

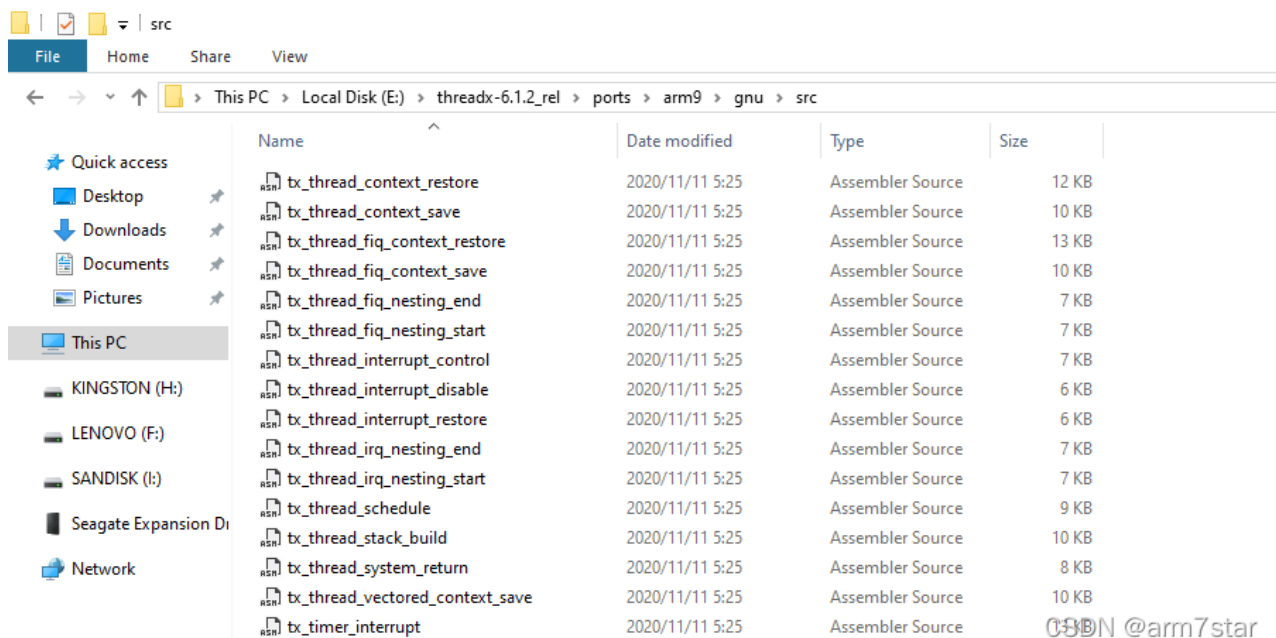
# (163条消息) ThreadX内核源码分析 - ports线程上下文相关代码分析(arm)\_arm7star的博客-CSDN博客\_threadx arm9

 [blog.csdn.net/arm7star/article/details/122930850](https://blog.csdn.net/arm7star/article/details/122930850)

## 1、ports源码介绍

内核与cpu相关的关键代码基本都是用汇编语言实现的，c语言可能实现不了或者不好编写。

ThreadX官网针对ARM9 gcc的移植代码在threadx-6.1.2\_rel\ports\arm9\gnu\src目录下，ThreadX文件命名规则基本是以该文件包含的函数名命名的(函数名多了一个"\_"前缀，文件名里面没有"\_"前缀)，每个源文件通常只实现一个函数；ports代码目录如下：



tx\_thread\_context\_restore.S是\_tx\_thread\_context\_restore函数的实现。

## 2、ThreadX线程上下文

ThreadX内核在ARM上使用满递减栈("满"是指栈顶指针指向的内存地址是有数据的，下一个数据要入栈，则栈顶指针需要移动到下一个内存单元才行；"递减"是指栈是从高地址往低地址增长的，栈底在内存的高地址，栈顶在内存的低地址)。

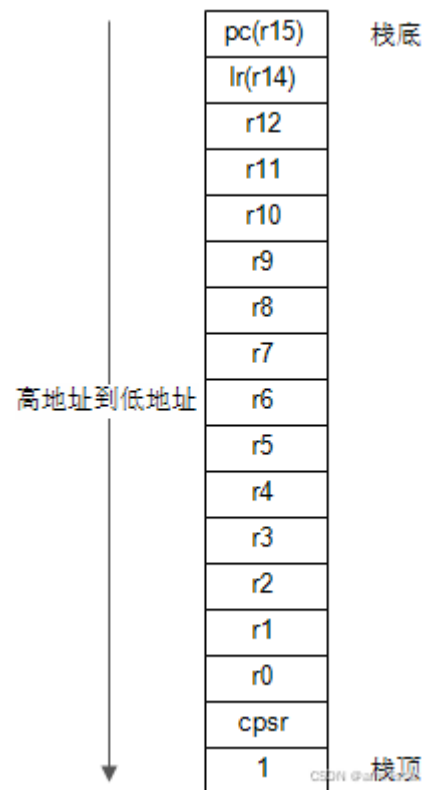
### 2.1、中断线程上下文

ThreadX的线程中断上下文在内存栈里面的结构如下所示：

正在执行的线程进入睡眠状态/时间片用尽/被抢占等情况让出cpu的时候，线程的上下文主动或者被动保存到线程的栈里面，这里的栈也就是c语言意义上的栈(c函数的局部变量/参数的栈)，线程第一次执行前，内核会将分配给线程的栈的地址设置到sp栈指针(线程执行前，sp即指向线程栈的起始地址；以一个c函数为例，函数执行时，sp指向函数栈的起始地址，假如函数保存函数调用上下文需要2个byte，函数局部变量a占用1个byte，那么可以用sp - 1、sp - 2的地址保存函数调用上下文，sp - 3的地址保存变量a，然后将sp - 3设置为新

