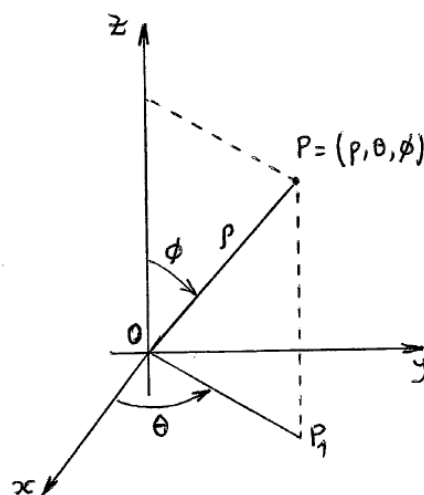


Integral triplo em coordenadas esféricas

- Um ponto P do espaço, com coordenadas (x, y, z) definidas num referencial ortonormado $Oxyz$, pode também ser representado através de um terno de números reais (ρ, θ, ϕ) . A primeira coordenada, ρ , é a distância de P à origem, pelo que $\rho \geq 0$. A segunda coordenada, o ângulo θ , designada por *longitude*, corresponde à segunda coordenada das coordenadas cilíndricas e, portanto, $0 \leq \theta \leq 2\pi$. A terceira coordenada exprime o ângulo, ϕ , que o vector \overrightarrow{OP} faz com o semieixo positivo dos z ; é designada por *colatitude*, ou *ângulo polar*, e $0 \leq \phi \leq \pi$.



Os números ρ , θ e ϕ estão relacionados com as coordenadas cartesianas através das seguintes igualdades

$$x = \rho \sin(\phi) \cos(\theta), \quad y = \rho \sin(\phi) \sin(\theta) \quad \text{e} \quad z = \rho \cos(\phi) \quad (13)$$

e definem-se como as *coordenadas esféricas* do ponto P . As expressões inversas de (13) são

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}, \quad \theta = \arctg \frac{y}{x} \quad \text{e} \quad \phi = \arccos \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

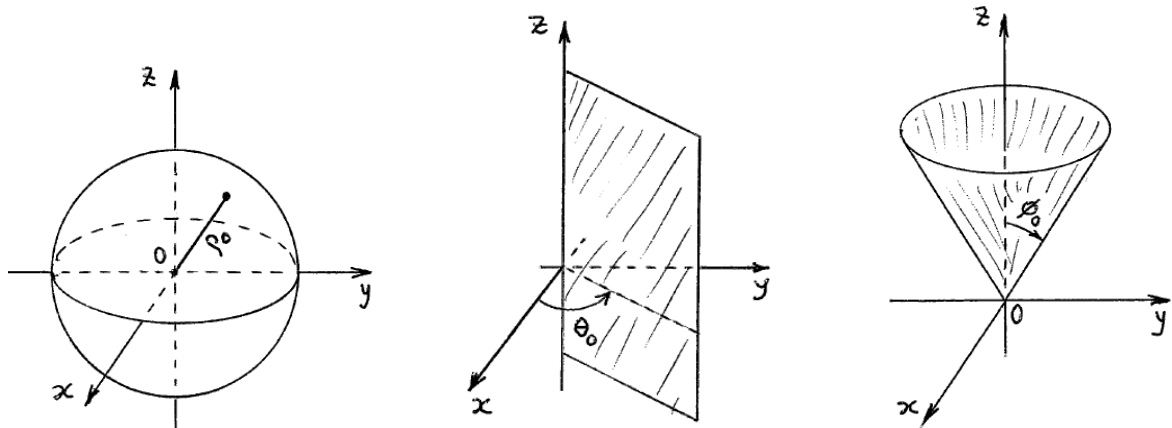
excepto para os casos em que $x = 0$.

- Em coordenadas esféricas, as *superfícies coordenadas* tomam a forma:

$$\rho = \rho_0 \quad , \quad \theta = \theta_0 \quad \text{e} \quad \phi = \phi_0.$$

A superfície $\rho = \rho_0$ é uma *superfície esférica* de raio ρ_0 centrada na origem.

Tal como nas coordenadas cilíndricas, $\theta = \theta_0$ é um *semi-plano vertical* apoiado no eixo dos zz e faz um ângulo de θ_0 radianos com o semieixo positivo dos xx .



