

# DCR150 直流继保 Modbus 规约

# Ver1.3 广州白云电器设备股份有限公司 2014年1月



## 目 录

1.	MOI	DBUS 协议简述	4
	1.1	RTU 传输方式	4
	1.2	RTU 协议	4
	1.3	RTU 数据帧格式	5
	1.4	地址(Address)域	5
	1.5	功能(Function)域	5
	1.6	数据(Data)域	5
	1.7	RTU 错误校验(Check)域	5
	1.8	RTU 错误检测方法	6
	1.9	Modbus 事务处理模型	6
2.	通信	应用格式说明	8
	2.1	读取线圈状态信息(功能码 01)	8
	2.2	读取离散量 DI 状态信息(功能码 02)	8
	2.3	读取保持寄存器(功能码 03)	8
	2.4	读取输入寄存器(功能码 04)	9
	2.5	改写单个线圈状态信息(功能码 05)	10
	2.6	改写单个保持寄存器(功能码 06)	10
	2.7	改写多个线圈状态信息(功能码 15)	10
	2.8	改写多个保持寄存器(功能码 16)	.11
	2.9	读取设备信息(功能码 43)	12
3.	继保	数据模型	13
4.	DCR	150A 装置数据表	14
	4.1	遥信	14
	4.2	软压板	16
	4.3	遥控	16
	4.4	定值控制字	16
	4.5	保护测量值	18
	4.6	遥测	19
	4.7	电度	19
	4.8	时间	20
	4.9	定值区号	20
	4.1	0 定值	20
	4.1	1 动作报告(带时间)	28
5.	DCR	2150B 装置数据表	30
	5.1	遥信	30
	5.2	软压板	31
		遥控	
	5.4	定值控制字	32
	5.5	保护测量值	33
	5.6	遥测	34
	5.7	电度	34
	5.8	时间	35



	5.9 定值区号
	5.10 定值
	5.11 动作报告(带时间)
6.	DCR150C 装置数据表
	6.1 遥信
	6.2 软压板
	6.3 遥控
	6.4 定值控制字43
	6.5 保护测量值
	6.6 遥测
	6.7 电度
	6.8 时间
	6.9 定值区号46
	6.10 定值
	6.11 动作报告(带时间)53
7.	DCR150D 装置数据表55
	7.1 遥信55
	7.2 软压板56
	7.3 遥控
	7.4 定值控制字57
	7.5 保护测量值
	7.6 遥测
	7.7 电度
	7.8 时间60
	7.9 定值区号60
	7.10 定值60
	7.11 动作报告(带时间)64



在文档主要讲述如何使用通讯来读取 DCR 系列保护装置的测量参数和进行设定。掌握该文档内容需要您具备简单的数据通讯知识,并且已阅读了相关说明书,对产品功能和应用有全面的了解。

本章内容包括: **MODBUS** 协议简述,通讯应用格式说明,与通讯应用有关的阐释及参量地址表。

#### 1. MODBUS 协议简述

DCR 系列继保使用 MODBUS-RTU/TCP 通讯协议,MODBUS 协议详细定义了数据序列和校验码,这些都是数据交换的必要内容。MODBUS 协议在一根通讯线上使用主从应答式连接(半双工),首先,主计算机发出信号寻址某一台唯一的终端设备(从机),然后,被寻址终端设备发出的应答信号以相反的方向传输给主机。

MODBUS 协议只允许在主机(PC 机或 PLC 等)和终端设备之间通讯,而不允许独立的终端设备之间的数据交换,这样各终端设备不会在它们初始化时占据通讯线路,而仅限于响应到达本机的查询信号。

本文主要按 MODBUS RTU 协议进行详细说明, MODBUS TCP 协议在 RTU 基础上增加 MBAP 报文头,并且没有最后的 2 个 CRC 校验码字节,其它与 RTU 协议均一致。

MBAP	招立	业句	托-	디제	ሐ.
WID/A F	11X X	T H	111	ווע׳יו	12X :

域	长度	描述	客户机	服务器
事务处理标 识符	2 个字节	MODBUS 请求/响应事 务处理的识别码	客户机启动	服务器从接收的请求中重 新复制
协议标识符	2 个字节	O=MODBUS 协议	客户机启动	服务器从接收的请求中重 新复制
长度	2 个字节	以下字节的数量	客户机启动 (请求)	服务器(响应)启动
单元标识符	1 个字节	串行链路或其它总线 上链接的远程从站的 识别码	客户机启动	服务器从接收的请求中重新复制

#### 1.1 RTU 传输方式

传输方式是一个数据帧内一系列独立的数据结构以及用于传输数据的有限规则,下面定义了与 **MODBUS** 协议 **RTU** 方式相兼容的传输方式。

 二进制编码(Coding System)
 8 位

 起始位(Start bit)
 1 位

 数据位(Data bits)
 8 位

 波特率(Baud)
 9600

校验(Parity) 偶校验(推荐)、奇校验、无校验

停止位(Stop bit) 1 位

错误检测(Error checking) CRC(循环冗余校验)

#### 1.2 RTU 协议

当数据帧到达终端设备时,该设备去掉数据帧的"信封"(数据头),读取数据,如果没有错误,就执行数据所请求的任务,然后,它将自己生成的数据加入到取得的"信封"中,把数据帧返回给发送者。返回的响应数据包含了以下内容:终端从机地址(Address)、被执



行了的命令(Function)、执行命令生成的被请求数据(Data)和一个校验码(Check)。发生任何错误都不会有成功的响应。

#### 1.3 RTU 数据帧格式

Address	Function	Data	Check
8-Bits	8-Bits	N x 8-Bits	16-Bits

表 1 数据帧格式

#### 1.4 地址(Address)域

地址域在帧的开始部分,由一个字节(8位二进制码)组成,十进制为 0~247。这些位标明了用户指定的终端设备的地址,该设备将接收来自与之相连的主机数据。每个终端设备的地址必须是唯一的,仅仅被寻址到的终端会响应包含了该地址的查询。当终端发送回一个响应,响应中的从机地址数据便告知了主机哪台终端正与之进行通信。

#### 1.5 功能(Function)域

功能域代码告诉了被寻址到的终端执行何种功能。表 2 列出了 Modbus 规约的数据模型、 DCR 系列继保用到的功能码,以及它们的意义和功能。

Modbus 数据模型	操作	功能码	子功能码
离散量输入	读取离散量 DI 状态信息	02	
(Discretes Input)	医软肉取重 DI 似心自心	02	
线圈	读取线圈状态信息	01	
(Coils)	改写单个线圈状态信息	05	
	改写多个线圈状态信息	15	
输入寄存器	读取输入寄存器	04	
(Input Registers)	安水間/(可用面	04	
保持寄存器	读取保持寄存器	03	
(Holding Registers)	改写单个保持寄存器	06	
	改写多个保持寄存器	16	
	读取设备信息	43	14

表 2 功能码

### 1.6 数据(Data)域

#### □ 注意

发送序列总是相同的:地址、功能码、数据和与方向相关的出错校验

数据域包含了终端执行特定功能所需要的数据或者终端响应查询时采集到的数据。这些数据的内容可能是数值、参量地址或者设置值。例如:功能域码告诉终端读取一个寄存器,数据域则需要指明从哪个寄存器开始及读取多少个数据,内嵌的地址和数据依照类型和从机之间的不同内容而有所不同。

#### 1.7 RTU 错误校验(Check)域

该域允许主机和终端检查传输过程中的错误。有时,由于电噪声和其它干扰,一组数据在从一个设备传输到另一个设备时在线路上可能会发生一些改变,出错校验能够保证主机或者终端不去响应那些传输过程中发生改变的数据,这就提高了系统的安全性和效率,出错校验使用了 16 位循环冗余的方法(CRC16)。



#### 1.8 RTU 错误检测方法

循环冗余校验(CRC)域占用两个字节,包含了一个 16 位的二进制。CRC 值由传送设备计算出来,然后附加到数据帧上,接受设备在接受数据时重新计算 CRC 值,然后与接收到的 CRC 域中的值进行比较,如果这两个值不相等,就发生了错误。

CRC 运算时,首先将一个 16 位的寄存器预置为全 1,然后连续把数据帧中的每个字节中的 8 位与该寄存器的当前值进行计算,仅仅每个字节的 8 个数据位参与生成 CRC,起始位和终止位以及可能使用的奇偶位都不影响 CRC。在生成 CRC 时,每个字节的 8 位与寄存器中的内容进行异或,然后将结果向低位移位,高位则用 "0"补充,最低位(LSB)移出并检测,如果是 1,该寄存器就与一个预设的固定值(0A001H)进行一次异或运算,如果最低位为 0,不作任何处理。

上述处理重复进行,直到执行完了 8 次移位操作,当最后一位 (第 8 位)移完以后,下一个 8 位字节与寄存器的当前值进行异或运算,同样进行上述的另一个 8 次移位异或操作,当数据帧中的所有字节都作了处理,生成的最终值就是 CRC 值。

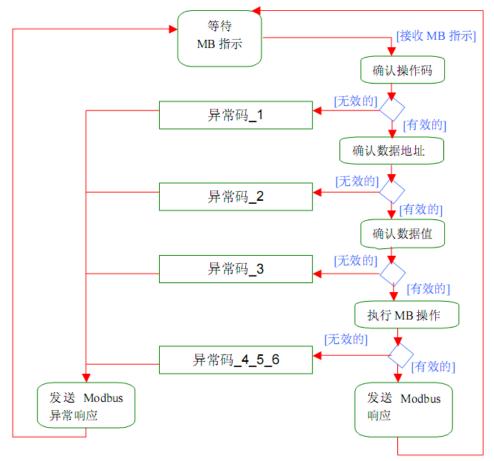
生成一个 CRC 的流程为:

- 1、 预置一个 16 位寄存器为 0FFFFH (全 1), 称之为 CRC 寄存器。
- 2、把数据帧中的第一个字节的 8 位与 CRC 寄存器中的低字节进行异或运算,结果存回 CRC 寄存器。
- 3、将 CRC 寄存器向右移一位,最高位填以 0,最低位移出并检测。
- **4、**如果最低位为 **0**: 重复第 **3** 步(下一次移位**)**; 如果最低位为 **1**: 将 **CRC** 寄存器与一个预设的固定值(**0A001H**)进行异或运算。
- 5、 重复第3 步和第4 步直到8 次移位。这样处理完了一个完整的八位。
- 6、重复第2步到第5步处理下一个八位,直到所有的字节处理结束。
- 7、最终 CRC 寄存器的值就是 CRC 的值。

#### 1.9 Modbus 事务处理模型

下列状态图描述了在服务器侧 MODBUS 事务处理的一般处理过程。





- 一旦服务器处理请求,构建合适的响应,根据处理结果,可以建立两种响应类型:
- ◆ 正常的 Modbus 响应: 响应功能码 = 请求功能码
- ◆ 异常的 Modbus 响应: 响应功能码 = 请求功能码 + 0x80 提供一个异常码指示错误原因。

如果用户需要了解更详细的有关 **Modbus** 的信息,可访问 <u>www.modbus.org</u> 获取更详细的信息。



#### 2. 通信应用格式说明

#### 2.1 读取线圈状态信息(功能码 01)

此功能允许用户读取终端设备的线圈状态(1=ON, 0=OFF)。

请求帧指定被读取线圈的起始地址和读取数量。地址从 0 开始寻址, 0-15 表示线圈状态 1-16。最大读取数量为 300, 小于 Modbus 中的规定,以保证较快的响应速度。

执行成功,响应报文中包含读取到的线圈状态和字节数。每个线圈状态占一位(1=ON, 0=OFF),第一个字节的最低位为起始线圈状态信息,其余的依次向高位排列,无用位填 0。下表为请求线圈状态信息 03-16 的实例:

请求		响应	
域名	(Hex)	域名	(Hex)
地址	02	地址	02
功能码	01	功能码	01
起始地址 Hi	00	字节数	02
起始地址 Lo	03	输出状态 03-10	ff
读取数量 Hi	00	输出状态 11-16	3f
读取数量 Lo	0e	校验码 Lo	fc
校验码 Lo	4d	校验码 Hi	1c
校验码 Hi	fd		

表 3 读取线圈实例

#### 2.2 读取离散量 DI 状态信息(功能码 02)

此功能允许用户读取终端设备的离散量 DI 状态信息(1=ON, 0=OFF)。

请求帧指定被读取离散量 DI 的起始地址和读取数量。地址从 0 开始寻址, 0-15 表示离散量状态 1-16。最大读取数量为 300, 小于 Modbus 中的规定,以保证较快响应速度。

执行成功,响应报文中包含读取到的离散量状态信息和字节数。每个状态占用一位 (1=ON,0=OFF),第一个字节的最低位为起始离散量状态信息,其余的依次向高位排列, 无用位填为 0。

下表为请求离散量状态信息 05-18 的实例:

一次万代公司队主任心司公司 10 田文四					
请求		响应			
域名	(Hex)	域名	(Hex)		
地址	02	地址	02		
功能码	02	功能码	02		
起始地址 Hi	00	字节数	02		
起始地址 Lo	05	输出状态 05-12	00		
读取数量 Hi	00	输出状态 13-18	00		
读取数量 Lo	0e	校验码 Lo	fd		
校验码 Lo	e9	校验码 Hi	b8		
校验码 Hi	fc				

表 4 读取离散量 DI 状态实例

#### 2.3 读取保持寄存器(功能码 03)

此功能允许用户读取终端设备采集与记录的数据及系统参数。



请求帧指定被读取寄存器的起始地址和读取数量。从 0 开始寻址, 地址 0-15 表示寄存器 1-16。最大读取数量为 100,小于 Modbus 中的规定,以保证较快响应速度。

执行成功,响应报文中包含读取到的寄存器内容和字节数。每个寄存器占两个字节,高 位在前,低位在后。

下表为请求保持寄存器信息 04-07 的实例:

请求		响应	
域名	(Hex)	域名	(Hex)
地址	02	地址	02
功能码	03	功能码	03
起始地址 Hi	00	字节数	08
起始地址 Lo	04	寄存器 04 值 Hi	00
寄存器数量 Hi	00	寄存器 04 值 Lo	00
寄存器数量 Lo	04	寄存器 05 值 Hi	00
校验码 Lo	05	寄存器 05 值 Lo	00
校验码 Hi	fb	寄存器 06 值 Hi	00
		寄存器 06 值 Lo	00
		寄存器 07 值 Hi	00
		寄存器 07 值 Lo	00
		校验码 Lo	9a
		校验码 Hi	93

表 5 读取保持寄存器实例

## 2.4 读取输入寄存器(功能码 04)

此功能允许用户读取终端设备采集与记录的只读数据。

请求帧指定被读取寄存器的起始地址和读取数量。从 0 开始寻址, 地址 0-15 表示寄存器 1-16。最大读取数量为 100,小于 Modbus 中的规定,以保证较快响应速度。

执行成功,响应报文中包含读取到的寄存器内容和字节数。每个寄存器占两个字节,高 位在前,低位在后。

下表为请求输入寄存器信息 04-07 的实例:

请求		响应	
域名	(Hex)	域名	(Hex)
地址	02	地址	02
功能码	04	功能码	04
起始地址 Hi	00	字节数	08
起始地址 Lo	04	寄存器 04 值 Hi	00
寄存器数量 Hi	00	寄存器 04 值 Lo	00
寄存器数量 Lo	04	寄存器 05 值 Hi	00
校验码 Lo	05	寄存器 05 值 Lo	00
校验码 Hi	fb	寄存器 06 值 Hi	00
		寄存器 06 值 Lo	00
		寄存器 07 值 Hi	00
		寄存器 07 值 Lo	00
		校验码 Lo	9a



	校验码 Hi	93

表 6 读取输入寄存器实例

#### 2.5 改写单个线圈状态信息(功能码 05)

此功能允许用户改写单个线圈状态信息。

请求帧中指定被改写线圈的地址和改写状态(0x0000=OFF,0Xff00=ON)。地址从 0 开始寻址,0-15 表示寄存器 1-16。

执行成功,响应帧中返回被改写线圈的地址和改写状态信息。

下表为改写线圈 05 的实例:

请求		响应	
域名	(Hex)	域名	(Hex)
地址	02	地址	02
功能码	05	功能码	05
输出地址 Hi	00	输出地址 Hi	00
输出地址 Lo	05	输出地址 Lo	05
输出状态 Hi	ff	输出状态 Hi	ff
输出状态 Lo	00	输出状态 Lo	00
校验码 Lo	9c	校验码 Lo	9c
校验码 Hi	08	校验码 Hi	08

表7改写单个线圈状态实例

#### 2.6 改写单个保持寄存器(功能码 06)

此功能允许用户改写单个寄存器的内容。

请求帧中指定被改写的寄存器地址和内容,寄存器内容占两个字节,高位在前,低位在后。

执行成功,响应帧中返回被改写的寄存器地址和内容。

下表为改写寄存器 0x200 (定值区)的实例:

请求		响应	
域名	(Hex)	域名	(Hex)
地址	02	地址	02
功能码	06	功能码	06
寄存器地址 Hi	02	寄存器地址 Hi	02
寄存器地址 Lo	00	寄存器地址 Lo	00
寄存器值 Hi	00	寄存器值 Hi	00
寄存器值 Lo	05	寄存器值 Lo	05
校验码 Lo	48	校验码 Lo	48
校验码 Hi	42	校验码 Hi	42

表8改写单个寄存器实例

## 2.7 改写多个线圈状态信息(功能码 15)

此功能允许用户一次改写多个线圈的状态信息。

请求帧指定被改写线圈的起始地址、改写数量以及被改写线圈的状态信息。起始地址从0 开始寻址,地址0-15 表示线圈状态1-16。最大改写数量为300,小于 Modbus 中的规定,以保证较快响应速度。每个状态信息占一位(1=ON,0=OFF),第一个字节的最低位为起始



线圈状态信息,其余的依次向高位排列,无用位填0。

执行成功,响应帧返回被改写线圈的地址和数量信息。

下表为改写线圈 03-15 的实例:

