嵌入式系统

总复习

嵌入式系统概述

- ■什么是嵌入式系统(定义)?
 - ■以应用为中心
 - ■可剪裁软硬件
 - ■专用计算机系统



嵌入式系统组成

嵌入式操作系统 嵌入式应用软件 嵌入式软件平台 嵌入式处理器 嵌入式外围设备 嵌入式硬件平台

- 硬件核心是什么?
- 常见的外围设备有哪些?

嵌入式计算机系统同通用型计算机系统相比

- ■应用特性
- ■设计方法
 - 量体裁衣、去除冗余(专用性)
- ■开发能力
 - ■嵌入式系统本身不具备自主开发能力
- ■其他
 - 升级换代和具体产品同步进行
 - 软件固化

嵌入式处理器相关知识

- 嵌入式处理器结构(区别)
 - 冯诺依曼结构(普林斯顿结构)
 - ■哈佛结构
- 关键寄存器
 - CPSR
 - SPSR
 - PC

- 指令集,微架构,芯片产品
 - 关系
 - RISC-V特点(相对ARM的比较优势)

嵌入式处理器

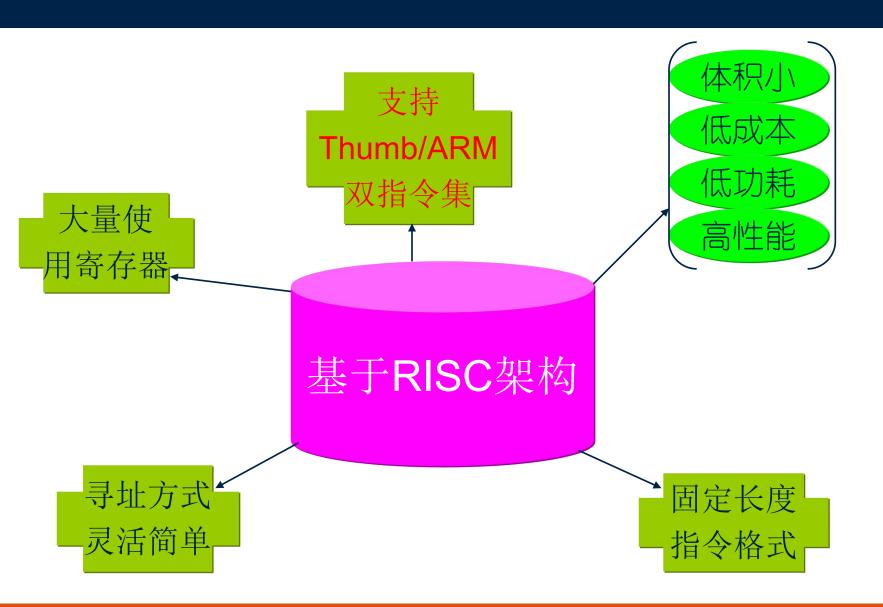
- ■嵌入式处理器分类
 - EMPU, MCU, EDSP, SOC

- EMPU种类(了解)
 - MIPS、Power PC、SH处理器、ARM

■ 区别ARMv7和ARM7

什么是ARM?

ARM特点?



ARM微处理器- Cortex

- 三个系列: Cortex-A、Cortex-R和Cortex-M
- Cortex-A面向高性能应用,它具有长达13级的流水线,并且可以支持1-4个核
- Cortex-R面向具有高实时性要求的应用,通常应用于专用集成电路(ASIC),仍然采用8级流水线
- Cortex-M是全球微控制器的标准,面向对能耗和价格有较高要求的用户,采用低延迟的3级流水线

ARM指令集

- ■指令集特征
 - ARM指令集属于加载/存储型指令
 - 指令的操作数都储存在寄存器中,处理结果直接放回到 目的寄存器中
- ■指令基本组成部分
- ARM指令和Thumb指令的区别
- ■寻址方式
 - ■立即寻址
 - 寄存器寻址: ADD R1, R1, R2
 - ■寄存器偏移寻址
 - **...**

嵌入式软件-----嵌入式操作系统

■ 操作系统作用?