Relativamente à superfície $\phi = \phi_0$ verifica-se o seguinte:

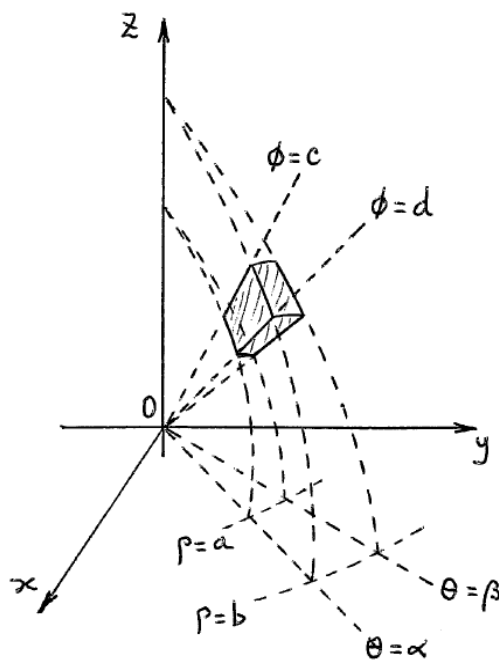
- Se $0 < \phi_0 < \pi/2$ ou $\pi/2 < \phi_0 < \pi$ a superfície corresponde a uma das folhas de um cone circular, que é gerado rodando, em torno do eixo dos zz , uma recta que passa na origem e faz um ângulo de ϕ_0 radianos com o semieixo positivo dos zz ;
- A superfície $\phi_0 = \pi/2$ é o plano coordenado xOy ;
- A equação $\phi_0 = 0$ define o semieixo positivo dos zz e a equação $\phi_0 = \pi$ define o semieixo negativo dos zz .

O ponto P com coordenadas $(\rho_0, \theta_0, \phi_0)$ situa-se na intersecção das superfícies $\rho = \rho_0$, $\theta = \theta_0$ e $\phi = \phi_0$.

- As coordenadas esféricas são adequadas para descrever sólidos que apresentam uma forma que se assemelha a uma *cunha esférica*, ou seja, que são formados por todos os pontos (x, y, z) do espaço com coordenadas esféricas (ρ, θ, ϕ) definidas no conjunto

$$\Pi = \{(\rho, \theta, \phi) : a \leq \rho \leq b, \alpha \leq \theta \leq \beta, c \leq \phi \leq d\}$$

em que $0 \leq a < b$, $0 \leq \alpha < \beta \leq 2\pi$ e $0 \leq c < d \leq \pi$.



As coordenadas esféricas podem ser usadas, de uma forma mais geral, em situações onde a região de integração é simétrica em relação à origem do referencial.

Cálculo do integral triplo em coordenadas esféricas

- Seja $f(x, y, z)$ uma função real a três variáveis, contínua numa região (sólido), T , do espaço. Se T é o conjunto de todos os pontos (x, y, z) com coordenadas esféricas (ρ, θ, ϕ) definidas numa região Π , então:

$$\begin{aligned} \iiint_T f(x, y, z) dx dy dz &= \\ &= \iiint_{\Pi} f(\rho \sin(\phi) \cos(\theta), \rho \sin(\phi) \sin(\theta), \rho \cos(\phi)) \rho^2 \sin(\phi) d\rho d\theta d\phi \quad (14) \end{aligned}$$

A equação (14) exprime, no integral triplo, a *mudança de coordenadas cartesianas para coordenadas esféricas*.

- Considerando $f(x, y, z) = 1$ em (14), conclui-se que o integral triplo

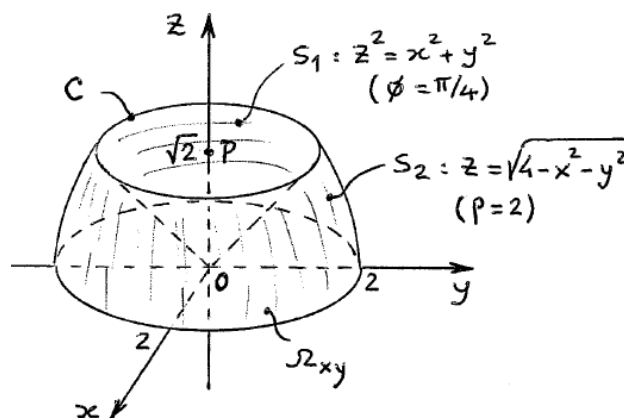
$$V(T) = \iiint_T dx dy dz = \iiint_{\Pi} \rho^2 \sin(\phi) d\rho d\theta d\phi$$

traduz o volume do sólido, $V(T)$, descrito pela região T e definido, em coordenadas esféricas, pela região Π .

Exemplo 6: Use coordenadas esféricas para calcular o volume do sólido, T , limitado superiormente pelo cone de equação $z^2 = x^2 + y^2$ (superfície S_1) e inferiormente pela superfície, S_2 , de equação $z = \sqrt{4 - x^2 - y^2}$.