的sp(函数上下文/变量已经入栈), 函数返回时恢复旧的sp的值, sp到sp - 3这3个byte的栈空间被释放, 局部变量在栈里面动态分配也就是这个原理, 函数的局部变量在函数返回后就不存在了也是这个道理)。

中断上下文, 中断上下文的栈顶为1, 标志该栈为中断栈, cpu发生中断时, 内核并没有办法判断线程正在使用那些寄存器, 因此中断线程的上下文需要保存所有的寄存器。



## 2.2、非中断线程上下文

非中断线程上下文与此不同, 非中断是指线程自己调用内核函数主动让出cpu, 例如调用sleep/调用互斥锁等进入睡眠或者阻塞状态, 下次线程执行时, 需要返回的不是保存线程上下文的函数, 例如调用sleep函数, 下次线程执行是不需要回到sleep函数再返回调用sleep的函数, 而是直接返回到调用sleep函数的下一条指令, 线程在调用sleep函数前, 一般r0-r3没有任何意义了(sleep后之后的代码不会用到r0-r3)或者编译器会把r0-r3保存到栈里面(如果寄存器r0-r3的值在sleep之后还有用到, 从实际反汇编代码看, 编译器实际在sleep之后的代码并没有用到sleep之前的r0-r3的值), 因此, 线程主动让出cpu时, r0-r3寄存器如果有用的话, 编译器已经保存到了栈里面, 如果没有用的话, 也没有保存的必要, sleep返回之后r0-r3的值并没有实际意义。

非中断线程上下文的栈顶的值为0, 另外没有r0-r3。

## 3、线程栈创建(\_tx\_thread\_stack\_build)

线程运行的过程是“创建线程->线程执行”, 线程执行简单理解就是把线程入口函数的上下文恢复到cpu上(cpu寄存器, 然后让cpu跳转到线程入口执行; 前面讲过了c函数执行的调用上下文及局部变量保存在栈里面, 因此线程入口函数执行前sp寄存器必须指向线程的栈地址, 对于linux带有mmu的内核, 还需要设置mmu, ThreadX比较简单, 所有线程在一个地址空间指向, 不需要切换mmu)

线程栈的创建函数为\_tx\_thread\_stack\_build, 下图是ThreadX启动过程创建线程的一个函数调用栈, \_tx\_thread\_create创建线程, 调用\_tx\_thread\_stack\_build创建线程的栈:

Name	Lang
_tx_thread_stack_build(TX_THREAD_STRUCT * thread_ptr, void (void) * function_ptr)	C
_tx_thread_create(TX_THREAD_STRUCT * thread_ptr, char * name_ptr, void (unsigned long) * entry_function, unsigned long entry_input, void * stack_start, unsigned long)	C
_tx_timer_initialize()	C
_tx_initialize_high_level()	C
_tx_initialize_kernel_enter()	C
main(...)	C
[External Code]	

[Framer below may be incorrect and/or missing: no symbols loaded for kernel? dll]

线程栈创建主要是线程的入口(**pc**)、线程的栈**sp**、线程运行时模式**cpsr**等寄存器设置，线程创建时的栈是按中断上下文栈类型保存寄存器的，虽然很多寄存器没有实际用到，创建栈的代码如下：

```

1. 104     .global  _tx_thread_stack_build
2. 105     .type    _tx_thread_stack_build,function
3. 106 _tx_thread_stack_build:
4. 107 @
5. 108 @
6. 109 @     /* Build a fake interrupt frame.  The form of the fake interrupt stack
7. 110 @         on the ARM9 should look like the following after it is built:
8. 111 @
9. 112 @         Stack Top:      1           Interrupt stack frame type
10. 113 @                        CPSR      Initial value for CPSR
11. 114 @                        a1 (r0)    Initial value for a1
12. 115 @                        a2 (r1)    Initial value for a2
13. 116 @                        a3 (r2)    Initial value for a3
14. 117 @                        a4 (r3)    Initial value for a4
15. 118 @                        v1 (r4)    Initial value for v1
16. 119 @                        v2 (r5)    Initial value for v2
17. 120 @                        v3 (r6)    Initial value for v3
18. 121 @                        v4 (r7)    Initial value for v4
19. 122 @                        v5 (r8)    Initial value for v5
20. 123 @                        sb (r9)    Initial value for sb
21. 124 @                        sl (r10)   Initial value for sl
22. 125 @                        fp (r11)   Initial value for fp
23. 126 @                        ip (r12)   Initial value for ip
24. 127 @                        lr (r14)   Initial value for lr
25. 128 @                        pc (r15)   Initial value for pc
26. 129 @                        0          For stack backtracing
27. 130 @
28. 131 @     Stack Bottom: (higher memory address)  */
29. 132 @
30. 133     LDR      r2, [r0, #16]           @ Pickup end of stack area // r0为函
      数第一个参数的值thread_ptr, r2 = thread_ptr->tx_thread_stack_end, 取函数栈的高地址
      (栈底)

