实验 4-循环神经网络实现

符兴 7203610316

1 实验环境

Ubuntu 20.04, Python 3.9, PyTorch1.13, Cuda11.7, TensorBoard;

```
> { ■ home } ○ python
Python 3.9.16 (main, Mar 8 2023, 14:00:05)
[GCC 11.2.0] :: Anaconda, Inc. on linux
Type "help", "copyright", "credits" or "license" for more information.
>>> import torch
>>> torch.__version__
'1.13.1'
>>> torch.version.cuda
'11.7'
>>> □
```

图 1 Python 环境

2 实验过程

2.1 模型构建

在本次实验中,需要分别构建 RNN、GRU、LSTM 和 BiLSTM 网络的模型。

2.1.1 RNN 模型

在本次实验中,基于 nn.Linear()搭建了 RNN 的网络结构;同时,基于 PyTorch 中自带的 SequencePacked 结构,实现了多个语句并行计算;具体的计算步骤为:

- (1) 使用 nn.utils.rnn 中 pack_padded_sequence()工具,将多个语句按列进行合并,该函数提供按列合并后每个 batch size 的长度以及内部语句的顺序;
- (2) 模型根据 batch_size 的长度从输入中读取数据,然后根据 sorted_indices() 提供的排列顺序迭代更新每一个时间步的 hidden 和 output;
 - (3) 在得到结果后,经过 classfier 层得到最终的输出;

```
# 定义内部参数
    # self.all_weight = []
    # for _ in range(self.layer_num):
    self.u = nn.Linear(input size, hidden size)
    self.w = nn.Linear(hidden_size, hidden_size)
    self.v = nn.Linear(hidden_size, hidden_size//2)
    self.classifier = nn.Linear(hidden_size//2, output_size)
    self.tanh = nn.Tanh()
    self.sigmoid = nn.Sigmoid()
def forward(self, x):
   hidden = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
    output = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size//2)).to(self.device)
    i = 0
    while i < x.data.shape[0]:
        input = x.data[i:i+x.batch_sizes[index]]
        id = x.sorted_indices[:x.batch_sizes[index]]
        hidden[id] = self.u(input) + self.w(hidden[id])
        hidden[id] = self.tanh(hidden[id])
        output[id] = self.sigmoid(self.v(hidden[id]))
        i += x.batch_sizes[index]
        index += 1
    y = self.classifier(output)
    return y, hidden
```

图 2 RNN 模型

2.1.2 LSTM 模型

RNN 中会出现梯度消失的问题,即近处梯度作为主导而远处的梯度逐渐消失,因此简单的 RNN 很难建模长距离的依赖关系。在此基础上,人们通过引入门机制来控制信息的传播。

在 LSTM 中,第一步由遗忘门通过读取当前输入 x 和前神经元信息 h,由 f_t 来 决定从 Cell State 中丢弃什么信息,输出结果为 0~1 的值,表示保留该信息的程度;

第二步是确定 Cell State 所存放的新信息,sigmoid 层决定将要更新的值i; tanh 层创建一个新的候选值向量 \tilde{c}_t 加入到状态中。

第三步就是更新 Cell State,将 C_{t-1} 更新为 C_t 。把旧状态与 f_t 相乘,接着加上 $i_t * \tilde{c}_t$ 。

最后一步先通过 sigmoid 来确定 Cell State 的哪个部分将输出出去。然后将 Cell State 进行 tanh 处理,得到一个在-1 到 1 之间的值,并将它和 sigmoid 的输出相乘,得到最终的输出。

除此之外,LSTM 还有一个双向的版本 BiLSTM,BiLSTM 由两个 LSTM 组合而成,一个是正向去处理输入序列,另一个反向处理序列,处理完成后将两个 LSTM 的输出拼接起来。

```
def forward(self, x):
   hidden = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
    c = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
    output = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size//2)).to(self.device)
   index = 0
    i = 0
   while i < x.data.shape[0]:</pre>
        input = x.data[i:i+x.batch sizes[index]]
        id = x.sorted indices[:x.batch sizes[index]]
        combined = torch.cat((input,hidden[id]),dim=1)
        f t = self.sigmoid(self.forget gate(combined))
        i_t = self.sigmoid(self.input_gate(combined))
        c hat = self.tanh(self.c gate(combined))
        c[id] = f t*c[id]+i t*c hat
        output[id] = self.sigmoid(self.output_gate(combined))
        hidden[id] = output[id]*self.tanh(c[id])
        i += x.batch_sizes[index]
        index += 1
    y = self.classifier(hidden)
```