Solução:

Todos os pontos situados na superfície S_2 pertencem à metade da superfície esférica de raio $\rho = 2$, centrada na origem e definida no semieixo positivo dos z .



As superfícies S_1 e S_2 intersectam-se na curva, C , definida por:

$$C : x^2 + y^2 = 2 \wedge z = \sqrt{2}$$

Trata-se de uma circunferência de raio $\sqrt{2}$ centrada no ponto $P = (0,0,\sqrt{2})$ e está situada sobre a superfície cilíndrica circular de equação:

$$x^2 + y^2 = 2$$

Verifica-se que $\phi = \pi / 4$ radianos para todos os pontos situados em C .
O sólido, T , é limitado superiormente pela superfície

$$S_1 : z = \sqrt{x^2 + y^2} \quad (z \geq 0)$$

inferiormente pela superfície

$$S_2 : z = \sqrt{4 - x^2 - y^2}$$

e a sua projecção ortogonal sobre o plano xOy é a região circular, Ω_{xy} , definida por:

$$\Omega_{xy} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x^2 + y^2 \leq 4\}$$

Recorrendo a coordenadas esféricas, conclui-se que o sólido, T , é o conjunto de todos os pontos (x, y, z) que possuem coordenadas esféricas (ρ, θ, ϕ) no conjunto:

$$\Pi = \{(\rho, \theta, \phi) : 0 \leq \rho \leq 2, 0 \leq \theta \leq 2\pi, \pi/4 \leq \phi \leq \pi/2\}$$

Então, obtém-se para o volume do sólido, $V(T)$:

$$\begin{aligned} V(T) &= \iiint_T dx dy dz = \iiint_{\Pi} \rho^2 \sin(\phi) d\rho d\theta d\phi = \\ &= \int_0^2 \int_0^{2\pi} \int_{\pi/4}^{\pi/2} \rho^2 \sin(\phi) d\phi d\theta d\rho = \int_0^2 \int_0^{2\pi} \rho^2 [-\cos \phi]_{\pi/4}^{\pi/2} d\theta d\rho = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{\sqrt{2}}{2} \int_0^2 \int_0^{2\pi} \rho^2 d\theta d\rho = \frac{\sqrt{2}}{2} \int_0^2 \rho^2 [\theta]_0^{2\pi} d\rho = \sqrt{2}\pi \int_0^2 \rho^2 d\rho = \\
&= \frac{\sqrt{2}}{3} \pi [\rho^3]_0^2 = \frac{8\sqrt{2}}{3} \pi
\end{aligned}$$

Outras aplicações do integral triplo

- Considere-se um sólido, T , definido no espaço e designe-se por $\lambda(x, y, z)$ o valor da densidade mássica (por unidade de volume) em cada ponto (x, y, z) de T .

Assim, a *massa* do sólido, $M(T)$, é dada por:

$$M(T) = \iiint_T \lambda(x, y, z) \, dx dy dz$$

Se a densidade for constante em cada ponto (x, y, z) de T , por exemplo, $\lambda(x, y, z) = \lambda$, então

$$M(T) = \lambda \iiint_T dx dy dz = \lambda V(T) \quad (15)$$

em que $V(T)$ é o volume de T .

Além disso, as coordenadas do *centro de massa* do sólido, $C_M = (x_M, y_M, z_M)$, são obtidas a partir das três *médias ponderadas*, através da função (de peso) $\lambda(x, y, z)$, seguintes:

$$x_M = \frac{1}{M(T)} \iiint_T x \lambda(x, y, z) \, dx dy dz$$

$$y_M = \frac{1}{M(T)} \iiint_T y \lambda(x, y, z) \, dx dy dz$$

$$z_M = \frac{1}{M(T)} \iiint_T z \lambda(x, y, z) \, dx dy dz$$

Exemplo 7: Determine a massa do sólido, T , que tem a forma de um cilindro circular recto, com raio R e altura h , sabendo que a densidade mássica (por unidade de volume), $\lambda(x,y,z)$, é, em cada ponto, directamente proporcional à distância ao eixo do cilindro.

Solução:

Admita-se que a base do cilindro está situada no plano coordenado xOy e que o seu eixo coincide com o eixo dos zz . Nestas condições, o sólido T corresponde, em coordenadas cartesianas, ao conjunto

$$T = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in \Omega_{xy}, 0 \leq z \leq h\}$$

onde Ω_{xy} é a região do plano xOy tal que:

$$\Omega_{xy} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x^2 + y^2 \leq R^2\}$$

A densidade mássica é definida, em cada ponto de T , pela função

$$\lambda(x, y, z) = k\sqrt{x^2 + y^2}$$

em que $k > 0$ é uma constante de proporcionalidade.