```

[illegible]

```

54. 157    STR    r3, [r2, #52]                @ Store initial r11 // r11入栈

55. 158    STR    r3, [r2, #56]                @ Store initial r12

56. 159    STR    r1, [r2, #64]                @ Store initial pc // r1为
    _tx_thread_stack_build的第二个参数function_ptr(_tx_thread_shell_entry), 线程第一次执
    行时, 恢复_tx_thread_shell_entry到pc寄存器

57. 160    STR    r3, [r2, #68]                @ 0 for back-trace

58. 161    MRS    r1, CPSR                     @ Pickup CPSR // 获取cpsr寄存器(cpsr
    里面保存了cpu模式等信息(ARM/Thumb), 恢复cpsr时不能随便恢复)

59. 162    BIC    r1, r1, #CPSR_MASK           @ Mask mode bits of CPSR // IRQ/FIQ
    禁止中断标志位等清零(线程运行时必须使能中断, 否则硬件定时器中断没办法被相应, 内核没
    办法计时)

60. 163    ORR    r3, r1, #SVC_MODE            @ Build CPSR, SVC mode, interrupts
    enabled // 设置为SVC模式(ThreadX线程全部运行在SVC特权模式, 有开关中断等特权, 如果线
    程运行在用户模式, 开关中断需要切换到特权模式才行, 影响性能)

61. 164    STR    r3, [r2, #4]                 @ Store initial CPSR // cpsr入栈

62. 165 @

63. 166 @    /* Setup stack pointer. */

64. 167 @    thread_ptr -> tx_thread_stack_ptr = r2;

65. 168 @

66. 169    STR    r2, [r0, #8]                 @ Save stack pointer in thread's //
    thread_ptr->tx_thread_stack_ptr = r8(栈顶地址), 线程恢复执行时, 通过thread_ptr-
    >tx_thread_stack_ptr找到线程上下文的栈顶地址, 从而恢复线程上下文寄存器

67. 170                                     @ control block

68. 171 #ifdef __THUMB_INTERWORK

69. 172    BX     lr                            @ Return to caller

70. 173 #else

71. 174    MOV     pc, lr                        @ Return to caller

72. 175 #endif

73. 176 @}

74. 177

```



## 4、线程上下文的恢复(\_tx\_thread\_context\_restore)

线程中断后/睡眠后/阻塞后, 恢复执行都是由内核调用\_tx\_thread\_context\_restore恢复线程上下文; 线程被创建/被切换出去时, thread\_ptr->tx\_thread\_stack\_ptr指向了线程的栈顶, 而此时的栈顶保存的是线程的上下文;

## 4.1、保存被切换出去的线程的上下文

---

恢复一个线程时，必须先保存当前正在执行的线程的上下文，ThreadX用 `_tx_thread_execute_ptr` 指向当前正在执行的线程，`_tx_thread_context_restore` 首先检查当前有没有线程正在执行(`_tx_thread_execute_ptr` 是否不为空)，如果有线程正在执行，先保存正在执行线程的上下文，然后调用 `_tx_thread_schedule` 执行下一个线程，否则直接调用 `_tx_thread_schedule` 执行下一个线程。

`_tx_thread_context_restore` 保存被切换出去的线程的中断上下文的代码如下：

```

1. 100      .global _tx_thread_context_restore

2. 101      .type   _tx_thread_context_restore,function

3. 102 _tx_thread_context_restore:

4. 103 @

5. 104 @      /* Lockout interrupts.  */

6. 105 @

7. 106      MOV     r0, #IRQ_MODE                @ Build disable interrupts CPSR

8. 107      MSR     CPSR, r0                    @ Lockout interrupts // 禁止IRQ中断

9. 108

10. 109 #ifdef TX_ENABLE_EXECUTION_CHANGE_NOTIFY

11. 110 @

12. 111 @      /* Call the ISR exit function to indicate an ISR is complete.  */

13. 112 @

14. 113      BL      _tx_execution_isr_exit      @ Call the ISR exit function

15. 114 #endif

16. 115 @

17. 116 @      /* Determine if interrupts are nested.  */

18. 117 @      if (--_tx_thread_system_state)

19. 118 @      {

20. 119 @

21. 120      LDR      r3, =_tx_thread_system_state @ Pickup address of system state
variable // 检查中断嵌套(如果是内核初始化过程, 中断发生后应该返回到内核初始化, 只有
等系统初始化完成后才能调度线程, 内核初始化相当于第一次中断, 内核初始化时
_tx_thread_system_state设置为非0, 内核初始化完成后_tx_thread_system_state设置为0; 如
果是中断嵌套, 要一层一层返回所有中断, 也不能调度线程)

22. 121      LDR      r2, [r3]                  @ Pickup system state

23. 122      SUB      r2, r2, #1                @ Decrement the counter // 中断退
出, 中断嵌套计数器_tx_thread_system_state减1(中断进入时加1)

24. 123      STR      r2, [r3]                  @ Store the counter

25. 124      CMP      r2, #0                    @ Was this the first interrupt? //
如果中断嵌套计数器_tx_thread_system_state为0, 表明当前中断为最外层中断, 外面没有中断
了, 没有嵌套中断

26. 125      BEQ      __tx_thread_not_nested_restore @ If so, not a nested restore // 没
有嵌套中断要处理, 跳转到__tx_thread_not_nested_restore恢复中断上下文或者调度线程

27. 126 @

