

PLOTS PRÁCTICA TEÓRICA MED 24-25

Autor: Xiomara Geraldine Cáceres Chancahuana

Fecha: 30/04/2025

TEMA 2. CURVAS DE BÉZIER

PRÁCTICA 2.1

Programar el cálculo de la representación de Casteljau y computar el gráfico de la visualización geométrica como en la página 25 de la presentación teórica. Tomar los puntos de control (en el espacio tridimensional) definidos en `l_1_Bezier_5p.py`

Computar varios gráficos, por ejemplo, uno para $u=1/3$ y otro para $u=2/3$.

```
# p es el ndarray con los n+1 puntos de control por filas, n=4

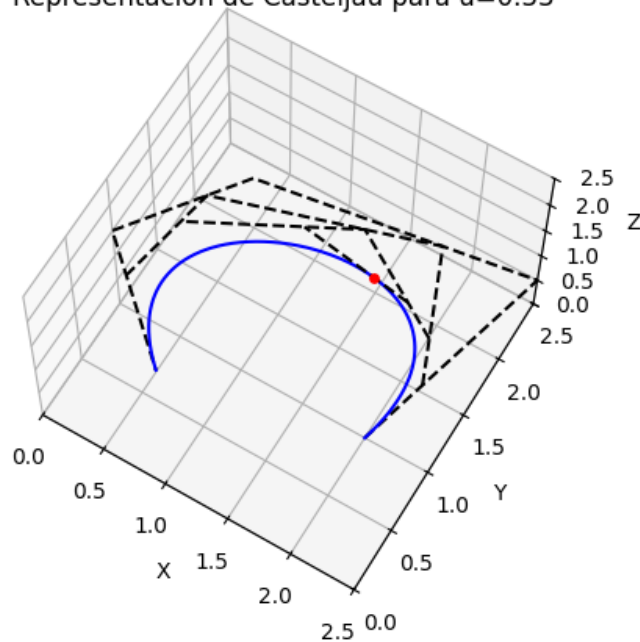
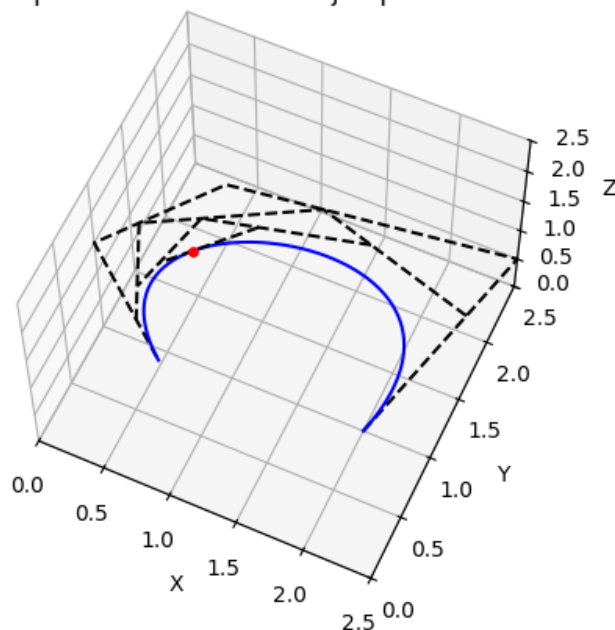
... plot de la curva de Bézier y el polígono de control original

u = 1/3    # calcular también para para u = 2/3

for k in range(1, n+1):

    p = (1 - u) * p[0 : n-k+1, :] + u * p[1 : n-k+2, :]

    ... plot el nuevo polígono de control (un punto en el paso final)
```

Representación de Casteljau para $u=0.33$ Representación de Casteljau para $u=0.67$ 