请求		响应		
域名	(Hex)	域名	(Hex)	
地址	02	地址	02	
功能码	0f	功能码	0f	
起始地址 Hi	00	起始地址 Hi	00	
起始地址 Lo	03	起始地址 Lo	03	
输出数量 Hi	00	输出数量 Hi	00	
输出数量 Lo	0d	输出数量 Lo	0d	
字节数	02	校验码 Lo	64	
输出值 03-10	aa	校验码 Hi	3d	
输出值 11-15	aa			
校验码 Lo	0e			
校验码 Hi	50			

表9改写多个线圈状态实例

## 2.8 改写多个保持寄存器(功能码 16)

此功能允许用户一次改写多个寄存器的内容。

请求帧指定被改写寄存器的起始地址、改写数量以及被改写寄存器的内容。起始地址从0 开始寻址,地址 0-15 表示寄存器 1-16。最大改写数量为 100,小于 Modbus 中的规定,以保证较快响应速度。每个寄存器占两个字节,高位在前,低位在后。

执行成功,响应帧返回被改写寄存器的地址和数量信息。

下表为改写寄存器 04-07 的实例:

请求		响应	
域名	(Hex)	域名	(Hex)
地址	02	地址	02
功能码	10	功能码	10
起始地址 Hi	00	起始地址 Hi	00
起始地址 Lo	04	起始地址 Lo	04
寄存器数量 Hi	00	寄存器数量 Hi	00
寄存器数量 Lo	04	寄存器数量 Lo	04
字节数	08	校验码 Lo	80
寄存器 04 值 Hi	03	校验码 Hi	38
寄存器 04 值 Lo	e8		
寄存器 05 值 Hi	07		
寄存器 05 值 Lo	d0		
寄存器 06 值 Hi	0b		
寄存器 06 值 Lo	b8		
寄存器 07 值 Hi	Of		
寄存器 07 值 Lo	a0		
校验码 Lo	6b		



校验码 Hi	43	

表 10 改写多个寄存器实例

## 2.9 读取设备信息(功能码 43)

此功能允许用户读取终端设备的厂商名称,产品代号,修订版本等信息。 下表为读取设备信息的实例:

请求		响应		
域名	(Hex)	域名	(Hex)	
地址	02	地址	02	
功能码	2b	功能码	2b	
MEI 类型	0e	MEI 类型	0e	
ReadDevID 码	01	ReadDevID 码	01	
对象 ID	00	一致性等级	01	
校验码 Lo	34	更多继续	00	
校验码 Hi	77	下一个对象 ID	00	
		对象个数	03	
		对象 ID	00	
		对象长度	04	
		对象值	"厂商名称"	
		对象 ID	01	
		对象长度	06	
		对象值	"产品代号"	
		对象 ID	02	
		对象长度	07	
		对象值	"版本"	
		校验码 Lo	Ab	
_		校验码 Hi	84	

表 11 读取设备信息实例

- 12 -



## 3. 继保数据模型

Modbus 规约和继保有不同的数据模型,为了实现 Modbus 通信,需要构建两种数据模型之间的映射表,如下图:

Modbus 数据模型	数据模型	描述
离散量输入	遥信	遥信内容包括硬件开入状态信息、保护状
(Discretes Input)	連旧	态信息、自检信息等。
线圈	软压板	控制各保护功能元件投退操作。
	遥控	
(Coils)	定值控制字	Bit 方式定值,共8套
输入寄存器	保护测量值	保护相关电气量
(Input Registers)	遥测值	测量相关电气量
	电度	
保持寄存器	时间	
(Holding Registers)	当前定值区号	当前使用的定值区号
	定值	运行定值,包括了定值控制字,共8套

表 12 数据模型映射



## 4. DCR150A 装置数据表

## 4.1 遥信

遥信包括开入信息、虚遥信、动作报告、告警报告和装置自检信息,属于 Modbus 协议 离散量输入(Discretes Input)数据模型,采用 02 号功能码读取。

## 4.1.1 开入信息

开入信息对应继保装置硬件开入状态,基本型为 16 路,如果添加开入扩展板,开入个数为 32 路。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0000Н	开入 1 IN01	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0001H	开入 2 INO2	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0002H	开入 3 INO3	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0003H	开入 4 INO4	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0004H	开入 5 IN05	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0005H	开入 6 IN06	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0006Н	开入 7 IN07	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0007H	开入 8 IN08	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0008H	开入 9 IN09	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0009H	开入 10 IN10	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000AH	开入11 IN11	1=ON, 0=OFF	BIT	R
000BH	开入 12 IN12	1=ON, 0=OFF	BIT	R
000CH	开入 13 IN13	1=ON, 0=OFF	BIT	R
000DH	开入 14 IN14	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000EH	开入 15 IN15	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000FH	开入 16 IN16	1=0N, 0=0FF	BIT	R
••••	•••••	•••••	••••	•••••
001FH	开入 32 IN32	1=0N, 0=0FF	BIT	R

表 13 开入信息地址表

#### 4.1.2 虚遥信

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0020H	动作信号	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0021H	异常告警	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0022H	断路器合闸位置	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0023H	隔离开关合闸位置	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0024H	远方就地(1就地)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0025H	扩展板异常告警	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0026Н	虚遥信 7	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0027H	虚遥信 8	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0028H	虚遥信 9	1=0N, 0=0FF	BIT	R



0029H	虚遥信 10	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002AH	虚遥信 11	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002BH	虚遥信 12	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002CH	虚遥信 13	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002DH	虚遥信 14	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002EH	虚遥信 15	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002FH	虚遥信 16	1=ON, 0=OFF	BIT	R

表 14 虚遥信地址表

## 4.1.3 动作报告

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性	ID
0030H	动作报告1(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	1
0031H	动作报告2(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	2
0032H	动作报告3(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	3
0033H	动作报告 4 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	4
0034H	动作报告5(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	5
0035H	动作报告 6 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	6
0036Н	动作报告7(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	7
0037H	动作报告8(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	8
0038H	动作报告9(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	9
0039H	动作报告 10 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	10
003AH	动作报告 11 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	11
003BH	动作报告 12 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	12
003CH	动作报告 13 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	13
003DH	动作报告 14 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	14
003EH	动作报告 15 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	15
003FH	动作报告 16 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R	16
0040H	重合闸成功	1=0N, 0=0FF	BIT	R	17
0041H	线路测试失败	1=0N, 0=0FF	BIT	R	18
0042H	重合闸失败	1=0N, 0=0FF	BIT	R	19
0043H	手动合闸失败	1=0N, 0=0FF	BIT	R	20
0044H	一次重合	1=0N, 0=0FF	BIT	R	21
0045H	二次重合	1=0N, 0=0FF	BIT	R	22
0046H	三次重合	1=0N, 0=0FF	BIT	R	23
0047H	四次重合	1=0N, 0=0FF	BIT	R	24
0048H	失灵保护跳闸	1=0N, 0=0FF	BIT	R	25
0049H	失灵保护重跳	1=0N, 0=0FF	BIT	R	26

表 15 动作报告地址表



#### 4.2 软压板

本区域存储软压板信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写,15 号功能多个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0000Н	过热保护 E49	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0001H	过流 E76	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0002Н	△I EdI	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0003Н	di/dt Edidt	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0004Н	过压保护 E45	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0005Н	低压保护 E80	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0006Н	框架泄漏电流保护 EIg	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0007Н	框架过电压保护 EUg	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0008Н	重合闸 E82	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0009Н	断路器失灵保护 ECBF	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
000AH	线路测试 ELT	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
000BH	双边联调 ERT	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W

表 16 软压板地址表

#### 4.3 遥控

本区域存储遥控状态信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,需要注意的是不允许一次执行多个遥控命令。用 01 号功能码读取, 05 号功能码单个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0100Н	遥控1分	0xFF00=0N	BIT	R
0101Н	遥控 1 合	0xFF00=0N	BIT	R
0102Н	遥控 2 分	0xFF00=0N	BIT	R
0103Н	遥控 2 合	0xFF00=0N	BIT	R
0104Н	遥控 3 分	0xFF00=0N	BIT	R
0105Н	遥控 3 合	0xFF00=0N	BIT	R

表 17 遥控信息地址表

#### 4.4 定值控制字

本区域存储定值控制字信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写,15 号功能多个写。

定值控制字共记8套,每套占用不同的区域,如下图所示:

定值控制字	地址范围
第1套	0200H~02FFH
第2套	0300H~03FFH
第3套	0400H~04FFH
第4套	0500H∼05FFH



第5套	0600H~06FFH
第6套	0700H∼07FFH
第7套	0800H~08FFH
第8套	0900H~09FFH

表 18 定值控制字地址分配

## 第一套定值控制字地址表如下图所示:

地址		名称	数值范围	数据类型	读写属性
0200H	2구 # /ㅁ #	过热保护跳闸	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0201H	过热保护	过热保护告警	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0202H		I 段过流投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0203H	法法	II 段过流投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0204H	过流	III 段过流投退	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0205H		IV 段过流投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0206H	ΔI	△I1 投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0207H	∠\1	△I2 投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0208H	di/dt	1di/dt 投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0209H	u1/ut	2di/dt 投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020AH	过压保护	I 段过压	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020BH	万压队》	II 段过压	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020CH	低压保护	I 段低压	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020DH	风压怀沙	II 段低压	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020EH	框架泄漏	I 段框架漏电流投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020FH	电流保护	II 段框架漏电流投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0210H	框架过电	I 段框架过电压投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0211H	压保护	II 段框架过电压投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0212H		比较器1(打√≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0213H		比较器1(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0214H		比较器 2 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0215H		比较器2(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0216H		比较器3(打√≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0217H		比较器3(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0218H		比较器 4 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0219H	比较器	比较器 4 (打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021AH		比较器5(打√≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021BH		比较器 5(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
021CH		比较器 6 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021DH		比较器 6 (打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
021EH		比较器 7 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021FH		比较器7(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0220H		比较器 8 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W



0221H	比较器8(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0222H	比较器9(打√≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0223H	比较器9(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0224H	比较器 10 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0225H	比较器 10(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0226H	比较器 11 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0227H	比较器 11(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0228H	比较器 12 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0229H	比较器 12(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
022AH	比较器 13 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
022BH	比较器 13(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
022CH	比较器 14 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
022DH	比较器 14(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
022EH	比较器 15 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
022FH	比较器 15(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0230H	比较器 16 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0231H	比较器 16(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W

表 19 定值控制字地址表

#### 4.5 保护测量值

本区域存储保护测量值内容,属于 Modbus 协议输入寄存器 (Input Registers) 数据模型。用 04 号功能码读取。

保护测量值为有符号整型数据,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后。

实际值 = 读取数据(有符号整型数据)/1000

因为每个保护测量值占用了两个地址,为了保证读取内容有效,读取地址和个数都必须 是偶数。

地址	名称	单位	数据类型	读写属性
0000H(高16位)	   电流 I	A	LONG	R
0001H(低 16 位)		Α	LONG	K
0002H(高16位)	电压 U	V	LONC	D
0003H(低 16 位)		V	LONG	R
0004H(高 16 位)	   框架电流 Ig	A	LONG	R
0005H(低 16 位)	性朱电加 1g	A	LONG	IV
0006H(高 16 位)	   框架电压 Ug	V	LONG	R
0007H(低 16 位)	性朱电压 Ug	V	LONG	1/
0008H(高 16 位)	   电流上升率 didt	A/ms	LONG	R
0009H(低 16 位)	世机工月平 uiut	A/ IIIS	LONG	IV
000AH (高 16 位)	   过热余量 Tem	%	LONG	R
000BH (低 16 位)	及然示里 16m	/0	LONG	IV

表 20 保护测量值地址表



#### 4.6 遥测

本区域存储遥测,属于 Modbus 协议输入寄存器(Input Registers)数据模型。用 04 号功能码读取。

遥测值为有符号整型数据,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后。

实际值 = 读取数据(有符号整型数据)/1000

因为每个遥测值占用了两个地址,为了保证读取内容有效,读取地址和个数都必须是偶数。

地址	参数	单位	数据类型	读写属性
0100H(高 16 位)	   电流 I	A	LONG	R
0101H(低 16 位)		A	LONG	Λ
0102H(高 16 位)	电压 U	V	LONG	R
0103H(低 16 位)		v	LONG	K
0104H(高 16 位)	   功率 W	kW	LONG	R
0105H(低 16 位)	切竿 W	KW	LONG	Λ
0106H(高 16 位)	据加市这 T	A	LONG	R
0107H(低 16 位)	框架电流 Ig 			Ν
0108H(高 16 位)	  框架电压 UgV	V	LONG	R
0109H(低 16 位)	性未电压 UgV	V	LONG	IV
010AH (高 16 位)	   过热余量 Tem	%	LONG	R
010BH (低 16 位)	DM水里 Telli			I/
010CH(高 16 位)	   电流上升率 didt	A/ms	LONG	R
010DH (低 16 位)	电机工力学 alat	A/ IIIS	LONG	N
010EH(高 16 位)	   线路测试状态 LTState		LONG	R
010FH(低 16 位)	纹附侧风小心 Listate		LUNG	Л
0110H(高 16 位)	重合闸状态 RCLState		LONG	R
0111H(低 16 位)	里日門扒芯 NOLState		LUNG	K

表 21 遥测地址表

#### 4.7 电度

本区域存储电度信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

电度值为单浮点数,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容进行了扩大,并用两个地址存储,高位在前,低位在后,如下:

二次侧电度: 实际值 ( 浮点数) = ( 高 16 位 $\times 65536 +$  低 16 位) / 1000

注: 电度类型可通过液晶设置。

因为每个电度值占用了两个地址,为了保证读写内容有效,读写地址和个数都必须是偶数,而且不允许单个写操作。

地址	参数	单位	数据类型	读写属性
0000H(高16位)	正向电度 Ep_imp	kwh	DWORD	R/W



0001H(低 16 位)				
0002H(高 16 位)	· 反向电度 Ep exp	kwh	DWORD	R/W
0003H(低 16 位)		KWII	DWOKD	N/W
0004H(高 16 位)	· 总电度 Ep_total	kwh	DWORD	R/W
0005H(低 16 位)	心电反 Ep_total	KWII	DWOKD	IV/ W

表 22 电度地址表

#### 4.8 时间

本区域存储当前定值区号信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0100Н	年	2000~2050	WORD	R/W
0101H	月	01~12	WORD	R/W
0102Н	日	01~31	WORD	R/W
0103Н	时	00~23	WORD	R/W
0104Н	分	00~59	WORD	R/W
0105Н	秒	00~59	WORD	R/W

表 23 时间地址表

#### 4.9 定值区号

本区域存储当前定值区号信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,06 号功能码单个写。

地址	参数	数值范围	数据类型	读写属性
0200Н	当前定值区号	00~07	WORD	R/W

表 24 定值区号地址表

#### 4.10 定值

本区域存储定值信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

定值为单精度浮点数,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后,如下:

实际值(浮点数) = (高16位×65536+低16位)/1000

因为每个定值占用了两个地址,为了保证读写内容有效,读写地址和个数都必须是偶数, 而且不允许单个写操作。

定值共计8套,每套占用不同的区域,如下图所示:

定值	地址范围
第1套	0300H~04FFH
第2套	0500H∼06FFH
第3套	0700H∼08FFH
第 4 套	0900H∼0AFFH



第5套	0B00H∼0CFFH
第6套	ODOOH~OEFFH
第7套	0F00H∼10FFH
第8套	1100H∼12FFH

表 25 定值地址分配

## 第一套定值地址表如下:

地址		参数	数值范围	单位	数据类型	读写 属性
0300H(高 16 位)		额定电流 In	1~9999		DI OAM	D /W
0301H(低 16 位)		恢定电机 III	1.03333	A	FLOAT	R/W
0302H(高 16 位)		额定电压 Un	100~10000	V	FLOAT	R/W
0303H(低 16 位)	公共			•	1 Bom	10, 11
0304H(高 16 位)		框架电流 Ign	1~9999	A	FLOAT	R/W
0305H(低 16 位)		TEXT COLUMN		71	1 Bom	10, 11
0306H(高 16 位)		框架电压 Ugn	100~10000	V	FLOAT	R/W
0307H(低 16 位)		1270 222 082		•	1 20111	11,
0308H(高 16 位)		过热保护控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0309H(低 16 位)					1 20111	11,
030AH(高 16 位)		过热保护告警值	10~100	%	FLOAT	R/W
030BH(低 16 位)		THMA		70	1 20111	11,
030CH(高 16 位)		过热保护动作值				
030DH(低 16 位)	过热	7411				
030EH(高 16 位)	保护	过热保护返回值				
030FH(低 16 位)						
0310H(高 16 位)		过热保护允许电流	500~10000	A	FLOAT	R/W
0311H(低 16 位)		IAOL		71	1 20111	11,
0312H(高 16 位)		过热保护时间常数	1~350	min	FLOAT	R/W
0313H(低 16 位)		TTHM				
0314H(高 16 位)		过流控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0315H(低 16 位)						
0316H(高 16 位)		I 段过流特性 Type1	0~3		FLOAT	R/W
0317H(低 16 位)		,50.20.014 <u>,</u>				,
0318H(高 16 位)		I 段过流方向 F1	0~2		FLOAT	R/W
0319H(低 16 位)	过流	,50.20.00,V1.0				,
031AH(高 16 位)	7.41/1	I 段过流定值 76P1	500~20000	A	FLOAT	R/W
031BH(低 16 位)					/ /	/
031CH(高 16 位)		I 段过流时延	0.01~100	S	FLOAT	R/W
031DH(低 16 位)		76P1PU				,
031EH(高 16 位)		I 段过流保持时间	0. 05~0. 75	s	FLOAT	R/W
031FH(低 16 位)		76P1D0		3	/	,



