# AN1616B ATK-QR 二维码&条码识别库使用说明

二维码、条形码相信大家都耳熟能详了,条码技术已经广泛应用于我们生活当中。微信 扫二维码、支付宝二维码付款、商品条形码、超市储物柜条形码等。本应用文档(AN1616B, 对应**阿波罗 STM32F429 开发板扩展实验 SEO1**)将教大家如何在 ALIENTEK 阿波罗 STM32F4\F7 开发板上使用 AKT-0V5640 摄像头模块完成二维码、一维条形码扫描识别实验。本章分为如 下几部分:

- 1, 一维条形码、二维码简介
- 2, 硬件连接
- 3, 软件实现
- 4, 验证

### 1、一维条形码、二维码简介

#### 1.1 一维条形码

一维条形码是将宽度不等的多个黑条和空白,按照一定的编码规则排列,用以表达一组 信息的图形标识符。条形码可以标出物品的生产国、制造厂家、商品名称、生产日期、图书 分类号、邮件起止地点、类别、日期等许多信息。常用码制的包括 EAN 码、UPC 码、39 码、交叉 25 码、128 码、93 码及 Codabar 库德巴码等。识别原理:将条形码条符宽度、间 隔空间等空间信息转换成二进制码流,然后再编码即可。

### 1.2 二维码

二维码是用某种特定的几何图形按一定规律在平面(二维方向上)分布的黑白相间的图 形记录数据符号信息的。在代码编制上巧妙地利用构成计算机内部逻辑基础的"0"、"1"比特 流的概念,使用若干个与二进制相对应的几何形体来表示文字数值信息。常用的码制有: Data Matrix, Maxi Code, Aztec, QR Code, Vericode, PDF417, Ultracode, Code 49, Code 16K 等。 二维码的优点: 二维码存储的数据量更大: 可以包含数字、字符, 及中文文本等混合内容且 有一定的容错性(在部分损坏以后可以正常读取,比如在二维码中间插入一张小图片)。本 实验识别的二维码类型是我们最常用的和见到的QR二维码,我们常见的微信二维码、支付 宝二维码、商品二维码均是 OR 二维码。图 1.1 为 OR 二维码构造框图。

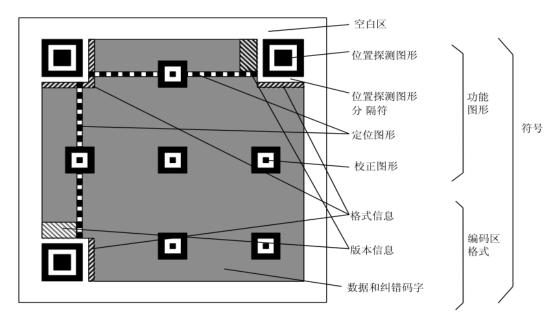


图 1.1 OR 二维码构造框图

- 1. 位置探测图形、位置探测图形分隔符:用于对二维码的定位,对每个 QR 码来说,位置都是固定存在的,只是大小规格会有所差异;这些黑白间隔的矩形块很容易进行图像处理的检测。
- 2. 校正图形:根据尺寸的不同,矫正图形的个数也不同。矫正图形主要用于 QR 码形状的矫正,尤其是当 QR 码印刷在不平坦的面上,或者拍照时候发生畸变等。
  - 3. 定位图形: 这些小的黑白相间的格子就好像坐标轴,在二维码上定义了网格。
  - 4. 格式信息:表示该二维码的纠错级别,分为 L、M、Q、H;
  - 5. 数据区域: 使用黑白的二进制网格编码内容。8个格子可以编码一个字节。
- 6. 版本信息: 即二维码的规格, QR 码符号共有 40 种规格的矩阵(一般为黑白色),从 21x21(版本 1),到 177x177(版本 40),每一版本符号比前一版本 每边增加 4 个模块。
  - 7. 纠错码字: 用于修正二维码损坏带来的错误。