图 3 LSTM 模型

```
# 正向
hidden = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
c = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
output = torch.zeros((x.sorted indices.shape[0], self.hidden size)).to(self.device)
index = 0
i = 0
while i < x.data.shape[0]:</pre>
    input = x.data[i:i+x.batch_sizes[index]]
     id = x.sorted_indices[:x.batch_sizes[index]]
    combined = torch.cat((input,hidden[id]),dim=1)
    f_t = self.sigmoid(self.forget_gate(combined))
    i_t = self.sigmoid(self.input_gate(combined))
    c hat = self.tanh(self.c gate(combined))
    c[id] = f_t*c[id]+i_t*c_hat
     output[id] = self.sigmoid(self.output_gate(combined))
    hidden[id] = output[id]*self.tanh(c[id])
    i += x.batch_sizes[index]
    index += 1
hidden_ = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
c_ = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
output = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
index = len(x.batch_sizes)-1
i = len(x.data)
while i > 0:
    input = x.data[i-x.batch_sizes[index]:i]
    id = x.sorted indices[:x.batch sizes[index]]
    combined = torch.cat((input,hidden [id]),dim=1)
    f_t = self.sigmoid(self.forget_gate(combined))
    i_t = self.sigmoid(self.input_gate(combined))
    c_hat = self.tanh(self.c_gate(combined))
    c_{id} = f_{t*c_{id}+i_{t*c}}
    output [id] = self.sigmoid(self.output gate(combined))
    hidden_[id] = output_[id]*self.tanh(c_[id])
    i -= x.batch_sizes[index]
    index -= 1
o = torch.cat((hidden,hidden_),dim=1)
y = self.classifier(o)
```

return y, o

2.1.3 GRU 模型

```
# 定义内部参数
       self.reset_gate = nn.Linear(input_size + hidden_size, hidden_size)
       self.update_gate = nn.Linear(input_size + hidden_size, hidden_size)
       self.h_gate = nn.Linear(input_size + hidden_size, hidden_size)
       self.output_gate = nn.Linear(hidden_size, hidden_size//2)
       self.classifier = nn.Linear(hidden size//2, output size)
       self.tanh = nn.Tanh()
       self.sigmoid = nn.Sigmoid()
   def forward(self, x):
       hidden = torch.zeros((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
       output = torch.zeros((x.sorted indices.shape[0], self.hidden size//2)).to(self.device)
       ones = torch.ones((x.sorted_indices.shape[0], self.hidden_size)).to(self.device)
       index = 0
       i = 0
       while i < x.data.shape[0]:
           input = x.data[i:i+x.batch_sizes[index]]
           id = x.sorted_indices[:x.batch_sizes[index]]
           compined = torch.cat((input,hidden[id]),dim=1)
           z = self.sigmoid(self.update_gate(compined))
           r = self.sigmoid(self.reset_gate(compined))
           compined_ = torch.cat((input,r*hidden[id]),dim=1)
           h hat = self.tanh(self.h_gate(compined_))
           hidden[id] = (ones[id]-z)*hidden[id] + z*h hat
           output[id] = self.sigmoid(self.output_gate(hidden[id]))
           i += x.batch_sizes[index]
           index += 1
       y = self.classifier(output)
```

图 5 GRU 模型

GRU 作为 LSTM 的一种变体,将遗忘门和输入门合成为一个更新门,同时还混合了 Cell State 和 Hidden State,最终的模型比标准的 LSTM 模型要简单,参数量更小,收敛速度更快。

GRU 首先通过更新门控制当前状态 h_t 需要从上一时刻状态 h_{t-1} 中保留多少信息,以及从候选状态 \tilde{h}_t 中接受多少信息;GRU 通过重置门控制候选状态 \tilde{h}_t 的计算。

2.2 任务

2.2.1 文本分类

在本次实验中,数据集是十种物品的网购评论数据; 其中共 62774 条数据, 按给定顺序编号 i=1,2,...,62774, i%5=4 做验证集, i%5=0 做测试集, 其余作为训练集。同时,需要将文本信息转化为计算机能够理解的信息, 在这里, 使用 Word2Vec 模型获取词向量, 具体步骤为:

- (1) 使用 jieba 对文本分词
- (2) 使用 gensim 的 Word2Vec 模型对步骤(1)中所构建的语料库进行训练;在

训练之前,每个句子首尾分别加上"<s>"和"</s>"标签;训练参数:窗口长度 5,最少出现次数为 1,负采样数为 5,模型为 CBOW,线程数为 10;

- (3) 在获取文本向量时按照分词结构依次读取 Word2Vec 中所对应的词向量即可。
 - (4) 由于每个句子长度不一致,还需要在句尾进行截断或补齐操作;