0320H(高 16 位) 0321H(低 16 位)		II 段过流特性 Type2	0~3		FLOAT	R/W
0322H(高 16 位)						
0323H(低 16 位)		II 段过流方向 F2	0~2		FLOAT	R/W
0324H(高 16 位)						
0325H(低 16 位)		II 段过流定值 76P2	500~20000	A	FLOAT	R/W
0326H(高 16 位)		II 段过流时延				_ /
0327H(低 16 位)		76P2PU	0.01~100	S	FLOAT	R/W
0328H(高 16 位)		II 段过流保持时间	0.05.0.75		DI OAT	D /W
0329H(低 16 位)		76P2D0	0. 05~0. 75	S	FLOAT	R/W
032AH(高 16 位)		III 段过流特性	0~3		FLOAT	R/W
032BH(低 16 位)		Type3	0~3		PLOAT	I(/ W
032CH(高 16 位)		III 段过流方向 F3	0~2		FLOAT	R/W
032DH(低 16 位)		111 (2,200,7) 10	~ <b>1</b>		1 Boll1	10, 11
032EH(高 16 位)		III 段过流定值	500~20000	A	FLOAT	R/W
032FH(低 16 位)		76P3				,
0330H(高 16 位)		III 段过流时延	0.01~100	s	FLOAT	R/W
0331H(低 16 位)		76P3PU				
0332H(高 16 位)		III 段过流保持时间	0.05~0.75	s	FLOAT	R/W
0333H(低 16 位)		76P3D0				
0334H(高 16 位) 0335H(低 16 位)		IV 段过流特性 Type4	0~3		FLOAT	R/W
0336H(高 16 位)		Туреч				
0337H(低 16 位)		IV 段过流方向 F4	0~2		FLOAT	R/W
0338H(高 16 位)						
0339H(低 16 位)		IV 段过流定值 76P4	500~20000	A	FLOAT	R/W
033AH(高 16 位)		IV 段过流时延				
033BH(低 16 位)		76P4PU	0.01~100	S	FLOAT	R/W
033CH(高 16 位)		IV 段过流保持时间	0.05.0.55		DI OAM	D /W
033DH(低 16 位)		76P4D0	0. 05~0. 75	S	FLOAT	R/W
033EH(高 16 位)		△I 控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
033FH(低 16 位)		411年明十	U~UXFFFF		FLUAI	I\/ W
0340H(高 16 位)		△I1 动作电流值	100~10000		FLOAT	R/W
0341H(低 16 位)		dI1P	100~10000	A	PLOAT	1\/ W
0342H(高 16 位)		△ I1 电流滑差值	4 <sup>~</sup> 400	A/ms	FLOAT	R/W
0343H(低 16 位)	$\triangle I$	dI1D	1 100	AVIIIS	LOM	10/ 11
0344H(高 16 位)		△ I1 动作时延	0~1	s	FLOAT	R/W
0345H(低 16 位)		dI1PU	* *	5		
0346H(高 16 位)		△I1 动作保持时间	0~0. 5	s	FLOAT	R/W
0347H(低 16 位)		dI1DO				
0348H(高 16 位)		△ I2 动作电流值	100~10000	A	FLOAT	R/W



0349H(低 16 位)		dI2P				
034AH(高 16 位)		△ I2 电流滑差值	4~400	<b>A</b> /	ELOAT	R/W
034BH(低 16 位)		dI2D	4 400	A/ms	FLOAT	K/W
034CH(高 16 位)		△ I2 动作时延	0~1		FLOAT	R/W
034DH(低 16 位)		dI2PU	0 1	S	TLOAT	IV/ W
034EH(高 16 位)		△I2 动作保持时间	0~0 <b>.</b> 5		FLOAT	R/W
034FH(低 16 位)		dI2D0	0 0.5	S	TLOAT	IV/ W
0350H(高 16 位)		di/dt 控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0351H(低 16 位)		ա1/ան 北南山子	0~0XI-I-I-I		TLOAT	I(/ W
0352H(高 16 位)		1di/dt 滑差值	4~400	A/ms	FLOAT	R/W
0353H(低 16 位)		1didtP	1 100	AVIIIS	TLOM	11/ 11
0354H(高 16 位)	di/d	1di/dt 时延	0.002 <sup>~</sup> 0.5	S	FLOAT	R/W
0355H(低 16 位)	t	1didtPU	0.002 0.0	5	1 LON1	11/ 11
0356H(高 16 位)		2di/dt 滑差值	4~400	A/ms	FLOAT	R/W
0357H(低 16 位)		2didtP	1 100	Avilla	1 LON1	1(/ "
0358H(高 16 位)		2di/dt 时延	0.002~0.5	S	FLOAT	R/W
0359H(低 16 位)		2didtPU	0.002 0.0	3	1 Bonn	1(/ "
035AH(高 16 位)		过压保护控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
035BH(低 16 位)		70,22,014, 12,11,1			1 20111	24,
035CH(高 16 位)		I 段过压定值 45P1	400~4000	V	FLOAT	R/W
035DH(低 16 位)		17人是是是 1011	100 1000	•	1 Bonn	1(/ "
035EH(高 16 位)	过压	I 段过压时延 45P1D	0~650	S	FLOAT	R/W
035FH(低 16 位)	保护	1 10,22,4,7,2 10112		5	1 20111	24,
0360H(高 16 位)		   II 段过压定值 45P2	400~4000	V	FLOAT	R/W
0361H(低 16 位)				,		,
0362H(高 16 位)		II 段过压时延	0~650	S	FLOAT	R/W
0363H(低 16 位)		45P2D				,
0364H(高 16 位)		低压保护控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0365H(低 16 位)		,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,				
0366H(高 16 位)		I 段低压定值 80P1	0~2000	V	FLOAT	R/W
0367H(低 16 位)	,					•
0368H(高 16 位)	低压	I 段低压时延 80P1D	0~650	S	FLOAT	R/W
0369H(低 16 位)	保护					•
036AH(高 16 位)		II 段低压定值 80P2	0~2000	V	FLOAT	R/W
036BH(低 16 位)						
036CH(高 16 位)		II 段低压时延	0~650	S	FLOAT	R/W
036DH(低 16 位)		80P2D				
036EH(高 16 位)	框架	框架泄漏电流保护控	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
036FH(低 16 位)	泄漏	制字				
0370H(高 16 位)	电流	I 段框架泄漏电流	0~3		FLOAT	R/W
0371H(低 16 位)	保护	特性 IgType1				



0372H(高 16 位)		I 段框架泄漏电流				
0373H(低 16 位)		定值 IgP1	500~20000	A	FLOAT	R/W
0374H(高 16 位)		I 框架泄漏时延				
0375H(低 16 位)		IgPD1	0.02~200	S	FLOAT	R/W
0376H(高 16 位)		II 段框架泄漏电流				
0377H(低 16 位)		特性 IgType2	0~3		FLOAT	R/W
0378H(高 16 位)		II 段框架泄漏电流	500 00000		DI OAT	D /W
0379H(低 16 位)		定值 IgP2	500~20000	A	FLOAT	R/W
037AH(高 16 位)		II 框架泄漏时延	0. 02~200		FLOAT	D/W
037BH(低 16 位)		IgPD2	0.02~200	S	FLOAT	R/W
037CH(高 16 位)		框架过电压保护控制	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
037DH(低 16 位)		字	0~0XI·I·I·I·		TLOAT	IV/ W
037EH(高 16 位)		I 段框架过电压特	0~3		FLOAT	R/W
037FH(低 16 位)		性 UgType1			1 Bonn	10, 11
0380H(高 16 位)		I 段框架过电压定	50~2000	V	FLOAT	R/W
0381H(低 16 位)	框架	值 UgP1		*	1 20111	11, 11
0382H(高 16 位)	过电	I 框架过电压时延	0.02~200	S	FLOAT	R/W
0383H(低 16 位)	压保	UgPD1				,
0384H(高 16 位)	护	II 段框架过电压特	0~3		FLOAT	R/W
0385H(低 16 位)		性 UgType2				
0386H(高 16 位)		II 段框架过电压定	50~2000	V	FLOAT	R/W
0387H(低 16 位)		值 UgP2				
0388H(高 16 位)		II 框架过电压时延	0.02~200	S	FLOAT	R/W
0389H(低 16 位)		UgPD2				
038AH(高 16 位)		线路测试次数 TNum	1~4		FLOAT	R/W
038BH(低 16 位) 038CH(高 16 位)						
038CH(高 16 位) 038DH(低 16 位)		快速测试投退 Fast	0~1		FLOAT	R/W
038EH(高 16 位)						
038FH(低 16 位)		最小允许电压 Vrmin	0~3000	V	FLOAT	R/W
0390H(高 16 位)						
0391H(低 16 位)		最小允许电阻 Rmin	0~500	Ω	FLOAT	R/W
0392H(高 16 位)	线路					
0393H(低 16 位)	测试	VFast	500~3000	V	FLOAT	R/W
0394H(高 16 位)		线路测试等待时间	_			
0395H(低 16 位)		tp	0~30	S	FLOAT	R/W
0396H(高 16 位)		一次线路测试时间	0.10		DI OAT	D /m
0397H(低 16 位)		tt	0~10	S	FLOAT	R/W
0398H(高 16 位)		两次线路测试间隔时	0.60		ELOAT	D /W
0399H(低 16 位)		间 tcy	0~60	S	FLOAT	R/W
039AH(高 16 位)		允许合闸等待时间	0~10	S	FLOAT	R/W



039BH(低 16 位)		tw				
039CH(高 16 位)		是否需要线路测试	0.1		PV 0.4.5	D /W
039DH(低 16 位)		82LTEn	0~1		FLOAT	R/W
039EH(高 16 位)		重合闸次数 ShNum	1~4		FLOAT	R/W
039FH(低 16 位)		里口門扒奴 SIIIVUIII	1~4		PLOAT	IV/ W
03A0H(高 16 位)		   重合闸充电时间 tr	1~200	G.	FLOAT	R/W
03A1H(低 16 位)		至日的几色的问 (1	1.4200	S	TLONI	1(/ 11
03A2H(高 16 位)		一次重合闸时延 t1	0.1~1000	G.	FLOAT	R/W
03A3H(低 16 位)	重合	八至日内时是 (1	0.191000	S	TLONI	1(/ 11
03A4H(高 16 位)	闸	二次重合闸时延 t2	0.1~1000	S	FLOAT	R/W
03A5H(低 16 位)		二八主日刊时之 12	0.1 1000		1 LOM	10, 11
03A6H(高 16 位)		三次重合闸时延 t3	0.1~1000	S	FLOAT	R/W
03A7H(低 16 位)		二八里山川州之		3	1 20111	11, "
03A8H(高 16 位)		   四次重合闸时延 t4	0.1~1000	S	FLOAT	R/W
03A9H(低 16 位)					1 20111	
03AAH(高 16 位)		   检测时间	0.2~3	S	FLOAT	R/W
03ABH(低 16 位)		1204 414				,
03ACH(高 16 位)		远方/就地键使能	0~1		FLOAT	R/W
03ADH(低 16 位)		LRBTEn				,
03AEH(高 16 位)		跳闸键使能 OPBTEn	0~1		FLOAT	R/W
03AFH(低 16 位)		7,01,470,02,110				,
03B0H(高 16 位)		合闸键使能 CLBTEn	0~1		FLOAT	R/W
03B1H(低 16 位)						
03B2H(高 16 位)	开关	复归键使能 RSTBTEn	0~1		FLOAT	R/W
03B3H(低 16 位)	操作	- 4 15 - 4 No. 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10				
03B4H(高 16 位)		手合线路测试使能	0~1		FLOAT	R/W
03B5H(低 16 位)		MCLTEn				
03B6H(高 16 位)		断路器分闸时间	0.05~2	S	FLOAT	R/W
03B7H(低 16 位)		topen				
03B8H(高 16 位) 03B9H(低 16 位)		断路器合闸时间 tclose	0.2~3	s	FLOAT	R/W
03B9H(版 16 位)		101026				
03BBH(低 16 位)		失灵重跳使能 RTEN	0~1		FLOAT	R/W
03BCH(高 16 位)						
03BDH(低 16 位)	<b>小二 口</b> 分	失灵跳闸使能 BTEN	0~1		FLOAT	R/W
03BEH(高 16 位)	断路 器失					
03BFH(低 16 位)	一种 灵保	失灵启动电流 OCBF	100~10000	A	FLOAT	R/W
03C0H(高 16 位)	护					
03C1H(低 16 位)	-	失灵重跳时延 RTD	0~300	S	FLOAT	R/W
03C2H(高 16 位)						
03C3H(低 16 位)		失灵跳闸时延 BTD	0~300	S	FLOAT	R/W
(     -       -       -       -     -     -     -     -     -     -     -     -     -     -		<u> </u>			<u> </u>	



03C4H(高 16 位) 03C5H(低 16 位)		定时器 1 ST1PU	启动时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03C6H(高 16 位)			返回时间				
03C7H(低 16 位)		ST1D0		0~100000	S	FLOAT	R/W
03C8H(高 16 位)		定时器 2	启动时间	0 100000		DI OAT	D /W
03C9H(低 16 位)		ST2PU		0~100000	S	FLOAT	R/W
03CAH(高 16 位)		定时器 2	返回时间	0~100000		FLOAT	R/W
03CBH(低 16 位)		ST2D0		0 100000	S	PLOAT	I(/ W
03CCH(高 16 位)			启动时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03CDH(低 16 位)		ST3PU		0 100000		1 BOILL	10/ 11
03CEH(高 16 位)			返回时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03CFH(低 16 位)		ST3D0				1 20111	1.,
03D0H(高 16 位)		定时器 4	启动时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03D1H(低 16 位)		ST4PU	\\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \				
03D2H(高 16 位)			返回时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03D3H(低 16 位) 03D4H(高 16 位)		ST4DO	白油品				
03D4H(高 16 位)		定时器 5 ST5PU	后列則則	0~100000	s	FLOAT	R/W
03D6H(高 16 位)			返回时间				
03D0H(周 16 位)		En 备 5 ST5D0	及凹凹凹	0~100000	S	FLOAT	R/W
03D8H(高 16 位)		定时器 6	启动时间				
03D9H(低 16 位)		ST6PU	76 73 3 1 3	0~100000	S	FLOAT	R/W
03DAH(高 16 位)		定时器 6	返回时间	0 10000		77. O.4.	D /W
03DBH(低 16 位)		ST6D0		0~100000	S	FLOAT	R/W
03DCH(高 16 位)		定时器 7	启动时间	0~100000		FLOAT	R/W
03DDH(低 16 位)		ST7PU		0, 0,100000	S	FLOAT	IV/ W
03DEH(高 16 位)		定时器 7	返回时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03DFH(低 16 位)		ST7D0		0 100000		I LOMI	1(/ "
03E0H(高 16 位)		定时器 8	启动时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03E1H(低 16 位)		ST8PU		100000		1 20111	25/ 11
03E2H(高 16 位)		定时器 8	返回时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03E3H(低 16 位)		ST8D0			-		
03E4H(高 16 位)			启动时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03E5H(低 16 位)		ST9PU	) C [				
03E6H(高 16 位)			返回时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
03E7H(低 16 位)		ST9D0	白斗叶石				
03E8H(高 16 位) 03E9H(低 16 位)		定时器 10 ST10PU	启动时间	0~100000	s	FLOAT	R/W
03EAH(高 16 位)	<del>≧,</del> n∔	定时器 10	<b>光回时间</b>				
03EBH(低 16 位)	定时 器	上的帝 10 ST10D0	心凹凹凹	0~100000	s	FLOAT	R/W
03ECH(高 16 位)	拍直		启动时间	0~100000	S	FLOAT	R/W
(四)		\C.,1 HH 11	\H - \A B 1 1 1 1 1	3 130000	3	120111	11/ !!