PRÁCTICA 2.2

En la curva de Bézier $p(u)$ del programa `l_1_Bezier_5p.py` calcular los puntos de control que definen la derivada $q(u) = p'(u)$ como curva de Bézier de grado $n-1$, el hodógrafo. Calcular el vector derivada en varios puntos, por ejemplo $u=1/3$ y $u=2/3$, computando el gráfico con la curva $p(u)$ y estos dos vectores tangentes sobre los puntos señalados. En lugar de normalizar los vectores derivada, multiplicarlos por un escalar (igual para los dos) a fin de verlos adecuadamente en el gráfico.

```
# p es el ndarray con los n+1 puntos de control por filas, n=4
... plot la curva de Bézier
```

```
... computar el ndarray q de los puntos de control del hodógrafo, escribiendo el
cálculo en forma compacta (sin iterar sobre los puntos)

u = 1/3    # repetir para u = 2/3

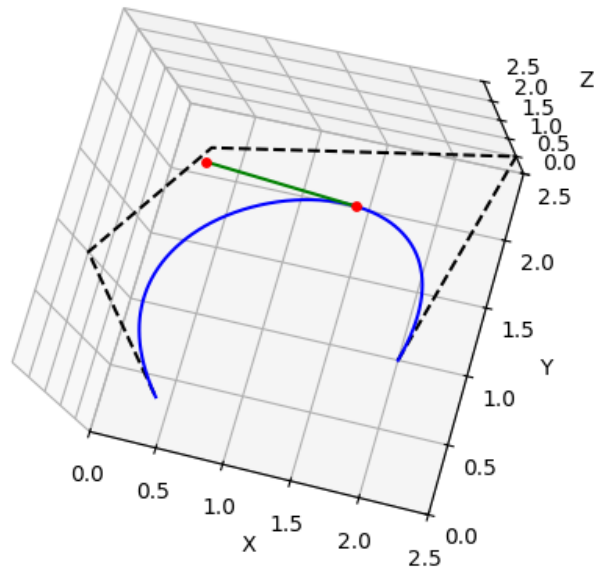
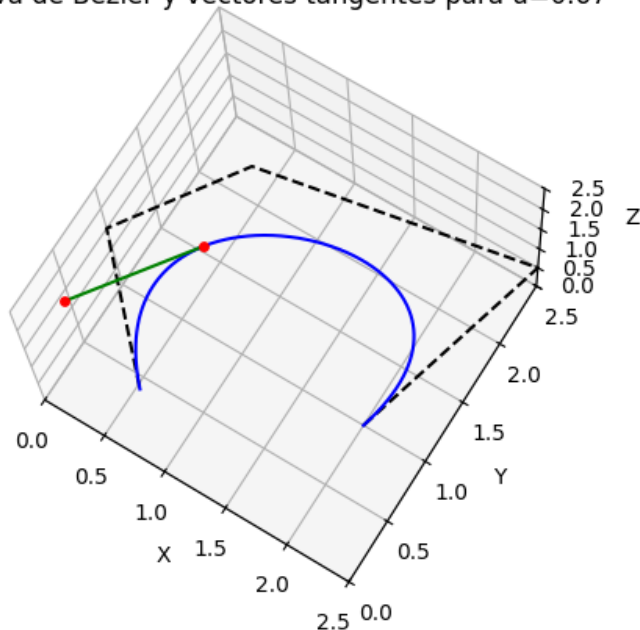
pu = np.zeros(3)

for i in range(n+1):
    pu += p[i, :] * comb(n, i, exact=True) * u**i * (1 - u)**(n-i)

qu = np.zeros(3)

for i in range(n):
    qu += q[i, :] * comb(n-1, i, exact=True) * u**i * (1 - u)**(n-1-i)

... plot la línea entre el punto pu y el punto pu + qu * f donde f es un factor
adecuado
```

Curva de Bézier y vectores tangentes para $u=0.33$ Curva de Bézier y vectores tangentes para $u=0.67$ 

