

2024编译系统设计赛答辩

查 答辩人:汤翔晟 侯华玮 简泽鑫 杨俯众

■ 时间: 2024年8月21

国防科技大学计算机学院

目录 CONTENT

- 01 团队分工
- 02 编译流程
- 03 关键技术
- 04 竞赛总结



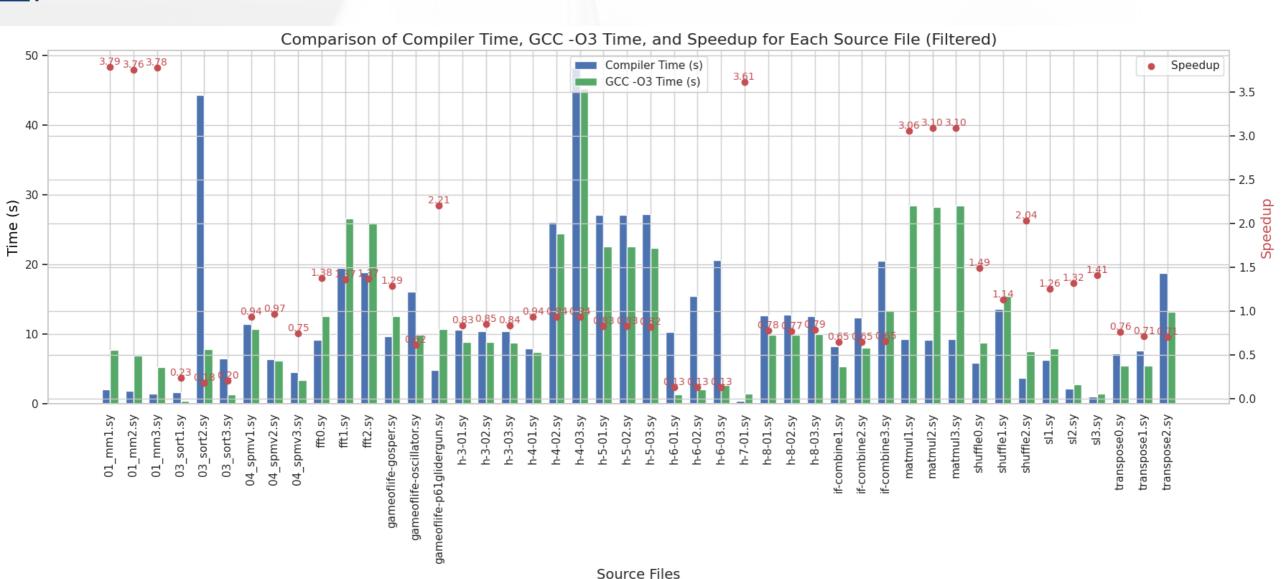


团队分工

- □汤翔晟 组长,负责中端的功能实现和优化
- □侯华玮 负责指令选择、指令调度、并行化、测试
- 口简泽鑫 负责数组、块调度、寄存器分配
- □杨俯众 负责中端的功能实现和优化

