上次课程知识点回顾

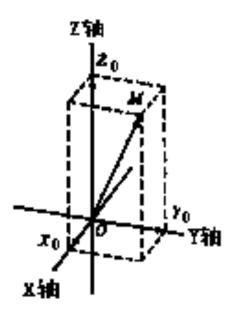
- X射线的吸收
 - 公式、线吸收系数、质量吸收系数
 - 吸收与波长的关系、K吸收限、滤波(原子序数小1-2)
- 布拉格方程
 - 推导过程、限制条件
 - 干涉面和干涉指数
- X射线晶体学基础
 - 晶胞的概念(反映全部周期性对称性、直角最多、最小)
 - 七晶系(立方、四方、正交、三方、六方、单斜、三斜)
 - 14种空间点阵(简单、体心、面心、底心)
- X射线晶体学基础
 - 晶面和晶面指数
 - 晶向和晶向指数

晶向和晶向指数

晶向指数的确定

晶向指数只规定晶向而不涉及它具体的位置,因而任何晶向都可平移到坐标原点0,故晶向指数确定的步骤为:

- 选定晶轴X、Y、Z和a、b、c为轴单位;
- 平移晶向(棱)直线过原点;
- 在该直线上任取一结点M,将其投影至X、Y、Z轴得截距 OX_0 、 OY_0 、 OZ_0 ;
- 作OX₀/a: OY₀/b: OZ₀/c=u: v: w (最小整数比);
- 去掉比号,加中括号,[uvw]即为晶向符号。

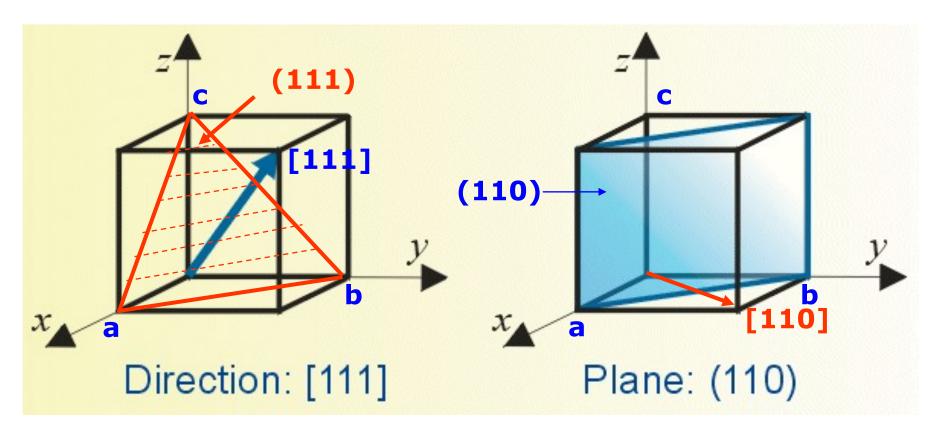


晶向指数的图示

补充说明:

- 没有求倒数的步骤。
- 有正负,负值表示方法和晶面符号相同,如[00ī]。 但对晶向符号,对应指数的绝对值相等而符号相反的两个晶向是同一晶向方向,如[001]和[00ī] 是同一晶向方向。
- 等效晶向<uvw>表示空间位相不同但晶向上原子 排列完全相同的晶向组合。
- 在立方晶系中,具有相同指数的晶向和晶面必 定相互垂直。

等效晶向和晶面族



与晶向 [uvw]上格点分布完全相同的一组晶向用 <uvw>表示 <100>: [100], [010], [001] [100], [010] and [001]

晶面族 {hkl}代表一组与晶面 (hkl)有相同晶面间距的晶面: {110}: (101), (011), (110), (101), (011), (110), etc.

