- 计算机图形学 作业1
 - 1. 实现三角形的光栅化算法
 - 1.1: 用 DDA 实现三角形边的绘制
 - 实现思路
 - 实现过程
 - 1.2: 用 bresenham 实现三角形边的绘制
 - 实现思路
 - 实现过程
 - 1.3: 用 edge-walking 填充三角形内部颜色
 - 实现思路
 - 实现过程
 - 运行结果
 - 1.4讨论:
 - 2. 实现光照、着色
 - 2.1: 用 Gouraud 实现三角形内部的着色
 - 实现思路
 - 实现过程
 - 2.2: 用 Phong 模型实现三角形内部的着色
 - 实现思路
 - 实现过程
 - 2.3: 用 Blinn-Phong 实现三角形内部的着色
 - 实现思路
 - 实现过程
 - 2.4 讨论

计算机图形学作业1

21312620 熊蔚然

1. 实现三角形的光栅化算法

1.1: 用 DDA 实现三角形边的绘制

首先计算直线在 x 和 y 方向上的增量dx 和 dy,步数取 dx 和 dy 中绝对值较大者,以确保在增量较大的方向上有足够的步数。再计算 x 和 y 方向上每一步的增量,之后从起点开始,通过逐步增加 x 和 y 的坐标,计算每一步的像素位置,然后在该位置设置像素的颜色。

实现过程

函数接受两个 FragmentAttr 类型的参数 start 和 end,表示直线的起点和终点,之后按照算法原理实现DDA的具体过程即可。最开始时实现的DDA函数如下:

```
void MyGLWidget::DDA(FragmentAttr& start, FragmentAttr& end, int id) {
       int x1 = start.x;
       int y1 = start.y;
       int x2 = end.x;
       int y2 = end.y;
       int dx = x2 - x1, dy = y2 - y1; // 计算 x 和 y 方向的增量
       int steps;
       float delta_x, delta_y, x = x1, y = y1;
       vec3 color(1.0f, 0.0f, 0.0f); // 设置像素颜色为红色
       steps = (abs(dx) > abs(dy)) ? (abs(dx)) : (abs(dy)); // 计算步数, 取增量较大
的方向
       delta_x = dx / (float)steps; // 计算 x 方向每步的增量
       delta_y = dy / (float)steps; // 计算 y 方向每步的增量
       set_pixel(round(x), round(y), color,0); // 设置起点像素颜色
       for (int i = 0; i < steps; ++i) {
              x += delta_x; // 更新 x 坐标
              y += delta_y; // 更新 y 坐标
              set_pixel(round(x), round(y), color,0); // 设置当前像素颜色
       }
}
```

1.2: 用 bresenham 实现三角形边的绘制

实现思路

思路与课件中给出的相同。首先要计算直线在 x 和 y 方向上的增量,并确定 x 和 y 的增量的正负。之后根据斜率的绝对值是否大于等于1分两种情况分析,并用课件中给出的公式判断哪些像素需要包含在直线中。

实现过程

```
// 使用Bresenham算法在屏幕上绘制直线
void MyGLWidget::bresenham(FragmentAttr& start, FragmentAttr& end, int id) {
   // 提取起点和终点坐标
   int x1 = start.x;
   int y1 = start.y;
   int x2 = end.x;
   int y2 = end.y;
   // 初始化当前像素的坐标
   int x = x1, y = y1;
   // 计算 x 和 y 方向上的增量
   int dx = abs(x2 - x1);
   int dy = abs(y2 - y1);
   // 判断斜率的变化是否大于等于1
   int k = (dx >= dy) ? 1 : 0;
   // 计算 x 和 y 方向的增量方向
   int sx = (x2 > x1) ? 1 : -1;
   int sy = (y2 > y1) ? 1 : -1;
   // 初始化 Bresenham 算法中的判别式参数 p
   int p = (k)? (2 * dy - dx) : (2 * dx - dy);
   // 设置像素颜色为蓝色
   vec3 color(0.0f, 0.0f, 1.0f);
   // 设置起点像素颜色
   set_pixel(x, y, color, 0);
   // 根据斜率情况循环绘制直线
   if (k) {
       while (x != x2 || y != y2) {
           // 根据判别式的值的正负选择不同的更新规则
           if (p <= 0) {
              X += SX;
              set_pixel(x, y, color, 0);
              p = p + 2 * dy;
           } else {
              X += SX;
              y += sy;
              set_pixel(x, y, color, 0);
              p = p + 2 * (dy - dx);
           }
       }
   } else {
       while (x != x2 || y != y2) {
           // 根据判别式的值的正负选择不同的更新规则
           if (p <= 0) {
              y += sy;
              set_pixel(x, y, color, 0);
              p = p + 2 * dx;
```