03EDH(低 16 位)		ST11PU				
03EEH(高 16 位)		定时器 11 返回时间	0 10000		DI 0.4 m	D /W
03EFH(低 16 位)		ST11D0	0~100000	S	FLOAT	R/W
03F0H(高 16 位)		定时器 12 启动时间	0 - 100000		FLOAT	D/W
03F1H(低 16 位)		ST12PU	0~100000	S	FLOAT	R/W
03F2H(高 16 位)		定时器 12 返回时间	0~100000	_	FLOAT	R/W
03F3H(低 16 位)		ST12D0	0100000	S	FLOAT	IV/ W
03F4H(高 16 位)		   比较器 (1-8) 控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
03F5H(低 16 位)		比权价(I 0/江門子	0~0XI-I-I-I		FLOAT	IV/ W
03F6H(高 16 位)		比较器 1 输入值	0~200		FLOAT	R/W
03F7H(低 16 位)		107久福 1 110八百			1 LON1	1(/ 11
03F8H(高 16 位)		比较器1设定值	−20000 <i>~</i>		FLOAT	R/W
03F9H(低 16 位)		20次品 7 次之 品	20000		1 Bonn	10, 11
03FAH(高 16 位)		   比较器 2 输入值	0~200		FLOAT	R/W
03FBH(低 16 位)		ZGIQ III Z IIII Z III			1 20111	11, 11
03FCH(高 16 位)		比较器2设定值	−20000 <i>~</i>		FLOAT	R/W
03FDH(低 16 位)		Z (X iii = X/C iii	20000		1 20111	
03FEH(高 16 位)		比较器3输入值	0~200		FLOAT	R/W
03FFH(低 16 位)		PO IX HE O IIII V LEE			1 20111	
0400H(高 16 位)		比较器3设定值	−20000 <i>~</i>		FLOAT	R/W
0401H(低 16 位)		ZE (Zin v yz)CE	20000			
0402H(高 16 位)		比较器 4 输入值	0~200		FLOAT	R/W
0403H(低 16 位)		1147				,
0404H(高 16 位)	比较	比较器 4 设定值	−20000 <i>~</i>		FLOAT	R/W
0405H(低 16 位)	器	74, 2	20000			,
0406H(高 16 位)		比较器 5 输入值	0~200		FLOAT	R/W
0407H(低 16 位)						
0408H(高 16 位)		比较器 5 设定值	−20000 <i>~</i>		FLOAT	R/W
0409H(低 16 位)			20000			
040AH(高 16 位)		比较器 6 输入值	0~200		FLOAT	R/W
040BH(低 16 位)			00000			
040CH(高 16 位)		比较器 6 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
040DH(低 16 位)			20000			
040EH(高 16 位)		比较器7输入值	0~200		FLOAT	R/W
040FH(低 16 位)			00000			
0410H(高 16 位)		比较器7设定值	-20000~		FLOAT	R/W
0411H(低 16 位)			20000			
0412H(高 16 位)		比较器 8 输入值	0~200		FLOAT	R/W
0413H(低 16 位)			00000			
0414H(高 16 位)		比较器8设定值	-20000~		FLOAT	R/W
0415H(低 16 位)			20000			



O416H(高 16 位)   O417H(低 16 位)   O417H(低 16 位)   O418H(高 16 位)   O418H(低 16 位)   O418H(低 16 位)   O418H(低 16 位)   O41BH(低 16 位)   O420H(高 16 位)   O421H(低 16 位)   O422H(高 16 位)   O423H(低 16 位)   O423H(低 16 位)   O423H(低 16 位)   O425H(低 16 位)   O429H(低 16 位)   O429H(低 16 位)   O429H(低 16 位)   O429H(低 16 位)   O42BH(低 16 位)   O433H(低 16 位)   O435H(低 16					
O417H(低 16 位)	, ,	比较器 (9-16) 控制	0~0×FFFF	FLOAT	R/W
CA19H(低 16 位)	0417H(低 16 位)	字	O'-OXITIT	LOM	1(/ "
O419H(低 16 位)	0418H(高 16 位)	   比较哭 Q 输 λ 值	0~200	FLOAT	R/W
041BH低 16 位)       比較器 9 设定值       20000       FLOAT R/W         041CH(高 16 位)       比较器 10 输入值       0~200       FLOAT R/W         041BH(低 16 位)       比较器 10 锁定值       20000~       FLOAT R/W         041FH(低 16 位)       比较器 10 设定值       20000~       FLOAT R/W         0420H(高 16 位)       比较器 11 输入值       0~200       FLOAT R/W         0423H(低 16 位)       比较器 11 设定值       20000~       FLOAT R/W         0424H(高 16 位)       比较器 12 输入值       0~200       FLOAT R/W         0425H(低 16 位)       比较器 12 设定值       20000~       FLOAT R/W         0428H(高 16 位)       比较器 13 输入值       0~200       FLOAT R/W         0429H(低 16 位)       比较器 13 输入值       0~200       FLOAT R/W         042CH(高 16 位)       比较器 13 锁入值       0~200       FLOAT R/W         042EH(高 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT R/W         042EH(高 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT R/W         0430H(高 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT R/W         0433H(低 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT R/W         0434H(高 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT R/W	0419H(低 16 位)	107久福 3 福/八直	0 200	LOM	1(/ "
041BH(低 16 位)   041CH(高 16 位)   041DH(低 16 位)   041DH(低 16 位)   041BH(高 16 位)   041BH(高 16 位)   042DH(高 16 位)   042H高 16 位)   042H高 16 位)   042H高 16 位)   042SH低 16 位)   042SH低 16 位)   042SH低 16 位)   042BH(低 16 位)   042BH(低 16 位)   042BH(低 16 位)   042BH(低 16 位)   042CH(高 16 位)   042CH(高 16 位)   042BH(低 16 位)   043BH(低 16 d)   043B	041AH(高 16 位)	比较哭 Q 设宝值	-20000~	FLOAT	R/W
D41DH(低 16 位)	041BH(低 16 位)	11权册 3 及是国	20000	TLOM	1(/ #
041DH(低 16 位)   041EH(高 16 位)   比较器 10 设定值   20000   FLOAT   R/W     0420H(高 16 位)   比较器 11 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0422H(高 16 位)   比较器 11 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0423H(低 16 位)   比较器 11 设定值   20000   FLOAT   R/W     0424H(高 16 位)   比较器 12 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0425H(低 16 位)   比较器 12 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0426H(高 16 位)   比较器 12 设定值   20000   FLOAT   R/W     0428H(高 16 位)   比较器 13 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0428H(高 16 位)   比较器 13 输入值   0~200   FLOAT   R/W     042BH(低 16 位)   比较器 13 设定值   20000   FLOAT   R/W     042CH(高 16 位)   比较器 14 输入值   0~200   FLOAT   R/W     042EH(高 16 位)   042EH(高 16 位)   042EH(高 16 位)   042EH(高 16 位)   043H(高 16 位)   043H(高 16 位)   043H(高 16 位)   043H(高 16 位)   0432H(高 16 位)   0433H(低 16 位)   0433H(低 16 位)   0433H(低 16 位)   0435H(低 16 位)   0435H(低 16 位)   0435H(低 16 位)   0436H(高	(, , , ,	比较器 10 输λ值	0~200	FLOAT	R/W
COMPANDED NOTE OF TRANS	041DH(低 16 位)	TO THE TO THE	0 200	I LOMI	10/ 11
041FH(低 16 位)   0420H(高 16 位)   比较器 11 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0422H(高 16 位)   比较器 11 设定值   -20000~   FLOAT   R/W     0423H(低 16 位)   比较器 12 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0425H(低 16 位)   比较器 12 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0426H(高 16 位)   比较器 12 设定值   -20000~   FLOAT   R/W     0428H(高 16 位)   比较器 13 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0429H(低 16 位)   比较器 13 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0420H(低 16 位)   比较器 13 设定值   -20000~   FLOAT   R/W     0420H(低 16 位)   比较器 14 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0420H(低 16 位)   比较器 14 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0420H(低 16 位)   比较器 14 设定值   -20000~   FLOAT   R/W     0430H(高 16 位)   比较器 15 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0433H(低 16 位)   比较器 15 设定值   -20000~   FLOAT   R/W     0434H(高 16 位)   比较器 16 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0435H(低 16 位)   比较器 16 设定值   -20000~   FLOAT   R/W     0436H(高 16 位)   比较器 16 设定值   -20000~   FLOAT   R/W	041EH(高 16 位)	比较哭 10 设完值	-20000~	FLOAT	R/W
Example   Exa	041FH(低 16 位)	记 <del>次</del> 册 10 次之臣	20000	LOM	1(/ "
0421H(低 16 位)   0422H(高 16 位)   比较器 11 设定值   20000   FLOAT   R/W     0423H(低 16 位)   比较器 12 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0425H(低 16 位)   比较器 12 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0426H(高 16 位)   比较器 12 设定值   20000   FLOAT   R/W     0428H(高 16 位)   比较器 13 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0428H(高 16 位)   比较器 13 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0428H(低 16 位)   比较器 13 设定值   20000   FLOAT   R/W     0428H(低 16 位)   比较器 14 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0428H(低 16 位)   比较器 14 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0428H(低 16 位)   比较器 14 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0428H(低 16 位)   比较器 14 设定值   20000   FLOAT   R/W     0428H(低 16 位)   比较器 15 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0438H(低 16 位)   比较器 15 设定值   20000   FLOAT   R/W     0433H(低 16 位)   比较器 16 输入值   0~200   FLOAT   R/W     0436H(高 16 位)   比较器 16 设定值   -20000~   FLOAT   R/W     0436H(高 16 位)   比较器 16 设定值   -20000~   FLOAT   R/W     0436H(高 16 位)   比较器 16 设定值   -20000~   FLOAT   R/W     0436H(高 16 位)   比较器 16 设定值   -20000~   FLOAT   R/W	0420H(高 16 位)	   比较哭 11 输 λ 值	0~200	FLOAT	R/W
Compared to be com	0421H(低 16 位)	11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11	0 200	TLOM	1(/ #
0423H(低 16 位)       20000       FLOAT       R/W         0424H(高 16 位)       比较器 12 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0425H(低 16 位)       比较器 12 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0427H(低 16 位)       比较器 13 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0428H(高 16 位)       比较器 13 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042BH(低 16 位)       比较器 13 设定值       20000       FLOAT       R/W         042CH(高 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042DH(低 16 位)       比较器 14 设定值       20000       FLOAT       R/W         042FH(低 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0431H(低 16 位)       比较器 15 设定值       20000       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W	0422H(高 16 位)	比较器 11 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
Extra color	0423H(低 16 位)	11 人人田	20000	1 LOM1	10/ 11
0425H(低 16 位)       0426H(高 16 位)       比较器 12 设定值       -20000~       FLOAT R/W         0428H(高 16 位)       0428H(高 16 位)       比较器 13 输入值       0~200       FLOAT R/W         0428H(高 16 位)       0429H(低 16 位)       比较器 13 设定值       -20000~       FLOAT R/W         042BH(低 16 位)       042BH(低 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT R/W         042CH(高 16 位)       042BH(低 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT R/W         042FH(低 16 位)       0430H(高 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT R/W         0431H(低 16 位)       0432H(高 16 位)       比较器 15 设定值       -20000~       FLOAT R/W         0435H(低 16 位)       0435H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT R/W	0424H(高 16 位)	   比较哭 19 输 λ 值	0~200	FLOAT	R/W
EV	0425H(低 16 位)	12 10八日	0 200	LOM	1(/ "
0427H(低 16 位)       20000       FLOAT       R/W         0428H(高 16 位)       比较器 13 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0428H(低 16 位)       比较器 13 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         042BH(低 16 位)       比较器 13 设定值       0~200       FLOAT       R/W         042CH(高 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042EH(高 16 位)       比较器 14 设定值       20000       FLOAT       R/W         0430H(高 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       比较器 15 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W	0426H(高 16 位)	比较哭 19 设完值	-20000~	FLOAT	R/W
0429H(低 16 位)       比较器 13 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042AH(高 16 位)       比较器 13 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         042BH(低 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042DH(低 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042EH(高 16 位)       比较器 14 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0430H(高 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       比较器 15 设定值       20000       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0436H(高 16 位)       比较器 16 设定值       -20000~       FLOAT       R/W	, ,	比权部 12 00 区 国	20000	TLOM	1(/ #
0429H(低 16 位)       042AH(高 16 位)       比较器 13 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         042BH(低 16 位)       042CH(高 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042DH(低 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042FH(低 16 位)       比较器 14 设定值       20000       FLOAT       R/W         0430H(高 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       比较器 15 设定值       20000       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0436H(高 16 位)       比较器 16 设定值       -20000~       FLOAT       R/W	0428H(高 16 位)	   比较器 13 输 λ 值	0~200	FLOAT	R/W
042BH(低 16 位)       比较器 13 设定值       20000       FLOAT       R/W         042CH(高 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042EH(高 16 位)       比较器 14 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0430H(高 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0432H(高 16 位)       比较器 15 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       比较器 15 设定值       0~200       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0436H(高 16 位)       比较器 16 设定值       -20000~       FLOAT       R/W	0429H(低 16 位)	runxiii 10 mi/ Vie.	0 200	I LOMI	1(/ "
042BH(低 16 位)       20000       20000       FLOAT       R/W         042CH(高 16 位)       042DH(低 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042EH(高 16 位)       042FH(低 16 位)       比较器 14 设定值       20000       FLOAT       R/W         0430H(高 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0432H(高 16 位)       比较器 15 设定值       20000       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       比较器 16 设定值       -20000~       FLOAT       R/W	042AH(高 16 位)	   比较哭 13 设完值	-20000~	FLOAT	R/W
042DH(低 16 位)       比较器 14 输入值       0~200       FLOAT       R/W         042EH(高 16 位)       比较器 14 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0430H(高 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0431H(低 16 位)       比较器 15 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       比较器 15 设定值       0~200       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0436H(高 16 位)       比较器 16 设定值       -20000~       FLOAT       R/W		四次品 10 次之區	20000	1 LOM1	10/ 11
042DH(低 16 位)       042EH(高 16 位)         042FH(低 16 位)       比较器 14 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0430H(高 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0432H(高 16 位)       比较器 15 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       比较器 15 设定值       0~200       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0436H(高 16 位)       比较器 16 设定值       -20000~       FLOAT       R/W	042CH(高 16 位)	   比较哭 14 输 λ 值	0~200	FLOAT	R/W
042FH(低 16 位)       CK较器 14 设定值       20000       FLOAT       R/W         0430H(高 16 位)       CV较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0432H(高 16 位)       CV较器 15 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       CV较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       CV较器 16 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0436H(高 16 位)       CV较器 16 设定值       -20000~       FLOAT       R/W	042DH(低 16 位)	117人日	0 200	TLOM	1(/ #
042FH(低 16 位)       20000       2000       FLOAT       R/W         0430H(高 16 位)       0431H(低 16 位)       0~200       FLOAT       R/W         0432H(高 16 位)       0433H(低 16 位)       20000       FLOAT       R/W         0434H(高 16 位)       0435H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0436H(高 16 位)       比较器 16 设定值       -20000~       FLOAT       R/W	042EH(高 16 位)	   比较器 14 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
0431H(低 16 位)       比较器 15 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0432H(高 16 位)       比较器 15 设定值       -20000~       FLOAT       R/W         0433H(低 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT       R/W         0435H(低 16 位)       比较器 16 锁定值       -20000~       FLOAT       R/W	042FH(低 16 位)	201次冊 11 次尺匝	20000	LOM	11/ 11
0431H(低 16 位)       0432H(高 16 位)         0433H(低 16 位)       比较器 15 设定值       -20000~       FLOAT R/W         0434H(高 16 位)       比较器 16 输入值       0~200       FLOAT R/W         0436H(高 16 位)       比较器 16 设定值       -20000~       FLOAT R/W	0430H(高 16 位)	   比较哭 15 输 λ 倩	0~200	EI OAT	R/W
0433H(低 16 位)     比较器 15 设定值     20000     FLOAT R/W       0434H(高 16 位)     比较器 16 输入值     0~200     FLOAT R/W       0436H(高 16 位)     比较器 16 设定值     -20000~     FLOAT R/W	0431H(低 16 位)	四状師 10 棚八里	0 - 200	I LUAI	IV/ W
0433H(低 16 位)     20000       0434H(高 16 位)     比较器 16 输入值       0435H(低 16 位)     比较器 16 设定值         0~200     FLOAT R/W	0432H(高 16 位)	比较界 15 设空估	-20000~	FLOAT	₽/W
0435H(低 16 位)     比较器 16 输入值     0~200     FLOAT     R/W       0436H(高 16 位)     比较器 16 设定值     -20000~     FLOAT     R/W	0433H(低 16 位)	以以的 10 以此但	20000	LUAI	I\/ W
0435H(低 16 位) 0436H(高 16 位) 比较器 16 设定值 -20000~ FLOAT R/W	0434H(高 16 位)	比较哭 16 输λ结	0~200	FLOAT	R/W
┣━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━━	0435H(低 16 位)	20 水柏 10 棚/NIL	0 - 200	I LUAI	IV/ W
0437H(低 16 位)	0436H(高 16 位)	P	-20000~	FLOAT	D \m
	0437H(低 16 位)	以刊码 10 区上阻 ————————————————————————————————————	20000	FLUAI	IX/ W

表 26 定值地址表

## 4.11 动作报告 (带时间)

本区域存储动作报告带时间信息,属于 Modbus 协议保持寄存器(Holding Registers)数据模型。用 03 号功能码读取,06 号功能码单个写。

读取 0x3000 地址的寄存器值不为 0 时表示有新的报告, 读取成功后往 0x3000 地址写入 0x10 切换到下一条报告。



地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
3000Н	动作报告未读数量(写入 0x10 切换到下一条报告)	0-64	WORD	R/W
3001Н	年 (H) /月 (L)	0-99 (年)、1-12 (月)	WORD	
3002Н	日 (H)/时 (L)	1-31 (目)、0-23 (时)	WORD	R
3003Н	分(H)/秒(L)	0-59(分)、0-59(秒)	WORD	R
3004Н	毫秒	00~999	WORD	R
3005Н	报告类型	1-2	WORD	R
3006Н	报告子类型	1-26	WORD	R
报告类型	报告子类型	描述		
1	1	动作报告1(可编程)		
	2	动作报告2(可编程)		
	3	动作报告3(可编程)		
	4	动作报告4(可编程)		
	5	动作报告5(可编程)		
	6	动作报告6(可编程)		
	7	动作报告7(可编程)		
	8	动作报告8(可编程)		
	9	动作报告9(可编程)		
	10	动作报告 10 (可编程)		
	11	动作报告 11 (可编程)		
	12	动作报告 12 (可编程)		
	13	动作报告 13 (可编程)		
	14	动作报告 14 (可编程)		
	15	动作报告 15 (可编程)		
	16	动作报告 16 (可编程)		
2	17	重合闸成功		
	18	线路测试失败		
	19	重合闸失败		
	20	手动合闸失败		
	21	一次重合		
	22	二次重合		
	23	三次重合		
	24	四次重合		
	25	失灵保护跳闸		
	26	失灵保护重跳		

表 27 动作报告带时间地址表



## 5. DCR150B 装置数据表

## 5.1 遥信

遥信包括开入信息、虚遥信、动作报告、告警报告和装置自检信息,属于 Modbus 协议 离散量输入(Discretes Input)数据模型,采用 02 号功能码读取。

## 5.1.1 开入信息

开入信息对应继保装置硬件开入状态,基本型为 16 路,如果添加开入扩展板,开入个数为 32 路。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0000Н	开入 1 IN01	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0001H	开入 2 INO2	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0002H	开入 3 IN03	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0003H	开入 4 INO4	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0004H	开入 5 INO5	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0005H	开入 6 IN06	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0006H	开入 7 IN07	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0007H	开入 8 IN08	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0008H	开入 9 IN09	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0009H	开入 10 IN10	1=ON, 0=OFF	BIT	R
000AH	开入 11 IN11	1=ON, 0=OFF	BIT	R
000BH	开入 12 IN12	1=ON, 0=OFF	BIT	R
000CH	开入 13 IN13	1=ON, 0=OFF	BIT	R
000DH	开入 14 IN14	1=ON, 0=OFF	BIT	R
000EH	开入 15 IN15	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000FH	开入 16 IN16	1=0N, 0=0FF	BIT	R
•••••	•••••	•••••	•••••	•••••
001FH	开入 32 IN32	1=0N, 0=0FF	BIT	R