了解了 QR 二维码的构造,下面我们来了解编码及解码原理,QR 二维码的编码流程如下图 1.2.1 所示。QR 二维码的解码流程如下图 1.2.2 所示。

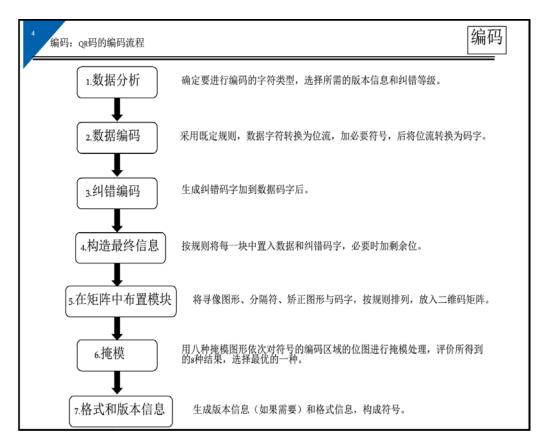


图 1.2.1 QR 二维码编码流程

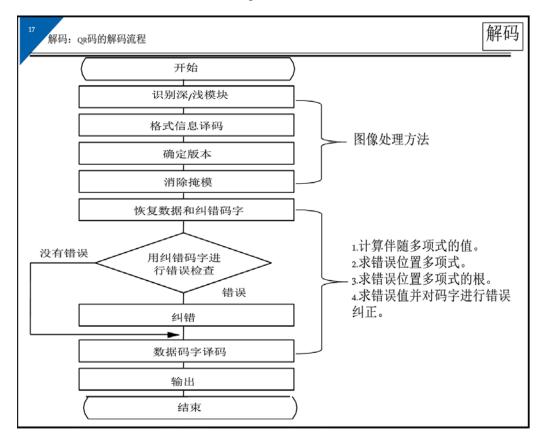


图 1.2.2 QR 二维码解码流程

- 二维码的编码及解码流程具体实现的步骤和方法是比较复杂,涉及到了 QR 二维码的标 准规则及相对应的算法,知识点很多,大家感兴趣的话可以自己多去百度了解。以下两个文 档分别是 QR 二维码编码解码标准、二维码编解码及系统实现。
- 1. 《QRCode-编码解码标准.pdf》,在:ATK-QR 二维码&条形码识别库→3,二维码识别 参考资料 文件夹。
- 2. 《二维条码的编解码及系统实现.pdf》,在: ATK-QR 二维码&条形码识别库→3, 二维 码识别参考资料 文件夹。

以上说了很多关于一维条形码、二维码的知识是为了帮助大家了解关于它们的基础识, 实际上我们并不需要去研究太多,因为市面上已经有成熟的条码编码解码库了,比如手机常 用的 ZBar 和 ZXing 库。这里,我们 ALIENTEK 提供了一个基于 ZBar 的解码库,并封装成 了 lib 方便大家使用(因为是由朋友移植的,他不愿意公开源代码,所以无法提供源码)。

# 2、硬件连接

本实验使用到的硬件资源有:

- 1, ATK-OV5640 摄像头模块。
- 2, LCD 模块 (RGB 屏、MCU 屏均可)。
- 3, LED (DS0/DS1).
- 4, 按键(KEY0\KEY1\KEY2\KEY UP)。
- 5, IO 扩展芯片 PCF8574。
- 6, 蜂鸣器。

## 3、软件实现

本实验在阿波罗 STM32F4\F7 开发板的照相机实验基础上进行修改,去除了不需要的 PICTURE 和 USMART,并在工程路径中新建了 ATKQR 文件,里面包含了我们提供的 ATK\_QR\_V1.4.lib、atk\_qrdecode.c 和 atk\_qrdecode.h。ATK\_QR\_V1.4.lib 功能如下:

- 1,支持 QR 二维码识别。(包括常见的 UTF8 编码格式和特殊的 GBK 编码格式)。
- 2,支持 EAN 码、39 码、交叉 25 码、UPC 码、128 码等编码方式的条码识别。
- 3,支持 UTF8-OEM 转换输出(需要客户自己提供转换码表,OEM 一般指 GBK 编码)。
- 4, 内存占用: 6K (算法内存) + bmp\_heigh\* bmp\_width (字节, 8 位灰度图像内存)。 首先我们看一下 atk grdecode.h:

d ) d 1/4   1 d d d d d d d d d d d d d d d d d d			
#define ATK_QR_UTF82OEM_SUPPORT	1		
#define ATK_QR_GBK_SUPPORT	1		
//返回值定义			
#define ATK_QR_OK	0	//正常	
#define ATK_QR_MEM_ERR	1	//内存错误	
#define ATK_QR_OTHER_ERR	2	//其他错误	
#define ATK_QR_RECO_ERR	3	//无法识别	
u8 atk_qr_init(void);		//初始化识别库	
//QR 解码函数			
u8 atk_qr_decode(u16 bmp_width,u16 bmp_	heigh,u8 *b	mp,u8 btype,u8* result);	
<pre>void atk_qr_destroy(void);</pre>		//结束识别	
<pre>void atk_qr_memset(void *p,u8 c,u32 len);</pre>		//内存设置函数	
<pre>void *atk_qr_malloc(u32 size);</pre>		//动态申请内存	

```
//内存重申请函数
void *atk_qr_realloc(void *ptr,u32 size);
void atk_qr_free(void *ptr);
                                                 //动态释放内存
void atk_qr_memcpy(void *des,void *src,u32 n);
                                                 //内存复制函数
                                                 //unicode 转 oem
u16 atk gr convert(u16 unicode);
```

