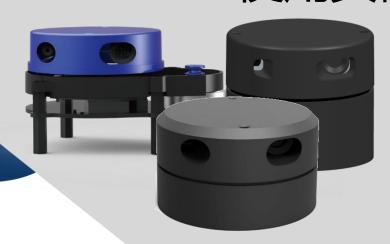


YDLIDAR SDK WINDOWS 使用实例



文档编码: 01.13.000021



目录

SDK 文件的引用	2
Demo	
修订	5



SDK 文件的引用

先解压到 VS2010 工程 YDLIDAR,按照如下步骤添加 SDK 工程到目标工程项目中:

第一步:添加工程引用,项目->属性->通用属性->添加新引用,结果如下:

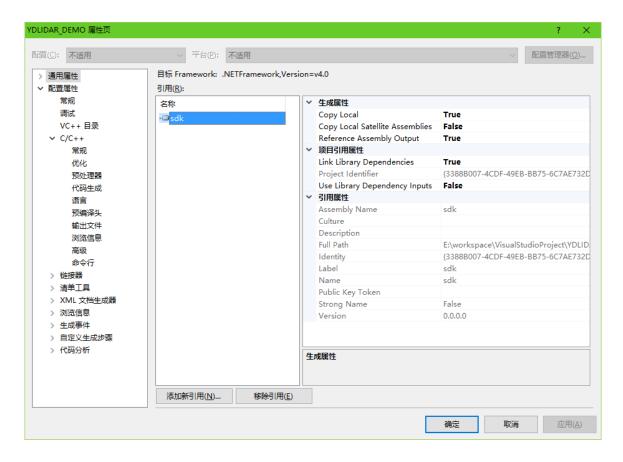


图 1 引用 SDK 工程 STEP1

第二步:添加 SDK 文件所在目录,项目 -> 属性-> 配置属性-> C/C++ -> 常规 -> 附加包含目录,结果如下:



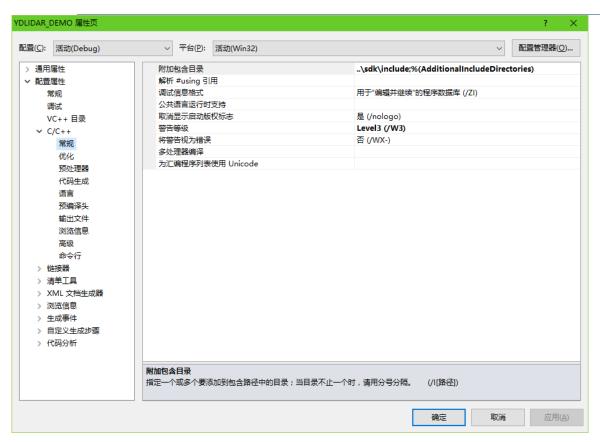


图 2 添加 SDK 文件 STEP2

第三步:设置工程项目属性,项目->属性->配置属性->常规->项目默认值,结果如下:

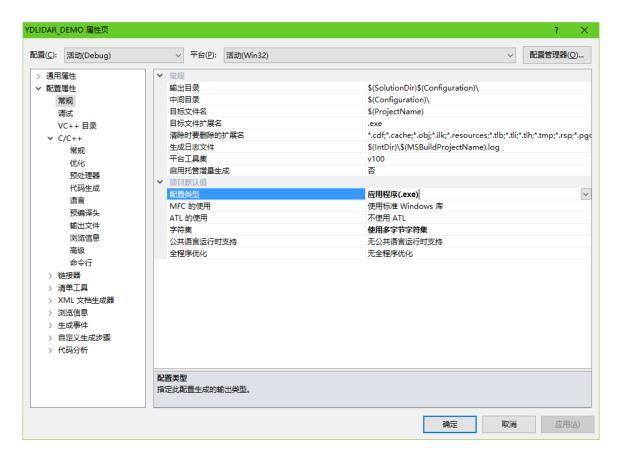


图 3 设置工程项目属性 STEP3



到此, SDK 文件引用设置完成。

DEMO

运行 VS2010下的 DEMO 工程 YDLIDAR_DEMO,可得到如下图结果:

```
EAU INFO: start to open the serialport.....
EAI INFO: chealth is ok .....
EAI INFO: current size: 1212
EAI INFO: current size: 1218
EAI INFO: current size: 1338
EAI INFO: current size: 1351
EAI INFO: current size: 1324
EAI INFO: current size: 1324
```

图 3 YDLIDAR_DEMO运行结果

返回打印值为扫描一圈的有效数据点数。

具体的接口方法使用,请参考YDLIDAR_DEMO。



修订

日期	版本	修订内容
2017-12-08	1.0	初撰