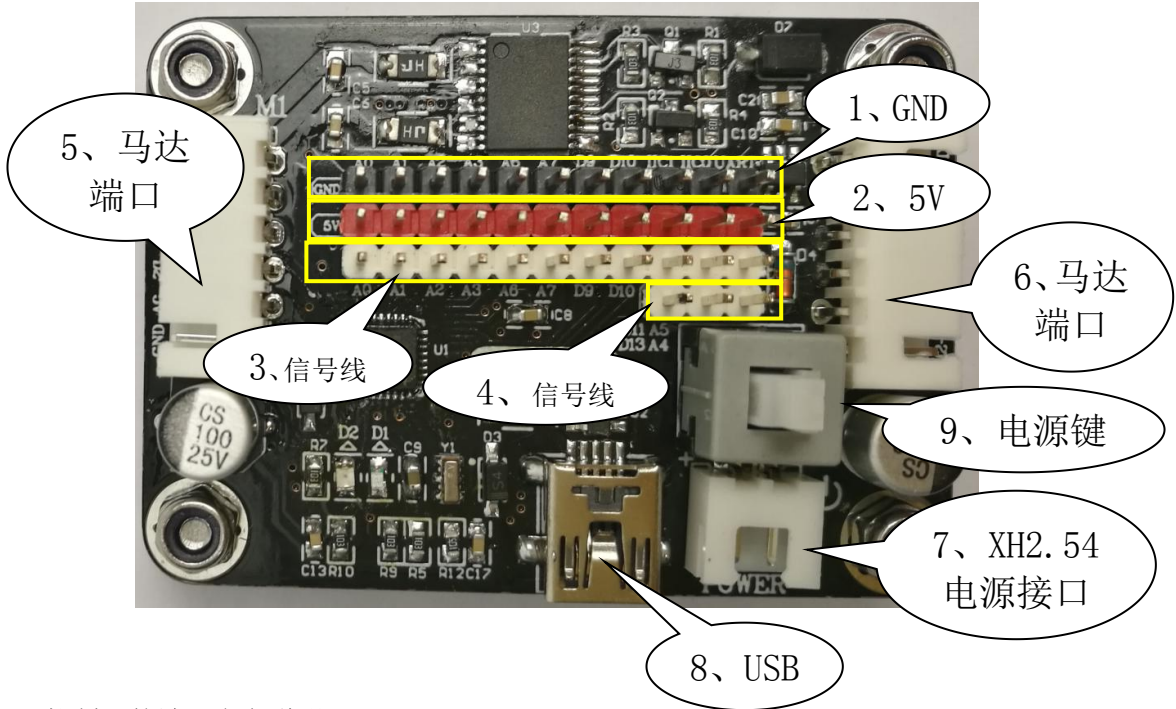


ZhRobot 接线说明书

一、控制器端口

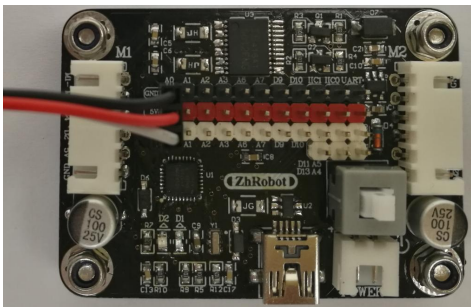


1、控制器的端口定义说明：

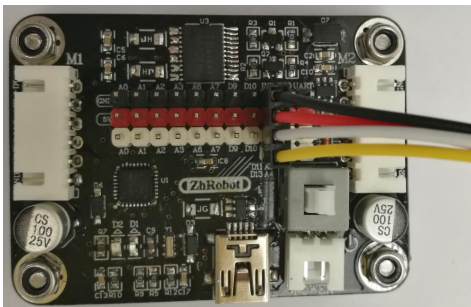
如上图所示，各个编号对应的意义如下：

- 1) 黑色，端口的地 GND。
- 2) 红色，端口的电源，输出电压 5V，最大电流 1A
- 3) 白色，端口的信号线，详见“端口详细定义表格”。
- 4) 白色，端口的信号线，详见“端口详细定义表格”。
- 5) M1 编码马达端口，为 XH2.54-6Pin 座。
- 6) M2 编码马达端口，为 XH2.54-6Pin 座。
- 7) 电源端口，为 XH2.54-2Pin 座。
- 8) USB 端口，连接电脑下载程序，在线调试等功能。

2、端口线序定义



3 芯线接法



4 芯线接法

(1) 3 针端口，模拟端口和数字端口定义：

黑色	红色	白色
GND	5V	信号线(A0~A3, A6, A7, D9~D11)

(2) 4 针端口定义(I2C 和 RS232 串口)

黑色	红色	白色	白色
GND	5V	SCL/RX	SDA/TX

(3) 端口详细定义表格（参照图 3 芯线接法、图 4 芯线接法，由左到右，由上到下）

GND	GND	GND	GND	GND	GND	GND	GND	GND	GND	GND
5V	5V	5V	5V	5V	5V	5V	5V	5V	5V	5V
A0	A1	A2	A3	A6	A7	D9	D10	D11/SCL	A5/SCL	RX0
								D13/SDA	A4/SDA	TX1
								IIC1	IIC0	UART
								模拟 I2C	硬件 I2C	串口

2、锂电池与充电



充电接线图如图 2，将 DC 转接头一端接插到充电器的 DC 头，另外一端接到锂电池的 DC 座上，将充电器接到插座上即可进行充电。充电过程中，充电器指示灯为红色，表示锂电池没有充满电，如果指示灯为绿色，表示锂电池已经充满电。