表 28 开入信息地址表

#### 5.1.2 虚遥信

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0020H	动作信号	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0021H	异常告警	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0022H	隔离开关合闸位置1	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0023H	隔离开关合闸位置 2	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0024H	远方就地(1就地)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0025H	扩展板异常告警	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0026H	虚遥信 7	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0027H	虚遥信 8	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0028H	虚遥信 9	1=ON, 0=OFF	BIT	R



0029H	虚遥信 10	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002AH	虚遥信 11	1=ON, 0=OFF	BIT	R
002BH	虚遥信 12	1=ON, 0=OFF	BIT	R
002CH	虚遥信 13	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002DH	虚遥信 14	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002EH	虚遥信 15	1=ON, 0=OFF	BIT	R
002FH	虚遥信 16	1=0N, 0=0FF	BIT	R

表 29 虚遥信地址表

## 5.1.3 动作报告

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0030H	动作报告1(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0031H	动作报告 2 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0032H	动作报告3(可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0033H	动作报告 4 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0034H	动作报告 5 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0035H	动作报告6(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0036H	动作报告7(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0037H	动作报告8(可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0038H	动作报告9(可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0039H	动作报告 10 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
003AH	动作报告 11 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
003BH	动作报告 12 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
003CH	动作报告 13 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
003DH	动作报告 14 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003EH	动作报告 15 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003FH	动作报告 16 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R

表 30 动作报告地址表

## 5.2 软压板

本区域存储软压板信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写,15 号功能多个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0000Н	框架泄漏电流保护 EIg	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0001H	框架过电压保护 EUg	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0002Н	联跳功能 1 ERT1	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0003Н	联跳功能 2 ERT2	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0004Н	联跳功能 3 ERT3	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0005Н	联跳功能 4 ERT4	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W

表 31 软压板地址表



#### 5.3 遥控

本区域存储遥控状态信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,需要注意的是不允许一次执行多个遥控命令。用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0100H	遥控1分	0xFF00=0N	BIT	R
0101H	遥控1合	0xFF00=0N	BIT	R
0102Н	遥控 2 分	0xFF00=0N	BIT	R
0103Н	遥控 2 合	0xFF00=0N	BIT	R
0104H	遥控 3 分	0xFF00=0N	BIT	R
0105H	遥控 3 合	0xFF00=0N	BIT	R

表 32 遥控信息地址表

## 5.4 定值控制字

本区域存储定值控制字信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写,15 号功能多个写。

定值控制字共记8套,每套占用不同的区域,如下图所示:

定值控制字	地址范围
第1套	0200H~02FFH
第2套	0300H~03FFH
第3套	0400H~04FFH
第4套	0500H~05FFH
第5套	0600H~06FFH
第6套	0700H∼07FFH
第7套	0800H∼08FFH
第8套	0900H~09FFH

表 33 定值控制字地址分配

第一套定值控制字地址表如下图所示:

地址		名称	数值范围	数据类型	读写属性
0200H	框架泄漏	I 段框架漏电流投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0201H	电流保护	II 段框架漏电流投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0202H	框架过电	I 段框架过电压投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0203H	压保护	II 段框架过电压投退	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0204H		比较器1(打√≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0205H		比较器1(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0206H		比较器2(打√≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0207H	比较器	比较器2(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0208H	比拟鱼	比较器3(打√≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0209H		比较器3(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020AH		比较器 4 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020BH		比较器 4(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W



020CH	比较器 5 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020DH	比较器 5 (打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020EH	比较器 6 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020FH	比较器 6 (打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0210H	比较器 7 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0211H	比较器7(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0212H	比较器 8 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0213H	比较器8(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0214H	比较器 9 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0215H	比较器9(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0216H	比较器 10 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0217H	比较器 10(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0218H	比较器 11 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0219H	比较器 11(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021AH	比较器 12 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021BH	比较器 12(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021CH	比较器 13 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021DH	比较器 13(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
021EH	比较器 14 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
021FH	比较器 14(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0220H	比较器 15 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0221H	比较器 15(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0222H	比较器 16 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0223H	比较器 16(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W

表 34 定值控制字地址表

## 5.5 保护测量值

本区域存储保护测量值内容,属于 Modbus 协议输入寄存器 (Input Registers ) 数据模型。用 04 号功能码读取。

保护测量值为有符号整型数据,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后。

实际值 = 读取数据(有符号整型数据)/1000

因为每个保护测量值占用了两个地址,为了保证读取内容有效,读取地址和个数都必须 是偶数。

地址	名称	单位	数据类型	读写属性
0000H(高16位)	电流 I	A	LONG	R
0001H(低 16 位)	电机 1	A	LUNG	Λ
0002H(高 16 位)	<b>н</b> г и	V	LONG	n
0003H(低 16 位)	电压 U	V	LUNG	R
0004H(高 16 位)	框架电流 Ig	Λ	LONC	R
0005H(低 16 位)	性朱电加 Ig	A	LONG	Л
0006H(高 16 位)	框架电压 Ug	V	LONG	R



0007H(低 16 位)		
0007日(1氏 16 1生)		
, , , ,		

表 35 保护测量值地址表

#### 5.6 遥测

本区域存储遥测,属于 Modbus 协议输入寄存器(Input Registers)数据模型。用 04 号功能码读取。

遥测值为有符号整型数据,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后。

实际值 = 读取数据(有符号整型数据)/1000

因为每个遥测值占用了两个地址,为了保证读取内容有效,读取地址和个数都必须是偶数。

地址	参数	单位	数据类型	读写属性
0100H(高16位)	   电流 I	A	LONG	R
0101H(低 16 位)		A	LONG	N
0102H(高 16 位)	. 由 □ · · ·	V	LONC	D
0103H(低 16 位)	电压 U	V	LONG	R
0104H(高 16 位)	   功率 W	kW	LONG	R
0105H(低 16 位)	切竿 W	KW	LONG	1/
0106H(高 16 位)	框架电流 Ig	٨	LONG	R
0107H(低 16 位)	性朱电弧 18	A	LUNG	Л
0108H(高 16 位)	框架电压 UgV	V	LONC	D
0109H(低 16 位)	性未电圧 ∪g/	V	LONG	R

表 36 遥测地址表

#### 5.7 电度

本区域存储电度信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

电度值为单浮点数,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容进行了扩大,并用两个地址存储,高位在前,低位在后,如下:

二次侧电度:  $实际值(浮点数) = (高 16 位 \times 65536 + 低 16 位) / 1000$ 

一次侧电度: 实际值  $( \angle F \land 3 ) = ( \exists 16 \ \triangle \times 65536 + \ \cancel{(} \ 4 ) / 10 )$ 

注: 电度类型可通过液晶设置。

因为每个电度值占用了两个地址,为了保证读写内容有效,读写地址和个数都必须是偶数,而且不允许单个写操作。

地址	参数		数据类型	读写属性
0000H(高16位)	   正向电度 Ep imp	kwh	DWORD	R/W
0001H(低 16 位)	正同电及 Ep_Imp	KWII	DWOND	IV/ W
0002H(高 16 位)	   反向电度 Ep exp	kwh	DWORD	R/W
0003H(低 16 位)		KWII	DWORD	K/W
0004H(高 16 位)	总电度 Ep_total	kwh	DWORD	R/W
0005H(低 16 位)	心 出/文 Lp_total	KWII	DWORD	IV/ W

表 37 电度地址表



#### 5.8 时间

本区域存储当前定值区号信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0100Н	年	2000~2050	WORD	R/W
0101H	月	01~12	WORD	R/W
0102Н	日	01~31	WORD	R/W
0103Н	时	00~23	WORD	R/W
0104Н	分	00~59	WORD	R/W
0105Н	秒	00~59	WORD	R/W

表 38 时间地址表

#### 5.9 定值区号

本区域存储当前定值区号信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,06 号功能码单个写。

地址	参数	数值范围	数据类型	读写属性
0200Н	当前定值区号	00~07	WORD	R/W

表 39 定值区号地址表

#### 5.10 定值

本区域存储定值信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

定值为单精度浮点数,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后,如下:

实际值(浮点数) = (高16位×65536+低16位)/1000

因为每个定值占用了两个地址,为了保证读写内容有效,读写地址和个数都必须是偶数,而且不允许单个写操作。

定值共计8套,每套占用不同的区域,如下图所示:

定值	地址范围		
第1套	0300H~04FFH		
第2套	0500H∼06FFH		
第3套	0700H∼08FFH		
第 4 套	0900H∼0AFFH		
第 5 套	OBOOH~OCFFH		
第6套	ODOOH~OEFFH		
第7套	0F00H~10FFH		
第8套	1100H∼12FFH		

表 40 定值地址分配

第一套定值地址表如下:



地址		参数	数值范围	单位	数据类型	读写 属性
0300H(高 16 位)	公共	额定电流 In	1~9999		DI OAT	D /W
0301H(低 16 位)		恢定电视 111	1-3333	A	FLOAT	R/W
0302H(高 16 位)		额定电压 Un	100~10000	V	FLOAT	R/W
0303H(低 16 位)		1,000				
0304H(高 16 位)		框架电流 Ign	1~9999	A	FLOAT	R/W
0305H(低 16 位)						
0306H(高 16 位)		框架电压 Ugn	100~10000	V	FLOAT	R/W
0307H(低 16 位)						
0308H(高 16 位)		框架泄漏电流保护	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0309H(低 16 位)		控制字				
030AH(高 16 位)		I 段框架泄漏电流	0~3 500~20000 0. 02~200		FLOAT	R/W
030BH(低 16 位)		特性 IgType1				
030CH(高 16 位) 030DH(低 16 位)	Tr: 40	I 段框架泄漏电流 定值 IgP1		A	FLOAT	R/W
	框架					
030EH(高 16 位) 030FH(低 16 位)	泄漏 电流	I 框架泄漏时延 IgPD1		s	FLOAT	R/W
0310H(版 16 位)	保护	II 段框架泄漏电	0~3			
0310H(低 16 位)		流特性 IgType2			FLOAT	R/W
0311H(版 16 位)		II 段框架泄漏电				
0312H(低 16 位)		流定值 IgP2	500~20000	A	FLOAT	R/W
0314H(高 16 位)		II 框架泄漏时延	0.02~200			
0315H(低 16 位)		IgPD2		S	FLOAT	R/W
0316H(高 16 位)	-	框架过电压保护控	0~0xFFFF			- /
0317H(低 16 位)		制字			FLOAT	R/W
0318H(高 16 位)		I 段框架过电压特	0~3		FLOAT	D /W
0319H(低 16 位)		性 UgType1			FLOAT	R/W
031AH(高 16 位)		I 段框架过电压定	50~2000	***	ELOAT	D/W
031BH(低 16 位)	框架	值 UgP1		V	FLOAT	R/W
031CH(高 16 位)	过电	I 框架过电压时延	0.02~200	S	FLOAT	R/W
031DH(低 16 位)	压保	UgPD1		5	LOM	11/ 11
031EH(高 16 位)	护	II 段框架过电压	0~3		FLOAT	R/W
031FH(低 16 位)	-	特性 UgType2			LOM	14/ 11
0320H(高 16 位)		II 段框架过电压	50~2000	V	FLOAT	R/W
0321H(低 16 位)		定值 UgP2		•		- =
0322H(高 16 位)		II 框架过电压时延	0.02~200	S	FLOAT	R/W
0323H(低 16 位)		UgPD2				
0324H(高 16 位)	- 定时 - 器	定时器 1 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0325H(低 16 位)		ST1PU		~		·
0326H(高 16 位)		定时器 1 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W



000000111111111111111111111111111111111	Om the				
0327H(低 16 位)	ST1D0				
0328H(高 16 位)	定时器 2 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0329H(低 16 位)	ST2PU		~		
032AH(高 16 位)	定时器 2 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
032BH(低 16 位)	ST2D0				,
032CH(高 16 位)	定时器 3 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
032DH(低 16 位)	ST3PU				,
032EH(高 16 位)	定时器 3 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
032FH(低 16 位)	ST3D0	0 100		1 Bonn	10, "
0330H(高 16 位)	定时器 4 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0331H(低 16 位)	ST4PU		5	1 20111	
0332H(高 16 位)	定时器 4 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0333H(低 16 位)	ST4D0	0 100		1 Bonn	10, "
0334H(高 16 位)	定时器 5 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0335H(低 16 位)	ST5PU			1 20111	
0336H(高 16 位)	定时器 5 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0337H(低 16 位)	ST5D0		3	1 20111	11, "
0338H(高 16 位)	定时器 6 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0339H(低 16 位)	ST6PU	0 100		1 Bonn	10, "
033AH(高 16 位)	定时器 6 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
033BH(低 16 位)	ST6D0		3	1 20111	11, "
033CH(高 16 位)	定时器 7 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
033DH(低 16 位)	ST7PU	0 100		1 Bonn	10, "
033EH(高 16 位)	定时器 7 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
033FH(低 16 位)	ST7D0	0 100		1 LOM	10/ 11
0340H(高 16 位)	定时器 8 启动时间	0~400	s	FLOAT	R/W
0341H(低 16 位)	ST8PU		3	1 20111	11, "
0342H(高 16 位)	定时器 8 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0343H(低 16 位)	ST8D0	0 100		1 Bonn	10, "
0344H(高 16 位)	定时器 9 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0345H(低 16 位)	ST9PU			1 20111	14/ 11
0346H(高 16 位)	定时器 9 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0347H(低 16 位)	ST9D0			1 20111	/ '!
0348H(高 16 位)	定时器 10 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0349H(低 16 位)	ST10PU	0 100		LOM	11/ 11
034AH(高 16 位)	定时器 10 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
034BH(低 16 位)	ST10D0	0 100	5	LOM	11/ 11
034CH(高 16 位)	定时器 11 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
034DH(低 16 位)	ST11PU	J 100	3	LOM	14/ 11
034EH(高 16 位)	定时器 11 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
034FH(低 16 位)	ST11D0	V 100	3	LOM	14/ 11



0350H(高 16 位)		定时器 12 启动时间				
0351H(低 16 位)		ST12PU	$0\sim\!400$	S	FLOAT	R/W
0352H(高 16 位)		定时器 12 返回时间				
0353H(低 16 位)		ST12D0	0~400	S	FLOAT	R/W
0354H(高 16 位)		比较器(1-8)控制				
0355H(低 16 位)		字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0356H(高 16 位)		11 12 111 1 10 2 14				- /
0357H(低 16 位)		比较器1输入值	0~200		FLOAT	R/W
0358H(高 16 位)		11.42 111 4 111 22 14	-20000~		DI OAT	D /W
0359H(低 16 位)		比较器1设定值	20000		FLOAT	R/W
035AH(高 16 位)		以	0 - 900		FLOAT	D/W
035BH(低 16 位)		比较器2输入值	0~200		FLOAT	R/W
035CH(高 16 位)		比较器 2 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
035DH(低 16 位)		11. 7. 17. 17. 17. 17. 17. 17. 17. 17. 1	20000		TLOM	1(/ #
035EH(高 16 位)		   比较器 3 输入值	0~200		FLOAT	R/W
035FH(低 16 位)		CONTRACTOR OF THE CONTRACTOR O	0 200		1 LON1	10/ 11
0360H(高 16 位)		比较器3设定值	−20000 <i>~</i>		FLOAT	R/W
0361H(低 16 位)		N. K. H. O. K. E.	20000		1 20111	11, 11
0362H(高 16 位)		比较器 4 输入值	0~200		FLOAT	R/W
0363H(低 16 位)						
0364H(高 16 位)		比较器 4 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
0365H(低 16 位)	比较		20000			
0366H(高 16 位)	器	比较器 5 输入值	0~200		FLOAT	R/W
0367H(低 16 位)						
0368H(高 16 位)		比较器 5 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
0369H(低 16 位)			20000			
036AH(高 16 位)		比较器 6 输入值	0~200		FLOAT	R/W
036BH(低 16 位)			00000			
036CH(高 16 位)		比较器 6 设定值	$-20000$ $\sim$ 20000		FLOAT	R/W
036DH(低 16 位)			∠0000 —————————————————————————————————			
036EH(高 16 位) 036FH(低 16 位)		比较器 7 输入值	0~200		FLOAT	R/W
` ` `			00000			
0370H(高 16 位) 0371H(低 16 位)		比较器7设定值	$-20000$ $\sim$ 20000		FLOAT	R/W
0371H(低 16 位) 0372H(高 16 位)			20000			
0372H(高 16 位)		比较器 8 输入值	0~200		FLOAT	R/W
0374H(高 16 位)			-20000 <i>~</i>			
0375H(低 16 位)		比较器8设定值	20000		FLOAT	R/W
0376H(高 16 位)		比较器 (9-16) 控制	2000			
0377H(低 16 位)		字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0378H(高 16 位)		比较器 9 输入值	0~200		FLOAT	R/W
22.00-(1.4 10 12)		· = 10.4 up - 104.4 dry				,