- 系统资源管理
- 硬件虚拟化
- ■提供资源

■ 常见嵌入式OS?

- 嵌入式Linux,Windows CE,Symbian,VxWorks,QNX,Palm等
- 鸿蒙(特点?)

嵌入式Linux特点

- Linux组成结构(4部分)
 - Linux内核组成结构(5部分)

■特点(了解)

内核版本号特征?

- ■广泛的硬件支持
- ■内核高效稳定
- 开放源码,软件丰富
- ■优秀的开发工具
 - 以gcc做编译器,以gdb, kgdb, xgdb调试
- 完善的网络通信和文件管理机制

嵌入式Linux基础知识要点

- Linux Shell操作
 - 提示符\$、#
- Linux编程
 - make及Makefile的使用方法

Linux Shell操作

■ Linux常用命令的使用

- cp
- rm
- mv
- tar
- mount
- In
- chmod, chown
- mkdir, rmdir
- vi / vim
- find

■ Linux文件权限管理

■ 三段式

```
[user@localhost tt]$ ls -l
总用量 4
-rw-rw-r--. 1 user user 216 9月 8 10:36 memo.tar.gz
```

Linux编程

- 编程基础
 - C语言
 - vi使用
- 编译方法

3种模式?

问题:

当前工作目录为/opt,且在
/opt/hello/中已编写好hello.c程序
,请在Linux终端(Shell)下编译
并运行hello.c程序
root@opt#

gcc vs. arm-linux-gcc?

cd hello

gcc -o hello -c hello.c

./hello

编译工具make及Makefile

- ■基本概念
 - 什么是make、makefile?
- Makefile构成
 - 分析Makefile

write.o : io.h write.c gcc –c write.c

找出"目标"、"依赖"、"命令"的对应代码

Makefile使用要点

■宏及用法

- \$(宏标识符)
- \$(CC)

```
# makefile test for hello program

#written by Emdoor

CC=gcc

CFLAGS=

OBJS=hello.o

all: hello

hello: $(OBJS)

$(CC) $(CFLAGS) $(OBJS) -o hello

hello.o: hello.c

$(CC) $(CFLAGS) -c hello.c -o $(OBJS)

clean:

rm -rf hello *.o
```

嵌入式编程基础

■汇编语言程序

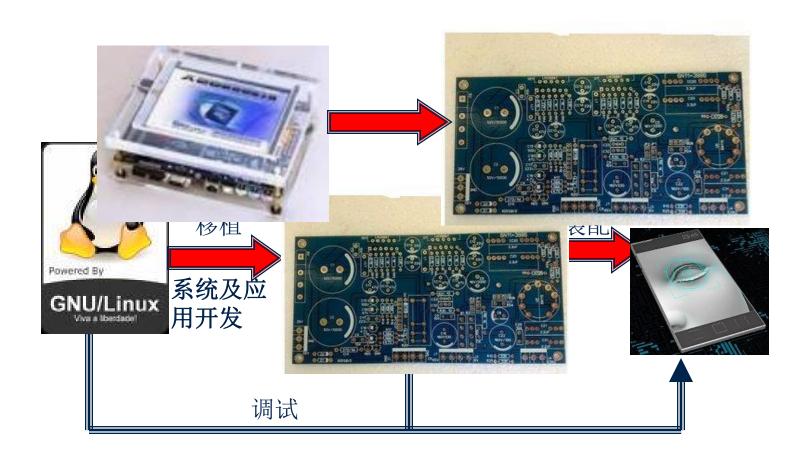
■可重入问题

■ C语言和汇编混合编程

嵌入式存储-Flash Memory

- Non-Volatile内存
 - 写平衡?
- ■主要技术
 - NAND和NOR
- ■比较
 - NAND: 单元排列串行,以块和页为单位进行读写,顺序读写,随机读写慢
 - NOR: 单元排列并行,按字节进行读写,随机读写快 ,可以片内执行

如何进行嵌入式开发? 如智能手机开发?