2.2.2 温度预测

在本次实验中,使用 jena_climate_2009_2016 数据集,其记录了 2009 至 2016 年每 10 分钟一次的气压、气温、风速等天气数据,总共 420551 条记录;

将其分为两个部分,2009 年-2014 年的数据作为训练集,2015-2016 年的数据作为测试集;除此之外,在对数据进行归一化操作后,每五天的天气数据作为输入,其中包括['hour', 'T (degC)', 'H2OC (mmol/mol)', 'rho (g/m**3)', 'sh (g/kg)', 'Tpot (K)', 'VPmax (mbar)'];五天后紧接两天的气温数据作为输出,即输入的维度为(5*144,7),输出的维度为(1,288);

除此之外,在构建训练集时使用滑动窗口的方式,比如 1、2、3、4、5 天的数据作为输入,6、7 天的气温作为输出;2、3、4、5、6 天的数据作为输入,7、8 天的气温作为输出。

在训练的过程中,使用 nn.MSELoss()计算真实温度和预测温度的误差,并使用 adamW()优化器进行优化。

3 实验结果

3.1 文本分类结果

(1) RNN 网络

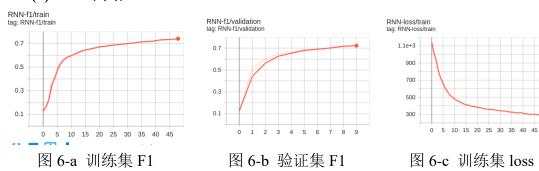




图 7 测试集结果

(2) GRU 网络

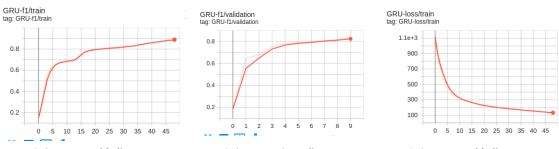


图 8-a 训练集 F1 图 8-b 验证集 F1

图 8-c 训练集 loss

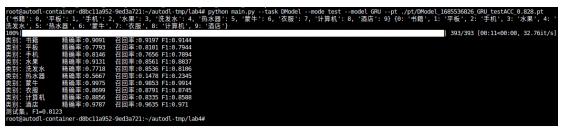


图 9 测试集结果

(3) LSTM 网络

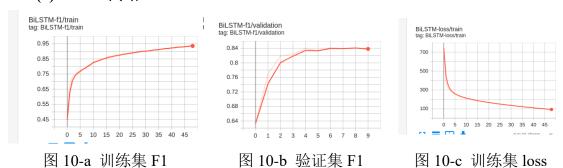


图 11 测试集结果

(4) BiLSTM 网络

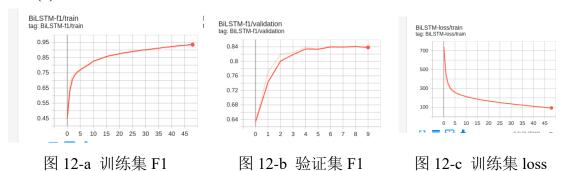


图 13 测试集结果

3.2 温度预测结果

```
> { ■ home- 桌面- Pattern_Recognization- lab4 } ⊋ python main.py --task TModel --model LSTM --mode test --lr 0.0001 --pt ./p t/TModel_1685712510_LSTM_testACC_0.052.pt /home/xingqwo/桌面/Pattern_Recognization/lab4/TModel.py:67: FutureWarning: The argument 'date_parser' is deprecated and will be removed in a future version. Please use 'date_format' instead, or read your data in as 'object' dtype and then call 'to_date time'.

data = pd.read_csv(self.filePath, parse_dates=['Date Time'], index_col='Date Time', 100%|

19/19 [00:03<00:00, 4.89it/s]

测试集 avgDeVal=0.0519 medianDeVal=0.04123704135417938
```

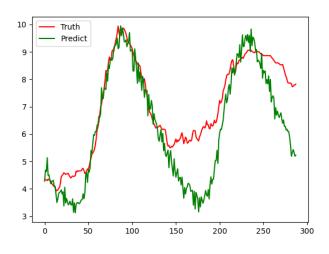


图 14 测试集结果

4 心得与体会

在本次实验中,具体掌握了 RNN、GRU、LSTM 和 BiLSTM 模型的具体结构,以及他们的优势与劣势;同时,通过使用 PyTorch 工具包可以使得模型在

batch_size>1 的情况下多个 batch 并行计算,提高了训练效率;除此之外,发现如果在模型中存储了每一个步长的 hidden,会导致模型无法收敛,但仍没有查出具体的原因,希望随着进一步的学习可以解释其原由。