0379H(低 16 位)				
037AH(高 16 位)		-20000~	TV 0.4 m	D /W
037BH(低 16 位)	比较器9设定值	20000	FLOAT	R/W
037CH(高 16 位)	以於思10於)佐	0~200	FLOAT	R/W
037DH(低 16 位)	比较器 10 输入值	0~200	FLUAI	K/W
037EH(高 16 位)	比较器 10 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
037FH(低 16 位)	记权值 10 以足值	20000	TLOAT	IV/ W
0380H(高 16 位)	   比较器 11 输入值	0~200	FLOAT	R/W
0381H(低 16 位)	记权前 II	0 200	1 LOM1	1(/ "
0382H(高 16 位)	   比较器 11 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
0383H(低 16 位)	70 JV HR == 30/C EE	20000		,
0384H(高 16 位)	   比较器 12 输入值	0~200	FLOAT	R/W
0385H(低 16 位)				
0386H(高 16 位)	比较器 12 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
0387H(低 16 位)		20000		
0388H(高 16 位)	比较器 13 输入值	0~200	FLOAT	R/W
0389H(低 16 位)		00000		
038AH(高 16 位) 038BH(低 16 位)	比较器 13 设定值	-20000~ 20000	FLOAT	R/W
038CH(高 16 位)		20000		
038DH(低 16 位)	比较器 14 输入值	0~200	FLOAT	R/W
038EH(高 16 位)		-20000~		
038FH(低 16 位)	比较器 14 设定值	20000	FLOAT	R/W
0390H(高 16 位)	11 12 99 16 2 11			- /
0391H(低 16 位)	比较器 15 输入值	0~200	FLOAT	R/W
0392H(高 16 位)	11.12 11 15 11.62 15	-20000~	DI OAT	D /W
0393H(低 16 位)	比较器 15 设定值	20000	FLOAT	R/W
0394H(高 16 位)	比较器 16 输入值	0~200	FLOAT	R/W
0395H(低 16 位)	比权的 IV 制八值	0200	LUAI	IV/ W
0396H(高 16 位)	比较器 16 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
0397H(低 16 位)	10 X/III 10 X/C II	20000	TLOM	1\( / 11

表 41 定值地址表

# 5.11 动作报告(带时间)

本区域存储动作报告带时间信息,属于 Modbus 协议保持寄存器(Holding Registers)数据模型。用 03 号功能码读取,06 号功能码单个写。

读取 0x3000 地址的寄存器值不为 0 时表示有新的报告,读取成功后往 0x3000 地址写入 0x10 切换到下一条报告,0x3000 寄存器值减 1。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属 性
3000Н	动作报告未读数量(写入 0x10 切换到下一条报告)	0-64	WORD	R/W



3001H	年 (H) /月 (L)	0-99 (年)、1-12 (月)	WORD	
3002Н	日 (H) /时 (L)	1-31 (日)、0-23 (时)	WORD	R
3003Н	分(H)/秒(L)	0-59 (分)、0-59 (秒)	WORD	R
3004H	毫秒	00~999	WORD	R
3005Н	报告类型	1-2	WORD	R
3006Н	报告子类型	1-26	WORD	R
报告类型	报告子类型	描述		
1	1	动作报告1(可编程)		
	2	动作报告2(可编程)		
	3	动作报告3(可编程)		
	4	动作报告4(可编程)		
	5	动作报告 5 (可编程)		
	6	动作报告6(可编程)		
	7	动作报告7(可编程)		
	8	动作报告8(可编程)		
	9	动作报告9(可编程)		
	10	动作报告 10 (可编程)		
	11	动作报告 11 (可编程)		
	12	动作报告 12 (可编程)		
	13	动作报告 13 (可编程)		
	14	动作报告 14 (可编程)		
	15	动作报告 15 (可编程)		
	16	动作报告 16 (可编程)		

表 42 动作报告带时间地址表



# 6. DCR150C 装置数据表

# 6.1 遥信

遥信包括开入信息、虚遥信、动作报告、告警报告和装置自检信息,属于 Modbus 协议 离散量输入(Discretes Input)数据模型,采用 02 号功能码读取。

# 6.1.1 开入信息

开入信息对应继保装置硬件开入状态,基本型为 16 路,如果添加开入扩展板,开入个数为 32 路。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0000Н	开入 1 IN01	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0001H	开入 2 INO2	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0002H	开入 3 IN03	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0003H	开入 4 IN04	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0004H	开入 5 INO5	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0005H	开入 6 IN06	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0006H	开入 7 IN07	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0007H	开入 8 IN08	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0008H	开入 9 IN09	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0009H	开入 10 IN10	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000AH	开入 11 IN11	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000BH	开入 12 IN12	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000CH	开入 13 IN13	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000DH	开入 14 IN14	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000EH	开入 15 IN15	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000FH	开入 16 IN16	1=ON, 0=OFF	BIT	R
•••••	•••••	•••••	•••••	•••••
001FH	开入 32 IN32	1=0N, 0=0FF	BIT	R

表 43 开入信息地址表

## 6.1.2 虚遥信

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0020H	动作信号	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0021H	异常告警	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0022H	断路器合闸位置	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0023H	隔离开关合闸位置	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0024H	远方就地(1就地)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0025H	扩展板异常告警	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0026H	虚遥信 7	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0027H	虚遥信 8	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0028H	虚遥信 9	1=0N, 0=0FF	BIT	R



0029H	虚遥信 10	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002AH	虚遥信 11	1=ON, 0=OFF	BIT	R
002BH	虚遥信 12	1=ON, 0=OFF	BIT	R
002CH	虚遥信 13	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002DH	虚遥信 14	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002EH	虚遥信 15	1=ON, 0=OFF	BIT	R
002FH	虚遥信 16	1=0N, 0=0FF	BIT	R

表 44 虚遥信地址表

# 6.1.3 动作报告

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0030H	动作报告1(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0031H	动作报告 2 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0032H	动作报告3(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0033H	动作报告 4 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0034H	动作报告 5 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0035H	动作报告 6 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0036H	动作报告7(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0037H	动作报告8(可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0038H	动作报告9(可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0039H	动作报告 10 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
003AH	动作报告 11 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
003BH	动作报告 12 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003CH	动作报告 13 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003DH	动作报告 14 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003EH	动作报告 15 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003FH	动作报告 16 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0040H	失灵保护跳闸	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0041H	失灵保护重跳	1=ON, 0=OFF	BIT	R

表 45 动作报告地址表

# 6.2 软压板

本区域存储软压板信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写,15 号功能多个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0000Н	过流 E76	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0001H	过压保护 E45	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0002Н	低压保护 E80	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0003Н	框架泄漏电流保护 EIg	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0004Н	框架过电压保护 EUg	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0005Н	断路器失灵保护 ECBF	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W

表 46 软压板地址表



## 6.3 遥控

本区域存储遥控状态信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,需要注意的是不允许一次执行多个遥控命令。用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0100Н	遥控1分	0xFF00=0N	BIT	R
0101H	遥控1合	0xFF00=0N	BIT	R
0102Н	遥控 2 分	0xFF00=0N	BIT	R
0103Н	遥控 2 合	0xFF00=0N	BIT	R
0104H	遥控 3 分	0xFF00=0N	BIT	R
0105Н	遥控 3 合	0xFF00=0N	BIT	R

表 47 遥控信息地址表

# 6.4 定值控制字

本区域存储定值控制字信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写,15 号功能多个写。

定值控制字共记8套,每套占用不同的区域,如下图所示:

定值控制字	地址范围
第1套	0200H~02FFH
第2套	0300H~03FFH
第3套	0400H~04FFH
第4套	0500H~05FFH
第 5 套	0600H~06FFH
第6套	0700H∼07FFH
第7套	0800H~08FFH
第8套	0900H~09FFH

表 48 定值控制字地址分配

第一套定值控制字地址表如下图所示:

地址		名称	数值范围	数据类型	读写属性
0200H		I 段过流投退	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0201H	过流	II 段过流投退	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0202H	17.1/IL	III 段过流投退	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0203H		IV 段过流投退	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0204H	过压保护	I 段过压	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0205H	过压体17	II 段过压	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0206H	低压保护	I 段低压	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0207H	1以上177	II 段低压	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0208H	框架泄漏	I 段框架漏电流投退	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0209H	电流保护	II 段框架漏电流投退	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020AH	框架过电	I 段框架过电压投退	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W



020BH	压保护	II 段框架过电压投退	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020CH		比较器1(打√≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020DH		比较器1(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020EH		比较器 2 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
020FH		比较器 2 (打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0210H		比较器 3 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0211H		比较器 3 (打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0212H		比较器 4 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0213H		比较器 4(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0214H		比较器 5 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0215H		比较器 5 (打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0216H		比较器 6 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0217H		比较器 6 (打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0218H		比较器7(打√≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0219H		比较器7(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021AH		比较器 8 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021BH	比较器	比较器8(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021CH	<b>儿</b> 权	比较器 9 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021DH		比较器9(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
021EH		比较器 10 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021FH		比较器 10(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0220H		比较器 11 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0221H		比较器 11(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0222H		比较器 12 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0223H		比较器 12(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0224H		比较器 13 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0225H		比较器 13(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0226H		比较器 14 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0227H		比较器 14(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0228H		比较器 15 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0229H		比较器 15(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
022AH		比较器 16 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
022BH		比较器 16(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W

表 49 定值控制字地址表



## 6.5 保护测量值

本区域存储保护测量值内容,属于 Modbus 协议输入寄存器 (Input Registers) 数据模型。用 04 号功能码读取。

保护测量值为有符号整型数据,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后。

实际值 = 读取数据(有符号整型数据)/1000

因为每个保护测量值占用了两个地址,为了保证读取内容有效,读取地址和个数都必须是偶数。

地址	名称	单位	数据类型	读写属性	
0000H(高16位)	   电流 I	۸	LONG	R	
0001H(低 16 位)		A	LUNG	Л	
0002H(高 16 位)	线路电压 U	V	LONG	R	
0003H(低 16 位)	线路电压 ∪	V	LUNG	IV	
0004H(高 16 位)	框架电流 Ig	Λ	LONG	R	
0005H(低 16 位)	性朱电加 Ig 	A	LUNG	Л	
0006H(高16位)	据加西区 11	V	LONG	D	
0007H(低 16 位)	框架电压 Ug	V	LONG	R	

表 50 保护测量值地址表

## 6.6 遥测

本区域存储遥测,属于 Modbus 协议输入寄存器(Input Registers)数据模型。用 04 号功能码读取。

遥测值为有符号整型数据,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后。

实际值 = 读取数据(有符号整型数据)/1000

因为每个遥测值占用了两个地址,为了保证读取内容有效,读取地址和个数都必须是偶数。

地址	参数	单位	数据类型	读写属性	
0100H(高 16 位)	   电流 I	A	LONG	R	
0101H(低 16 位)		A	LONG	N	
0102H(高 16 位)	   线路电压 U1	V	LONG	R	
0103H(低 16 位)	线跗电压 □1	V	LONG	К	
0104H(高 16 位)	母线电压 U2	V	LONG	R	
0105H(低 16 位)	□ 學线电压 UZ	V	LONG	K	
0106H(高 16 位)	功率 ₩	1_W	LONC	D	
0107H(低 16 位)	切竿 W	kW	LONG	R	
0108H(高 16 位)	  框架电流 Ig	A	LONG	R	
0109H(低 16 位)	性朱电弧 18	A	LUNG	K	
010AH(高 16 位)	框架电压 UgV	V	LONG	R	
010BH(低 16 位)	性木电瓜 ∪g/	V	LONG	1/	

表 51 遥测地址表



## 6.7 电度

本区域存储电度信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

电度值为单浮点数,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容进行了扩大,并用两个地址存储,高位在前,低位在后,如下:

注: 电度类型可通过液晶设置。

因为每个电度值占用了两个地址,为了保证读写内容有效,读写地址和个数都必须是偶数,而且不允许单个写操作。

地址	参数	单位	数据类型	读写属性	
0000H(高16位)	· 正向电度 Ep imp	kwh	DWORD	R/W	
0001H(低 16 位)	工円屯及 Ер_тшр	KWII	DWOND	IX/W	
0002H(高 16 位)	后向中度 D	11-	DWODD	D/W	
0003H(低 16 位)	反向电度 Ep_exp	kwh	DWORD	R/W	
0004H(高 16 位)	· 总电度 Ep total	1b	DWORD	R/W	
0005H(低 16 位)	心电反 cp_total	kwh	DWORD	K/ W	

表 52 电度地址表

#### 6.8 时间

本区域存储当前定值区号信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

		/ · · · · ·		
地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0100Н	年	2000~2050	WORD	R/W
0101H	月	01~12	WORD	R/W
0102Н	日	01~31	WORD	R/W
0103Н	时	00~23	WORD	R/W
0104Н	分	00~59	WORD	R/W
0105Н	秒	00~59	WORD	R/W

表 53 时间地址表

## 6.9 定值区号

本区域存储当前定值区号信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,06 号功能码单个写。

地址	参数	数值范围	数据类型	读写属性
0200Н	当前定值区号	00~07	WORD	R/W

表 54 定值区号地址表

## 6.10 定值

本区域存储定值信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用



03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

定值为单精度浮点数,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后,如下:

实际值(浮点数) = (高16位×65536+低16位)/1000

因为每个定值占用了两个地址,为了保证读写内容有效,读写地址和个数都必须是偶数, 而且不允许单个写操作。

定值共计 8 套, 每套占用不同的区域, 如下图所示:

定值	地址范围
第1套	0300H~04FFH
第2套	0500H~06FFH
第3套	0700H∼08FFH
第4套	0900H∼0AFFH
第5套	OBOOH~OCFFH
第6套	ODOOH~OEFFH
第7套	0F00H∼10FFH
第8套	1100H∼12FFH

表 55 定值地址分配

## 第一套定值地址表如下:

地址		参数	数值范围	単位	数据类型	读写 属性
0300H(高 16 位) 0301H(低 16 位)		额定电流 In	1~9999	A	FLOAT	R/W
0302H(高 16 位) 0303H(低 16 位)	/\ <del>+\-</del>	额定电压 Un	100~10000	V	FLOAT	R/W
0304H(高 16 位) 0305H(低 16 位)	公共	框架电流 Ign	1~9999	A	FLOAT	R/W
0306H(高 16 位) 0307H(低 16 位)		框架电压 Ugn	100~10000	V	FLOAT	R/W
0308H(高 16 位) 0309H(低 16 位)		过流保护控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
030AH(高 16 位) 030BH(低 16 位)		I 段过流特性 Type1	0~3		FLOAT	R/W
030CH(高 16 位) 030DH(低 16 位)		I 段过流方向 F1	0~2		FLOAT	R/W
030EH(高 16 位) 030FH(低 16 位)	过流	I 段过流定值 76P1	500~20000	A	FLOAT	R/W
0310H(高 16 位) 0311H(低 16 位)		I 段过流时延 76P1PU	0.01~100	S	FLOAT	R/W
0312H(高 16 位) 0313H(低 16 位)		I 段过流保持时间 76P1D0	0. 05~0. 75	s	FLOAT	R/W
0314H(高 16 位)		II 段过流特性	0~3		FLOAT	R/W



2212215 12 12		m 0				
0315H(低 16 位)		Type2				
0316H(高 16 位)		II 段过流方向 F2	0~2		FLOAT	R/W
0317H(低 16 位)		50 )   >> >- 14				
0318H(高 16 位)		II 段过流定值	500~20000	A	FLOAT	R/W
0319H(低 16 位)		76P2				
031AH(高 16 位)		II 段过流时延	0.01~100	S	FLOAT	R/W
031BH(低 16 位)		76P2PU				
031CH(高 16 位)		II 段过流保持时间	0.05~0.75	S	FLOAT	R/W
031DH(低 16 位)		76P2D0		-		
031EH(高 16 位)		III 段过流特性	0~3		FLOAT	R/W
031FH(低 16 位)		Type3				,
0320H(高 16 位)		III 段过流方向 F3	0~2		FLOAT	R/W
0321H(低 16 位)						•
0322H(高 16 位)		III 段过流定值	500~20000	A	FLOAT	R/W
0323H(低 16 位)		76P3				,
0324H(高 16 位)		III 段过流时延	0.01~100	S	FLOAT	R/W
0325H(低 16 位)		76P3PU				, "
0326H(高 16 位)		III 段过流保持时	0. 05~0. 75	S	FLOAT	R/W
0327H(低 16 位)		间 76P3D0				, "
0328H(高 16 位)		IV 段过流特性	0~3		FLOAT	R/W
0329H(低 16 位)		Type4			1 20111	24,
032AH(高 16 位)		   IV 段过流方向 F4	0~2		FLOAT	R/W
032BH(低 16 位)			<u> </u>		1 Bonn	1(/ "
032CH(高 16 位)		IV 段过流定值	500~20000	A	FLOAT	R/W
032DH(低 16 位)		76P4		71	1 Bonn	1(/ "
032EH(高 16 位)		IV 段过流时延	0.01~100	S	FLOAT	R/W
032FH(低 16 位)		76P4PU	0.01-100	5	1 LON1	11/ 11
0330H(高 16 位)		IV 段过流保持时间	0. 05~0. 75	S	FLOAT	R/W
0331H(低 16 位)		76P4D0			1 20111	11/ //
0332H(高 16 位)		   过压保护控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0333H(低 16 位)		✓ ↑ TT NV 1 1 TT Ih.1 1	O OMITI		LOM	11/ 11
0334H(高 16 位)		I 段过压定值 45P1	400~4000	V	FLOAT	R/W
0335H(低 16 位)		1 权及少人民国 4011	100~1000	v	LUAI	11/ 11
0336H(高 16 位)	过压	I段过压时延	0~650	-	FLOAT	R/W
0337H(低 16 位)	保护	45P1D	U~UJU	S	LFOUL	1\/ \/
0338H(高 16 位)		II 段过压定值	400~4000	V	FLOAT	R/W
0339H(低 16 位)		45P2	400~4000	V	I.FOVI	I\/ W
033AH(高 16 位)		II 段过压时延	0~650		FLOAT	R/W
033BH(低 16 位)		45P2D	U~00U	S	FLUAI	N/W
033CH(高 16 位)	低压	低压保护控制字	0~0xFFFF	_	FLOAT	R/W
033DH(低 16 位)	保护	风心 体护 江州于	U~UXITIT		LFOWI	IV/ W



