

## Comprimento de arco

- Seja a curva diferenciável,  $C$ , parametrizada por

$$\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j} + z(t)\vec{k}, \quad t \in [a, b]$$

Pretende-se obter uma função que determine o comprimento da curva,  $L(C)$ , medido a partir do seu ponto inicial,  $\vec{r}(a)$ .

- A função pretendida é uma função escalar,  $s(t)$ ,  $t \in [a, b]$ , designada por *comprimento de arco*, que tem as seguintes propriedades:
  - É uma função monótona crescente;
  - $s(a) = 0$  e  $s(b) = L(C)$ ;
  - É aditiva.

- Comecemos por mostrar que:

$$L(C) \leq \int_a^b \|\vec{r}'(t)\| dt$$

Consideremos o seguinte conjunto de pontos em  $[a, b]$

$$a = t_0 < t_1 < \dots < t_{i-1} < t_i < \dots < t_{n-1} < t_n = b$$

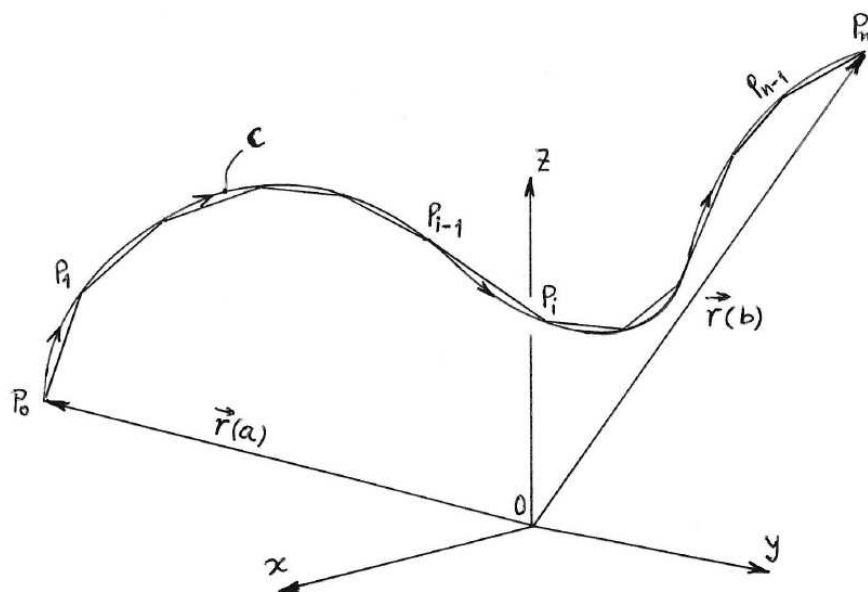
a que correspondem, respectivamente, os seguintes pontos sobre a curva  $C$ :

$$P_0, P_1, \dots, P_{i-1}, P_i, \dots, P_{n-1}, P_n$$

Unindo estes pontos, consecutivamente, através de segmentos de recta, obtém-se uma *linha poligonal*  $\gamma$ , ou seja,

$$\gamma = \overline{P_0P_1} \cup \dots \cup \overline{P_{i-1}P_i} \cup \dots \cup \overline{P_{n-1}P_n}$$

que constitui uma aproximação para a curva  $C$ .



É intuitivo que, por mais pontos que se considere na construção de  $\gamma$ , o comprimento de  $\gamma$  nunca excederá o comprimento de  $C$ , isto é:

$$L(\gamma) \leq L(C)$$

Seja, então, a seguinte partição arbitrária,  $\Pi$ , para o intervalo  $[a, b]$

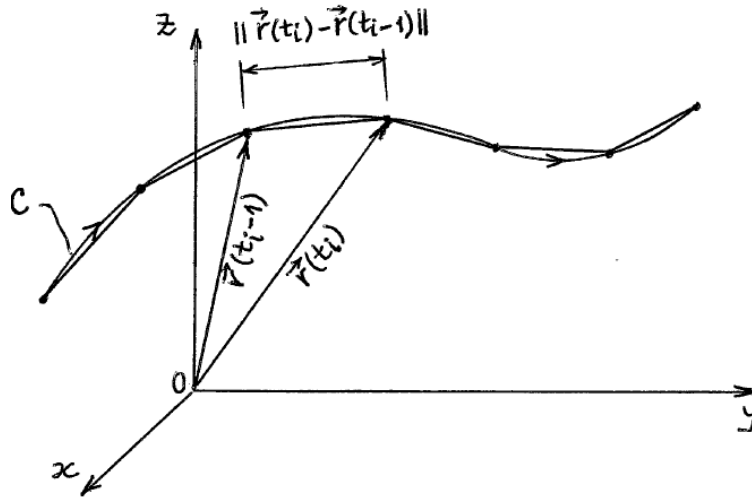
$$\Pi = \{a = t_0, \dots, t_{i-1}, t_i, \dots, t_n = b\}$$