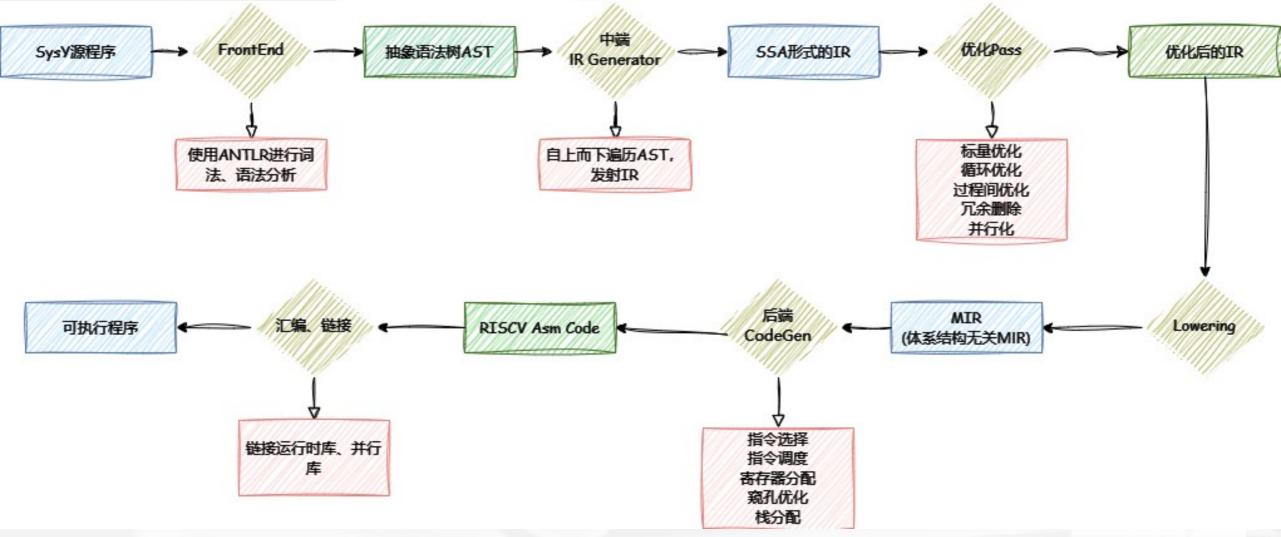


优化效果总览





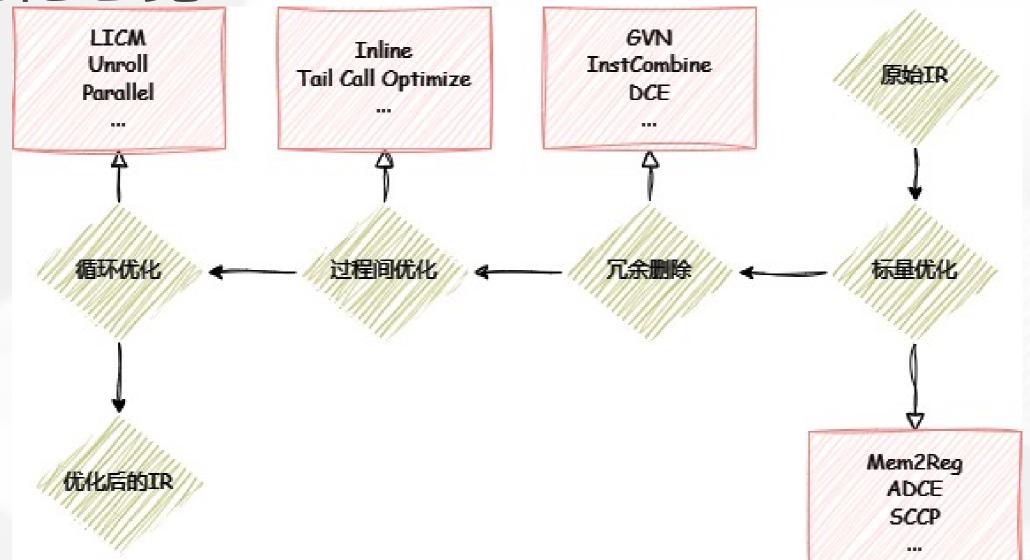
编译流程



国防科技大学计算机学院



优化总览

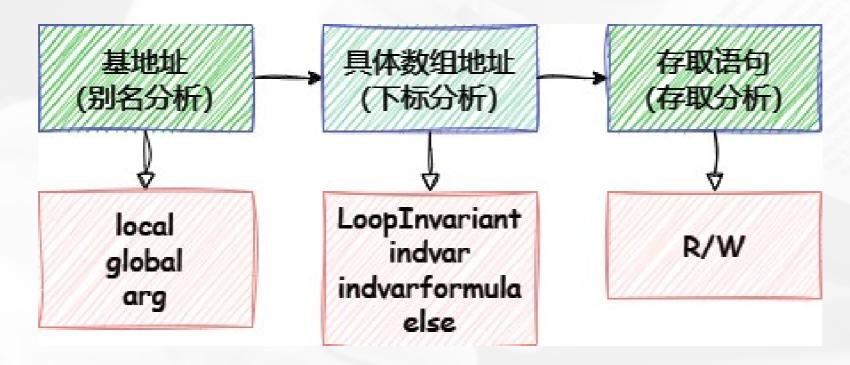


学计算机学院



关键技术:依赖关系分析

- □分析一个循环能否并行——有无跨迭代的依赖
 - □依赖的关键问题是地址,
 - □分别从基址、具体数组地址、存取语句分析

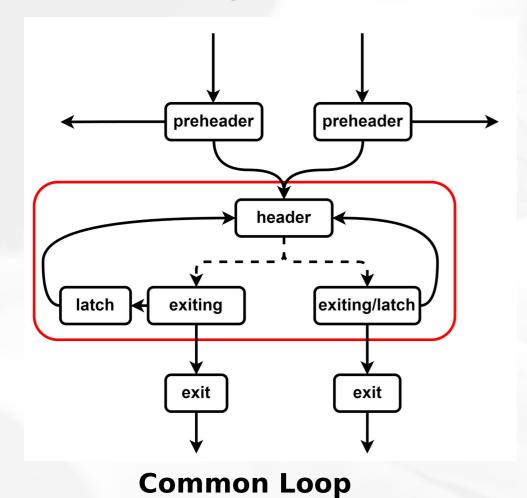




- □ LoopSimplify -> LoopBodyExtract -> ParallelBodyExtract -> LoopParallel LoopSimplify: 循环标准化(1 preheader, 1 single backedge, dedicated exits) □ LoopBodyExtract:将循环的 body 提取成一个函数: □ void loop body(i, othersargs...) □ giv loop body(i, giv, otherargs...) □ ParallelBodyExtract : 将整个循环封装成一个函数: \Box void parallel body(beg, end) { for (int i = beg, i < end; i++) loop_body(i, otherargs) }
- □ LoopParallel :
 - □ 插入线程创建和回收的系统调用 (clone, waittid) , 计算确定每个线程的 beg, end
- □ LoopInterChange:循环交换, 访存局部性 从并行更外层循环 nse Technology-College o



