

培尖教育 2018 年学科竞赛夏令营物理模拟卷（十四）

考试时间：150 分钟 总分 320 分

（参考答案）

T1

第一次落地时，有

$$\frac{1}{2}mv_z^2 = mg(h - R)$$

因此

$$v_z = \sqrt{2g(h - R)} \quad (2')$$

由恢复系数的定义，

$$v_z' = ev_z = e\sqrt{2g(h - R)} \quad (2')$$

由动量定理，

$$N = \int n dt = (1 + e)m\sqrt{2g(h - R)}$$

触地点速度为

$$\vec{v}_s = \vec{v}_o + \vec{\omega} \times \vec{R} \quad (2')$$

动力学方程：

$$m \frac{d\vec{v}_o}{dt} = \vec{f} \quad (3')$$

$$I \frac{d\vec{\omega}}{dt} = \vec{R} \times \vec{f} \quad (3')$$

$$I = \frac{2}{5}mR^2 \quad (3')$$

∴

$$\begin{aligned} \frac{d\vec{v}_s}{dt} &= -\vec{n}_s \cdot \mu n \frac{7}{2m} \quad (3') \\ |\vec{n}_s| &= 1 \end{aligned}$$

分情况讨论：

(1). 在球离地前， $|v_s| > 0$

$$\begin{aligned} \Delta v_s &= \int \frac{dv_s}{dt} dt \\ &= -\frac{7}{2}\mu(1 + e)\sqrt{2g(h - R)} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Delta v &= \int \frac{f}{m} dt \\ &= -\mu(1 + e)\sqrt{2g(h - R)} \quad (2') \end{aligned}$$

由图可得，

$$\tan \phi = \frac{\omega_0 R}{v_0}$$

故

$$v_x' = v_0 - |\Delta v| \cos \phi \quad (3')$$

$$v_y' = -|\Delta v| \cos \phi \quad (3')$$

而两次落地的时间间隔为

$$\tau = \frac{2e}{g}\sqrt{2g(h - R)} \quad (2')$$

最终位移为

$$(v_x', v_y') = \left(2e\sqrt{\frac{2(h-R)}{g}}v_0 \left[1 - \frac{\mu(1+e)\sqrt{2g(h-R)}}{\sqrt{\omega_0^2 R^2 + v_0^2}} \right], -4\mu e(1+e)(h-R) \frac{\omega_0 R}{\sqrt{\omega_0^2 R^2 + v_0^2}} \right) \quad (3')$$

(2). $|v_s|$ 已变为 0, $|\Delta v_s| = v_s = \sqrt{\omega_0^2 R^2 + v_0^2}$

又

$$|\Delta v| = \int \frac{f}{m} dt = \frac{2}{7} |\Delta v_s|$$

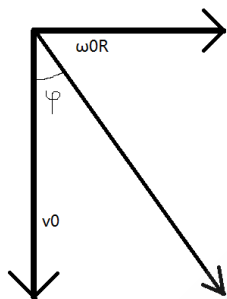
\therefore

$$v_x' = v_0 - |\Delta v| \cos \phi = \frac{5}{7} v_0 \quad (3')$$

$$v_y' = -|\Delta v| \cos \phi = \frac{2}{7} \omega_0 R \quad (3')$$

最终位移为

$$(v_x', v_y') = \left(\frac{10ev_0}{7g} \sqrt{2g(h-R)}, \frac{4e\omega_0 R}{7g} \sqrt{2g(h-R)} \right) \quad (3')$$



T2

显然球壳不会有 z 方向的运动.现设球心坐标 x ,以球心为原点, z 方向为极轴建立球坐标系.

转动惯量

$$I = \frac{2}{3}mR^2 \quad (3')$$

对于处于磁场中的某面元 dS ,

$$d\vec{F} = \sigma B[-\omega R \sin \theta \cos \phi \vec{e}_x + (\dot{x} - \omega R \sin \theta \sin \phi) \vec{e}_y] \quad (4')$$

故总受力

$$\begin{aligned} F_x &= -\sigma B \int_{\arcsin \frac{|x|}{R}}^{\pi - \arcsin \frac{|x|}{R}} \int_{-\arccos \frac{|x|}{R \sin \theta}}^{\arccos \frac{|x|}{R \sin \theta}} \omega R \sin \theta \cos \phi \cdot R^2 \sin \theta d\theta d\phi \\ &= -\sigma \pi \omega B R^3 \left(1 - \frac{x^2}{R^2}\right) \quad (10') \end{aligned}$$