à qual estão associados os seguintes pontos em  $C$ :

$$\vec{r}(a) = \vec{r}(t_0), \dots, \vec{r}(t_{i-1}), \vec{r}(t_i), \dots, \vec{r}(t_n) = \vec{r}(b)$$

O comprimento da linha poligonal inscrita em  $C$  é dado por:

$$L_{\Pi} = \sum_{i=1}^n \|\vec{r}(t_i) - \vec{r}(t_{i-1})\|$$



Notando que

$$\vec{r}(t_i) - \vec{r}(t_{i-1}) = \int_{t_{i-1}}^{t_i} \vec{r}'(t) dt$$

resulta, tendo em atenção (8),

$$\|\vec{r}(t_i) - \vec{r}(t_{i-1})\| = \left\| \int_{t_{i-1}}^{t_i} \vec{r}'(t) dt \right\| \leq \int_{t_{i-1}}^{t_i} \|\vec{r}'(t)\| dt$$

e, portanto,

$$L_{\Pi} = \sum_{i=1}^n \|\vec{r}(t_i) - \vec{r}(t_{i-1})\| \leq \sum_{i=1}^n \int_{t_{i-1}}^{t_i} \|\vec{r}'(t)\| dt = \int_a^b \|\vec{r}'(t)\| dt$$

Como a partição  $\Pi$  considerada é arbitrária, então a desigualdade

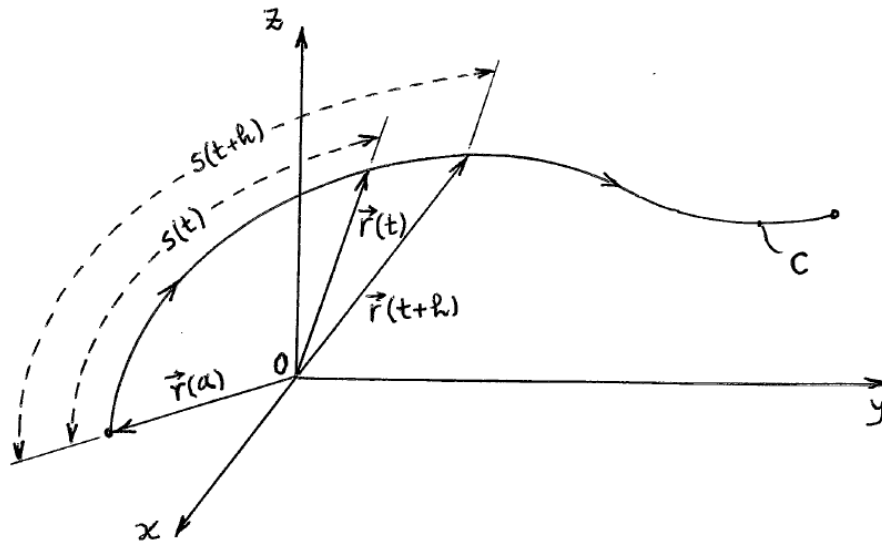
$$L_{\Pi} \leq \int_a^b \|\vec{r}'(t)\| dt \quad (23)$$

deverá verificar-se para qualquer  $L_{\Pi}$ , pelo que é possível afirmar que o integral em (23) será um *majorante* para qualquer  $L_{\Pi}$ .

Como  $L(C)$  é o *supremo* de todos os valores que se podem obter para  $L_{\Pi}$ , então pode-se concluir que:

$$L_{\Pi} \leq L(C) \leq \int_a^b \|\vec{r}'(t)\| dt \quad (24)$$

- O objectivo seguinte passa por mostrar que a desigualdade (24) é, na realidade, uma igualdade.
- Sejam os pontos  $\vec{r}(a)$ ,  $\vec{r}(t)$  e  $\vec{r}(t+h)$ , em que  $h > 0$ , sobre a curva  $C$ , parametrizada por  $\vec{r}(t)$ ,  $t \in [a, b]$ , tais que:
  - i)  $s(a) = 0$ ;
  - ii)  $s(t)$  é o comprimento de  $C$  entre  $\vec{r}(a)$  e  $\vec{r}(t)$ ;
  - iii)  $s(t+h)$  é o comprimento de  $C$  entre  $\vec{r}(a)$  e  $\vec{r}(t+h)$ ;
  - iv)  $s(t+h) - s(t)$  é o comprimento de  $C$  entre  $\vec{r}(t)$  e  $\vec{r}(t+h)$ .