ATK OR UTF82OEM SUPPORT: 定义是否支持将 UTF8 编码转换为 OEM 编码(中文 一般是指 GBK 编码),定义为: 1 则输出结果为 GBK 编码方式的字符串; 定义为: 0 则输 出的是原始字符串(未做编码转换,可能是 UTF8,也可能是 GBK 取决于二维码的编码方式)。

ATK\_QR\_GBK\_SUPPORT: 定义在 ATK\_QR\_UTF82OEM\_SUPPORT==1 的时候,是否 支持识别 GBK 编码的二维码,如果定义为 1,则程序会先判断是 UTF8 还是 GBK,根据识别 结果再做转换。如果定义为0则只识别 UTF8 编码方式的二维码.不识别 GBK 编码的二维码。 注意:

- 1,当 ATK\_QR\_UTF82OEM\_SUPPORT==0 的时候,该宏定义不起作用。
- 2, 当发现有识别错误(UTF8 识别成 GBK 了)的时候,可设置 ATK\_QR\_GBK\_SUPPORT
  - ==0, 以更好的支持 UTF8。常见的 QR 二维码格式大多数为 UTF8 格式。

3, 这里的 GBK 并不是所有 GBK 都支持, 仅支持 GB2312 编码的识别。

接下来,我们重点介绍一下: u8 atk\_qr\_decode(u16 bmp\_width,u16 bmp\_heigh,u8 \*bmp,u8 btype,u8\* result) 这个函数,它的参数说明:

img\_width, img\_heigh: 输入图像的宽度和高度。

imgbuf: 图像缓存区(8 位灰度图像, 不是 RGB565!!!!)

btype: 0,识别二维码。

- 1, 识别 CODE128 条码。
- 2, 识别 CODE 39 条码。
- 3, 识别 I25 条码。
- 4, 识别 EAN13 条码。

result: 识别结果缓冲区。如果 result[0]==0,则说明未识别到任何数据,否则就是识别到的数据(字 符串)。

返回值: ATK\_QR\_OK, 识别完成, 返回其他是相对应错误代码(以上返回值定义)。

提示: 如果需要对所有支持的编码进行识别,则轮流设置 btype 为 0~4 即可实现。

#### 本 LIB 移植步骤:

- 1,实现 atk\_qrdecode.c 里面的所有函数。
- 2, 堆栈(Stack\_Size)设置为 0X1000 或以上, 在 startup\_stm32f40\_41xx.s 中设置。

#### 本 LIB 使用步骤:

- 1,调用 atk\_qr\_init 函数,初始化识别程序,返回值为 ATK\_QR\_OK,则初始化成功。
- 2,调用 atk\_qr\_decode 函数,给定参数,对图像进行识别。
- 3,如果需要不停的识别,则重复第2个步骤即可。
- 5, 调用 atk\_qr\_destroy 函数,结束识别,释放所有内存结束识别。