晶面间距

晶面间距是指两个相邻的平行晶面间的垂直距离,通常用dhkl或简写为d来表示。各晶系的面间距有不同的公式,如:

立方晶系

$$\frac{1}{d^2} = \frac{h^2 + k^2 + l^2}{a^2}$$

四方晶系

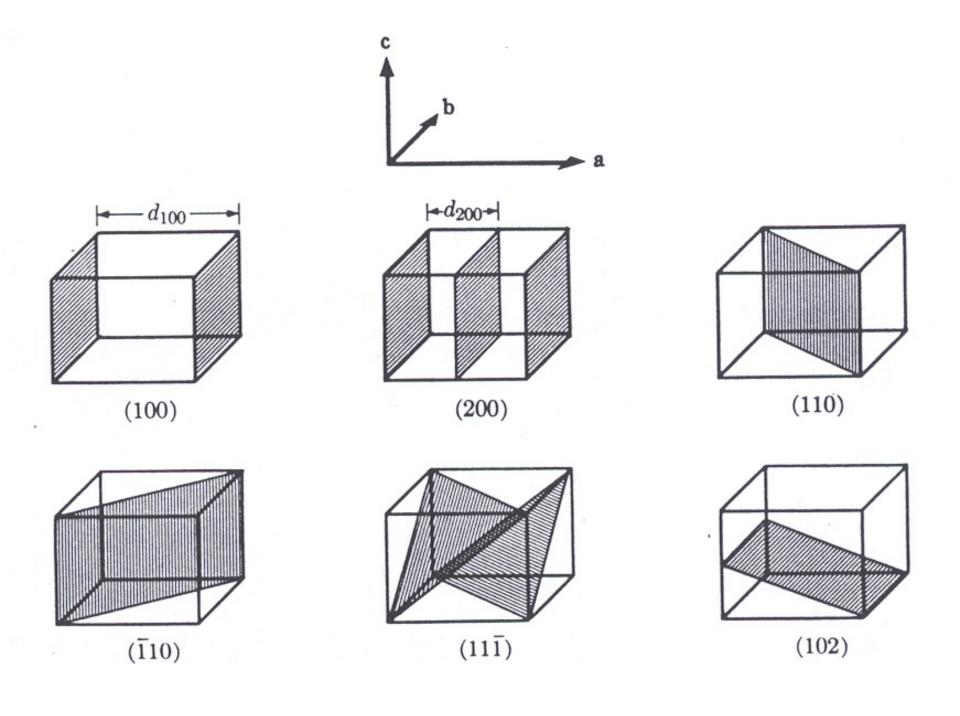
$$\frac{1}{d^2} = \frac{h^2 + k^2}{a^2} + \frac{l^2}{c^2}$$

正交晶系

$$\frac{1}{d^2} = \frac{h^2}{a^2} + \frac{k^2}{b^2} + \frac{l^2}{c^2}$$

六方晶系

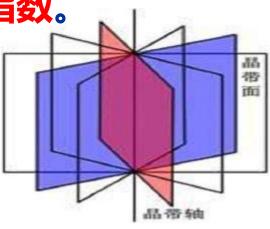
$$\frac{1}{d^2} = \frac{4(h^2 + hk + k^2)}{3a^2} + \frac{l^2}{c^2}$$



晶带

- 1. 在晶体结构或空间点阵中,与某一取向平行的所有晶面均属于同一个晶带。
- 2. 同一晶带中所有晶面的交线互相平行,其中通过 坐标原点的那条直线称为晶带轴。

3. 晶带轴的晶向指数即为该晶带的指数。



晶带定律

根据晶带的定义,同一晶带中所有晶面的法线都与晶带轴垂直。

由此可得:hu+kv+lw=0

这也就是说,凡是属于 [uvw]晶带的晶面,它们的晶面指数(hkl)都必须符合上式的条件。我们把这个关系式叫作晶带定律。

晶带定律

立方晶系中:

- 可以判断空间两个晶向或两个晶面是否相互垂直;
- 可以判断某晶向是否在某一晶面上(或平行于该晶面);
- 若已知晶带轴,可以判断哪些晶面属于该晶带;
- 若已知两个晶带面为(h₁ k₁ l₁)和(h₂ k₂ l₂),则可用晶带 定律求出晶带轴;
- 已知两个不平行的晶向,可以求出过这两个晶向的晶面;
- 已知一个晶面及其面上的任一晶向,可求出在该面上与该晶向垂直的另一晶向;
- 已知一晶面及其在面上的任一晶向,可求出过该晶向且 垂直于该晶面的另一晶面。