Atendendo a (24), tem-se

$$\|\vec{r}(t+h) - \vec{r}(t)\| \leq s(t+h) - s(t) \leq \int_t^{t+h} \|\vec{r}'(u)\| du$$

ou seja, dividindo por  $h > 0$ ,

$$\left\| \frac{\vec{r}(t+h) - \vec{r}(t)}{h} \right\| \leq \frac{s(t+h) - s(t)}{h} \leq \frac{1}{h} \int_t^{t+h} \|\vec{r}'(u)\| du$$

O primeiro teorema do valor médio permite escrever:

$$\exists c \in (t, t+h) : \frac{1}{h} \int_t^{t+h} \|\vec{r}'(u)\| du = \frac{1}{h} \|\vec{r}'(c)\| (t+h-t) = \|\vec{r}'(c)\|$$

Verifica-se, então,

$$\lim_{h \rightarrow 0^+} \left\| \frac{\vec{r}(t+h) - \vec{r}(t)}{h} \right\| \leq \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{s(t+h) - s(t)}{h} \leq \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{1}{h} \int_t^{t+h} \|\vec{r}'(u)\| du$$

isto é:

$$\|\vec{r}'(t)\| \leq \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{s(t+h) - s(t)}{h} \leq \|\vec{r}'(t)\| \Leftrightarrow \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{s(t+h) - s(t)}{h} = \|\vec{r}'(t)\|$$

De modo semelhante, é possível mostrar que se  $h < 0$ :

$$\|\vec{r}'(t)\| \leq \lim_{h \rightarrow 0^-} \frac{s(t+h) - s(t)}{h} \leq \|\vec{r}'(t)\| \Leftrightarrow \lim_{h \rightarrow 0^-} \frac{s(t+h) - s(t)}{h} = \|\vec{r}'(t)\|$$

Assim, conclui-se que:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{s(t+h) - s(t)}{h} = \|\vec{r}'(t)\| \Leftrightarrow s'(t) = \|\vec{r}'(t)\|$$

Integrando entre  $a$  e  $t$ , obtém-se

$$s(t) - s(a) = \int_a^t \|\vec{r}'(u)\| du$$

e, ainda,

$$s(t) = \int_a^t \|\vec{r}'(u)\| du$$

já que, por hipótese, se considerou  $s(a) = 0$ .

O comprimento total da curva  $C$  é, então, dado por:

$$L(C) = s(b) = \int_a^b \|\vec{r}'(t)\| dt$$

**Exemplo 25:** Seja a circunferência do exemplo 14, parametrizada por:

$$\vec{r}(t) = a\cos(t)\vec{i} + a\sin(t)\vec{j} + 0\vec{k}, \quad t \in [0, 2\pi]$$

Sabendo que

$$\vec{r}'(t) = -a\sin(t)\vec{i} + a\cos(t)\vec{j} + 0\vec{k} \Rightarrow \|\vec{r}'(t)\| = a$$

o comprimento de arco é:

$$s(t) = \int_0^t \|\vec{r}'(u)\| du = a \int_0^t du = at, \quad t \in [0, 2\pi]$$

O perímetro da circunferência corresponde ao comprimento da curva entre os pontos  $\vec{r}(0)$  e  $\vec{r}(2\pi)$ , isto é:

$$s(2\pi) = a \int_0^{2\pi} du = 2\pi a$$

**Exemplo 26:** Seja a hélice circular do exemplo 5, parametrizada por:

$$\vec{f}(t) = 2\cos(t)\vec{i} + 2\sin(t)\vec{j} + t\vec{k}, \quad t \geq 0$$

Notando que

$$\vec{f}'(t) = -2\sin(t)\vec{i} + 2\cos(t)\vec{j} + \vec{k} \Rightarrow \|\vec{f}'(t)\| = \sqrt{5}$$

o comprimento de arco é:

$$s(t) = \int_0^t \|\vec{f}'(u)\| du = \sqrt{5} \int_0^t du = \sqrt{5}t, \quad t \geq 0$$