ATK\_QR\_V1.4.lib 移植及使用步骤在 atk\_qrdecode.c 注释中都有说明,具体过程,见 main.c 中的 qr\_decode()函数。下面来看一下 qr\_decode()这个函数:

```
//imagewidth=imageheight: <=240;大于 240 时,是 240 的整数倍
//imagebuf:RGB 图像数据缓冲区
void qr_decode(u16 imagewidth,u16 *imagebuf)
```

```
static u8 bartype=0;
u8 *bmp;
u8 *result=NULL;
u16 Color;
u16 i,j;
u16 qr_img_width=0;
                            //输入识别器的图像宽度,最大不超过 240!
u8 qr_img_scale=0;
                            //压缩比例因子
if(imagewidth>240)
    if(imagewidth%240)return; //不是240的倍数,直接退出
    qr_img_width=240;
    qr_img_scale=imagewidth/qr_img_width;
}else
    qr_img_width=imagewidth;
    qr_img_scale=1;
result=mymalloc(SRAMIN,1536);//申请识别结果存放内存
//CCM 管理内存为 60K, 这里最大可申请 240*240=56K
bmp=mymalloc(SRAMCCM,qr_img_width*qr_img_width);
mymemset(bmp,0,qr_img_width*qr_img_width);
if(lcdltdc.pwidth==0) //MCU 屏,无需镜像
    for(i=0;i<qr_img_width;i++)
                                    //将 RGB565 图片转成灰度
        for(j=0;j < qr_img_width;j++)
            //按照 qr_img_scale 压缩成 240*240
            Color=*(imagebuf+((i*imagewidth)+j)*qr_img_scale);
           *(bmp+i*qr_img_width+j)=(((Color&0xF800)>>8)*76+
            ((Color \& 0x7E0) >> 3)*150 + ((Color \& 0x001F) << 3)*30) >> 8;
        }
    }
}else
                 //RGB 屏,需要镜像
    for(i=0;i<qr_img_width;i++)
                                     //将 RGB565 图片转成灰度
        for(j=0;j<qr_img_width;j++)
            //接照 qr_img_scale 压缩成 240*240
           Color=*(imagebuf+((i*imagewidth)+qr_img_width-j-1)*qr_img_scale);
           *(bmp+i*qr_img_width+j)=(((Color&0xF800)>>8)*76
           +((Color \& 0x7E0) >> 3)*150 + ((Color \& 0x001F) << 3)*30) >> 8;
```

```
}
}
//识别灰度图片(注意:单次耗时约 0.2S)
atk_qr_decode(qr_img_width,qr_img_width,bmp,bartype,result);
if(result[0]==0) //没有识别出来
{
    bartype++;
    if(bartype>=5)bartype=0;
else if(result[0]!=0) //识别出来了,显示结果
    PCF8574_WriteBit(BEEP_IO,0);//打开蜂鸣器
    delay_ms(100);
    PCF8574 WriteBit(BEEP IO,1);
    POINT_COLOR=BLUE;
    LCD_Fill(0,(lcddev.height+qr_image_width)/2+20,lcddev.width,lcddev.height,BL
    Show_Str(0,(lcddev.height+qr_image_width)/2+20,lcddev.width,
             (lcddev.height-qr_image_width)/2-20,(u8*)result,16,0
            );//LCD 显示识别结果
    printf("\r\nresult:\r\n%s\r\n",result);//串口打印识别结果
myfree(SRAMCCM,bmp); //释放灰度图 bmp 内存
myfree(SRAMIN,result);
                       //释放识别结果
```

函数参数 imagewidth 是图像尺寸, \*imagebuf 为 RGB565 图像数据。图像 RGB565 数据 需转换成 8 位的灰度数据传入 atk\_qr\_decode()才能被识别。我们定义了图像尺寸 imagewidth 高度等于宽度且必须是 240 的倍数,这是因为我们将 8 位灰度图像申请内存放在 CCM 里使得算法运算速度更快一些,且 CCM 只管理 60K 内存(在 malloc.h 中),所以最终将输入识别的图像压缩成 240\*240=56K 的灰度图像。大家也可以将内存申请只外部 SDRAM 这样就可以随意定义 imagewidth 的大小了,只是图像的处理速度会慢一些。在函数里定义 static u8 bartype=0,使用 static 定义相当于静态全局变量,不会每次进入函数时 bartype=0;当没识别到数据时 bartype++,这样就可以实现二维码、CODE128、CODE39、I25、EAN13 轮流识别了。当 result[0]!=0 时即识别到了,蜂鸣器"滴"一声提示,并将识别结果显示在 LCD 上及发送给串口打印。