- ■选择硬件开发平台
- ■建立嵌入式Linux开发环境
- 系统软件开发
 - ■建立引导装载程序Bootloader
 - ARM-Linux内核
 - ■嵌入式文件系统
 - ■嵌入式设备驱动
 - ■嵌入式GUI
- 嵌入式应用开发—Android/鸿蒙应用开发

- ■选择硬件开发平台
- ■建立嵌入式Linux开发环境
- 系统软件开发
 - ■建立引导装载程序Bootloader
 - ARM-Linux内核
 - ■嵌入式文件系统
 - ■嵌入式设备驱动
 - ■嵌入式GUI
- 嵌入式应用开发—Android/鸿蒙应用开发

- ■选择硬件开发平台
- 建立嵌入式Linux开发环境
- ■系统软件开发
 - ■建立引导装载程序Bootloader
 - ARM-Linux内核
 - ■嵌入式文件系统
 - ■嵌入式设备驱动
 - ■嵌入式GUI
- 嵌入式应用开发—Android/鸿蒙应用开发

嵌入式系统开发模式

目标机 Target

目标机应用系统

调试代

一 应用软件

— 应用中间件

理

— 目标机OS

目标机硬件

宿主机 Host

宿主机开发环境

运行库

— 编辑 — 编译

— 调试

宿主机 OS

宿主机硬件

什么是?

而主机/目标机交叉开发模式(Why)

开发过程?

嵌入式开发模式

- ■硬件环境
 - ■通信接口和设备
- ■软件环境

宿主机环境的建立

什么是交叉编译?

- ■交叉编译环境
 - 安装交叉编译工具集ToolChain
- 建立宿主机-目标机之门位置位法院?
 - JTag □
 - ■实现串口通信
 - TFTP协议

配置方法?

作用?

交叉编译

- 交叉编译就是在一个架构下编译另一个架构的目标 文件
- 采用何种交叉编译器产生何种格式的目标文件还要 取决于目标机的操作系统。

TFTP协议

- TFTP服务的全称是Trivial File Transfer Protocol
 - TFTP可以看成一个简化了的FTP
- ■特点
 - TFTP承载在UDP上
 - 最普遍使用的是第二版TFTP使用UDP的67端口
- TFTP在安装时一定要设立一个单独的目录作为 TFTP服务的根目录,以减少安全隐患
- 利用tftp下载Linux映像

Linux映像 (image)文件结构

Linux下的调试--gdb调试

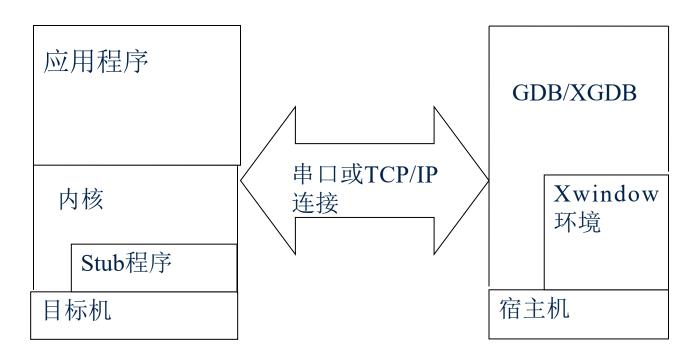
- 运行程序,可以给程序加上所需的任何调试条件
- 在给定的条件下让程序停止
- ■检查程序停止时的运行状态
- 通过改变一些数据,可以更快地改正程序的错误

■ GDB用法?