O comprimento da curva entre os pontos  $\vec{r}(0)$  e  $\vec{r}(2\pi)$  é:

$$s(2\pi) = \sqrt{5} \int_0^{2\pi} du = 2\sqrt{5}\pi$$

**Exemplo 27:** A função vectorial

$$\vec{r}(t) = 2\cos(t)\vec{i} + 2\sin(t)\vec{j} + t^2\vec{k}, \quad t \in [0, \pi/2]$$

parametriza a curva,  $C$ , que tem o seu ponto inicial em  $\vec{r}(0) = (2, 0, 0)$  e tem o seu ponto final em  $\vec{r}(\pi/2) = (0, 2, \pi^2/4)$ .

A curva  $C$  é um arco de uma *hélice circular* que, contrariamente ao que sucede com a hélice do exemplo 5, tem *passo* variável; entre as rotações de ordem  $n-1$  e de ordem  $n$  o passo tem o valor:

$$(2n-1)(2\pi)^2$$

Pretende-se calcular o comprimento de  $C$  e compara-lo com a distância entre os pontos  $\vec{r}(0)$  e  $\vec{r}(\pi/2)$ .

Dado que

$$\vec{r}'(t) = -2\sin(t)\vec{i} + 2\cos(t)\vec{j} + 2t\vec{k} \Rightarrow \|\vec{r}'(t)\| = 2\sqrt{1+t^2}$$

o comprimento da curva  $C$  é dado por:

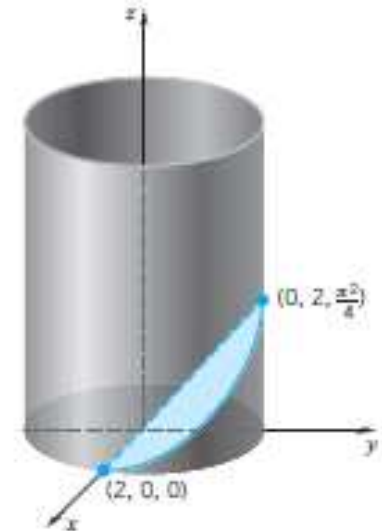
$$L(C) = \int_0^{\pi/2} \|\vec{r}'(t)\| dt = 2 \int_0^{\pi/2} \sqrt{1+t^2} dt \quad (25)$$

Considerando no integral indefinido

$$\int \sqrt{1+t^2} dt$$

a mudança de variável

$$t = \operatorname{tg}(u) \Rightarrow dt = \frac{1}{\cos^2(u)} du = \sec^2(u) du$$



e notando que

$$\sec^2(u) = 1 + \operatorname{tg}^2(u)$$

resulta:

$$\int \sqrt{1+t^2} dt = \int \sec^2(u) \sqrt{1+\operatorname{tg}^2(u)} du = \int \sec^2(u) \sec(u) du \quad (26)$$

Aplicando o processo de integração por partes

$$v = \sec(u) \Rightarrow dv = \sec(u) \operatorname{tg}(u) du$$

$$dw = \sec^2(u) du \Rightarrow w = \operatorname{tg}(u)$$

obtem-se para (26):

$$\begin{aligned} \int \sec^2(u) \sec(u) du &= \int v dw = vw - \int w dv \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \int \sec^3(u) du &= \sec(u) \operatorname{tg}(u) - \int \sec(u) (\sec^2(u) - 1) du \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow 2 \int \sec^3(u) du &= \sec(u) \operatorname{tg}(u) + \int \sec(u) du \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \int \sec^3(u) du &= \frac{1}{2} \sec(u) \operatorname{tg}(u) + \frac{1}{2} \int \sec(u) du \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \int \sec^3(u) du &= \frac{1}{2} t \sqrt{1+t^2} + \frac{1}{2} \int \sec(u) du \quad (27) \end{aligned}$$

Por outro lado,

$$\int \sec(u) du = \int \sec(u) \frac{\sec(u) + \operatorname{tg}(u)}{\sec(u) + \operatorname{tg}(u)} du = \int \frac{\sec^2(u) + \sec(u) \operatorname{tg}(u)}{\sec(u) + \operatorname{tg}(u)} du$$

e tendo em conta que

$$v = \sec(u) + \operatorname{tg}(u) \Rightarrow dv = (\sec(u) \operatorname{tg}(u) + \sec^2(u)) du$$



resulta:

$$\begin{aligned}\int \sec(u) du &= \int \frac{1}{v} dv = \ln(v) + K_1 = \ln(\sec(u) + \operatorname{tg}(u)) + K_1 = \\ &= \ln\left(\sqrt{1+t^2} + t\right) + K_1\end{aligned}\quad (28)$$