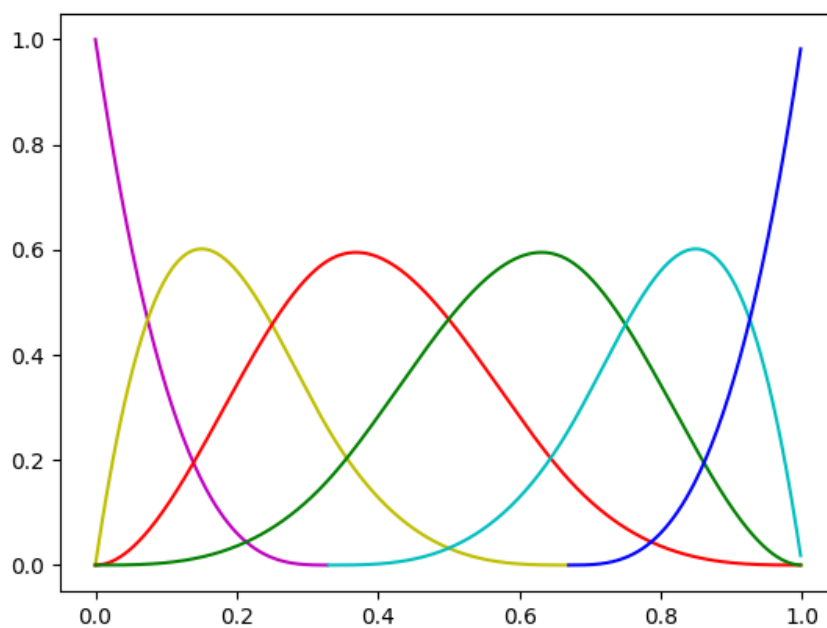
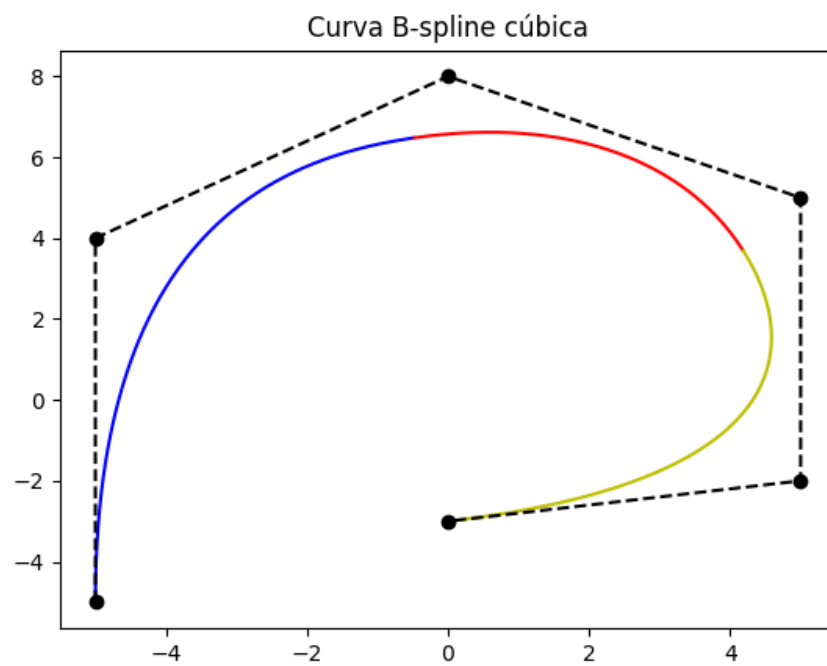
TEMA 3. CURVAS B-SPLINE

PRÁCTICA 3.1

Considerar el B-spline clamped cúbico con estos 9+1 nodos y 5+1 puntos de control:

$u_vec = [0, 0, 0, 0, 0.33, 0.67, 1, 1, 1, 1]$ $p = np.array([[-5, -5], [-5, 4], [0, 8], [5, 5], [5, -2], [0, -3]])$.T