```



```

28. 127 @    /* Interrupts are nested. */

29. 128 @

30. 129 @    /* Just recover the saved registers and return to the point of

31. 130 @        interrupt. */

32. 131 @

33. 132     LDMIA    sp!, {r0, r10, r12, lr}          @ Recover SPSR, POI, and scratch
regs // 恢复中断上下文

34. 133     MSR     SPSR, r0                          @ Put SPSR back

35. 134     LDMIA    sp!, {r0-r3}                    @ Recover r0-r3

36. 135     MOVS     pc, lr                          @ Return to point of interrupt // 返
回被中断的中断继续处理中断

37. 136 @

38. 137 @    }

39. 138 __tx_thread_not_nested_restore: // 最外层中断退出，中断恢复

40. 139 @

41. 140 @    /* Determine if a thread was interrupted and no preemption is required. */

42. 141 @    else if (((_tx_thread_current_ptr) && (_tx_thread_current_ptr ==
_tx_thread_execute_ptr)

43. 142 @                || (_tx_thread_preempt_disable))

44. 143 @    {

45. 144 @

46. 145     LDR      r1, =_tx_thread_current_ptr      @ Pickup address of current thread
ptr

47. 146     LDR      r0, [r1]                        @ Pickup actual current thread
pointer

48. 147     CMP      r0, #0                          @ Is it NULL? // 检查
_tx_thread_current_ptr是否不为空，是否有线程要被执行(中断服务程序可能唤醒更高优先级
线程或者当前执行的线程的时间片用完了)

49. 148     BEQ      __tx_thread_idle_system_restore @ Yes, idle system was interrupted
// 没有线程要被执行，跳转到__tx_thread_idle_system_restore

50. 149 @

51. 150     LDR      r3, =_tx_thread_preempt_disable @ Pickup preempt disable address

52. 151     LDR      r2, [r3]                        @ Pickup actual preempt disable flag

53. 152     CMP      r2, #0                          @ Is it set? // 检查
_tx_thread_preempt_disable禁止抢占是否被设置(有些内核函数正在做重要的事情，即使当前
执行的线程的时间片用完了或者有高优先级就绪了，也不能立即被抢占，当前线程做完重要的事
情后，由当前线程来检查是否要重新调度别的线程)

```

```

54. 153     BNE     __tx_thread_no_preempt_restore @ Yes, don't preempt this thread //
        有禁止抢占，跳转到__tx_thread_no_preempt_restore，不切换线程，继续当前正在执行的线程

55. 154     LDR      r3, =_tx_thread_execute_ptr    @ Pickup address of execute thread
        ptr // 没有禁止抢占，获取正在执行的线程_tx_thread_execute_ptr

56. 155     LDR      r2, [r3]                        @ Pickup actual execute thread
        pointer

57. 156     CMP      r0, r2                          @ Is the same thread highest
        priority? // 比较是否为同一个线程(下一个要执行的线程是否为当前正在执行的线程)

58. 157     BNE     __tx_thread_preempt_restore     @ No, preemption needs to happen //
        不是同一个线程，_tx_thread_execute_ptr被_tx_thread_current_ptr抢占或者时间片轮转到
        _tx_thread_current_ptr执行，需要换出当前正在执行的线程_tx_thread_execute_ptr

59. 158 @

60. 159 @

61. 160 __tx_thread_no_preempt_restore: // 正在执行的线程没有被抢占，继续被中断的线程

62. 161 @

63. 162 @    /* Restore interrupted thread or ISR. */

64. 163 @

65. 164 @    /* Pickup the saved stack pointer. */

66. 165 @    tmp_ptr = _tx_thread_current_ptr -> tx_thread_stack_ptr;

67. 166 @

68. 167 @    /* Recover the saved context and return to the point of interrupt. */

69. 168 @

70. 169     LDMIA    sp!, {r0, r10, r12, lr}          @ Recover SPSR, POI, and scratch
        regs // 恢复r0(cpsr), r10, r12, lr(pc)

71. 170     MSR      SPSR, r0                        @ Put SPSR back

72. 171     LDMIA    sp!, {r0-r3}                    @ Recover r0-r3 // 恢复r0-r3(c函数如
        果用到r4-r12的寄存器的话，c函数进入时会保存这些寄存器，退出时会恢复这些寄存器，所以c
        函数不保护的r0-r3寄存器，中断汇编代码使用r0-r3及调用c函数前需要保存r0-r3寄存器，另
        外，很明显汇编代码只用到了r0-r3寄存器，因此中断退出时，只需要恢复r0-r3寄存器即可)

73. 172     MOVS     pc, lr                          @ Return to point of interrupt //
        MOVS带S后缀时，会将spsr恢复到cpsr寄存器，lr为中断返回地址，该指令即返回到中断的线程
        继续执行

74. 173 @

75. 174 @    }

76. 175 @    else

77. 176 @    {

78. 177 __tx_thread_preempt_restore: // 当前执行的线程被抢占或者轮转出去

79. 178 @