- 在编译时,必须要把调试信息加到可执行文件中
- 使用编译器 (cc/gcc/g++) 的 -g 参数

搭建嵌入式系统的远程调试环境

- 搭建原理
 - stub方案
- ■远程调试原理



- ■选择硬件开发平台
- ■建立嵌入式Linux开发环境
- 系统软件开发
 - 建立引导装载程序Bootloader
 - ARM-Linux内核
 - ■嵌入式文件系统
 - ■嵌入式设备驱动
 - ■嵌入式GUI
- 嵌入式应用开发—Android/鸿蒙应用开发

Bootloader

■ PC机与嵌入式系统的启动过程及其差别?

■ 什么是BootLoader?

常见Bootloader?

- ■主要工作
 - ■初始化硬件设备和建立内存空间的映射图
 - ■将系统的软硬件环境带到一个合适的状态
 - ■为最终调用操作系统内核准备好正确的环境

相关概念

- Boot Loader的操作模式
 - ■启动加载模式
 - ■下载模式
 - 如何使用串口终端
- Boot Loader与主机之间的通信设备及协议
 - 最常见的是串口,协议xmodem/ymodem/zmodem
 - 以太网,协议tftp
- 操作系统的角度看,Boot Loader的总目标就是正确地调用内核来执行

Boot Loader的典型结构框架

- 大多数Boot Loader都分为阶段1和阶段2两大部分
 - 阶段1的任务?
 - 阶段1实现依赖于CPU体系结构的代码 (汇编)

- 阶段2的任务?
 - 阶段2实现一些复杂的功能 (C语言)

(了解)两阶段主要工作

■ 阶段1介绍

- 1) 硬件设备初始化。
- 2) 为加载阶段2准备RAM空间
- 3) 拷贝阶段2到RAM中
- 4)设置堆栈指针sp
- 5) 跳转到阶段2的C入口点

■ 阶段2介绍

- 1) 初始化本阶段要使用到的硬件设备
- 2) 检测系统的内存映射
- 3) 加载内核映像和根文件系统映像
- 4)设置内核的启动参数
- 5) 调用内核

Boot Loader的使用

- 烧写Boot Loader
 - ■烧写方法

接口?

- Boot Loader加载或烧写内核和文件系统
 - Boot Loader的操作模式
 - Bootloader编程: trampoline

- Bootloader如何检测内存(RAM)可读写?
- Bootloader与内核的通信

嵌入式Linux开发的主要步骤

- ■选择开发平台
- ■建立嵌入式Linux开发环境
- 系统软件开发
 - ■建立引导装载程序Bootloader
 - ARM-Linux内核
 - ■嵌入式文件系统
 - ■嵌入式设备驱动
 - ■嵌入式GUI
- 搭建远程调试环境

内存管理

■ 内存管理内容

- 包含地址映射、内存空间的分配,有时候还包括地址访问的限制(即保护机制)
- 如果将I/O也放在内存地址空间中,则还要包括I/O地址的 映射
- 另外,像代码段、数据段、堆栈段空间的分配等等都属于内存管理
- ■影响内存管理的两个方面

ARM-Linux内核知识要点



作用?

地址映射方式种类?

MMU

- "内存管理单元"
 - ■地址映射
 - ■对地址访问的保护和限制
- MMU可以做在芯片中,也可以作为协处理器

嵌入式Linux内核

■虚拟内存

■内存映射模型

进程管理和调度

■ 什么是进程?

- Linux进程的创建
 - ■三个系统调用
- Linux进程的执行
 - fork vs. exec
- 进程的销毁—三个事件驱动

进程调度依据

Policy

- 调度策略,用来区分实时进程和普通进程
- 实时进程会优先于普通进程运行

Priority

■ 进程(包括实时和普通)的静态优先级

Counter

- 进程剩余的时间片,起始值就是priority的值
- 可以看作是进程的动态优先级

rt_priority

■ 实时进程特有的,用于实时进程间的选择

Linux模块机制

■ 必要性?

