只是将绝对值换成了平方,除以 m 换成了除以 2m。

3.04 交叉熵损失函数

这个就比较麻烦了, 交叉熵损失函数一般用于解决分类问题。

标签:

在通常的分类问题中,标签 y 的取值一般只有 0 或 1。

1表示是当前类别, 0表示不是当前类别。

公式:

$$J(y,f(x)) = J(w,b) = -rac{1}{m} \sum_{i=1}^m (\ f(x) * log(y) + (1-f(x)) * log(1-y)\)$$

解释:

- 上边说了, y 与 f(x) 都只能取 1 与 0 中的一种可能性。所以, 上述公式的效果就是:
- 如果 y与 f(x) 相同,则 J = 0.

你带入 y=1, f(x)=1 试试就知道了。

• 如果 y与 f(x) 不同,则 J = 无穷大.

你带入 y=1, f(x)=0 试试就知道了。

3.05 总结

到这里你已经学习了三种常见的损失函数。

此时你应该有一个明确的知识点就是:

- 损失函数是用来计算真实值与预测值之间距离的。
- 当损失函数的值越小就代表着真实值与预测值之间的距离就越小, 也就意味着预测的越准。

4. 梯度下降

好了好了,上边过完理论知识,这里来一个真真正正的数学内容了,其实不难,看我慢慢分析。

• 上边我们提到对数学函数优化的时候,只是介绍了理论的知识。

我们知道了损失函数就是衡量预测值与真实值之间距离的公式。

并且知道, 损失函数的值越小, 真实值和预测值之间的距离越小, 也即: 预测的越准。

• 但是并没有带着大家深入探究如何优化。

也就是没有告诉大家怎么使得损失函数的值越来越小。

其实, 这里使用的数学知识就是: 求偏导

4.01. 数学例子

这里以一个简单的数学例子来引入梯度下降的内容。

• 场景引入

在数学课中我们经常做的一个题型就是:已知一个函数 f(x) 的表达式,如何求出这个式子的最小值点。

在数学题中我们经常用的方法就是:将函数 f(x) 对 x 求导,然后令导数式子为 0 ,求出此时的 x 的值,即为最小值点的位置。

• 具体例子

求函数 $f(x) = 2 * x^2 - 12 * x + 20$ 的最小值点,并且求出最小值。

对函数求导

$$f(x)' = 4 * x - 12$$

令导函数为0, 求出此时的x

令
$$f(x)' = 0$$

即 $4 * x - 12 = 0$
得到 $x = 3$

此时, x = 3 即为函数 f(x) 的最小值点, 带入原方程 f(3) = 2*9-12*3+20 = 2.

这个解题过程, 想必大家都很熟悉吧。

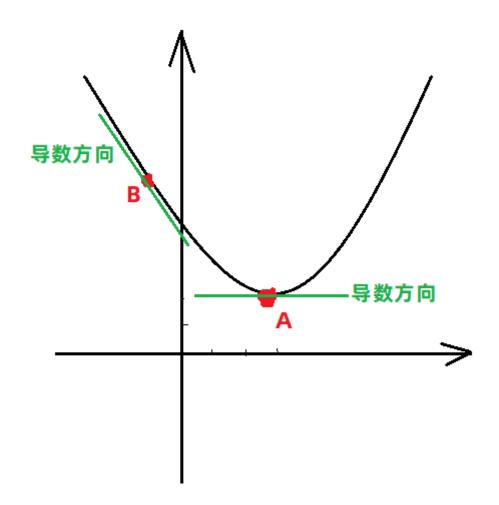
下边就分析一下这个过程的数学原理了

4.02. 数学例子原理

梯度就是导数。

针对上边提到的方程的最小值求解,其实就是求出其梯度(导数)为 0 的位置,就是其最低点的位置。 具体看下图:

• 方程 $f(x) = 2 * x^2 - 12 * x + 20$ 图像如下:



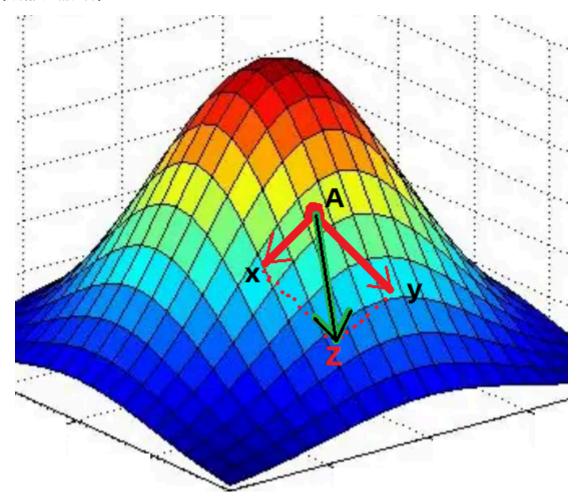
从图中可以看出,方程在不同位置的导数方向是不同的,只有在最低点的位置,导数为 0 ,所以可以用导数为 0 的位置求出最低点。