- 晶体中的原子在三维空间周期性排列,这种点阵称为正点阵或真点阵。
- 以长度倒数为量纲与正点阵按一定法则对应的 虚拟点阵——称为倒易点阵,或倒格子。
- 对于解释X射线及电子衍射图像的成因极为有用, 并能简化晶体学中一些重要参数的计算公式。

定义倒易点阵的基本矢量垂直于正点阵异名矢量构 成的平面。

$$a^* = \frac{b \times c}{V}$$

$$b^* = \frac{c \times a}{V}$$

$$c^* = \frac{a \times b}{V}$$

所以有:
$$c^* \cdot c = a^* \cdot a = b^* \cdot b = 1$$

$$a^* \cdot b = a^* \cdot c = b^* \cdot a = b^* \cdot c = c^* \cdot a = c^* \cdot b = 0$$

对于正交晶系,有:
$$a^* = \frac{1}{a}, b^* = \frac{1}{b}, c^* = \frac{1}{c}$$

 $V = a \cdot (b \times c)$,为正点阵晶胞的体积。

从矢量的"点积"关系可知,a*同时垂直b、c,因此a*垂直b、c所在的平面,即垂直(100)晶面。同理,b*垂直(010)晶面,c*垂直(001)晶面。

从倒点阵的定义还可看出,正点阵和倒点阵是互为倒易的。另外,还可通过矢量运算证明,正点阵的阵胞体积V和倒点阵的阵胞体积V*具有互为倒数的关系,即:V = 1/V*。

从倒点阵的定义经运算还可以得到倒点阵的点阵常数 a^* 、 b^* 、 c^* 、 α^* 、 β^* 、 γ^* 和正点阵的点阵常数的关系如下: $a^*=bc\sin\gamma/V$, $b^*=ca\sin\beta/V$, $c^*=ab\sin\alpha/V$,

```
\cos \alpha^* = (\cos \theta \cos \gamma - \cos \alpha) / (\sin \theta \sin \gamma),

\cos \theta^* = (\cos \alpha \cos \gamma - \cos \theta) / (\sin \alpha \sin \gamma),

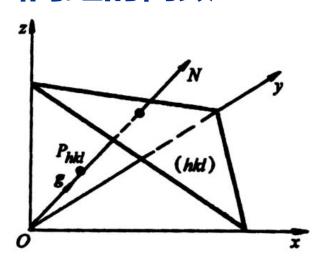
\cos \gamma^* = (\cos \alpha \cos \theta - \cos \gamma) / (\sin \alpha \sin \theta).
```

从 c^* 与正点阵的关系图可以看出:c在 c^* 方向的投影OP为(001)晶面的面间距,即:OP = d_{001} 。同理可得a在 a^* 方向的投影为(100)晶面的面间距 d_{100} ;及b在 b^* 方向的投影为(010)晶面的面间距 d_{010} 。

倒易点阵性质

- 根据定义在倒易点阵中,从倒易原点到任一倒 易点的矢量称倒易矢量 r*_{hkl}
- $r^*_{hkl} = ha^* + kb^* + lc^*$

- 可以证明:
- 1. r*矢量的长度等于其对应晶面间距的倒数
- $r^*_{hkl} = 1/d_{hkl}$
- 2. 其方向与晶面相垂直
- *r**//*N*(晶面法线)



倒易点阵性质

倒易点阵与正点阵(HKL)晶面的对应关系:r*的基本性质确切表达了其与(HKL)的——对应关系,即一个r*与一组(HKL)对应;r*的方向与大小表达了(HKL)在正点阵中的方位与晶面间距;反之,(HKL)决定了r*的方向与大小。r*的基本性质也建立了作为终点的倒易(阵)点与(HKL)的——对应关系:正点阵中每一组(HKL)对应着一个倒易点,该倒易点在倒易点阵中坐标(可称阵点指数)即为(HKL);反之,一个阵点指数为HKL的倒易点对应正点阵中一组(HKL),(HKL)方位与晶面间距由该倒易点相应决定。