下面我们来看一下 main.c 中的 qr\_dcmi\_rx\_callback 函数和 main 函数:

```
u16 qr_image_width; //输入识别图像的宽度(长度=宽度)
u8 readok=0; //采集完一帧数据标识
u32 *dcmi_line_buf[2]; //摄像头采用一行一行读取,定义行缓存
u16 *rgb_data_buf; //RGB565 帧缓存 buf
u16 dcmi_curline=0; //摄像头输出数据,当前行编号
//摄像头数据 DMA 接收完成中断回调函数
void qr_dcmi_rx_callback(void)
{
```

```
u32 *pbuf;
   u16 i:
   //将 rgb_data_buf 地址偏移赋值给 pbuf
   pbuf=(u32*)(rgb_data_buf+dcmi_curline*qr_image_width);
   if(DMA2_Stream1->CR&(1<<19)) //DMA 使用 buf1,读取 buf0
    {
       for(i=0;i<qr_image_width/2;i++)
           pbuf[i]=dcmi_line_buf[0][i];
    }else //DMA 使用 buf0,读取 buf1
       for(i=0;i<qr_image_width/2;i++)
           pbuf[i]=dcmi_line_buf[1][i];
   dcmi curline++;
}
int main(void)
   float fac;
   u8 key;
   u8 i;
   Stm32_Clock_Init(360,25,2,8); //设置时钟,180Mhz
   delay_init(180);
                             //初始化延时函数
                            //初始化串口波特率为 115200
   uart_init(90,115200);
                              //初始化与 LED 连接的硬件接口
   LED_Init();
   SDRAM_Init();
                              //初始化 SDRAM
                             //初始化 LCD
   LCD_Init();
                              //初始化按键
   KEY_Init();
                             //初始化 PCF8574
   PCF8574_Init();
   OV5640_Init();
                              //初始化 OV5640
                              //初始化 W25Q256
   W25QXX_Init();
   my_mem_init(SRAMIN); //初始化内部内存池
   my_mem_init(SRAMEX); //初始化外部内存池
   my_mem_init(SRAMCCM); //初始化 CCM 内存池
   POINT_COLOR=RED;
   LCD_Clear(BLACK);
   while(font_init())
                          //检查字库
       LCD_ShowString(30,50,200,16,16,(u8*)"Font Error!");
       delay_ms(200);
```

```
LCD_Fill(30,50,240,66,WHITE);//清除显示
    delay_ms(200);
Show Str Mid(0,0,(u8*)"阿波罗 STM32F4/F7 开发板",16,lcddev.width);
Show Str Mid(0,20,(u8*)"二维码/条形码识别实验",16,lcddev.width);
while(OV5640_Init())//初始化 OV5640
    Show_Str(30,190,240,16,(u8*)"OV5640 错误!",16,0);
    delay ms(200);
   LCD_Fill(30,190,239,206,WHITE);
    delay_ms(200);
//自动对焦初始化
OV5640 RGB565 Mode();
                           //RGB565 模式
OV5640_Focus_Init();
                           //自动模式
OV5640_Light_Mode(0);
OV5640_Color_Saturation(3);
                           //色彩饱和度 0
OV5640_Brightness(4);
                          //亮度 0
OV5640_Contrast(3);
                           //对比度 0
                           //自动锐度
OV5640_Sharpness(33);
                           //启动持续对焦
OV5640_Focus_Constant();
                           //DCMI 配置
DCMI_Init();
qr_image_width=lcddev.width;
//这里 qr_image_width 设置为 240 的倍数
if(qr image width>480)qr image width=480;
if(qr_image_width==320)qr_image_width=240;
Show_Str(0,(lcddev.height+qr_image_width)/2+4,240,16,(u8*)"识别结果: ",16,1);
//为行缓存接收申请内存
dcmi_line_buf[0]=mymalloc(SRAMIN,qr_image_width*2);
//为行缓存接收申请内存
dcmi_line_buf[1]=mymalloc(SRAMIN,qr_image_width*2);
//为 rgb 帧缓存申请内存
rgb_data_buf=mymalloc(SRAMEX,qr_image_width*qr_image_width*2);
demi_rx_callback=qr_demi_rx_callback;
                                   //DMA 数据接收中断回调函数
DCMI_DMA_Init((u32)dcmi_line_buf[0],(u32)dcmi_line_buf[1],qr_image_width/2,1,1
                       //DCMI DMA 配置
               );
                       //得到比例因子
fac=800/qr_image_width;
OV5640_OutSize_Set((1280-fac*qr_image_width)/2,(800-fac*qr_image_width)/2,qr_i
                   mage_width,qr_image_width);
DCMI Start();
                       //启动传输
printf("SRAM IN:%d\r\n",my_mem_perused(SRAMIN));
printf("SRAM EX:%d\r\n",my_mem_perused(SRAMEX));
printf("SRAM CCM:%d\r\n",my_mem_perused(SRAMCCM));
```

```
atk_qr_init();//为算法申请内存
printf("1SRAM IN:%d\r\n",my_mem_perused(SRAMIN));
printf("1SRAM EX:%d\r\n",my_mem_perused(SRAMEX));
printf("1SRAM CCM:%d\r\n",my_mem_perused(SRAMCCM));
 while(1)
{
    key=KEY_Scan(0);//不支持连按
    if(key)
    {
        //按 KEY0、KEY1、KEYUP 手动单次自动对焦
        OV5640_Focus_Single();
       if(key==KEY2_PRES)break; //按 KEY2 结束识别
    if(readok==1) //采集到了一帧图像
        readok=0;
        qr_show_image((lcddev.width-qr_image_width)/2,(lcddev.height-qr_image_w
                      idth)/2,qr_image_width,qr_image_width,rgb_data_buf);
        qr_decode(qr_image_width,rgb_data_buf);//识别图像
    }
    i++;
    if(i==20)//DS0 闪烁.
        i=0;
       LED0=!LED0;
    }
atk_qr_destroy();//释放算法内存
printf("3SRAM IN:%d\r\n",my_mem_perused(SRAMIN));
printf("3SRAM EX:%d\r\n",my_mem_perused(SRAMEX));
printf("3SRAM CCM:%d\r\n",my_mem_perused(SRAMCCM));
while(1)
    LED0=!LED0;
    delay_ms(200);
}
```