由于系统能量守恒,即

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m v_x^2 + \frac{1}{2} I \omega^2 \right) = 0 \quad (5')$$

 \therefore

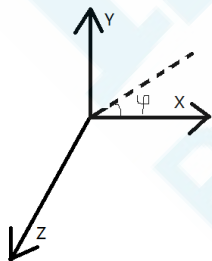
$$v_x F_x + \omega M = 0 \quad (3')$$

$$M = -\frac{\dot{x} F_x}{\omega} \quad (3')$$

$$\begin{aligned} \frac{d\omega}{dt} &= \frac{d\omega}{dx} v_x \\ &= \frac{M}{I} \\ &= \frac{3}{2m} \sigma \pi B R \left(1 - \frac{x^2}{R^2}\right) v_x \quad (6') \end{aligned}$$

 \therefore

$$\begin{aligned} \omega &= \int \frac{d\omega}{dx} dx \\ &= \int_{-R}^R \frac{3}{2m} \sigma \pi B R \left(1 - \frac{x^2}{R^2}\right) dx \\ &= \frac{2\sigma \pi B R^2}{m} \quad (6') \end{aligned}$$



T3

将圆锥表面展开,则绳必为一线段。

记质点 P, A, X 夹角 ξ, A, P, X 夹角 $\delta, PA = s$.由余弦定理,

$$s^2 + d^2 - 2sd \cos \xi = l^2 \quad (3')$$

由正弦定理,

$$\frac{\sin \delta}{d} = \frac{\sin \xi}{l} \quad (3')$$

容易看出,

$$\xi = \sin \beta \theta \quad (3')$$

由此可解得

$$s = d \cos \xi + \sqrt{l^2 - d^2 \sin^2 \xi} \quad (3')$$

以 A 为原点计算质点高度 h :

过质点的平面在圆锥上截出的圆的圆心高度

$$h_1 = -s \cos \beta \sin \alpha \quad (3')$$

质点相对圆心高度

$$h_2 = s \sin \beta \cos \alpha \cos \theta \quad (3')$$

故质点高度

$$h = h_1 + h_2 = s(\sin \beta \cos \alpha \cos \theta - \cos \beta \sin \alpha) \quad (2')$$

由能量守恒,有

$$\frac{1}{2}mv^2 = mg[-s(\theta) \cos \beta \sin \alpha + s(\theta) \cos \alpha \sin \beta \cos \theta] \Big|_{\theta=0}^{\theta=\theta} \quad (4')$$

为了使方程中不出现绳子拉力以简化运算,对质点列垂直于圆锥表面方向 n_β 的动力学方程

$$mg_\beta = ma_\beta \quad (4')$$

为计算 a_β ,建立球坐标系 (s, β, θ)

由球坐标下加速度表达式,

$$a_\beta = -s\dot{\theta}^2 \sin \beta \cos \beta \quad (4')$$

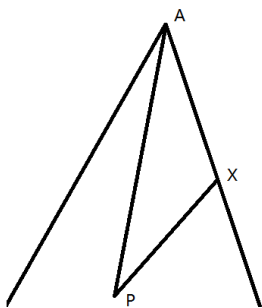
而重力加速度的分量为

$$g_\beta = -g(\cos \alpha \cos \beta \cos \theta + \sin \alpha \sin \beta) \quad (4')$$

最后得方程

$$2 \cot \beta \left[1 - \frac{d^2}{l^2} \sin \theta \sin \beta^2 \right] \left[\left(d \cos(\theta \sin \beta) + \sqrt{l^2 - d^2 \sin^2(\theta \sin \beta)} \right) (\sin \beta \cos \alpha \cos \theta - \cos \beta \sin \alpha) \right]_{\theta}^0 \\ = \cos \alpha \cos \beta \cos \theta + \sin \alpha \sin \beta \quad (4')$$