■模块的代码结构

■相关的主要命令

与Linux模块相关的命令

- Ismod 把现在 kernel 中已经安装的modules 列出来
- insmod 把某个 module 安装到 kernel 中
- rmmod 把某个没在用的 module 从kernel中卸载
- depmod 制造 module dependency file,以告诉 将来的 insmod 要去哪儿找modules 来安装

■一个流程

- ■三个环节
 - ■中断响应
 - ■中断处理
 - ■中断返回

GPIO

系统调用

- ■实现方式
 - **X86**
 - arm

启动和初始化

■过程

/etc/inittab

id:runlevel:action:process

嵌入式Linux内核编译

Linux内核配置 Linux内核编译 内核下载与烧写 区别make config、
make menuconfig、
make xconfig?

区别make,
make zlmage,
make bzlmage?

嵌入式Linux开发的主要步骤

- ■选择开发平台
- ■建立嵌入式Linux开发环境
- ■系统软件开发
 - ■建立引导装载程序Bootloader
 - ARM-Linux内核
 - 嵌入式文件系统
 - ■嵌入式设备驱动
 - 嵌入式GUI
- 嵌入式应用开发—Android/鸿蒙应用开发

嵌入式文件系统知识点

■ 控制设备驱动的途径有哪些?

■ Linux文件系统组织结构?

■ Linux文件系统与Windows文件系统区别?

常用文件系统

- ■通用文件系统
 - ext2
- ■常用嵌入式文件系统
 - NAND Flash → YAFFS2
 - NOR Flash → JFFS2
 - RAM → RAMFS
 - Network → NFS

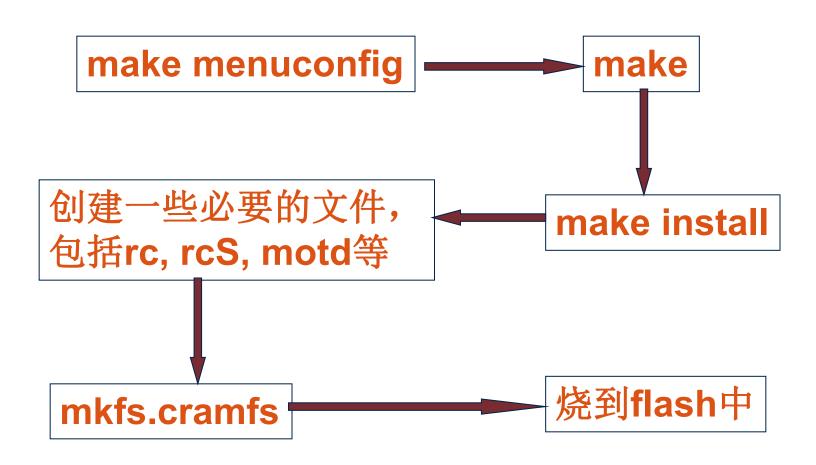
能否做嵌入式 文件系统?

根文件系统

■ 什么是根文件系统?

■ 如何建立根文件系统?

cramfs嵌入式根文件系统的构造



嵌入式Linux开发的主要步骤

- ■选择开发平台
- ■建立嵌入式Linux开发环境
- ■系统软件开发
 - ■建立引导装载程序Bootloader
 - ARM-Linux内核
 - ■嵌入式文件系统
 - 嵌入式设备驱动
 - ■嵌入式GUI
- 搭建远程调试环境

嵌入式Linux设备驱动

- ■基本概念
 - ■作用
 - ■设备的分类
 - ■设备文件
 - ■设备号
- Linux的设备驱动程序功能
- sysfs文件系统

■设备驱动的功能

- ■对设备的初始化和释放
- 把数据从内核传送到硬件和从硬件读取数据
- 读取应用程序传送给设备文件的数据和回送应用程序请求的数据
- ■检测和处理设备出现的错误