qr\_dcmi\_rx\_callback 函数是 DMA 中断回调函数,当 DMA 传输完成一行图像数据则中断,并调用此函数。函数里先判断当前 DMA 传输使用的 buf0 还是 buf1,如果是 buf0 说明 buf1 已满则读取 buf1 的数据,并复制给 rgb\_data\_buf。

Main 函数首先是初始化时钟、外设、硬件等,然后初始化 DCMI,配置 DMA 双缓冲模式来接收 DCMI 采集的图像数据。这里我们配置 OV5640 为自动连续对焦模式,并根据 lcddev.width(由 lcd 分辨率确定)来设置 OV5640 输出图像尺寸为 240\*240 或 480\*480(根

据屏幕分辨率,自动设置)。因为 DMA 双缓冲模式需要两个 buf (缓冲区)轮流接收数据, 所以我们申请了 dcmi line buf[0]、[1]内存来接收图像的行数据。另外我们还申请了 rgb\_data\_buf 内存,用于存放一帧 RGB565 图像数据。while 循环里主要是按键扫描 KEY\_Scan(); 和判断是否采集到了一帧图像 if(readok==1), 如果采集到了一帧图像则先显示了图像 qr\_show\_image()然后调用 qr\_decode()函数进行识别。**注意: readok=1 的设置,是在 dcmi.c** 的 DCMI\_IRQHandler 函数里面设置的。

### 4、验证

在代码编译成功之后,我们下载代码到 ALIENTEK 阿波罗 STM32F4\F7 开发板上。然 后将二维码图像、一维条码图像放在摄像头前面(提示:可以网上百度二维码、一维码生成 器生成各种格式的图像),接着等待 OV5640 自动对焦或者手动按(KEY0\KEY1\KEY UP) 任一按键执行一次对焦直至图像清晰。如果识别到了,蜂鸣器会"滴滴"提示,(只要不是 很复杂的二维码可以很快被识别到)并在"识别结果:"下方显示。识别二维码结果如图 4.1 所示。识别一维条码如图 4.2 所示。识别二维码串口打印结果如图 4.3 所示。(提示:本实验 使用 4.3 寸 LCD 可能显示位置不足,可在串口助手 XCOM 查看全部结果)。



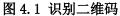




图 4.2 识别一维条码

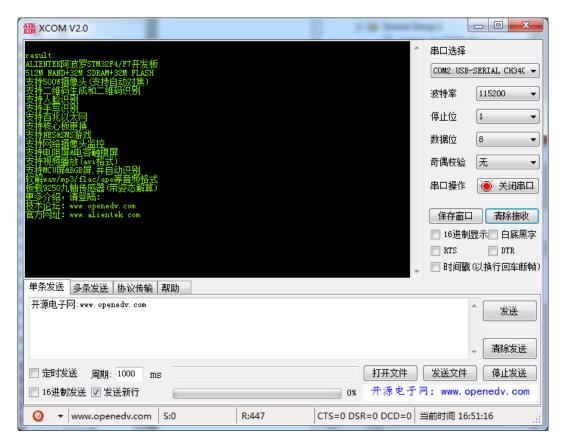


图 4.3 识别二维码输出结果

正点原子@ALIENTEK

公司网址: <u>www.alientek.com</u> 技术论坛: <u>www.openedv.com</u>

电话: 020-38271790 传真: 020-36773971