Recorrendo a coordenadas cilíndricas, o sólido T é o conjunto de todos os pontos (x, y, z) que possuem coordenadas cilíndricas (r, θ, z) no conjunto:

$$\Pi = \{(r, \theta, z) : 0 \leq r \leq R, 0 \leq \theta \leq 2\pi, 0 \leq z \leq h\}$$

Então, a massa do sólido T , $M(T)$, é:

$$\begin{aligned} M(T) &= \iiint_T k\sqrt{x^2 + y^2} \, dx dy dz = \iiint_{\Pi} (kr)r \, dr d\theta dz = \\ &= k \int_0^R \int_0^{2\pi} \int_0^h r^2 \, dz d\theta dr = k \int_0^R \int_0^{2\pi} r^2 [z]_0^h d\theta dr = \\ &= kh \int_0^R \int_0^{2\pi} r^2 \, d\theta dr = kh \int_0^R r^2 [\theta]_0^{2\pi} dr = 2\pi kh \int_0^R r^2 \, dr = \end{aligned}$$

$$= \frac{2\pi kh}{3} \left[r^2 \right]_0^R = \frac{2}{3} k\pi R^3 h$$

Exemplo 8: Determine a massa do sólido, T , que tem a forma de uma esfera de raio um, sabendo que a densidade mássica (por unidade de volume), $\lambda(x, y, z)$, é, em cada ponto, directamente proporcional ao quadrado da distância ao centro de T .

Solução:

Admita-se que a esfera tem o seu centro na origem do referencial, isto é:

$$T = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 \leq x^2 + y^2 + z^2 \leq 1\}$$

A densidade mássica é definida, em cada ponto de T , pela função

$$\lambda(x, y, z) = k(x^2 + y^2 + z^2)$$

em que $k > 0$ é uma constante de proporcionalidade.

Recorrendo a coordenadas esféricas, o sólido T é o conjunto de todos os pontos (x, y, z) que possuem coordenadas esféricas (ρ, θ, ϕ) no conjunto:

$$\Pi = \{(\rho, \theta, \phi) : 0 \leq \rho \leq 1, 0 \leq \theta \leq 2\pi, 0 \leq \phi \leq \pi\}$$

Então, a massa do sólido T , $M(T)$, é:

$$\begin{aligned} M(T) &= \iiint_T k(x^2 + y^2 + z^2) \, dx dy dz = \iiint_{\Pi} (k\rho^2) \rho^2 \sin(\phi) \, d\rho d\theta d\phi = \\ &= k \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \rho^4 \sin(\phi) \, d\phi d\theta d\rho = k \int_0^1 \int_0^{2\pi} \rho^4 [-\cos \phi]_0^\pi \, d\rho d\theta = \\ &= 2k \int_0^1 \int_0^{2\pi} \rho^4 \, d\rho d\theta = 2k \int_0^1 \rho^4 [\theta]_0^{2\pi} d\rho = 4k\pi \int_0^1 \rho^4 \, d\rho = \\ &= \frac{4k\pi}{5} \left[\rho^5 \right]_0^1 = \frac{4}{5} k\pi \end{aligned}$$

- Se o sólido é materialmente *homogêneo* (se a densidade é constante), tendo em atenção (15), obtém-se:

$$\lambda(x, y, z) = \lambda = \frac{M(T)}{V(T)}$$

Neste caso, o *centro de massa* do sólido é coincidente com o *centroide da região* T , $\bar{C} = (\bar{x}, \bar{y}, \bar{z})$, sendo as suas coordenadas dadas por:

$$\bar{x} = \frac{1}{V(T)} \iiint_T x \, dx dy dz$$

$$\bar{y} = \frac{1}{V(T)} \iiint_T y \, dx dy dz$$

$$\bar{z} = \frac{1}{V(T)} \iiint_T z \, dx dy dz$$

Exemplo 9: Localize o centroide do sólido, T , do exemplo 5.

Solução:

Verificou-se no exemplo 5 que o volume do sólido tem o valor $V(T) = \pi / 32$.