```

```

80. 179    LDMIA    sp!, {r3, r10, r12, lr}          @ Recover temporarily saved
        registers // 恢复中断的寄存器r3(cpsr), r10, r12, lr(pc)

81. 180    MOV      r1, lr                          @ Save lr (point of interrupt) // 保
        存中断返回地址到r1(当前线程恢复地址pc, 模式切换后lr(irq)寄存器不能访问)

82. 181    MOV      r2, #SVC_MODE                    @ Build SVC mode CPSR

83. 182    MSR      CPSR, r2                        @ Enter SVC mode // 切换到SVC模式

84. 183    STR      r1, [sp, #-4]!                  @ Save point of interrupt // 切换到
        SVC模式后, 进入到线程模式下面, 此时的sp是线程的栈指针, pc入中断上下文的栈(跟创建线程
        是的栈不同, 栈底没有预留0), !执行指令后更新sp寄存器

85. 184    STMDB    sp!, {r4-r12, lr}               @ Save upper half of registers //
        STMDB的DB为先减的意思, 执行指令前sp指向了pc, r4-r12,、lr入栈, r4在低内存地址!!!

86. 185    MOV      r4, r3                          @ Save SPSR in r4 // 线程的cpsr保存
        到r4寄存器

87. 186    MOV      r2, #IRQ_MODE                    @ Build IRQ mode CPSR

88. 187    MSR      CPSR, r2                        @ Enter IRQ mode // 切换回IRQ模式(需
        要访问IRQ的sp寄存器)

89. 188    LDMIA    sp!, {r0-r3}                    @ Recover r0-r3 // 恢复r0-r3寄存器

90. 189    MOV      r5, #SVC_MODE                    @ Build SVC mode CPSR

91. 190    MSR      CPSR, r5                        @ Enter SVC mode // 切换到SVC模式(线
        程上下文)

92. 191    STMDB    sp!, {r0-r3}                    @ Save r0-r3 on thread's stack //
        r0-r3入栈

93. 192    MOV      r3, #1                          @ Build interrupt stack type // 栈的
        类型为中断栈(保存有r0-r3寄存器)

94. 193    STMDB    sp!, {r3, r4}                    @ Save interrupt stack type and SPSR
        // 栈类型、cpsr入栈

95. 194    LDR      r1, =_tx_thread_current_ptr      @ Pickup address of current thread
        ptr // 获取正在执行的线程(被中断的线程)_tx_thread_current_ptr

96. 195    LDR      r0, [r1]                        @ Pickup current thread pointer

97. 196    STR      sp, [r0, #8]                    @ Save stack pointer in thread
        control

98. 197                                           @ block // 线程栈顶地址保存到
        thread_ptr->tx_thread_stack_ptr, 至此线程的中断上下文已经保存到线程的栈里面了

99. 198 @

100. 199 @    /* Save the remaining time-slice and disable it. */

101. 200 @    if (_tx_timer_time_slice)

102. 201 @    {

103. 202 @

104. 203    LDR      r3, =_tx_timer_time_slice        @ Pickup time-slice variable address

```

```

105. 204    LDR        r2, [r3]                                @ Pickup time-slice

106. 205    CMP        r2, #0                                @ Is it active? // 检查线程的时间片
               _tx_timer_time_slice是否为0，不为0的话，需要保存线程的时间片，时间片为0表示线程不使用
               时间片(可以无限执行)

107. 206    BEQ        __tx_thread_dont_save_ts              @ No, don't save it // 没有启用时间
               片，跳转到__tx_thread_dont_save_ts，不需要保存_tx_timer_time_slice

108. 207 @

109. 208 @        _tx_thread_current_ptr -> tx_thread_time_slice = _tx_timer_time_slice;

110. 209 @        _tx_timer_time_slice = 0;

111. 210 @

112. 211    STR        r2, [r0, #24]                        @ Save thread's time-slice //
               _tx_thread_current_ptr -> tx_thread_time_slice = _tx_timer_time_slice;

113. 212    MOV        r2, #0                                @ Clear value

114. 213    STR        r2, [r3]                                @ Disable global time-slice flag //
               _tx_timer_time_slice设置为0，正在执行的线程被切换出去，还没有线程被执行前，
               _tx_timer_time_slice设置为0，不需要对_tx_timer_time_slice进行计数

115. 214 @

116. 215 @    }

117. 216 __tx_thread_dont_save_ts:

118. 217 @

119. 218 @

120. 219 @    /* Clear the current task pointer. */

121. 220 @    _tx_thread_current_ptr = TX_NULL;

122. 221 @

123. 222    MOV        r0, #0                                @ NULL value

124. 223    STR        r0, [r1]                                @ Clear current thread pointer //
               _tx_thread_current_ptr = TX_NULL; 线程信息已经保存了，当前cpu上没有线程在执行

125. 224 @

126. 225 @    /* Return to the scheduler. */

127. 226 @    _tx_thread_schedule();

128. 227 @

129. 228    B          _tx_thread_schedule                    @ Return to scheduler // 调用
               _tx_thread_schedule调度新的线程

130. 229 @    }

131. 230 @

132. 231 __tx_thread_idle_system_restore:

```

```

133. 232 @
134. 233 @    /* Just return back to the scheduler! */
135. 234 @
136. 235     MOV     r0, #SVC_MODE                @ Build SVC mode CPSR
137. 236     MSR     CPSR, r0                    @ Enter SVC mode // 切换到SVC模式
                                           (IRQ模式下跳转到__tx_thread_idle_system_restore, 调用调度函数需要切换到SVC内核模式)
138. 237     B      _tx_thread_schedule          @ Return to scheduler // 调用
                                           _tx_thread_schedule
139. 238 @}
140. 239

```



## 5、线程调度(\_tx\_thread\_schedule)

---

`_tx_thread_schedule`主要检查是否有线程需要执行，有的话就恢复线程上下文，没有的话就循环检测；ARM9没有看到省电唤醒指令，所以是不断循环等待，看到有cortex-m之类的处理器有类似睡眠指令，中断的时候唤醒cpu。