倒易点阵的建立: 若已知晶体点阵参数,由公式即可求得其相应倒易点阵参数,从而建立其倒易点阵。也可依据与(*HKL*)的对应关系,通过作图法建立倒易点阵。即在正点阵中取若干不同方位的(*HKL*),并据其作出对应的倒易点,各终点的阵列即为倒易点阵.

晶面与倒易结点的关系

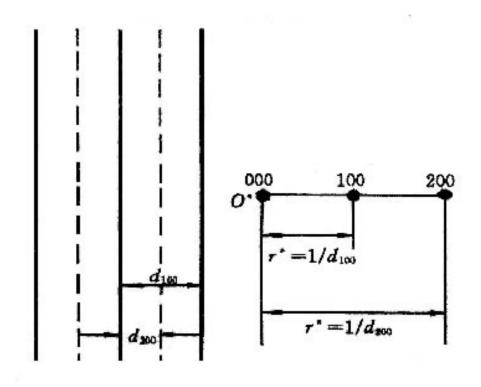


图 晶面与倒易矢量(倒易点) 的对应关系

晶面间距

晶面间距是指两个相邻的平行晶面间的垂直距离,通常用d_{hk}或简写为d来表示。各晶系的面间距有不同的公式,如:

立方晶系

$$\frac{1}{d^2} = \frac{h^2 + k^2 + l^2}{a^2}$$

正方晶系

$$\frac{1}{d^2} = \frac{h^2 + k^2}{a^2} + \frac{l^2}{c^2}$$

斜方晶系

$$\frac{1}{d^2} = \frac{h^2}{a^2} + \frac{k^2}{b^2} + \frac{l^2}{c^2}$$

六方晶系

$$\frac{1}{d^2} = \frac{4(h^2 + hk + k^2)}{3a^2} + \frac{l^2}{c^2}$$

布拉格定律的讨论—衍射方向和晶体结构的关系

从2 $d\sin\theta = \lambda$ 看出,波长 λ 选定之后,衍射线束的方向(用 θ 表示)是晶面间距d的函数。如将立方、正方、斜方晶系的面间距公式代入布拉格公式,并进行平方后得:

•立方晶系
$$\sin^2 \theta = \frac{\lambda^2}{4a^2} (H^2 + K^2 + L^2)$$

•正方晶系
$$\sin^2 \theta = \frac{\lambda^2}{4} \left(\frac{H^2 + K^2}{a^2} + \frac{L^2}{c^2} \right)$$

•斜方晶系
$$\sin^2 \theta = \frac{\lambda^2}{4} \left(\frac{H^2}{a^2} + \frac{K^2}{b^2} + \frac{L^2}{c^2} \right)$$

从上面三个公式可以看出,波长选定后,不同晶系或同一晶系而 晶胞大小不同的晶体,其衍射线束的方向不相同。因此,研究衍射线 束的方向,可以确定晶胞的形状大小。

另外,从上述三式还能看出,衍射线束的方向与原子在晶胞中的位置 和原子种类无关,只有通过衍射线束强度的研究,才能解决这类问题。

布拉格方程的应用

布拉格方程是X射线衍射分布中最重要的基础公式,它形式简单,能够说明衍射的基本关系,所以应用非常广泛。从实验角度可归结为两方面的应用:

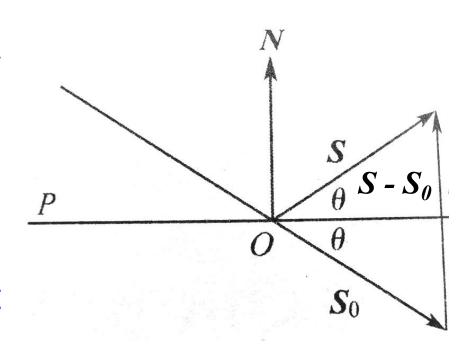
一方面是用已知波长的X射线去照射晶体,通过衍射角的测量求得晶体中各晶面的面间距d,这就是结构分析—— X射线衍射学;