■ Linux设备的分类

- ■字符设备
- ■块设备
- ■网络设备

■ Linux设备文件

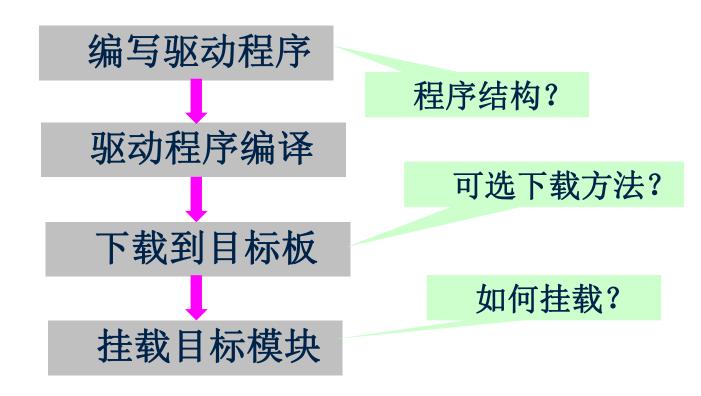
- Linux抽象了对硬件的处理,所有的硬件设备都可以作为 普通文件一样来看待
- 可以使用和操作文件相同的、标准的系统调用接口来完成打开、关闭、读写和I/O控制操作
- 对用户来说,设备文件与普通文件并无区别

■主设备号

- 标识该设备的种类,也标识了该设备所使用的驱动程序
- ■次设备号
 - ■标识使用同一设备驱动程序的不同硬件设备
- [root@wzchent]# mknod /dev/lp0 c 6 0

- Linux设备驱动程序的代码结构大致可以分为如下 几个部分
 - ■驱动程序的注册与注销
 - ■设备的打开与释放
 - ■设备的读写操作
 - ■设备的控制操作
 - ■设备的中断和轮询处理

驱动程序的编写及加载



同步机制

- 2.6内核同步
 - ■同步锁、信号量、原子操作和完成事件

■ 设备操作—同步 or 异步

DMA (Direct Memory Access)

- ■直接内存存取
- ■解决快速数据访问
- DMA控制器可以不需要处理器的干预,在设备和系统内 存高速传输数据

字符型设备驱动

- ■数据结构
 - struct file_operations
 - struct file
 - struct inode
- ■串行总线接口
 - SPI
 - I2C: I2C驱动架构有三个组成部分

块设备驱动

- ■数据结构
 - gendisk
 - request_queue
 - request
- ■主要工作
 - ■初始化
 - ■请求处理

网络驱动

- ■数据结构
 - net_device
 - sk_buffer
- ■主要工作
 - ■初始化
 - ■打开接口

嵌入式Linux开发的主要步骤

- ■选择开发平台
- ■建立嵌入式Linux开发环境
- ■系统软件开发
 - ■建立引导装载程序Bootloader
 - ARM-Linux内核
 - ■嵌入式文件系统
 - ■嵌入式设备驱动
 - 嵌入式GUI
- 嵌入式应用开发—Android/鸿蒙应用开发

嵌入式GUI

- ■基本概念
- ■分类
 - 主流嵌入式GUI
- 体系结构--分层设计
 - ■初始化
 - ■打开接口

嵌入式GUI

- ■基本概念
- ■分类
 - 主流嵌入式GUI
- 体系结构--分层设计
 - ■初始化
 - ■打开接口

嵌入式Linux开发的主要步骤

- ■选择开发平台
- ■建立嵌入式Linux开发环境
- 系统软件开发
 - ■建立引导装载程序Bootloader
 - ARM-Linux内核
 - ■嵌入式文件系统
 - ■嵌入式设备驱动
 - ■嵌入式GUI
- 嵌入式应用开发—Android/鸿蒙应用开发

Android应用程序构成

- · 一个Android应用程序
 - □ 活动 (Activity)
 - □ 意图 (Intent)
 - □ 服务 (Service)
 - □ 内容提供器(Content Provider)
- □生命周期
- □开发环境

鸿蒙应用开发

- ■基本开发流程
- Ability
 - FA
 - PA

■技术特性



THANKS!