`_tx_thread_schedule`一定程度上可以看作是一个idle线程，没有其他线程可以执行的时候就执行idle线程。

有就绪线程的话，内核会设置`_tx_thread_execute_ptr`指向最高优先级的就绪线程，例如定时器计时检查到sleep的timer过期了，唤醒sleep线程，唤醒操作会设置

`_tx_thread_execute_ptr`，`_tx_thread_schedule`只要检查`_tx_thread_execute_ptr`即可；

`_tx_thread_schedule`主要设置`_tx_thread_current_ptr = _tx_thread_execute_ptr`，恢复线程之前的时间片，恢复线程的寄存器，`_tx_thread_schedule`的代码实现如下：

```

1. 109     .global _tx_thread_schedule

2. 110     .type _tx_thread_schedule,function

3. 111 _tx_thread_schedule:

4. 112 @

5. 113 @     /* Enable interrupts. */

6. 114 @

7. 115     MRS     r2, CPSR                                @ Pickup CPSR

8. 116     BIC     r0, r2, #ENABLE_INTS                    @ Clear the disable bit(s) // 清除禁
    止中断标志位，允许中断

9. 117     MSR     CPSR_cxsf, r0                          @ Enable interrupts // 设置cpsr中断
    标志位为0(允许中断)

10. 118 @

11. 119 @     /* Wait for a thread to execute. */

12. 120 @     do

13. 121 @     {

14. 122         LDR     r1, =_tx_thread_execute_ptr        @ Address of thread execute ptr

15. 123 @

16. 124 __tx_thread_schedule_loop: // 等待_tx_thread_execute_ptr不为空(需要执行的线程)

17. 125 @

18. 126         LDR     r0, [r1]                            @ Pickup next thread to execute

19. 127         CMP     r0, #0                                @ Is it NULL?

20. 128         BEQ     __tx_thread_schedule_loop          @ If so, keep looking for a thread

21. 129 @

22. 130 @     }

23. 131 @     while(_tx_thread_execute_ptr == TX_NULL);

24. 132 @

25. 133 @     /* Yes! We have a thread to execute. Lockout interrupts and

26. 134 @         transfer control to it. */

27. 135 @

28. 136         MSR     CPSR_cxsf, r2                        @ Disable interrupts // 禁止中断，接
    着需要恢复线程

29. 137 @

30. 138 @     /* Setup the current thread pointer. */

```

```

31. 139 @    _tx_thread_current_ptr = _tx_thread_execute_ptr;

32. 140 @

33. 141     LDR    r1, =_tx_thread_current_ptr    @ Pickup address of current thread
// 当前正在执行的线程_tx_thread_current_ptr(新线程即将被执行，_tx_thread_current_ptr
记录cpu上执行的线程)

34. 142     STR    r0, [r1]                      @ Setup current thread pointer //
_tx_thread_current_ptr = _tx_thread_execute_ptr

35. 143 @

36. 144 @    /* Increment the run count for this thread. */

37. 145 @    _tx_thread_current_ptr -> tx_thread_run_count++;

38. 146 @

39. 147     LDR    r2, [r0, #4]                  @ Pickup run counter //
_tx_thread_current_ptr -> tx_thread_run_count

40. 148     LDR    r3, [r0, #24]                 @ Pickup time-slice for this thread
// 取出线程的运行时间片_tx_thread_current_ptr->tx_thread_time_slice(上次运行时间，
ThreadX的线程运行时间是累计的，如果每次都从一个全新的时间片开始运行，而且线程每次都
没执行完一个时间片就被切换出去，那么该线程之后的同优先级的线程就得不到调度，因此，线
程的时间片是累计的)

41. 149     ADD    r2, r2, #1                    @ Increment thread run-counter // 线
程运行次数加1

42. 150     STR    r2, [r0, #4]                  @ Store the new run counter

43. 151 @

44. 152 @    /* Setup time-slice, if present. */

45. 153 @    _tx_timer_time_slice = _tx_thread_current_ptr -> tx_thread_time_slice;

46. 154 @

47. 155     LDR    r2, =_tx_timer_time_slice    @ Pickup address of time-slice

48. 156                                     @    variable

49. 157     LDR    sp, [r0, #8]                  @ Switch stack pointers // sp =
_tx_thread_current_ptr->tx_thread_stack_ptr, sp指向之前保存线程上下文的栈顶

50. 158     STR    r3, [r2]                      @ Setup time-slice //
_tx_timer_time_slice = _tx_thread_current_ptr -> tx_thread_time_slice, 线程运行过程
中_tx_timer_time_slice代表线程剩余的时间片，定时器对_tx_timer_time_slice计数，线程换
出时，_tx_timer_time_slice写回到_tx_thread_current_ptr -> tx_thread_time_slice

51. 159 @

52. 160 @    /* Switch to the thread's stack. */

53. 161 @    sp = _tx_thread_execute_ptr -> tx_thread_stack_ptr;

54. 162 @

55. 163 #ifdef TX_ENABLE_EXECUTION_CHANGE_NOTIFY