另一方面是用一种已知面间距的晶体来反射从试样发射出来的X射线,通过衍射角的测量求得X射线的波长,这就是X射线光谱学。该法除可进行光谱结构的研究外,从X射线的波长还可确定试样的组成元素。电子探针就是按这原理设计的。

矢量衍射方程

X射线照射晶体产生的衍射 线束的方向,不仅可以用布拉格 定律描述,在引入倒易点阵后, 还能用衍射矢量方程描述。

在图中,P为原子面,N为它的法线。假如一束X射线被晶面反射,入射线方向的单位矢量为 S_o ,衍射线方向的单位矢量为 S_o ,例称 $S-S_o$ 为衍射矢量。



矢量衍射方程

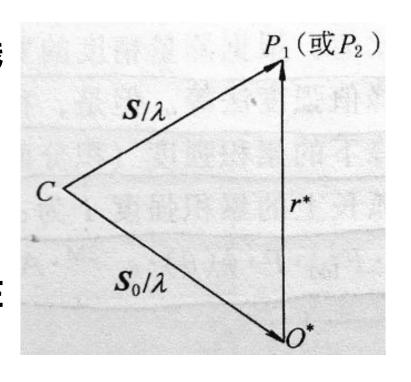
$$\begin{vmatrix} \vec{S} - \vec{S}_0 \end{vmatrix} = 2\sin\theta = \frac{\lambda}{d_{HKL}} \qquad \frac{\begin{vmatrix} \vec{S} - \vec{S}_0 \end{vmatrix}}{\lambda} = \frac{1}{d_{HKL}}$$

如前所述,衍射矢量 $\begin{pmatrix} \vec{S} - \vec{S}_0 \end{pmatrix} \stackrel{\rightarrow}{N}$,即平行于倒易矢量。而上式的右端(面间距的倒数)就是倒易矢量的大小,因此,去掉左端的绝对值符号而用倒易矢量替换右端后有: \rightarrow

$$\frac{\overrightarrow{S}}{\lambda} - \frac{\overrightarrow{S_0}}{\lambda} = \overrightarrow{r}^* = H \ \overrightarrow{a}^* + K \ \overrightarrow{b}^* + L \ \overrightarrow{c}^*$$

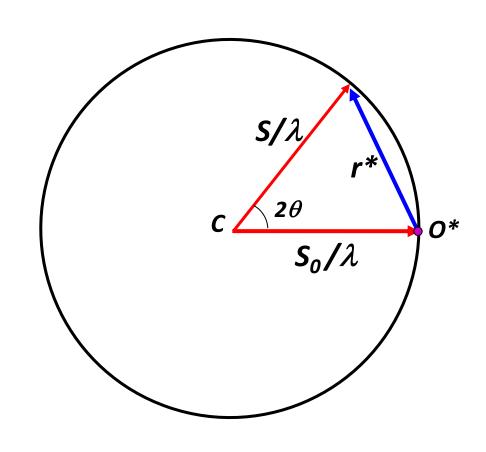
衍射矢量实际上相当于倒易矢量。

衍射矢量方程可以用等腰矢 量三角形表达,它表示产生衍射 时,入射线方向矢量50/1, 衍射线 方向矢量*S/A*和倒易矢量*r**之间的 几何关系。这种关系说明,要使 (HKL)晶面发生反射,入射线 必须沿一定方向入射,以保证反 射线方向的矢量5/1端点恰好落在 倒易矢量**/***的端点上,即*S/1*的端 点应落在HKL倒易点上。