保留此方程即可



T4

(1).由球面折射成像,

$$\frac{1}{u} + \frac{n}{v} = \frac{n-1}{\rho} \quad (1')$$

\therefore

$$v = \frac{n}{n-1}\rho$$

对零级像, $-v = u$

$$\frac{n}{u} + \frac{1}{v_0} = \frac{1-n}{-\rho} \quad (1')$$

\therefore

$$v_0 = \frac{\rho}{2(n-1)}$$

对 k 级像, 设出射前的像, 物距 u_k

$$u_0 = \frac{n}{n-1}\rho$$

被球面两次反射

$$-\frac{1}{u_{k-1}} + \frac{1}{v} = \frac{2}{\rho} \quad (1')$$

$$-\frac{1}{v} + \frac{1}{u_k} = \frac{2}{\rho} \quad (1')$$

最后的折射成像:

$$-\frac{n}{u_k} + \frac{1}{v_k} = \frac{1-n}{-\rho} \quad (2')$$

可得递推式

$$\frac{1}{u_k} = \frac{1}{u_{k-1}} + \frac{4}{\rho} \quad (3')$$

由 $k=0$ 时 $\frac{1}{u_k} = \frac{1}{u_0} = \frac{n-1}{n\rho}$ 得

$$\frac{1}{u_k} = \frac{4k}{\rho} + \frac{n-1}{n\rho}$$

\therefore

$$u_k = \frac{\rho}{4k + \frac{n-1}{n}} \quad (2')$$

$$v_k = \frac{\rho}{4nk + 2(n-1)} \quad (2')$$

(2).对于零、一级像,

$$v_0 = \frac{\rho}{2(n-1)} \quad (1')$$

$$v_1 = \frac{\rho}{2(3n-1)} \quad (1')$$

由能量守恒,

$$A^2 = A_r^2 + A_t^2$$

由振幅透射率的定义,

$$A_r = rA$$

故

$$A_t = \sqrt{1 - r^2}A \quad (4')$$

容易得

$$A_0 = (1 - r^2)A \quad (2')$$

$$A_1 = r^2(1 - r^2)A \quad (2')$$

这个结果正比于最终成的像的亮度,因此要计算在屏上的振幅,需要再乘一个因子.考虑到在空间中传播时能量守恒,屏上的照度应当反比于 b^2 而正比于 $(a+b)^2$.又由于本题中两个像点离屏幕距离一致,故屏上照度只正比于 $(a+b)^2$,即

$$A'_0 = A_0 \times v_0 \quad (3')$$

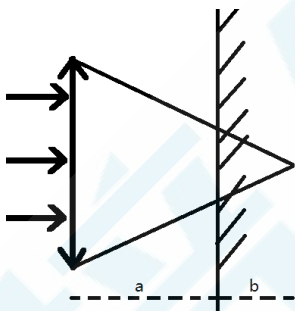
$$A'_1 = A_1 \times v_1 \quad (3')$$

\therefore

$$I_{max} = (A'_0 + A'_1)^2 \quad (2')$$

$$I_{min} = (A'_0 - A'_1)^2 \quad (2')$$

$$\gamma = \frac{2(3n-1)(n-1)r^2}{(n-1)^2r^4 + (3n-1)^2} \quad (7')$$



T5

取柱坐标 $O\rho\phi z$, 设初位置为 (ρ, z) , 碰前速度为 v , 有

$$v^2 = 2g(z + R \cos \theta) \quad (4')$$

碰后,

$$v_r = -ev \cos \theta \quad (4')$$

$$v_\theta = -v \sin \theta \quad (4')$$

所以

$$v_x = ev \sin \theta \cos \theta + v \sin \theta \cos \theta \quad (4')$$

$$v_y = ev \cos^2 \theta - v \sin^2 \theta \quad (4')$$

从碰撞到碗边用时

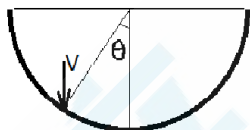
$$t = \frac{R + \rho}{(1 + e)v \sin \theta \cos \theta} \quad (4')$$

因此有

$$R \cos \theta = (e \cos^2 \theta - \sin^2 \theta)vt - \frac{1}{2}gt^2 \quad (4')$$

消去 t 并代入 $\rho = R \sin \theta$ (4') 得

$$z = \sqrt{R^2 - \rho^2} \left(\frac{R^3}{4(1 + e)\rho(R - \rho)[eR - (1 + e)\rho]} - 1 \right) \quad (8')$$