Recorrendo a (27) e (28), o integral indefinido (26) toma o valor

$$\int \sqrt{1+t^2} dt = \frac{1}{2} t\sqrt{1+t^2} + \frac{1}{2} \ln\left(\sqrt{1+t^2} + t\right) + K$$

pelo que o comprimento da curva  $C$ , definido em (25), é:

$$\begin{aligned}L(C) &= 2 \int_0^{\pi/2} \sqrt{1+t^2} dt = \left[ t\sqrt{1+t^2} + \ln\left(\sqrt{1+t^2} + t\right) \right]_0^{\pi/2} = \\ &= \frac{\pi}{2} \sqrt{1+\frac{\pi^2}{4}} + \ln\left[\frac{\pi}{2} + \sqrt{1+\frac{\pi^2}{4}}\right]\end{aligned}\quad (29)$$

A distância entre os pontos  $\vec{r}(0)$  e  $\vec{r}(\pi/2)$  é:

$$\|\vec{r}(\pi/2) - \vec{r}(0)\| = \left\| -2\vec{i} + 2\vec{j} + \frac{\pi^2}{4}\vec{k} \right\| = \sqrt{8 + \frac{\pi^4}{16}} = \frac{1}{4} \sqrt{128 + \pi^4} \quad (30)$$

Comparando os valores das distâncias (29) e (30)

$$\frac{L(C)}{\|\vec{r}(\pi/2) - \vec{r}(0)\|} \cong 1,108$$

pode-se concluir que o comprimento da curva  $C$  é cerca de 11% maior que a distância entre os pontos que são as suas extremidades.

**Exemplo 28** Seja a curva,  $C$ , correspondente ao gráfico da função real de variável real do exemplo 3, parametrizada por:

$$\vec{f}(t) = t\vec{i} + f(t)\vec{j} + 0\vec{k}, \quad t \in [a, b]$$

Sabendo que

$$\vec{f}'(t) = \vec{i} + f'(t)\vec{j} + 0\vec{k} \Rightarrow \|\vec{f}'(t)\| = \sqrt{1 + [f'(t)]^2}$$

o seu comprimento é:

$$L(C) = \int_a^b \|\vec{f}'(t)\| dt = \int_a^b \sqrt{1 + [f'(t)]^2} dt$$

- Seja a curva diferenciável,  $C$ , parametrizada por:

$$\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j} + z(t)\vec{k}, \quad t \in [a, b]$$

Sendo  $s(t)$  o comprimento de  $C$  entre  $\vec{r}(a)$  e  $\vec{r}(t)$ , então

$$\vec{r}'(t) = x'(t)\vec{i} + y'(t)\vec{j} + z'(t)\vec{k}$$

e, portanto,

$$\frac{ds}{dt} = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2}$$

- Seja a função contínua e diferenciável  $y = f(x)$ ,  $x \in [a, b]$ . Sendo  $s(x)$  o comprimento do gráfico da função entre  $(a, f(a))$  e  $(x, f(x))$ , então:

$$\frac{ds}{dx} = \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$$

## O comprimento de arco como parâmetro

- Seja a curva diferenciável,  $C$ , parametrizada por

$$\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j} + z(t)\vec{k}, \quad t \in [a, b]$$

com comprimento igual a  $L(C) = L$ .

O comprimento de  $C$  entre  $\vec{r}(a)$  e  $\vec{r}(t)$  é:

$$s(t) = \int_a^t \|\vec{r}'(u)\| du$$

Dado que  $s'(t) = \|\vec{r}'(t)\| > 0$ , a função  $s = s(t)$  é estritamente crescente e injectiva. É, então, possível definir a sua função inversa:

$$t = t(s), \quad s \in [0, L]$$

A função vectorial

$$\vec{R} = \vec{R}(s) = \vec{r}[t(s)], \quad s \in [0, L]$$

parametriza a curva  $C$  em relação ao comprimento de arco.