厄瓦尔德将等腰三角形置 于圆中便构成了非常简单的衍 射方程图解法。

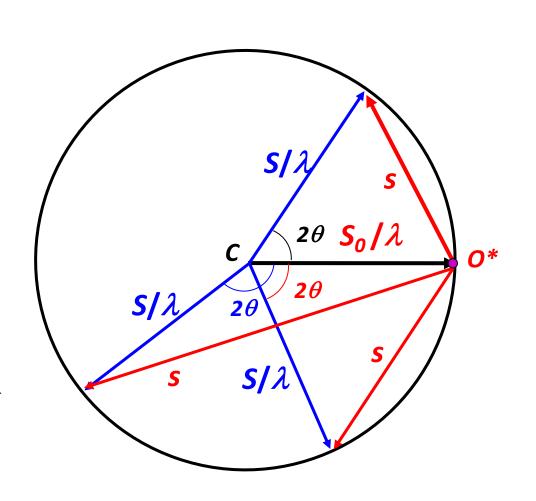
以入射单位矢量 S_0/λ 起点C为中心(晶体所在位置),以 $1/\lambda$ 为半径作一球面,使 S_0/λ 指向一点 O^* ,称为原点(倒易点阵原点)。该球称为反射球(厄瓦尔德球)



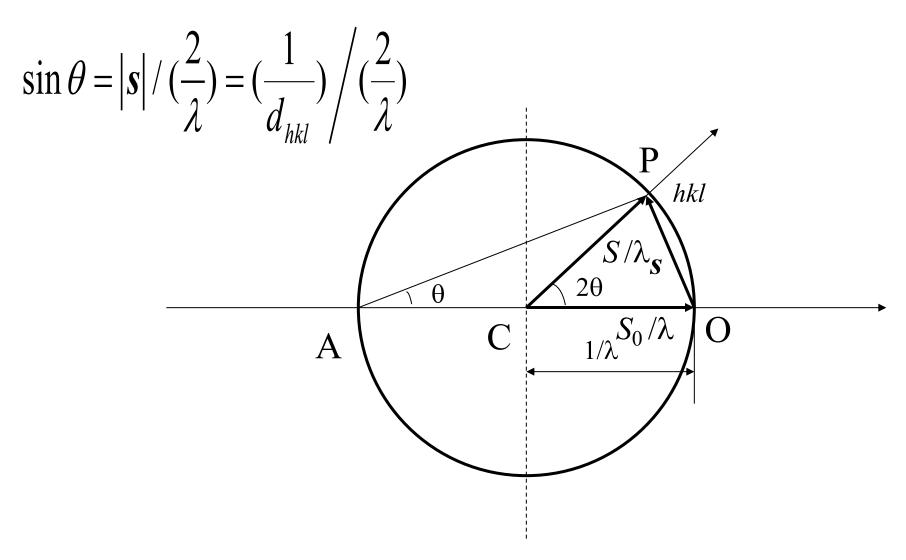
厄瓦尔德球是三维的球而非平面圆。

入射、衍射单位矢 量的起点永远处于**C** 点,末端永远在球面 上。

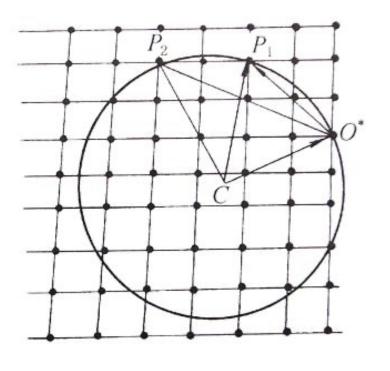
随2*θ*的变化,散射单位矢量*S/λ*可扫过全部球面。



球面上各点都符合布拉格方程,即都符合衍射条件



- 1.以X射线入射点C点为圆点, 以波长的倒数为半径做反射球;
- 2.以X射线射出球面的点作为倒易点阵的原点,引入倒易点阵;
- 3.则与反射球相交的倒易点所对应的晶面均可产生衍射;
- 4.反射球球心C与倒易点的连线 即为衍射方向。



如果没有倒易点落在球面上,则无衍射发生。

为使衍射发生,常采用三种方法。