T6

由能量守恒, 设A振幅为 θ_0 .有

$$\frac{1}{2}mv^2 = mgx(\cos\theta - \cos\theta_0) \quad (4')$$

设某时刻A端绳长 x , 绳上拉力为

$$\begin{aligned} F &= mg\cos\theta + \frac{mv^2}{x} \\ &= mg(3\cos\theta - 2\cos\theta_0) \\ &= mg\left(1 - \frac{3}{2}\theta^2 + \theta_0^2\right) \quad (6') \end{aligned}$$

近似的, 可以认为

$$\theta(t) = \theta_0 \sin\omega t \quad (4')$$

代入上式并对时间求平均

$$\begin{aligned} \bar{F} &= \frac{\omega}{2\pi} \int_0^{\frac{2\pi}{\omega}} mg\left(1 - \frac{3}{2}\theta^2 + \theta_0^2\right) dt \\ &= mg\left(1 + \frac{1}{4}\theta_0^2\right) \quad (6') \end{aligned}$$

记振动自由度内的能量为 E , 有

$$dE = -(F - mg)dx = -\frac{1}{4}mg\theta_0^2 = d\left(\frac{1}{2}mgx\frac{\theta_0^2}{2}\right) \quad (6')$$

即

$$\begin{aligned} \frac{d(\theta_0^2)}{(\theta_0^2)} &= -\frac{3}{2} \frac{dx}{x} \\ \theta_0^2 &= \delta^2 \left(\frac{L}{x}\right)^{\frac{3}{2}} \quad (4') \end{aligned}$$

由能量守恒,

$$\frac{1}{2}2mv^2 = \frac{1}{2}mgL\frac{\delta^2}{2} - \frac{1}{2}mgx\frac{\theta_0^2}{2} \quad (4')$$

 \therefore

$$v = \frac{\delta}{2} \sqrt{gL\left(1 - \frac{1}{\sqrt{2}}\right)} \quad (6')$$

T7

(1).简单的能量守恒.

$$\frac{C_V}{R} P_1 V_1 = \frac{C_V}{R} P_0 (V_1 + V_4) + P_0 V_4 \quad (4')$$

 V_4 为向左推活塞前3的体积.

$$P_0 V_4^\gamma = P_2 V_3^\gamma \quad (4')$$

 \therefore

$$V_3 = \left(\frac{P_0}{P_2}\right)^{\frac{1}{\gamma}} \cdot \frac{P_1 - P_0}{\gamma P_0} V_1 \quad (3')$$

且已知 $P_3 = P_2$

$$P_1 V_1 = n_1 R T_0 \quad (2')$$

$$\frac{n_3}{n_1 - n_3} = \frac{V_4}{V_1} \quad (2')$$

 \therefore

$$n_3 = \frac{V_4}{V_1 + V_4} n_1 \quad (2')$$

$$T_3 = \frac{P_2}{\gamma P_0 P_1} \left(\frac{P_0}{P_2}\right)^{\frac{1}{\gamma}} [P_1 + (\gamma - 1) P_0] T_0 \quad (3')$$

设想 dt 时间内,还未进入2的气体相当于作绝热过程. 所以3中气体在作物质量减少的“绝热过程”,因此其强度量仍满足绝热过程的关系式

$$T_3^\gamma P_3^{1-\gamma} = T_4^\gamma P_4^{1-\gamma} \quad (6')$$

$$P_4 V_2 = N_2 R T_0 \quad (3')$$

$$P_4 \frac{V_1}{2} = N_3 R T_4 \quad (3')$$

$$N_2 + N_3 = n_2 + n_3 \quad (1')$$

$$n_2 = \frac{P_2 V_2}{R T_0} \quad (1')$$

得方程

$$T_4^{\frac{\gamma}{\gamma-1}} \frac{P_2 V_2}{T_0} + T_4^{\frac{1}{\gamma-1}} \frac{P_2 V_1}{2} = (n_2 + n_3) R T_3^{\frac{\gamma}{\gamma-1}} \quad (6')$$

保留此方程即可.