} else {

```
x += sx;
y += sy;
set_pixel(x, y, color, 0);
p = p + 2 * (dx - dy);
}
}
}
}
```

1.3: 用 edge-walking 填充三角形内部颜色

实现思路

由于每次只画一个三角形,所以可以采用遍历整个屏幕的方法。从屏幕底部向上遍历每一行像素,在每行中从左到右遍历每个像素,查找不是黑色的像素。在找到颜色变化的像素后,通过非黑色的像素间是否连在一起来确定左边界和右边界,并将边界范围内的像素着色。 返回结果: 返回第一个发生颜色变化的水平线位置。

实现过程

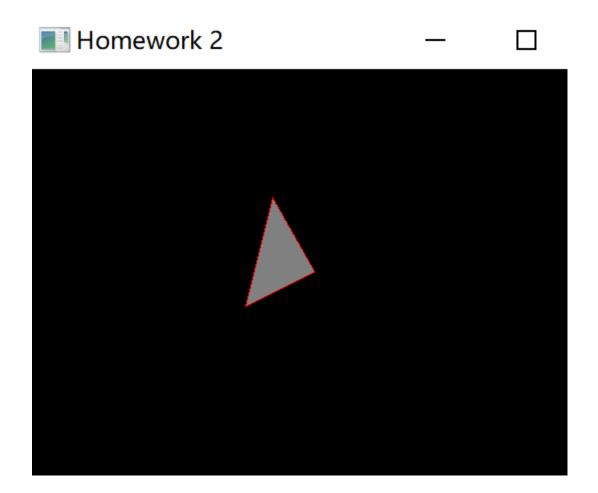
由于是遍历整个屏幕,函数没有传入参数。具体实现时除了按实现思路的步骤,还需要额外处理一下一行只有一个点在三角形范围内的情况。函数返回值为第一个发生颜色变化的水平线位置,用于在后续渲染时能少遍历一些空白的行。

```
int MyGLWidget::edge_walking() {
       // 初始化第一个颜色变化的水平线位置为窗口高度
       int firstChangeLine = WindowSizeH;
       vec3 black(0.0f, 0.0f, 0.0f);
       vec3 grey(0.5f, 0.5f, 0.5f);
       // 从底部向上遍历每一行
       for (int i = WindowSizeH - 1; i >= 0; i--) {
              int left_boarder = -1;
              int right_boarder = -1;
              // 遍历当前行的每个像素
              for (int x = 0; x \leftarrow WindowSizeW; x++) {
                     // 如果当前像素不是黑色
                     if (temp_render_buffer[i * WindowSizeW + x] != black) {
                            firstChangeLine = i;
                            // 如果左边界已经记录,说明当前这个非黑色点对应的是右边
界,记录右边界并结束循环
                             if (left_boarder != -1) {
                                    right_boarder = x ;
                                    break;
```