```

```

56. 164 @

57. 165 @    /* Call the thread entry function to indicate the thread is executing. */

58. 166 @

59. 167     BL        _tx_execution_thread_enter    @ Call the thread execution enter
        function

60. 168 #endif

61. 169 @

62. 170 @    /* Determine if an interrupt frame or a synchronous task suspension frame

63. 171 @    is present. */

64. 172 @

65. 173     LDMIA     sp!, {r0, r1}                @ Pickup the stack type and saved
        CPSR // 栈类型、cpsr出栈

66. 174     CMP      r0, #0                        @ Check for synchronous context
        switch // 判断栈类型(中断上下文栈保存了r0-r3, 需要检查是否恢复r0-r3)

67. 175     MSRNE    SPSR_cxsf, r1                @ Setup SPSR for return // 中断栈
        类型, spsr = r1(cpsr)

68. 176     LDMNEIA  sp!, {r0-r12, lr, pc}^        @ Return to point of thread
        interrupt // 中断栈类型恢复r0-r12, lr, pc并且恢复cpsr(指令带有^), 此处pc已经恢复了,
        中断栈后面指令不会执行了

69. 177     LDMIA     sp!, {r4-r11, lr}            @ Return to thread synchronously //
        非中断栈类型(主动让出cpu), r0-r3由编译器恢复(编译器根据需要在调用函数前保存r0-r3, 调
        用完后恢复)或者不需要恢复

70. 178     MSR      CPSR_cxsf, r1                @ Recover CPSR // 直接恢复cpsr

71. 179 #ifdef __THUMB_INTERWORK

72. 180     BX        lr                            @ Return to caller

73. 181 #else

74. 182     MOV        pc, lr                        @ Return to caller // 寄存器等都恢复
        好了, 直接跳转到线程让出cpu前的下一个地址即可

75. 183 #endif

```



## 6、线程上下文保存(\_tx\_thread\_context\_save)

---

### 6.1、中断处理流程

---

以下是中断的顶层代码，\_\_tx\_irq\_handler为中断入口，IRQ中断向量直接调用"B \_\_tx\_irq\_handler"即可，这样\_tx\_thread\_context\_save函数调用时，除了irq专有寄存器被修改外(例如pc、cpsr)，其他寄存器都没有动过，因此\_tx\_thread\_context\_save读



取的就是没有被改过的寄存器，`_tx_thread_context_save`也是通过"B"指令跳转过去的，然后通过"B"指令跳转返回的，BL指令会修改lr，所以简单起见都用不修改要保护的寄存器的指令间接实现函数调用。

```
211     .global __tx_irq_handler
212     .global __tx_irq_processing_return
213     __tx_irq_handler:
214 @
215 @     /* Jump to context save to save system context. */
216 @     B         __tx_thread_context_save
217     __tx_irq_processing_return:
218 @
219 @     /* At this point execution is still in the IRQ mode. The CPSR, point of
220 @     interrupt, and all C scratch registers are available for use. In
221 @     addition, IRQ interrupts may be re-enabled - with certain restrictions -
222 @     if nested IRQ interrupts are desired. Interrupts may be re-enabled over
223 @     small code sequences where lr is saved before enabling interrupts and
224 @     restored after interrupts are again disabled. */
225 @
226 @     /* Interrupt nesting is allowed after calling __tx_thread_irq_nesting_start
227 @     from IRQ mode with interrupts disabled. This routine switches to the
228 @     system mode and returns with IRQ interrupts enabled.
229 @
230 @     NOTE: It is very important to ensure all IRQ interrupts are cleared
231 @     prior to enabling nested IRQ interrupts. */
232 #ifdef TX_ENABLE_IRQ_NESTING
233     BL         __tx_thread_irq_nesting_start
234 #endif
235 @
236 @     /* For debug purpose, execute the timer interrupt processing here. In
237 @     a real system, some kind of status indication would have to be checked
238 @     before the timer interrupt handler could be called. */
239 @
240     BL         __tx_timer_interrupt           @ Timer interrupt handler
241 @
242 @
243 @     /* If interrupt nesting was started earlier, the end of interrupt nesting
244 @     service must be called before returning to __tx_thread_context_restore.
245 @     This routine returns in processing in IRQ mode with interrupts disabled. */
246 #ifdef TX_ENABLE_IRQ_NESTING
247     BL         __tx_thread_irq_nesting_end
248 #endif
249 @
250 @     /* Jump to context restore to restore system context. */
251     B         __tx_thread_context_restore
```

CSDN @arm7star

## 6.2、中断上下文入栈

`_tx_thread_context_save`函数主要把中断代码用到或者影响到的一些关键寄存器入栈(IRQ栈)，有中断发生并不一定会切换线程，如果有线程执行，需要在真正换出线程的时候在保存线程上下文。

嵌套中断上下文保存/线程中断上下文寄存器保存代码如下：

```

1. 092     .global _tx_thread_context_save

2. 093     .type   _tx_thread_context_save,function

3. 094 _tx_thread_context_save:

4. 095 @

5. 096 @     /* Upon entry to this routine, it is assumed that IRQ interrupts are locked

6. 097 @         out, we are in IRQ mode, and all registers are intact.  */

7. 098 @

8. 099 @     /* Check for a nested interrupt condition.  */

9. 100 @     if (_tx_thread_system_state++)

10. 101 @     {

11. 102 @

12. 103     STMDB    sp!, {r0-r3}                @ Save some working registers // r0-
        r3保存到IRQ栈里面

13. 104 #ifdef TX_ENABLE_FIQ_SUPPORT

14. 105     MRS      r0, CPSR                    @ Pickup the CPSR

15. 106     ORR      r0, r0, #DISABLE_INTS       @ Build disable interrupt CPSR

16. 107     MSR      CPSR_cxsf, r0              @ Disable interrupts

17. 108 #endif

18. 109     LDR      r3, =_tx_thread_system_state @ Pickup address of system state
        variable

19. 110     LDR      r2, [r3]                    @ Pickup system state

20. 111     CMP      r2, #0                        @ Is this the first interrupt?

21. 112     BEQ      __tx_thread_not_nested_save  @ Yes, not a nested context save //
        第一次进入中断，非嵌套中断，跳转到__tx_thread_not_nested_save

22. 113 @

23. 114 @     /* Nested interrupt condition.  */

24. 115 @

25. 116     ADD      r2, r2, #1                    @ Increment the interrupt counter //
        嵌套中断，嵌套中断计数器加1

26. 117     STR      r2, [r3]                    @ Store it back in the variable

27. 118 @

28. 119 @     /* Save the rest of the scratch registers on the stack and return to the

29. 120 @         calling ISR.  */