T8

(1).平衡时,

$$I = 0, \Delta u = Blv - u_E = 0 \quad (1)$$

其中 v 为最终速度, u_E 为两球间电势差

$$u_E = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 a} - \frac{-q}{4\pi\epsilon_0 a} = \frac{q}{2\pi\epsilon_0 a} \quad (2)$$

牛顿第二定律:

$$m \frac{dv}{dt} = -\frac{dq}{dt} Bl \quad (3)$$

$\therefore m(v - u) = -qBl$ 由前几式,

$$v = \frac{m}{m + 2\pi\epsilon_0 a B^2 l^2} u \quad (4)$$

$$q = \frac{2\pi\epsilon_0 a B l m}{m + 2\pi\epsilon_0 a B^2 l^2} u \quad (5)$$

(2). $S = \frac{\pi d^2}{4}$, 故金属杆电阻

$$R = \frac{l}{\sigma S} = \frac{4l}{\pi d^2 \sigma} \quad (6)$$

设某时刻卫星速度 v , 角速度 $\dot{\theta}$, 杆与速度方向夹角 θ , 则电动势

$$E = E_1 + E_2$$

其中 E_1 为平动分量:

$$E_1 = -Bvl \sin \theta \quad (7)$$

E_2 为转动分量:

$$E_2 = \int_{\frac{l}{2}-\Delta}^{\frac{l}{2}+\Delta} B \dot{\theta} x dx = B \dot{\theta} l \Delta \quad (8)$$

$\therefore E = Bl(\dot{\theta} l \Delta - v \sin \theta)$

$$I = \frac{E}{R} = \frac{\pi B d^2 \sigma}{4} (\dot{\theta} l \Delta - v \sin \theta) \quad (9)$$

力矩

$$M = \int_{\frac{l}{2}-\Delta}^{-\frac{l}{2}+\Delta} I B x dx = I B l \Delta = \frac{\pi B^2 l d^2 \sigma \Delta}{4} (\dot{\theta} \Delta - v \sin \theta) \quad (10)$$

转动惯量 J , 在 $\dot{\theta} \Delta \gg v$ 的情况下

$$E = Bl \dot{\theta} l \Delta$$

$$I = \frac{\pi B d^2 \sigma}{4} \dot{\theta} l \Delta$$

$$M = \frac{\pi B^2 l d^2 \sigma \Delta^2}{4} \dot{\theta}$$

$$P = IE = \frac{\pi^2 B^2 d^2 \Delta^2 \sigma l}{4} \dot{\theta}^2$$

$$J \frac{d\dot{\theta}}{dt} = \frac{\pi B^2 d^2 l \sigma}{4} \Delta^2 \dot{\theta}$$

∴

$$J \frac{d\dot{\theta}}{\dot{\theta}} = \frac{\pi B^2 d^2 l \sigma \Delta^2}{4} dt \quad *$$

$$J d\dot{\theta} = \frac{\pi B^2 d^2 l \sigma \Delta^2}{4} d\theta \quad **$$

由*,

$$\omega_f = \omega \exp^{-\frac{\pi B^2 d^2 l \sigma \Delta^2}{4J} \tau} \quad (11)$$

$$\theta_f = \frac{4J}{\pi B^2 d^2 \Delta^2 \sigma l} \omega (1 - \exp^{-\frac{\pi B^2 d^2 l \sigma \Delta^2}{4J} \tau}) \quad (12)$$

由**

$$J(\omega - \dot{\theta}) = \frac{\pi B^2 d^2 l \sigma \Delta^2}{4} \theta \quad (13)$$

由(15)

$$dQ = P dt = \frac{\pi B^2 d^2 \Delta^2 \sigma l}{4} \dot{\theta} d\theta \quad (14)$$

$$= \frac{\pi B^2 d^2 \Delta^2 \sigma l}{4} (\omega - \frac{\pi B^2 d^2 \Delta^2 \sigma l}{4J} \theta d\theta) \quad (15)$$

由(22)

$$Q = \frac{\pi B^2 d^2 \Delta^2 \sigma l}{4} (\omega \theta_f - \frac{\pi B^2 d^2 \Delta^2 \sigma l}{8J} \theta_f^2) \quad (16)$$

由机械能守恒,

$$Q = \Delta E = \frac{1}{2} J (\omega^2 - \omega_f^2) + \frac{1}{2} (u^2 - v_f^2) \quad (17)$$

最终答案为(11),(16),(17)式.10式之后的EIMP四个式子均写出可得4分.15,16,17均为4', 其余标号式子2'