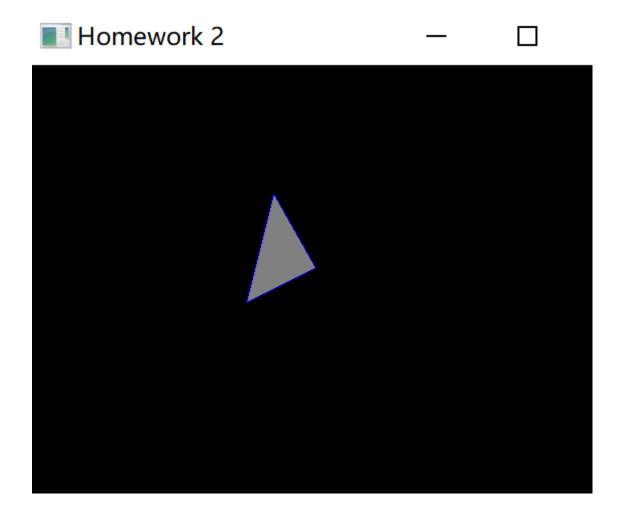
```
}
                            // 如果左边界未记录,记录左边界
                            if (temp_render_buffer[i * WindowSizeW + x + 1] ==
black) {
                                   left_boarder = x ;
                            }
                     }
              }
              // 如果左边界已记录而右边界未记录,则表示这一行只有一个三角形顶点,不需要
用edge_walking上色,所以将left_boarder设为-1
              if (left_boarder != -1 && right_boarder == -1) {
                     //right_boarder = left_boarder;
                     left_boarder = -1;
              }
              // 如果左边界已记录,则将该行在三角形范围内的像素设置为灰色
              if (left_boarder != -1) {
                     for (int x = left_boarder; x <= right_boarder; x++) {</pre>
                            temp_render_buffer[i * WindowSizeW + x] = grey;
                     }
              }
       }
       // 返回第一个发生颜色变化的水平线位置
       return firstChangeLine;
}
```

运行结果

加载单一三角形的情况下,DDA-EdgeWalking的运行结果如下:



Bresenham-EdgeWalking的运行结果如下:

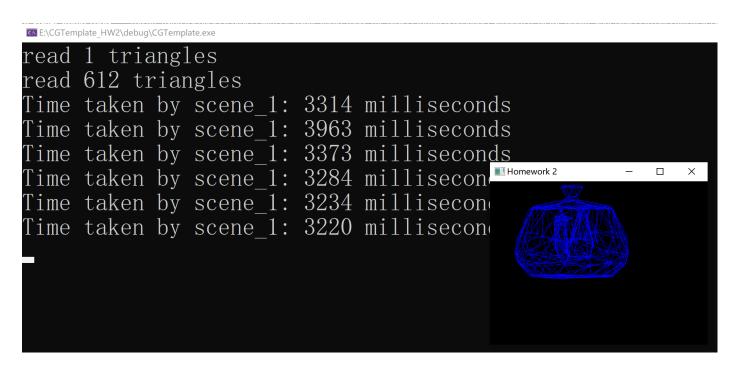


在scene_1中加入记录运行时间的代码。

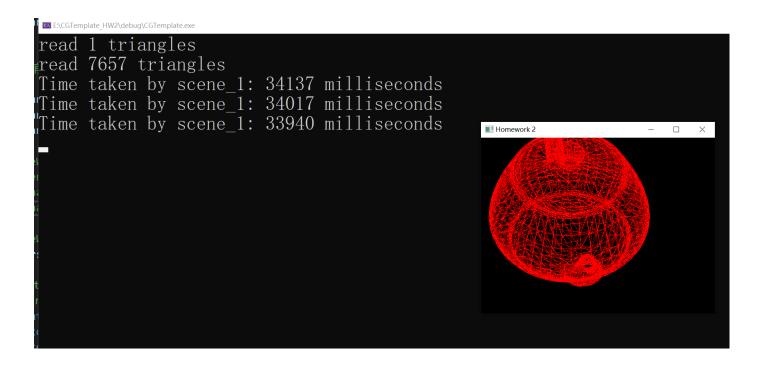
绘制teapot 600时,使用DDA的运行时间为3.3s左右:



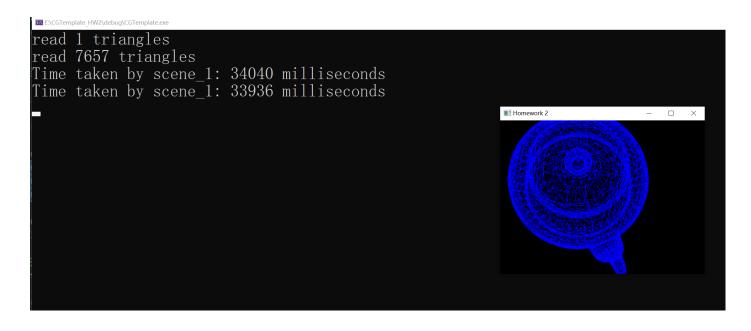
而使用Bresenham的运行时间也非常接近:



换成8000面的模型后, DDA的运行时间为34s左右:



Bresenham的运行时间也同样在34s左右:



2. 实现光照、着色

2.1: 用 Gouraud 实现三角形内部的着色

实现思路

对于每个三角形,首先通过Phone模型用光照等信息计算其三个顶点的颜色。之后在使用bresenham根据顶点绘制三角形的边时,利用线性插值得到每条边上每个点的颜色值。绘制好三边之后,在edge_walking中根据每横行中三角形的两个点,对该行中三角形内部的每个像素进行线性插值,计算其颜色、深度等信息,最后调用set_pixel函数在对应buffer中更新信息。

实现过程

首先要实现用Phone光照模型计算顶点颜色的函数。这需要根据课件上的公式计算一系列变量,并通过算出的各光照分量合成最终颜色。

函数具体实现如下:

```
vec3 MyGLWidget::phong_model(const vec3& normal, const vec3& pos_mv, const vec3&
original_color, float ka, float kd, float ks)
   // 定义光源颜色
   vec3 light_source(1.0f, 1.0f, 1.0f);
   // 对法向量进行标准化
   vec3 normal_normalized = normalize(normal);
   // 计算视线方向
   vec3 view_direction = normalize(camPosition - pos_mv);
   // 计算光线方向
   vec3 light_direction = normalize(lightPosition - pos_mv);
   // 计算环境光照
   vec3 ambient = ka * light_source * original_color;
   // 计算漫反射光照
   vec3 diffuse = kd * max(dot(normal_normalized, light_direction), 0.0f) *
light_source * original_color;
   // 计算镜面反射光照
   vec3 reflect_direction = reflect(-light_direction, normal_normalized);
   float spec = pow(max(dot(view_direction, reflect_direction), 0.0f), 32);
   vec3 specular = ks * spec * light_source;
   // 合成最终颜色并限制在合理范围
   vec3 phong_model_color = ambient + diffuse + specular;
   return clamp(phong_model_color, 0.0f, 1.0f);
}
```

为使用这一函数,需要在draw_triangle函数中设定三个光照系数的值,并在给transformedVertices[i]赋值时调用phong_model函数,将计算出的颜色赋给三角形顶点。

```
vec3* vertices = triangle.triangleVertices;
vec3* normals = triangle.triangleNormals;
FragmentAttr transformedVertices[3];
kd = 0.5;
clearBuffer(this->temp_render_buffer);
clearZBuffer(this->temp_z_buffer);
mat4 viewMatrix = glm::lookAt(camPosition, camLookAt, camUp);
for (int i = 0; i < 3; ++i) {
    vec4 ver_mv = viewMatrix * vec4(vertices[i], 1.0f);</pre>
    float nowz = glm::length(camPosition - vec3(ver_mv));
    vec4 ver_proj = projMatrix * ver_mv;
    transformedVertices[i].x = ver_proj.x + offset.x;
    transformedVertices[i].y = ver_proj.y + offset.y;
    transformedVertices[i].z = nowz;
    transformedVertices[i].pos_mv = ver_mv;
    mat3 normalMatrix = mat3(viewMatrix);
    vec3 normal_mv = normalMatrix * normals[i];
    transformedVertices[i].normal = normal_mv;
    transformedVertices[i].color = phong_model(transformedVertices[i].normal, transformedVertices[i].pos_mv,transformedVertices[i].color ,ka,kd, ks);
```

顶点的初始颜色在utils.h中设定:

```
int x;
  int y;
  float z;
  int edgeID;
  vec3 color = vec3(1.0f, 1.0f, 0.0f);
  vec3 normal;
  vec3 pos_mv;
  FragmentAttr(){}
  FragmentAttr(int xx, int yy, float zz, int in_edgeID) :x(xx), y(yy), z(zz), edgeID(in_edgeID) {
  }
};
```