□ LoopSimplify: 循环标准化(1 preheader, 1 single backedge, dedicated exits)



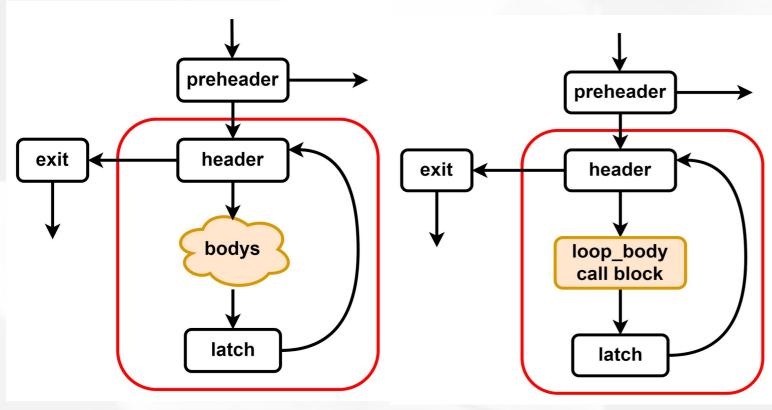
preheader exit header bodys latch

Canonical Forms Loop

国防科技大学计算机学院



- □ LoopBodyExtract:将循环的 body 提取成一个函数:
 - void loop_body(i, othersargs...)
 - □ giv loop_body(i, giv, otherargs...)



```
define i32 @sysyc_loop_body0(i32 %0, i32 %1, i32 %2) {
bb0:
    br label %bb1
bb1:
    %3 = add i32 \%0, 1
    %4 = getelementptr [1024 x [1024 x i32]], [1024 x [
    br label %bb2 ; br while7_judge
bb2: ; while7_judge
    %5 = phi i32 [ %10, %bb4 ],[ %1, %bb1 ]
    %6 = phi i32 [ %11, %bb4 ],[ 0, %bb1 ]
    %7 = icmp slt i32 %6, %2
    br i1 %7, label %bb4, label %bb3
bb3:
    ret i32 %5
bb4: ; while7_loop
    \%8 = getelementptr [1024 x i32], [1024 x i32]* \%4,
    %9 = load i32, i32* %8
    %10 = add i32 %5, %9
   %11 = add i32 %6, 1
    br label %bb2 ; br while7_judge
```