000円(() 16 //)						
033EH(高 16 位) 033FH(低 16 位)		I 段低压定值 80P1	0~2000	V	FLOAT	R/W
0340H(高 16 位)		I段低压时延	0~650	S	FLOAT	R/W
0341H(低 16 位)		80P1D				,
0342H(高 16 位)		II 段低压定值	0~2000	V	FLOAT	R/W
0343H(低 16 位)		80P2		•		,
0344H(高 16 位)		II 段低压时延	0~650	S	FLOAT	R/W
0345H(低 16 位)		80P2D				,
0346H(高 16 位)		框架泄漏电流保护	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0347H(低 16 位)		控制字			1 20111	2.,
0348H(高 16 位)		I 段框架泄漏电流	0~3		FLOAT	R/W
0349H(低 16 位)		特性 IgType1			1 20111	2.,
034AH(高 16 位)		I 段框架泄漏电流	500~20000	Α	FLOAT	R/W
034BH(低 16 位)	框架	定值 IgP1				,
034CH(高 16 位)	泄漏	I框架泄漏时延	0.02~200	S	FLOAT	R/W
034DH(低 16 位)	电流	IgPD1				,
034EH(高 16 位)	保护	II 段框架泄漏电	0~3 500~20000		FLOAT	R/W
034FH(低 16 位)		流特性 IgType2				,
0350H(高 16 位)		II 段框架泄漏电		A	FLOAT	R/W
0351H(低 16 位)		流定值 IgP2				,
0352H(高 16 位)		II 框架泄漏时延	0.02~200	S	FLOAT	R/W
0353H(低 16 位)		IgPD2				,
0354H(高 16 位)		框架过电压保护控	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0355H(低 16 位)		制字			1 2011	2.,
0356H(高 16 位)		I 段框架过电压特	0~3		FLOAT	R/W
0357H(低 16 位)		性 UgType1				,
0358H(高 16 位)		I 段框架过电压定	50~2000	V	FLOAT	R/W
0359H(低 16 位)	框架	值 UgP1		•	1 2011	2.,
035AH(高 16 位)	过电	I 框架过电压时延	0.02~200	S	FLOAT	R/W
035BH(低 16 位)	压保	UgPD1			1 20111	2-5, "
035CH(高 16 位)	护	II 段框架过电压	0~3		FLOAT	R/W
035DH(低 16 位)		特性 UgType2				==,
035EH(高 16 位)		II 段框架过电压	50~2000	V	FLOAT	R/W
035FH(低 16 位)		定值 UgP2		*	1 20111	24/ "
0360H(高 16 位)	开关	II 框架过电压时延	0.02~200	S	FLOAT	R/W
0361H(低 16 位)		UgPD2	0. 02 200		LOMI	11/ //
0362H(高 16 位)		远方/就地键使能	0~1		FLOAT	R/W
0363H(低 16 位)		LRBTEn	V I		LOMI	11/ //
0364H(高 16 位)	操作	跳闸键使能 OPBTEn	0~1		FLOAT	R/W
0365H(低 16 位)	1/K1F	BUT CEIX HE OIDIEII	0~1		ILUAI	11/ 11
0366H(高 16 位)		合闸键使能 CLBTEn	0~1		FLOAT	R/W



0367H(低 16 位)						
0368H(高 16 位)		复 归 键 使 能				- /
0369H(低 16 位)		RSTBTEn	0~1		FLOAT	R/W
036AH(高 16 位)		手合线路测试使能	0 1		FLOAT	D/W
036BH(低 16 位)		MCLTEn	0~1		FLOAT	R/W
036CH(高 16 位)		断路器分闸时间	0.05~2	_	FLOAT	R/W
036DH(低 16 位)		topen	0.05~2	S	FLUAT	K/W
036EH(高 16 位)		断路器合闸时间	0.2~3	_	FLOAT	R/W
036FH(低 16 位)		tclose	0. 2~3	S	FLOAT	IX/ W
0370H(高 16 位)		失灵重跳使能 RTEN	0~1		FLOAT	R/W
0371H(低 16 位)		八人至此反形 KIEN	0.01		TLONI	1(/ 11
0372H(高 16 位)		失灵跳闸使能 BTEN	0~1		FLOAT	R/W
0373H(低 16 位)	断路	XYYUNIN KHE DIEN	0 1		1 LOM	10, 11
0374H(高 16 位)	器失	大灵启动电流 OCBF	100~10000	A	FLOAT	R/W
0375H(低 16 位)	灵保	) () () () () () () () () () () () () ()	100 10000	7.1	1 20111	11, "
0376H(高 16 位)	护	失灵重跳时延 RTD	0~300	S	FLOAT	R/W
0377H(低 16 位)		7 (7 (22.7)		5		
0378H(高 16 位)		失灵跳闸时延 BTD	0~300	S	FLOAT	R/W
0379H(低 16 位)				-		
037AH(高 16 位)		定时器 1 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
037BH(低 16 位)		ST1PU		-		
037CH(高 16 位)		定时器 1 返回时间	0~400	s	FLOAT	R/W
037DH(低 16 位)		ST1D0				
037EH(高 16 位)		定时器 2 启动时间 ST2PU	0~400	S	FLOAT	R/W
037FH(低 16 位)						
0380H(高 16 位)		定时器 2 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0381H(低 16 位)		ST2DO				
0382H(高 16 位) 0383H(低 16 位)		定时器 3 启动时间 ST3PU	0~400	s	FLOAT	R/W
0384H(高 16 位)	字时	定时器 3 返回时间				
0385H(低 16 位)	定时 器	た ST3DO ST3DO	0~400	S	FLOAT	R/W
0386H(高 16 位)	нн	定时器 4 启动时间				
0387H(低 16 位)		ST4PU	0~400	S	FLOAT	R/W
0388H(高 16 位)		定时器 4 返回时间				
0389H(低 16 位)		ST4DO	0~400	S	FLOAT	R/W
038AH(高 16 位)	-	定时器 5 启动时间				
038BH(低 16 位)		ST5PU	0~400	S	FLOAT	R/W
038CH(高 16 位)		定时器 5 返回时间				
038DH(低 16 位)		ST5D0	0~400	S	FLOAT	R/W
038EH(高 16 位)		定时器 6 启动时间	0 400		DI OAT	D /W
038FH(低 16 位)		ST6PU	0~400	S	FLOAT	R/W



	1		T			1
0390H(高 16 位) 0391H(低 16 位)		定时器 6 返回时间 ST6D0	0~400	s	FLOAT	R/W
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·						
0392H(高 16 位) 0393H(低 16 位)		定时器 7 启动时间 ST7PU	0~400	S	FLOAT	R/W
0394H(高 16 位)		定时器 7 返回时间				
0395H(低 16 位)		ETATO ST7DO	0~400	S	FLOAT	R/W
0396H(高 16 位)		定时器 8 启动时间				
0397H(低 16 位)		ST8PU	0~400	S	FLOAT	R/W
0398H(高 16 位)		定时器 8 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0399H(低 16 位)		ST8D0	0 400	8	TLOM	It/ W
039AH(高 16 位)		定时器 9 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
039BH(低 16 位)		ST9PU	0 100	3	1 20111	10,
039CH(高 16 位)		定时器 9 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
039DH(低 16 位)		ST9D0				
039EH(高 16 位)		定时器 10 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
039FH(低 16 位)		ST10PU				
03A0H(高 16 位)		定时器 10 返回时间 571000	0~400	S	FLOAT	R/W
03A1H(低 16 位)		ST10D0				
03A2H(高 16 位)		定时器 11 启动时间	0~400	s	FLOAT	R/W
03A3H(低 16 位)		ST11PU				
03A4H(高 16 位) 03A5H(低 16 位)		定时器 11 返回时间 ST11D0	0~400	s	FLOAT	R/W
03A6H(高 16 位)						
03A7H(低 16 位)		定时器 12 启动时间 ST12PU	0~400	S	FLOAT	R/W
03A8H(高 16 位)		定时器 12 返回时间				
03A9H(低 16 位)		ST12D0	0~400	S	FLOAT	R/W
03AAH(高 16 位)		比较器(1-8)控制	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
03ABH(低 16 位)		字	0~0xFFFF		FLOAT	K/ W
03ACH(高 16 位)		比较器 1 输入值	0~200		FLOAT	R/W
03ADH(低 16 位)		107久冊 1 110/10	0 200		1 LOM1	10/ 11
03AEH(高 16 位)		比较器1设定值	-20000~		FLOAT	R/W
03AFH(低 16 位)		<b>山权舶 1 以</b> 赴阻	20000		PLUAT	1\/ W
03B0H(高 16 位)	比较	比较器 2 输入值	0~200		FLOAT	R/W
03B1H(低 16 位)	器					
03B2H(高 16 位)	.HH.	比较器 2 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
03B3H(低 16 位)		<b>山权铺 4 以</b> 是国	20000		LFOWI	IV/ W
03B4H(高 16 位)		比较器3输入值	0~200		FLOAT	R/W
03B5H(低 16 位)		PONZ HE O THE / VIE.	2 200		LEGITI	11/ 11
03B6H(高 16 位)		比较器3设定值	-20000~		FLOAT	R/W
03B7H(低 16 位)			20000		1 20111	24/ !!
03B8H(高 16 位)		比较器 4 输入值	0~200		FLOAT	R/W



0200世(年 16 台)				
03B9H(低 16 位) 03BAH(高 16 位)		−20000~		
	比较器 4 设定值	−20000~ 20000	FLOAT	R/W
03BBH(低 16 位)		20000		
03BCH(高 16 位)	比较器 5 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03BDH(低 16 位)		2222		
03BEH(高 16 位)	比较器 5 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
03BFH(低 16 位)		20000		
03C0H(高 16 位)	比较器 6 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03C1H(低 16 位)				
03C2H(高 16 位)	比较器 6 设定值	−20000 <i>~</i>	FLOAT	R/W
03C3H(低 16 位)	TO DOMESTIC STORY	20000		,
03C4H(高 16 位)	比较器7输入值	0~200	FLOAT	R/W
03C5H(低 16 位)	707人間「1107人日		1 Bonn	10, 11
03C6H(高 16 位)	比较器7设定值	-20000~	FLOAT	R/W
03C7H(低 16 位)	11.权值 7 及足且	20000	PLOAT	I(/ W
03C8H(高 16 位)	比较器 8 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03C9H(低 16 位)	比权命 0 制八祖	0, ~200	FLOAT	IV/W
03CAH(高 16 位)	LV 按照 o 汎ウ店	-20000~	FLOAT	D/W
03CBH(低 16 位)	比较器8设定值	20000	FLOAT	R/W
03CCH(高 16 位)	比较器 (9-16) 控制	0 0 PPPP	PI OAT	D /W
03CDH(低 16 位)	字	0~0xFFFF	FLOAT	R/W
03CEH(高 16 位)	以按照の松)体	0 000	FLOAT	D/W
03CFH(低 16 位)	比较器 9 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03D0H(高 16 位)		−20000~	DI OAT	ъ /ш
03D1H(低 16 位)	比较器9设定值	20000	FLOAT	R/W
03D2H(高 16 位)	11 (2) 111 (2) (4) 2 (4)			- (
03D3H(低 16 位)	比较器 10 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03D4H(高 16 位)	11 (2) 111 (2) 11 (2) (4)	-20000~		- (
03D5H(低 16 位)	比较器 10 设定值	20000	FLOAT	R/W
03D6H(高 16 位)	11 13 99 14 5			_ ,
03D7H(低 16 位)	比较器 11 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03D8H(高 16 位)		-20000~		
03D9H(低 16 位)	比较器 11 设定值	20000	FLOAT	R/W
03DAH(高 16 位)				
03DBH(低 16 位)	比较器 12 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03DCH(高 16 位)		-20000~		
03DDH(低 16 位)	比较器 12 设定值	20000	FLOAT	R/W
03DEH(高 16 位)		-		
03DFH(低 16 位)	比较器 13 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03E0H(高 16 位)		-20000~		
03E1H(低 16 位)	比较器 13 设定值	20000	FLOAT	R/W
00DIII( K( 10  L)		20000	<u> </u>	



03E2H(高 16 位)	比较器 14 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03E3H(低 16 位)	L 权值 14 制八直	0 - 200	PLOAT	I(/ W
03E4H(高 16 位)	   比较器 14 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
03E5H(低 16 位)	L 以船 14 以足阻	20000	FLOAT	K/ W
03E6H(高 16 位)	比较器 15 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03E7H(低 16 位)	L X 6 10 個八個	0, 200	FLOAT	K/ W
03E8H(高 16 位)	比较器 15 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
03E9H(低 16 位)	L 权备 13 仅是国	20000	PLOAT	IV/ W
03EAH(高 16 位)	比较器 16 输入值	0~200	FLOAT	R/W
03EBH(低 16 位)	以 投 的 相 八 恒	0, 200	FLOAT	K/ W
03ECH(高 16 位)	比较器 16 设定值	-20000~	FLOAT	R/W
03EDH(低 16 位)	以 山 山 山 山 山 山 山 山 山 山 山 山 山	20000	FLUAI	K/W

表 56 定值地址表

# 6.11 动作报告(带时间)

本区域存储动作报告带时间信息,属于 Modbus 协议保持寄存器(Holding Registers)数据模型。用 03 号功能码读取,06 号功能码单个写。

读取 0x3000 地址的寄存器值不为 0 时表示有新的报告,读取成功后往 0x3000 地址写入 0x10 切换到下一条报告,0x3000 寄存器值减 1。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属 性
3000Н	动作报告未读数量(写入 0x10 切换到下一条报告)	0-64	WORD	R/W
3001Н	年 (H) /月 (L)	0-99 (年)、1-12 (月)	WORD	
3002Н	日 (H) /时 (L)	1-31 (日)、0-23 (时)	WORD	R
3003Н	分(H)/秒(L)	0-59 (分)、0-59 (秒)	WORD	R
3004H	毫秒	00~999	WORD	R
3005Н	报告类型	1-2	WORD	R
3006Н	报告子类型	1-26	WORD	R
报告类型	报告子类型	描述		
1	1	动作报告1(可编程)		
	2	动作报告2(可编程)		
	3	动作报告3(可编程)		
	4	动作报告 4 (可编程)		
	5	动作报告5(可编程)		
	6	动作报告6(可编程)		
	7	动作报告7(可编程)		
	8	动作报告8(可编程)		
	9	动作报告9(可编程)		
	10	动作报告 10 (可编程)		
	11	动作报告 11 (可编程)		



	12	动作报告 12 (可编程)	
	13	动作报告 13 (可编程)	
	14	动作报告 14(可编程)	
	15	动作报告 15 (可编程)	
	16	动作报告 16 (可编程)	
2	17	失灵保护跳闸	
	18	失灵保护重跳	

表 57 动作报告带时间地址表



# 7. DCR150D 装置数据表

# 7.1 遥信

遥信包括开入信息、虚遥信、动作报告、告警报告和装置自检信息,属于 Modbus 协议 离散量输入(Discretes Input)数据模型,采用 02 号功能码读取。

# 7.1.1 开入信息

开入信息对应继保装置硬件开入状态,基本型为 16 路,如果添加开入扩展板,开入个数为 32 路。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0000Н	开入 1 IN01	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0001H	开入 2 INO2	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0002H	开入 3 IN03	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0003H	开入 4 IN04	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0004H	开入 5 INO5	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0005H	开入 6 IN06	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0006H	开入 7 IN07	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0007H	开入 8 IN08	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0008H	开入 9 IN09	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0009H	开入 10 IN10	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000AH	开入 11 IN11	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000BH	开入 12 IN12	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000CH	开入 13 IN13	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000DH	开入 14 IN14	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000EH	开入 15 IN15	1=0N, 0=0FF	BIT	R
000FH	开入 16 IN16	1=0N, 0=0FF	BIT	R
•••••	•••••	•••••	•••••	•••••
001FH	开入 32 IN32	1=0N, 0=0FF	BIT	R

表 58 开入信息地址表

## 7.1.2 虚遥信

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0020H	动作信号	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0021H	异常告警	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0022H	接触器合闸位置	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0023H	远方就地(1就地)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0024H	扩展板异常告警	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0025H	虚遥信 6	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0026Н	虚遥信 7	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0027H	虚遥信 8	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0028H	虚遥信 9	1=0N, 0=0FF	BIT	R



0029H	虚遥信 10	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002AH	虚遥信 11	1=ON, 0=OFF	BIT	R
002BH	虚遥信 12	1=ON, 0=OFF	BIT	R
002CH	虚遥信 13	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002DH	虚遥信 14	1=0N, 0=0FF	BIT	R
002EH	虚遥信 15	1=ON, 0=OFF	BIT	R
002FH	虚遥信 16	1=0N, 0=0FF	BIT	R

表 59 虚遥信地址表

## 7.1.3 动作报告

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0030H	动作报告1(可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0031H	动作报告 2 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0032H	动作报告3(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0033H	动作报告 4 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0034H	动作报告 5 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0035H	动作报告6(可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
0036H	动作报告7(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0037H	动作报告8(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0038H	动作报告9(可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
0039H	动作报告 10 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003AH	动作报告 11 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003BH	动作报告 12 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003CH	动作报告 13 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003DH	动作报告 14 (可编程)	1=ON, 0=OFF	BIT	R
003EH	动作报告 15 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R
003FH	动作报告 16 (可编程)	1=0N, 0=0FF	BIT	R

表 60 动作报告地址表

# 7.2 软压板

本区域存储软压板信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写,15 号功能多个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0000Н	过压保护 E45	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0001H	低压保护 E80	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0002Н	计数器 ECOUNTER	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W

表 61 软压板地址表



## 7.3 遥控

本区域存储遥控状态信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,需要注意的是不允许一次执行多个遥控命令。用 01 号功能码读取, 05 号功能码单个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0100Н	遥控1分	0xFF00=0N	BIT	R
0101H	遥控1合	0xFF00=0N	BIT	R
0102Н	遥控 2 分	0xFF00=0N	BIT	R
0103Н	遥控 2 合	0xFF00=0N	BIT	R
0104Н	遥控 3 分	0xFF00=0N	BIT	R
0105Н	遥控 3 合	0xFF00=0N	BIT	R