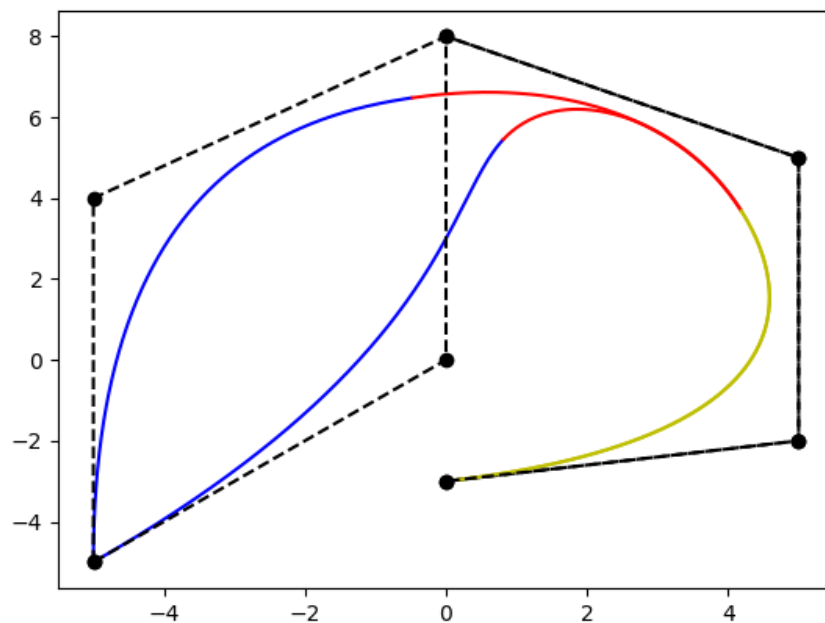
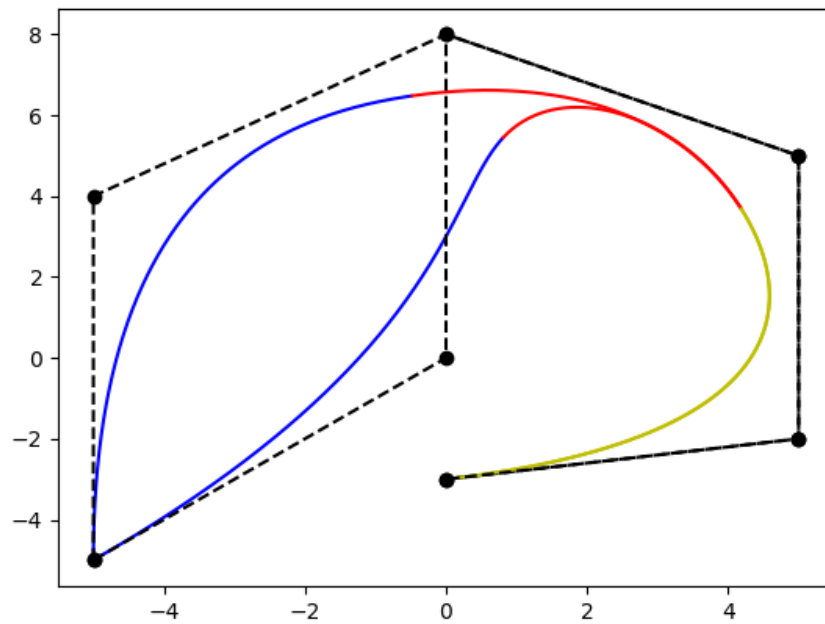
Calcular las funciones base $N_{0,3}$, $N_{1,3}$, ..., $N_{5,3}$ y computar el gráfico del polígono de control y de la curva $p(u)$ del B-spline, identificando los trazos de curva correspondientes a los segmentos del parámetro con colores distintos, como se hace en la primera parte del programa `l_5_derivada_spline.py`. Computar asimismo el gráfico de las funciones base para $p=3$ (fijarse en `l_2_base_nodo_mult.py`).



PRÁCTICA 3.2

En el B-spline anterior mover el punto de control p_1 , computando los gráficos de la curva original y de la curva nueva, con sus polígonos de control, representar cada segmento (trazo de curva) con un color distinto. Observar qué trazos se modifican.

Repetir la práctica moviendo el punto de control p_2 en lugar de p_1 .



PRÁCTICA 3.3

En el B-spline de la Práctica 3.1 insertar el nodo $u = 0.5$ siguiendo el procedimiento reflejado en el Cuestionario. Computar el gráfico del nuevo polígono de control y de la nueva curva B-spline, con un color distinto para cada trazo de la curva.

Comparar los trazos de curva del nuevo B-spline con los trazos del B-spline original: los que se preservan y los que resultan de la división del segmento donde se inserta el nodo, cuáles se modifican.