Dado que T é simétrico em relação ao plano coordenado yOz , então $\bar{x} = 0$. Relativamente a \bar{y} verifica-se:

$$\begin{aligned} \bar{y} &= \frac{32}{\pi} \iiint_T y \, dx dy dz = \frac{32}{\pi} \iiint_{\Pi} (r \sin(\theta)) r \, dr d\theta dz = \\ &= \frac{32}{\pi} \int_0^{\pi} \int_0^{\sin \theta} \int_{r^2}^{r \sin \theta} r^2 \sin(\theta) \, dz dr d\theta = \\ &= \frac{32}{\pi} \int_0^{\pi} \int_0^{\sin \theta} r^2 \sin(\theta) [z]_{r^2}^{r \sin \theta} dr d\theta = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{32}{\pi} \int_0^{\pi} \int_0^{\sin \theta} (r^3 \sin^2(\theta) - r^4 \sin(\theta)) dr d\theta = \\
&= \frac{32}{\pi} \int_0^{\pi} \left[\frac{1}{4} r^4 \sin^2(\theta) - \frac{1}{5} r^5 \sin(\theta) \right]_0^{\sin \theta} d\theta = \\
&= \frac{8}{5\pi} \int_0^{\pi} \sin^6(\theta) d\theta
\end{aligned}$$

Sabendo que

$$\begin{aligned}
\sin^6 \theta &= \frac{1}{8} (1 - \cos(2\theta))^3 = \frac{1}{8} (1 - 2\cos(2\theta) + \cos^2(2\theta)) (1 - \cos(2\theta)) = \\
&= \frac{1}{8} (1 - 3\cos(2\theta) + 3\cos^2(2\theta) - \cos^3(2\theta)) = \\
&= \frac{1}{8} (1 - 4\cos(2\theta) + 3\cos^2(2\theta) + \cos(2\theta)\sin^2(2\theta)) = \\
&= \frac{1}{8} \left(\frac{5}{2} - \frac{5}{2}\cos(2\theta) + \cos(2\theta)\sin^2(2\theta) \right) = \\
&= \frac{5}{16} - \frac{5}{16}\cos(2\theta) + \frac{1}{8}\cos(2\theta)\sin^2(2\theta)
\end{aligned}$$

obtem-se:

$$\begin{aligned}
\bar{y} &= \frac{8}{5\pi} \int_0^{\pi} \left(\frac{5}{16} - \frac{5}{16}\cos(2\theta) + \frac{1}{8}\cos(2\theta)\sin^2(2\theta) \right) d\theta = \\
&= \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} d\theta - \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \cos(2\theta) d\theta + \frac{1}{5\pi} \int_0^{\pi} \cos(2\theta)\sin^2(2\theta) d\theta = \\
&= \frac{1}{2} - 0 + 0 = \frac{1}{2}
\end{aligned}$$

Relativamente a \bar{z} obtém-se:

$$\begin{aligned}
 \bar{z} &= \frac{32}{\pi} \iiint_T z \, dx dy dz = \frac{32}{\pi} \iiint_{\Pi} zr \, dr d\theta dz = \\
 &= \frac{32}{\pi} \int_0^{\pi} \int_0^{\sin \theta} \int_{r^2}^{r \sin \theta} zr \, dz dr d\theta = \frac{16}{\pi} \int_0^{\pi} \int_0^{\sin \theta} r \left[z^2 \right]_{r^2}^{r \sin \theta} dr d\theta = \\
 &= \frac{16}{\pi} \int_0^{\pi} \int_0^{\sin \theta} \left(r^3 \sin^2(\theta) - r^5 \right) dr d\theta = \\
 &= \frac{16}{\pi} \int_0^{\pi} \left[\frac{1}{4} r^4 \sin^2(\theta) - \frac{1}{6} r^6 \right]_0^{\sin \theta} d\theta = \frac{4}{3\pi} \int_0^{\pi} \sin^6(\theta) d\theta = \\
 &= \frac{5}{12\pi} \int_0^{\pi} d\theta - \frac{5}{12\pi} \int_0^{\pi} \cos(2\theta) d\theta + \frac{1}{6\pi} \int_0^{\pi} \cos(2\theta) \sin^2(2\theta) d\theta = \\
 &= \frac{5}{12} - 0 + 0 = \frac{5}{12}
 \end{aligned}$$

Concluindo, as coordenadas do centroide do sólido são:

$$\bar{C} = (\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}) = \left(0, \frac{1}{2}, \frac{5}{12} \right)$$

- Admita-se, agora, que o sólido roda em torno de uma linha, L . O *momento de inércia*, I_L , do sólido *em relação ao eixo de rotação* L , é dado por

$$I_L = \iiint_T \lambda(x, y, z) [r(x, y, z)]^2 \, dx dy dz$$

onde $r(x, y, z)$ é distância de cada ponto (x, y, z) de T ao eixo de rotação. Os momentos de inércia em relação aos eixos dos xx , dos yy e dos zz são, respectivamente, designados por I_x , I_y e I_z .