Canonical Forms Loop

After LoopBodyExtract



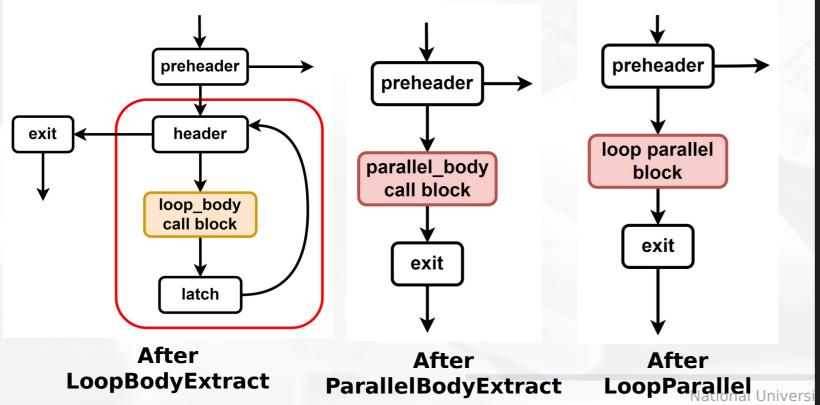
- □ ParallelBodyExtract : 将整个循环封装成一个函数:
 - \Box void parallel_body(beg, end) { for (int i = beg, i < end; i++) loop_body(i, otherargs) }

Computing

□ LoopParallel :

插入线程创建和回收的系统调用 (clone, waittid) , 计算确定每个线程的 beg, end

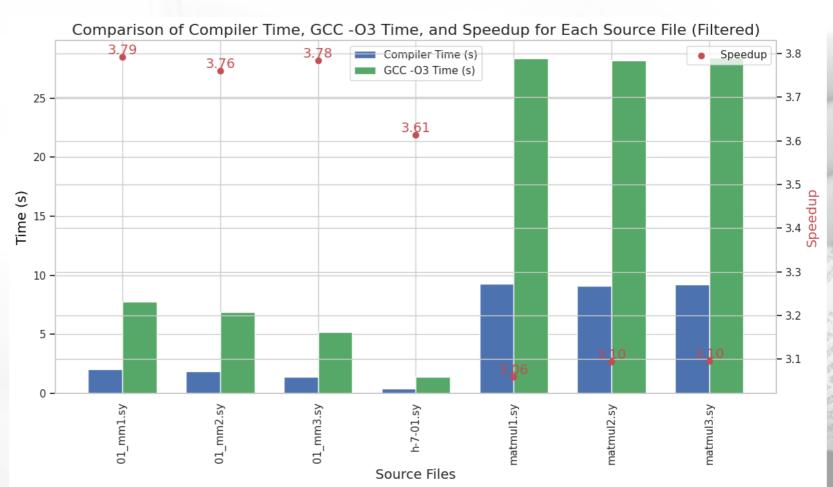
使用原子指令以避免数据竞争



define void @sysyc_parallel_body1(i32 %0, i32 %1) { br label %bb1 bb1: %2 = ptrtoint [3 x i32]* @parallel_body_payload1 to %3 = add i64 %2, 0%4 = inttoptr i64 %3 to [1024 x i32]** $\%5 = load [1024 \times i32]^*, [1024 \times i32]^{**} \%4$ %6 = add i64 %2, 8%7 = inttoptr i64 %6 to i32* %8 = load i32, i32* %7 br label %bb2 bb2: %9 = phi i32 [%11, %bb4],[%0, %bb1] %10 = icmp slt i32 %9, %1 br i1 %10, label %bb3, label %bb5 bb3: call void @sysyc_loop_body1(i32 %9, [1024 x i32]* br label %bb4 bb4: %11 = add i32 %9, 1br label %bb2 bb5: ret void



```
while (k < n){|
    i = 0;
    while (i < n){
        if (A[i][k] == 0){
            i = i + 1;
            continue;
        }
        j = 0;
        while (j < n){
            C[i][j] = C[i][j] + A[i][k] * B[k][j];
            j = j + 1;
        }
        i = i + 1;
    }
    k = k + 1;
}</pre>
```