**Teorema 14:** Seja a curva diferenciável,  $C$ , parametrizada em relação ao comprimento de arco,  $s$ , pela função  $\vec{R} = \vec{R}(s)$ ,  $s \in [0, L]$ . Então  $\|\vec{R}'(s)\| = 1$  e, portanto:

$$\vec{R}'(s) = \vec{T}(s)$$

Neste caso o vector tangente à curva,  $\vec{R}'(s)$ , coincide com o versor da tangente,  $\vec{T}(s)$ , em cada ponto de  $C$ .

**Exemplo 29:** Em relação à circunferência dos exemplos 14 e 25, tem-se

$$s = s(t) = at \Leftrightarrow t = t(s) = s/a$$

pelo que:

$$\vec{R}(s) = \vec{r}\left(\frac{s}{a}\right) = a\cos\left(\frac{s}{a}\right)\vec{i} + a\sin\left(\frac{s}{a}\right)\vec{j} + 0\vec{k}, \quad s \in [0, 2\pi a]$$

Assim,

$$\vec{R}'(s) = -\sin\left(\frac{s}{a}\right)\vec{i} + \cos\left(\frac{s}{a}\right)\vec{j} + 0\vec{k}$$

e, portanto,  $\|\vec{R}'(s)\| = 1$ .

**Exemplo 30:** No caso da hélice circular dos exemplos 5 e 26, tem-se

$$s = s(t) = \sqrt{5}t \Leftrightarrow t = t(s) = s/\sqrt{5}$$

pelo que:

$$\vec{R}(s) = \vec{f}\left(\frac{s}{\sqrt{5}}\right) = 2\cos\left(\frac{s}{\sqrt{5}}\right)\vec{i} + 2\sin\left(\frac{s}{\sqrt{5}}\right)\vec{j} + \frac{s}{\sqrt{5}}\vec{k}, \quad s \geq 0$$

Assim,

$$\vec{R}'(s) = -\frac{2}{\sqrt{5}}\sin\left(\frac{s}{\sqrt{5}}\right)\vec{i} + \frac{2}{\sqrt{5}}\cos\left(\frac{s}{\sqrt{5}}\right)\vec{j} + \frac{1}{\sqrt{5}}\vec{k}$$

e, portanto,  $\|\vec{R}'(s)\| = 1$ .

## Aplicação ao movimento curvilíneo

- Admita-se que a curva  $C$  representa a *trajectória* percorrida por um objecto que se movimenta no espaço, situando-se, em cada instante de tempo  $t$ , no ponto que é a extremidade do vector de posição:

$$\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j} + z(t)\vec{k}, \quad t \in I$$

Neste caso, a função vectorial  $\vec{r}(t)$  é usualmente designada por *função de posição do movimento*.

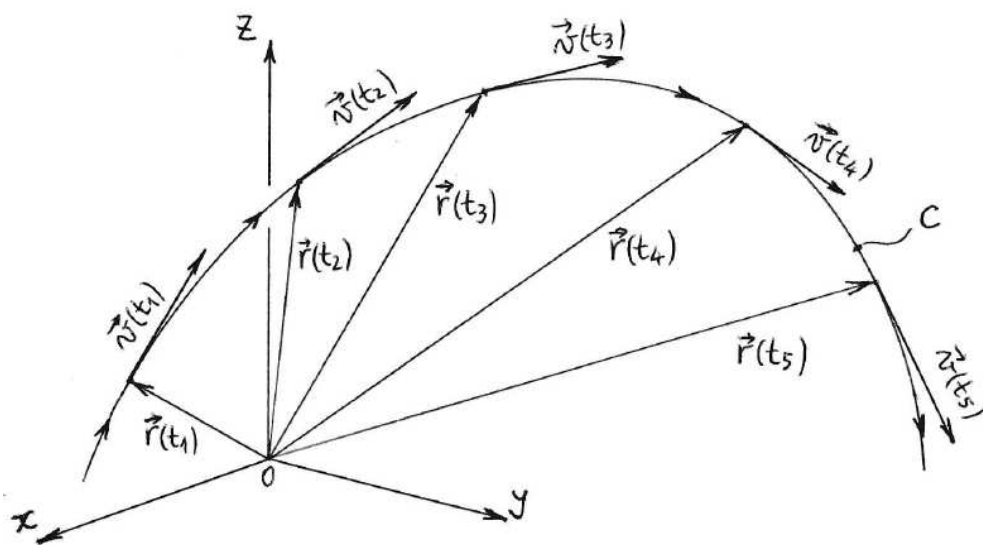
- O movimento do objecto ao longo da trajectória,  $C$ , é caracterizado, em termos cinemáticos, através das propriedades seguintes:

a) *Vector velocidade* no instante  $t$ :  $\vec{v}(t) = \vec{r}'(t)$ .