上边举的例子是一个比较简单的例子,方程中只有一个未知数,但是在真实情况中,往往一个方程有很多未知数。

• 比如: $f(x,y) = 2 * x^2 + 2 * y + 4 * x * y$

此时需要做的事情就是针对每一个变量求偏导,**求出该方程针对每个变量的梯度方向** (梯度方向 就是数据变小的方向)。

于是,在方程的每个点上,都有多个梯度方向,最终将这多个方向合并,形成这个点的最终梯度方向 (数据变小的方向)



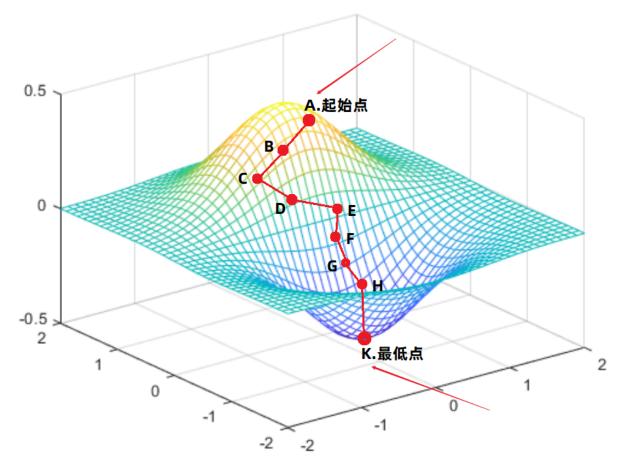
如图,方程有两个变量 x, y, 于是在A点针对两个变量求偏导就可以得到各自的梯度方向(两个红色箭头的方向)。

然后,将两个梯度进行合并,得到最终的梯度方向 Z 。 **Z方向就是方程在A点数据变小的方向了**。

4.03. 完整例子

上边讲完原理,这里就举出一个例子,带着大家走一遍梯度下降找最小值的过程。

假设此时的方程已知,并且根据方程绘制出的图像如下。



• 刚开始我们位于A点:

- 1、在A点处针对方程的各个变量求出偏导,于是便可以得到方程针对各个方向的梯度方向。
- 2、将A点处各个方向的梯度方向进行合并,形成最终的梯度方向。
- 3、最终的梯度方向就是AB方向。
- 4、于是向着AB方向走出一段距离,走到了B点。

• 到达B点: (思路同上)

- 1、求出B点处各个方向的梯度方向,然后合并所有梯度方向,得到最终的B点处梯度方向 BC。
- 2、于是沿着BC方向,走出一段距离,到达C点。

• ...重复上述过程:

到达某个点之后, 求出各方向的偏导数, 然后合并得到最终的梯度方向。

然后沿着合并后的梯度方向走出一段距离到达下一个点。

然后在一直重复......

• 到达K点:

K点就是最终的点,这就是优化得到的最重点。

这就是整个找最小点的可视化过程,但是其中提到更新的数学细节并没有提到,所以下边提一下用到的 数学更新公式吧

4.04. 更新公式

一般我们梯度下降更新的数据只有函数的系数,然后函数的系数可以分为两类:权重(W)+偏差(b)

所以, 更新的时候也就针对这两个参数就好了。

变量定义:

• W: 方程的权重。 (可以简单理解为方程变量前面的系数)

• b: 方程的偏差。 (可以简单理解为方程中的常数)

比如: $f(x,y) = 2 * x^2 + y^2 + 3$ 中, 2 ,1就是权重, 3就是偏差。

公式:

• 更新权重 \mathbf{w} : $W_{new} = W_{old} - \alpha * \frac{\partial L}{\partial w}$.

原始点的权重是 W_{old} ,原始点此时针对w的梯度方向是 $\frac{\partial L}{\partial w}$.

 α 就是一段距离长度(它就是我们上文一直提到的走一段距离)。

所以 $\alpha * \frac{\partial L}{\partial w}$ 表达的含义就是沿着 w的梯度走一段长度为 α 的距离。

然后 新的 w 就是 旧的 w 减去那一段方向长度。

• 更新偏差: $b_{new} = b_{old} - \alpha * \frac{\partial L}{\partial b}$.

原理同 W .

这就是更新参数的整个梯度下降过程了。

5. 总结

到目前为止,基础的人工智能知识已经基本讲完了,这个时候我们再来仔细品味这句话。

针对特定的任务,找出合适的数学表达式,然后一直优化表达式,直到这个表达式可以用来预测未来。

或许你就会有不一样的体会了。

ok,下一节就讲一讲Pytorch的基础使用,然后就是最终的手写体数字识别任务了。