关键技术:基于模版的指令选择

- □ 通过"匹配 替换规则"与 模板 (python jinja2) 自动生成指令选择 c++ 代码
- □"数据-控制"分离,只需要编写对应的规则

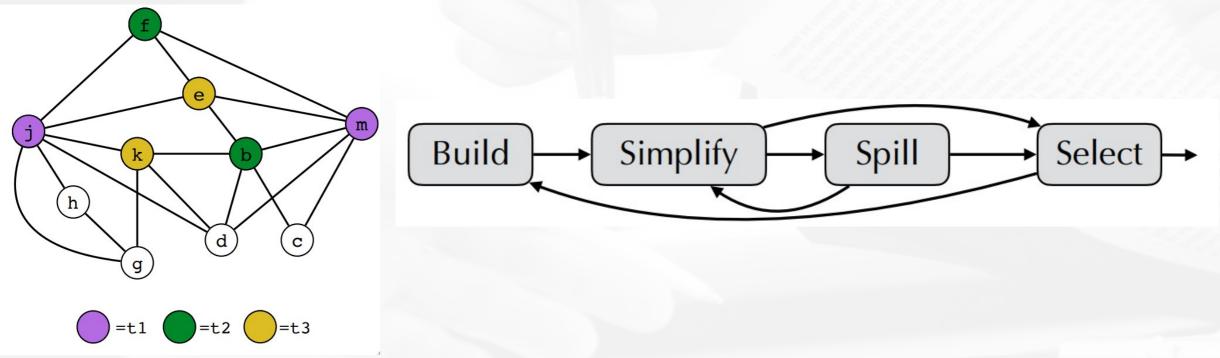
```
static bool matchAndSelectPattern21(MIRInst* inst1, ISelContext& ctx) {
 uint32 t rootOpcode = InstAdd;
 MIROperand op1;
 MIROperand op2;
 MIROperand op3;
 if (not matchInstAdd(inst1, op1, op2, op3)) {
   return false:
 if (not(isOperandI32(op1) && isOperandIReg(op2) && isOperandIReg(op3))) {
   return false;
  auto op5 = (op1);
 auto op6 = (op2);
  auto op7 = (op3);
  auto inst2 = ctx.insertMIRInst(ADDW, {op5, op6, op7});
  /* Replace Operand */
 ctx.replace operand(ctx.getInstDefOperand(inst1), ctx.getInstDefOperand(inst2));
  ctx.remove inst(inst1);
  return true;
```



关键技术:图着色寄存器分配

- □图着色寄存器分配算法
 - □ 基本块的排序影响了活跃变量的计算,从而影响其分配的好坏。
 - □ 我们使用了如下排序方式:

以支配树顺序为基础,每个基本块都在所有支配它的基本块后





关键技术:基本块内指令调度-表调度

- □ VisionFive2 Processer: Sifive-U74MC Core
 - □ SiFive U74-MC Core Complex Manual
 - □ 流水线信息 , 指令延迟信息 , 指令资源使用信息
- □构建依赖图
- □ 每一个周期调度可被调度的指令:
 - □ 依赖全部满足
 - □ 资源满足

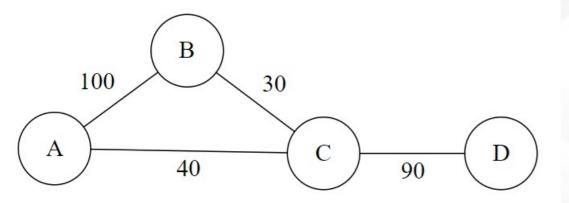
IIIV al, se	2/1	
lla a2, sysyc_parallel_body4	972	lla a2, sysyc_parallel_body4
jal parallelFor	973	mv a1, s0
<pre>lla a1, parallel_body_payload3</pre>	974	jal parallelFor
sd s2, 0(a1)	975	<pre>lla a1, parallel_body_payload3</pre>
addi a2, a1, 8	976	mv a0, zero
sw s0, 0(a2)	977	addi a4, a1, 20
addi a0, a1, 12	978	addi a3, a1, 12
sd s1, 0(a0)	979	addi a2, a1, 8
addi a2, a1, 20	980	sd s2, 0(a1)
sd s3, 0(a2)	981	sw s0, 0(a2)
mv a0, zero	982	lla a2, sysyc_parallel_body3
mv a1, s0	983	sd s1, 0(a3)