```

[illegible]

```

59. 150    LDR      r1, =_tx_thread_current_ptr    @ Pickup address of current thread
ptr

60. 151    LDR      r0, [r1]                      @ Pickup current thread pointer

61. 152    CMP      r0, #0                        @ Is it NULL?

62. 153    BEQ      __tx_thread_idle_system_save  @ If so, interrupt occurred in

63. 154                                     @ scheduling loop - nothing needs
saving! // 检查有没有线程在执行，没有的话跳转到__tx_thread_idle_system_save，不需要
保存线程上下文

64. 155 @

65. 156 @    /* Save minimal context of interrupted thread. */

66. 157 @

67. 158    MRS      r2, SPSR                      @ Pickup saved SPSR // r2 = cpsr

68. 159    SUB      lr, lr, #4                     @ Adjust point of interrupt // 修正
中断返回地址

69. 160    STMDB     sp!, {r2, r10, r12, lr}        @ Store other registers // cpsr,
r10, r12, lr(pc)入栈(IRQ栈)(前面r0-r3已经入栈了，所以这里可以使用r0-r3作为工作寄存器
了)

70. 161 @

71. 162 @    /* Save the current stack pointer in the thread's control block. */

72. 163 @    _tx_thread_current_ptr -> tx_thread_stack_ptr = sp;

73. 164 @

74. 165 @    /* Switch to the system stack. */

75. 166 @    sp = _tx_thread_system_stack_ptr@

76. 167 @

77. 168    MOV      r10, #0                        @ Clear stack limit

78. 169

79. 170 #ifdef TX_ENABLE_EXECUTION_CHANGE_NOTIFY

80. 171 @

81. 172 @    /* Call the ISR enter function to indicate an ISR is executing. */

82. 173 @

83. 174    PUSH     {lr}                          @ Save ISR lr

84. 175    BL       _tx_execution_isr_enter        @ Call the ISR enter function

85. 176    POP      {lr}                          @ Recover ISR lr

86. 177 #endif

87. 178

```

```
88. 179      B      __tx_irq_processing_return      @ Continue IRQ processing // 部分用
到的寄存器已经保存到IRQ的栈里面了，返回到_tx_thread_context_save的下一条指令
```

```
89. 180 @
```



非嵌套中断也没有线程在执行时，没有保存上下文，如果中断没有唤醒线程，中断退出将调用\_tx\_thread\_schedule，\_tx\_thread\_schedule没有参数也没有局部变量(不需要栈)，\_tx\_thread\_schedule需要的只是寄存器，而且所有寄存器的值都是从内存加载，根本不需要保存，被中断的\_tx\_thread\_schedule也不需要被恢复，重新调用\_tx\_thread\_schedule即可；

如果有线程唤醒，那么\_tx\_thread\_schedule也是不需要恢复的，\_tx\_thread\_schedule没有任何数据，跟再次调用\_tx\_thread\_schedule一个道理；前面已经讲过\_tx\_thread\_context\_restore了，中断退出时就调用\_tx\_thread\_context\_restore。

## 6.3、中断服务程序调用

---

必要的寄存器保存完成后，就可以调用C语言的中断服务程序了，本文只使用了定时器中断，所以就是定时器中断服务程序，定时器函数对线程时间片计数以及内核定时器timer计时，这里面可能唤醒新的线程。

## 6.4、中断上下文恢复

---

\_tx\_thread\_context\_restore上面章节已经讲过了；中断服务程序如果有线程唤醒或者抢占等情况发生，只会设置或者改变\_tx\_thread\_execute\_ptr，\_tx\_thread\_execute\_ptr指向最高优先级的线程(不考虑抢占就是最高优先级，考虑抢占就要把抢占阈值计算进来)，\_tx\_thread\_context\_restore来判断是恢复中断、恢复线程、调度先线程还是什么，最终由\_tx\_thread\_schedule恢复线程上下文。

主动让出cpu的上下文保存比较简单，根据上下文恢复代码，不难理解保存上下文代码，在此略过。

## 7、总结

---

ThreadX内核代码与Nucleus Plus内核代码很多地方非常相似，上下文保存恢复调度基本逻辑相同，Nucleus Plus非开源，ThreadX微软已经在github开源了，支持很多cpu，在裸机代码上，把定时器/IRQ中断入口代码稍作修改即可运行在开发板上。

针对ARM Versatile/PB移植好的代码，地址如下，里面有修改几行代码，官网新版本已经修复：GitHub - arm7star/ThreadXContribute to arm7star/ThreadX development by creating an account on GitHub.



<https://github.com/arm7star/ThreadX>