É tangente à trajectória em cada ponto e aponta no sentido do movimento, sendo dado por

$$\vec{v}(t) = v(t)\vec{T}(t)$$

em que  $\vec{T}(t)$  é o versor da tangente à trajectória e  $v(t) = \|\vec{v}(t)\|$  é o *módulo do vector velocidade* (grandeza medida pelo velocímetro).



- b) Durante o intervalo de tempo  $[t_0, t]$  o objecto desloca-se, ao longo de  $C$ , entre os pontos  $\vec{r}(t_0)$  e  $\vec{r}(t)$ , percorrendo o espaço dado por:

$$s'(t) = v(t) \Rightarrow s(t) - s(t_0) = \int_{t_0}^t v(u) du, \quad t_0, t \in I$$

- c) *Vector aceleração* no instante  $t$ :  $\vec{a}(t) = \vec{v}'(t) = \vec{r}''(t)$ .

Mede a variação do *vector velocidade*,  $\vec{v}(t)$ , podendo, de um modo geral, ser decomposto em duas componentes ortogonais:

$$\vec{a}(t) = \vec{a}_T(t) + \vec{a}_N(t)$$

- d) *Vector aceleração tangencial* no instante  $t$ :  $\vec{a}_T(t)$ .

Mede a variação do *módulo do vector velocidade*,  $v(t)$ , sendo definido por:

$$\vec{a}_T(t) = v'(t) \vec{T}(t) = \frac{d^2 s}{dt^2} \vec{T}(t)$$

Se  $v'(t) = 0$  o movimento é *uniforme* ( $v(t)$  é constante) e, portanto,  $\vec{a}_T(t) = \vec{0}$ . O movimento é *acelerado* se  $v'(t) > 0$  ( $\vec{v}(t)$  e  $\vec{a}_T(t)$  são vectores paralelos e com o mesmo sentido), sendo *retardado* se  $v'(t) < 0$  ( $\vec{v}(t)$  e  $\vec{a}_T(t)$  são vectores paralelos e com sentidos opostos).

- e) *Vector aceleração normal* no instante  $t$ :  $\vec{a}_N(t)$ .

Mede a variação de direcção do *vector velocidade*,  $\vec{v}(t)$ , sendo dado por

$$\vec{a}_N(t) = v(t) \vec{T}'(t) = v(t) \|\vec{T}'(t)\| \vec{N}(t) = \frac{ds}{dt} \|\vec{T}'(t)\| \vec{N}(t) \quad (31)$$

em que  $\vec{N}(t)$  é o versor normal principal. Esta componente só será nula se a trajectória for rectilínea, já que  $\vec{T}'(t) = \vec{0}$ ; caso contrário, apontará, tal com o versor  $\vec{N}(t)$ , no sentido definido pelo lado côncavo da trajectória, sendo, também, designada por *componente centrípeta* do *vector aceleração*.

f) O *módulo do vector aceleração*  $a(t) = \|\vec{a}(t)\|$  no instante  $t$  pode ser reescrito sob a forma

$$a(t) = \sqrt{a_T^2(t) + a_N^2(t)}$$

em que

$$a_T(t) = \|\vec{a}_T(t)\| = |v'(t)|$$

é o *módulo do vector aceleração tangencial* e

$$a_N(t) = \|\vec{a}_N(t)\| = v(t) \|\vec{T}'(t)\| \quad (32)$$

é o *módulo do vector aceleração normal*.

Notando que

$$v'(t) = \vec{a}(t) \cdot \vec{T}(t)$$

tem-se:

$$a_T(t) = \left| \vec{a}(t) \cdot \vec{T}(t) \right| = \frac{|\vec{a}(t) \cdot \vec{v}(t)|}{v(t)}$$

Por outro lado, tendo em conta que

$$\vec{T}(t) \times \vec{a}(t) = v(t) \vec{T}(t) \times \vec{T}'(t) = v(t) \|\vec{T}'(t)\| \vec{B}(t)$$

obtém-se:

$$a_N(t) = \|\vec{T}(t) \times \vec{a}(t)\| = \frac{\|\vec{v}(t) \times \vec{a}(t)\|}{v(t)} \quad (33)$$