表 62 遥控信息地址表

# 7.4 定值控制字

本区域存储定值控制字信息,属于 Modbus 协议线圈(Coils)数据模型,用 01 号功能码读取,05 号功能码单个写,15 号功能多个写。

定值控制字共记8套,每套占用不同的区域,如下图所示:

定值控制字	地址范围
第1套	0200H~02FFH
第2套	0300H~03FFH
第3套	0400H~04FFH
第4套	0500H~05FFH
第5套	0600H~06FFH
第6套	0700H∼07FFH
第7套	0800H~08FFH
第8套	0900H~09FFH

表 63 定值控制字地址分配

第一套定值控制字地址表如下图所示:

地址		名称	数值范围	数据类型	读写属性
0200Н	公共	$\pm 20$ mA $/4$ - $20$ mA $(\checkmark:\pm 20$ mA $)$	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0201H	过压保护	I 段过压	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0202H	辽江水沙	II 段过压	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0203H	低压保护	I 段低压	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0204H	瓜压体扩	II 段低压	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0205H		比较器1(打√≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0206H		比较器1(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0207H	比较器	比较器 2 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0208H	山拟船	比较器2(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0209H		比较器 3 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020AH		比较器3(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W



020011	比较器 4 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020BH		,		
020CH	比较器 4 (打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020DH	比较器 5 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020EH	比较器 5 (打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
020FH	比较器 6 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0210H	比较器 6 (打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0211H	比较器7(打√≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0212H	比较器7(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0213H	比较器 8 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0214H	比较器8(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0215H	比较器 9 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0216H	比较器9(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
0217H	比较器 10 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0218H	比较器 10(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0219H	比较器 11 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
021AH	比较器 11(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021BH	比较器 12 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021CH	比较器 12(打√立即数)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021DH	比较器 13 (打 √≥)	1=ON, 0=OFF	BIT	R/W
021EH	比较器 13(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
021FH	比较器 14 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0220Н	比较器 14(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0221H	比较器 15 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0222H	比较器 15(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0223H	比较器 16 (打 √≥)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W
0224H	比较器 16(打√立即数)	1=0N, 0=0FF	BIT	R/W

表 64 定值控制字地址表

## 7.5 保护测量值

本区域存储保护测量值内容,属于 Modbus 协议输入寄存器 (Input Registers) 数据模型。用 04 号功能码读取。

保护测量值为有符号整型数据,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后。

实际值 = 读取数据(有符号整型数据)/1000

因为每个保护测量值占用了两个地址,为了保证读取内容有效,读取地址和个数都必须 是偶数。

70113290-				
地址	名称	单位	数据类型	读写属性
0000H(高16位)	   电流 I	۸	LONG	D
0001H(低 16 位)		A	LUNG	Л
0002H(高 16 位)	电压 U	V	LONG	D
0003H(低 16 位)		V	LUNG	K

表 65 保护测量值地址表



#### 7.6 遥测

本区域存储遥测,属于 Modbus 协议输入寄存器(Input Registers)数据模型。用 04 号功能码读取。

遥测值为有符号整型数据,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后。

实际值 = 读取数据(有符号整型数据)/1000

因为每个遥测值占用了两个地址,为了保证读取内容有效,读取地址和个数都必须是偶数。

地址	参数	单位	数据类型	读写属性
0100H(高16位)	   电流 I	٨	LONG	R
0101H(低 16 位)		A	LONG	K
0102H(高 16 位)	· 电压 U	V	LONG	R
0103H(低 16 位)	<b>七</b> 広 U	V	LONG	K
0104H(高 16 位)	· 功率 W	kW	LONG	R
0105H(低 16 位)	切竿 W	KW	LONG	K

表 66 遥测地址表

## 7.7 电度

本区域存储电度信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

电度值为单浮点数,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容进行了扩大,并用两个地址存储,高位在前,低位在后,如下:

二次侧电度: 实际值 ( 浮点数) = ( 高 16 位 $\times 65536 +$  低 16 位) / 1000

一次侧电度:实际值(浮点数) = (高 16 位×65536 + 低 16 位)/10

注: 电度类型可通过液晶设置。

因为每个电度值占用了两个地址,为了保证读写内容有效,读写地址和个数都必须是偶数,而且不允许单个写操作。

地址	参数	单位	数据类型	读写属性
0000H(高16位)	   正向电度 Ep imp	kwh	DWORD	R/W
0001H(低 16 位)	正同电及 Ep_Imp	KWII	DWOND	IX/ W
0002H(高 16 位)	   反向电度 Ep exp	11-	DWORD	R/W
0003H(低 16 位)		kwh	DWORD	K/W
0004H(高 16 位)	   总电度 Ep total	kwh	DWORD	R/W
0005H(低 16 位)	心 电/文 Ep_total	KWII	DWORD	IV/ W

表 67 电度地址表



## 7.8 时间

本区域存储当前定值区号信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属性
0100Н	年	2000~2050	WORD	R/W
0101Н	月	01~12	WORD	R/W
0102Н	日	01~31	WORD	R/W
0103Н	时	00~23	WORD	R/W
0104Н	分	00~59	WORD	R/W
0105Н	秒	00~59	WORD	R/W

表 68 时间地址表

## 7.9 定值区号

本区域存储当前定值区号信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,06 号功能码单个写。

地址	参数	数值范围	数据类型	读写属性
0200Н	当前定值区号	00~07	WORD	R/W

表 69 定值区号地址表

## 7.10 定值

本区域存储定值信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,16 号功能码多个写。

定值为单精度浮点数,为了通过 Modbus 规约传输,将其内容扩大 1000 倍,取整,并用两个地址存储,高位在前,低位在后,如下:

实际值(浮点数) = (高16位×65536+低16位)/1000

因为每个定值占用了两个地址,为了保证读写内容有效,读写地址和个数都必须是偶数,而且不允许单个写操作。

定值共计8套,每套占用不同的区域,如下图所示:

定值	地址范围
第1套	0300H~04FFH
第2套	0500H∼06FFH
第3套	0700H∼08FFH
第 4 套	0900H∼0AFFH
第 5 套	OBOOH~OCFFH
第6套	ODOOH~OEFFH
第7套	0F00H~10FFH
第8套	1100H∼12FFH

表 70 定值地址分配

第一套定值地址表如下:



地址		参数	数值范围	单位	数据类型	读写 属性
0300H(高 16 位)		公共控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0301H(低 16 位)		47/12411			1 20111	11,
0302H(高 16 位)	公共	额定电流 In	1~9999	٨	FLOAT	R/W
0303H(低 16 位)				A	FLUAI	K/W
0304H(高 16 位)		额定电压 Un	100~10000	V	FLOAT	R/W
0305H(低 16 位)						·
0306H(高 16 位)		过压保护控制字	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0307H(低 16 位)						
0308H(高 16 位)		I 段过压定值 45P1	400~4000	V	FLOAT	R/W
0309H(低 16 位)	) long	- M )				
030AH(高 16 位)	过压	I 段过压时延	0~650	S	FLOAT	R/W
030BH(低 16 位)	保护	45P1D				
030CH(高 16 位) 030DH(低 16 位)		II 段过压定值 45P2	400~4000	V	FLOAT	R/W
030EH(高 16 位)		II 段过压时延				
030FH(低 16 位)		45P2D	0~650	s	FLOAT	R/W
0310H(高 16 位)						
0311H(低 16 位)		低压保护控制字	P控制字 0~0xFFFF		FLOAT	R/W
0312H(高 16 位)						
0313H(低 16 位)		I 段低压定值 80P1	0~2000	V	FLOAT	R/W
0314H(高 16 位)	低压	I段低压时延	0.050		DI 0.15	D /W
0315H(低 16 位)	保护	80P1D	0~650	S	FLOAT	R/W
0316H(高 16 位)		II 段低压定值	0.0000		DI OAT	D /W
0317H(低 16 位)		80P2	0~2000	V	FLOAT	R/W
0318H(高 16 位)		II 段低压时延	0~650		FLOAT	R/W
0319H(低 16 位)		80P2D	0~050	S	FLOAT	I\/ W
031AH(高 16 位)		定时器 1 启动时间	0~400		FLOAT	R/W
031BH(低 16 位)		ST1PU	0 400	S	ILUAI	1\( / \( \) \( \)
031CH(高 16 位)		定时器 1 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
031DH(低 16 位)		ST1D0	J 100		1 20111	11/ //
031EH(高 16 位)		定时器 2 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
031FH(低 16 位)	定时	ST2PU	0 100		1 20111	11, "
0320H(高 16 位)	器	定时器 2 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0321H(低 16 位)		ST2D0				-,
0322H(高 16 位)		定时器 3 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0323H(低 16 位)		ST3PU				,
0324H(高 16 位)		定时器 3 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0325H(低 16 位)		ST3D0		~		
0326H(高 16 位)		定时器 4 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W



022711/15 15 12	1	C/T ADII				
0327H(低 16 位)	-	ST4PU				
0328H(高 16 位)		定时器 4 返回时间	0~400	s	FLOAT	R/W
0329H(低 16 位)	-	ST4D0				
032AH(高 16 位)		定时器 5 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
032BH(低 16 位)	-	ST5PU				
032CH(高 16 位)		定时器 5 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
032DH(低 16 位)		ST5D0		-		
032EH(高 16 位)		定时器 6 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
032FH(低 16 位)	  -	ST6PU				,
0330H(高 16 位)		定时器 6 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0331H(低 16 位)	-	ST6D0				,
0332H(高 16 位)		定时器 7 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0333H(低 16 位)		ST7PU	- 200			- = / !!
0334H(高 16 位)		定时器 7 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0335H(低 16 位)	-	ST7D0			1 20111	11,
0336H(高 16 位)		定时器 8 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0337H(低 16 位)	_	ST8PU	0 100	3	1 Bonn	10, 11
0338H(高 16 位)		定时器 8 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0339H(低 16 位)	_	ST8D0	0 100		1 LOM1	11/ 11
033AH(高 16 位)		定时器 9 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
033BH(低 16 位)	_	ST9PU	0 100		1 DOM	10/ 11
033CH(高 16 位)		定时器 9 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
033DH(低 16 位)	_	ST9D0	0 100		1 DOM	10/ 11
033EH(高 16 位)		定时器 10 启动时间	0~400	G.	FLOAT	R/W
033FH(低 16 位)	_	ST10PU	0 100	S	1 LOM1	11/ 11
0340H(高 16 位)		定时器 10 返回时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0341H(低 16 位)	_	ST10D0	0 100		1 LOM1	11/ 11
0342H(高 16 位)		定时器 11 启动时间	0~400	G.	FLOAT	R/W
0343H(低 16 位)		ST11PU	0 100	S	LOM	11/ 11
0344H(高 16 位)		定时器 11 返回时间	0~400	6	FLOAT	R/W
0345H(低 16 位)		ST11D0	0 T00	S	LUMI	11/ 11
0346H(高 16 位)		定时器 12 启动时间	0~400	S	FLOAT	R/W
0347H(低 16 位)		ST12PU	0 100	5	LOM	11/ 11
0348H(高 16 位)		定时器 12 返回时间	0~400		FLOAT	R/W
0349H(低 16 位)		ST12D0	0400	S	LFOUL	1\/ W
034AH(高 16 位)		比较器(1-8)控制	0~0xFFFF		FLOAT	R/W
034BH(低 16 位)		字	U~UXFFFF		FLUAT	IV/W
034CH(高 16 位)	比较	比较器1输入值	0~200	_	FLOAT	R/W
034DH(低 16 位)	器	山 <u></u> 1 棚八阻	U′~∠UU		FLUAT	IV/W
034EH(高 16 位)		D 松思 1 汎合压	-20000~	_	ELOAT	D /m
034FH(低 16 位)		比较器1设定值	20000		FLOAT	R/W



0350H(高 16 位) 比较器 2 输入值 0~200 FLOA	
0351H(低 16 位)	AT R/W
0352H(高 16 位) 0353H(低 16 位) 比较器 2 设定值	AT R/W
0354H(高 16 位) 20000	
0355H(低 16 位) 比较器 3 输入值 0~200 FLOA	AT R/W
0356H(高 16 位) -20000~	
比较器 3 设定值	AT R/W
0358H(高 16 位)	/D D /W
Control   Co	AT R/W
035AH(高 16 位)	T R/W
035BH(低 16 位) 20000 PLOF	AT IX/W
035CH(高 16 位) 比较器 5 输入值 0~200 FLOA	T R/W
035DH(低 16 位)	
035EH(高 16 位) 比较器 5 设定值	AT R/W
035FH(低 16 位) 20000 1 1501	
0360H(高 16 位) 0261H(佐 16 位) 比较器 6 输入值 0~200 FLOA	AT R/W
0361H(低 16 位) 0362H(高 16 位) -20000~	
U	AT R/W
0364H(高 16 位)	
比较器 7 输入值	AT R/W
0366H(高 16 位) -20000~	
比较器 7 设定值	AT R/W
0368H(高 16 位) 比较器 8 输入值 0~200 FLOA	T R/W
0369H(低 16 位)	AT IX/W
036AH(高 16 位)	AT R/W
036BH(低 16 位) 20000	11 10, "
036CH(高 16 位) 比较器 (9-16) 控制 0~0xFFFF FLOA	T R/W
036DH(低 16 位) 字	
036EH(高 16 位) 026FH/(折 16 位) 比较器 9 输入值 0~200 FLOA	AT R/W
036FH(低 16 位)	
0370H(高 16 位)	T R/W
0371H(\(\text{\tin}\ext{\tint{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\tin}\tint{\text{\tint{\tint{\text{\tint{\text{\tinit}\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\tinit}\text{\text{\text{\text{\text{\text{\tinit}\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\tinit}}}\text{\text{\text{\tinit}\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\tinit}\text{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\tinit}}\tint{\text{\text{\text{\text{\text{\text{\texi}\tint{\text{\texit{\text{\texi}}\tint{\tiint{\tintet{\text{\texi}\text{\texi}\text{\text{\tinit}}}\tintet{\tex	
Uxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxx	AT R/W
0374H(高 16 位) -20000~	
比较器 10 设定值	AT R/W
0376H(高 16 位)	T D/W
Uxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxx	AT R/W
0378H(高 16 位) 比较器 11 设定值 −20000~ FLOA	T R/W



		T	1	ı	1	
0379H(低 16 位)			20000			
037AH(高 16 位)		レ ⇔ 및 10 烩 λ 店	0~200		FLOAT	R/W
037BH(低 16 位)		比较器 12 输入值	0~200		FLUAT	K/W
037CH(高 16 位)		比较器 12 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
037DH(低 16 位)		比较冊 12 00 00	20000		TLONI	1(/ 11
037EH(高 16 位)		   比较器 13 输入值	0~200		FLOAT	R/W
037FH(低 16 位)		比权储13 制八臣	0 200		PLOAT	IV/ W
0380H(高 16 位)		   比较器 13 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
0381H(低 16 位)		比权船 13 以足且	20000		PLOAT	IV/ W
0382H(高 16 位)		比较器 14 输入值	0~200		FLOAT	R/W
0383H(低 16 位)		比权值 IT 制入阻	0 200		PLOAT	IV/ W
0384H(高 16 位)		   比较器 14 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
0385H(低 16 位)		比权储 14 以足且	20000		PLOAT	IV/ W
0386H(高 16 位)		   比较器 15 输入值	0~200		FLOAT	R/W
0387H(低 16 位)		比权的 10 制八阻	0. 3200		PLOAT	IV/ W
0388H(高 16 位)		   比较器 15 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
0389H(低 16 位)		比较冊 10 00 亿 但	20000		TLONI	1(/ 11
038AH(高 16 位)		   比较器 16 输入值	0~200		FLOAT	R/W
038BH(低 16 位)		10 机八直	0 200		TLONI	11/ 11
038CH(高 16 位)		   比较器 16 设定值	-20000~		FLOAT	R/W
038DH(低 16 位)		比权的 IV 以比阻	20000		TLUAT	I\/ W
038EH(高 16 位)		计数器次数	1~20		FLOAT	R/W
038FH(低 16 位)	计数	11 9X 前1八 3X	1 - 20		LUVI	I\/ W
0390H(高 16 位)	器	   计数器时间限定	0~400		FLOAT	R/W
0391H(低 16 位)		N XX 館 円 円 PK / C	0 400	S	TLUAT	I\/ W

表 71 定值地址表

# 7.11 动作报告(带时间)

本区域存储动作报告带时间信息,属于 Modbus 协议保持寄存器 (Holding Registers) 数据模型。用 03 号功能码读取,06 号功能码单个写。

读取 0x3000 地址的寄存器值不为 0 时表示有新的报告,读取成功后往 0x3000 地址写入 0x10 切换到下一条报告,0x3000 寄存器值减 1。

地址	名称	数值范围	数据类型	读写属
				性
3000Н	动作报告未读数量(写入 0x10 切换到下一条报告)	0-64	WORD	R/W
3001H	年 (H) /月 (L)	0-99 (年)、1-12 (月)	WORD	
3002Н	日 (H)/时 (L)	1-31 (日)、0-23 (时)	WORD	R
3003Н	分(H)/秒(L)	0-59 (分)、0-59 (秒)	WORD	R
3004H	毫秒	00~999	WORD	R
3005Н	报告类型	1-2	WORD	R
3006Н	报告子类型	1-26	WORD	R



报告类型	报告子类型	描述	
1	1	动作报告1(可编程)	
	2	动作报告2(可编程)	
	3	动作报告3(可编程)	
	4	动作报告 4 (可编程)	
	5	动作报告 5 (可编程)	
	6	动作报告6(可编程)	
	7	动作报告7(可编程)	
	8	动作报告8(可编程)	
	9	动作报告9(可编程)	
	10	动作报告 10 (可编程)	
	11	动作报告 11 (可编程)	
	12	动作报告 12 (可编程)	
	13	动作报告 13 (可编程)	
	14	动作报告 14 (可编程)	
	15	动作报告 15 (可编程)	
	16	动作报告 16 (可编程)	

表 72 动作报告带时间地址表