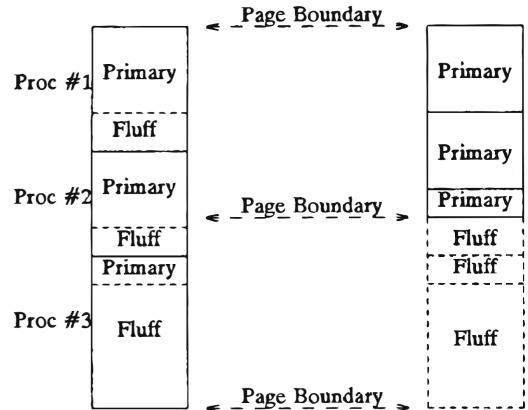
国防科技大字计异机学院



关键技术:块调度

- 基于 Pettis-Hansen 的启发式方法
 - □ 静态估计分支指令指向 true/false 块跳转的频率
 - □ 在控制流图上估算每条边的跳转频率
 - □ 每次选取流图中的频率最长链,转为线性顺序
 - □ 尽可能最大程度减少跳转







教训与思考

- □ IR 设计:什么是好的中间表示?
 - □ LLVM IR: User Use Value
 - □ 应尽量减少变换过程中的信息损失,方便分析和优化
 - □ GetElementPtr:
 - □ 一条 GEP 指令应保留 base + indices, 从而方便进行基址分析与别名分析
 - □ 但我们在 emitIR 时预先将 GEP Split 了,导致每一条 GEP 都只有一个 index
 - □ 后续分析和变换时又要进行收集
 - □ 具有交换律的运算:
 - □ 我们将运算构建成二叉树,不便于进行具有交换律的匹配和变换
 - □ 是否可以使用多元运算指令? Try Later
- □ 测试与验证:凭什么认为你的程序是对的?
 - □ 熟练掌握 C++ , 现代 C++ 特性 , 遵守一定的编程规范
 - 有意识增强程序的鲁棒性,对代码质量有高的要求
 - □ 设计模式与设计经验: visitor, builder, flyweight, register...
 - □ 测试:单元测试,集成测试,系统测试,模糊测试,回归测试
 - ☐ IR Verify, IR Check
 - □ 使用 Csmith 等模糊测试工具, challenge your compiler

```
// #INCLUDE RAIGOFICE
/ namespace ir {
  class Use;
  class Value;

  class ConstantValue;
  class Instruction;
  class BasicBlock;
  class Argument;

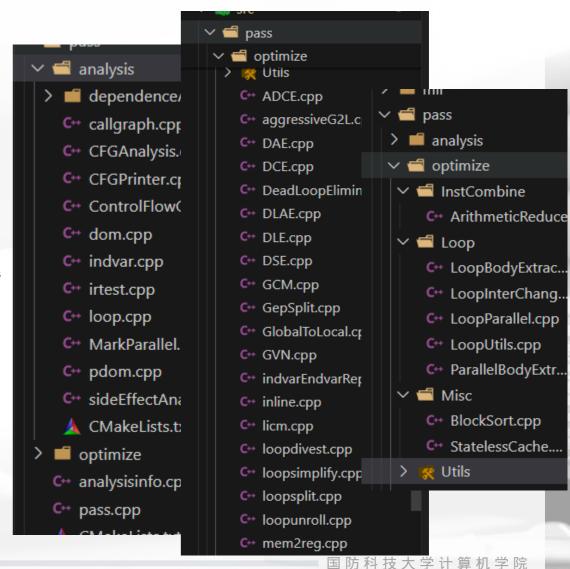
  class Function;
  class Module;
```

```
√ namespace ir {
  class AllocaInst;
  class LoadInst;
  class StoreInst;
  class GetElementPtrInst:
  class ReturnInst;
  class BranchInst:
  class UnaryInst;
  class BinaryInst;
  class ICmpInst;
  class FCmpInst;
  class CallInst:
  class PhiInst:
  class AtomicrmwInst;
  class IndVar;
```



收获:系统能力的真实提升

- □ 深入理解计算机系统:
 - 程序性能优化:访存 or 计算?
 - **RISCV ISA**
 - Micro Architecture: 流水线,缓存
- □ 代码行数 3W+ lines
- □ 熟练使用各种开发工具,解决各种开发问题
- □程序设计能力,软件设计能力++
- □ 团队协作与分工 ++





请各位老师批评指正!