之后修改bresenham函数,执行set pixel前先执行线性插值计算当前点的颜色。

这里的set_pixel函数已经进行了修改,首先判断传入的点是否在显示窗口范围内,若在窗口内再根据传入的颜色、深度、法线、model_view坐标系中的位置,对对应的buffer进行设置。这里用到了两个新的buffer,是由于后续需要实现的算法中需要用到三角形边上的点的法线和pos_mv信息,所以用两个新的buffer来存储这些结果。这两个buffer的定义、创建、清空等相关操作在程序中对应的部分也已添加。

修改后的set pixel函数如下:

```
void MyGLWidget::set_pixel(int x, int y, const vec3& color, float depth, vec3
normal, vec3 pos_mv) {
    // 检查像素是否在窗口范围内
    if (x < 0 || x >= WindowSizeW || y < 0 || y >= WindowSizeH) {
        // 像素位于窗口之外, 因此不执行任何操作

    }
    if (x >= 0 && x < WindowSizeW && y >= 0 && y < WindowSizeH) {
        // 计算像素在帧缓冲数组中的线性索引
        int index = y * WindowSizeW + x;
        // 在缓冲中设置像素的颜色、深度、法线、model_view中位置
        temp_render_buffer[index] = color;
        temp_z_buffer[index] = depth;
        normal_buffer[index] = normal;
        pos_mv_buffer[index] = pos_mv;
    }
}</pre>
```

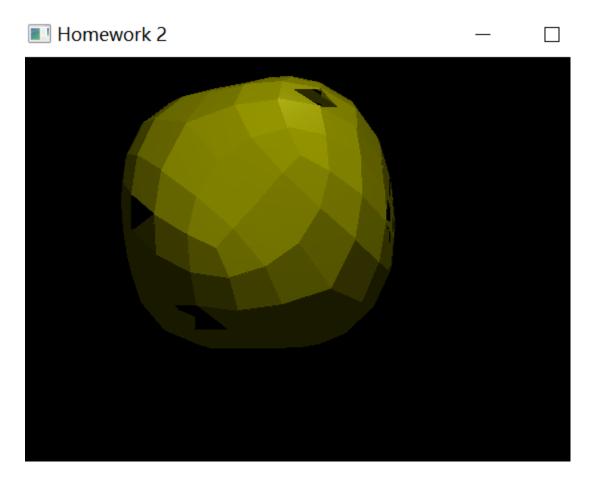
我在实现这一部分时还遇到了一个小问题,原本我是在调用了set_pixel函数的地方直接用两行语句加上对normal_buffer和pos_mv_buffer对应位置的赋值,但这样会导致加载的模型中如果有部分点在窗口之外,就会在赋值时出现normal_buffer和pos_mv_buffer的index超出数组范围的错误,程序无法正确运行。所以我将这两个buffer的赋值也一同放到set pixel函数中,这样就可以先进行判断,跳过在窗口外的点。

然后在edge_walking中,遍历时需要获取每横行中在三角形边上的两个点的信息,并对该行中三角形内部的每个像素进行线性插值,从而实现用gouraud对三角形内部进行着色。edge walking函数的核心修改如下:

```
if (left_boarder != -1) {
    //获取该横行上在三角形上的两个点的信息
    temp1.x = left_boarder;
    temp1.y = i;
    temp1.color = temp_render_buffer[i * WindowSizeW + left_boarder];
    temp1.z = temp_z_buffer[i * WindowSizeW + left_boarder];
    temp1.normal = normal_buffer[i * WindowSizeW + left_boarder];
    temp1.pos_mv = pos_mv_buffer[i * WindowSizeW + left_boarder];
    temp2.x = right_boarder;
```

```
temp2.y = i;
  temp2.color = temp_render_buffer[i * WindowSizeW + right_boarder];
  temp2.z = temp_z_buffer[i * WindowSizeW + right_boarder];
  temp2.normal = normal_buffer[i * WindowSizeW + right_boarder];
  temp2.pos_mv = pos_mv_buffer[i * WindowSizeW + right_boarder];
  for (int x = left_boarder; x <= right_boarder; x++)
  {
    interpolate = getLinearInterpolation(temp1, temp2, x,i);
    set_pixel(x, i, interpolate.color, interpolate.z,
  interpolate.normal, interpolate.pos_mv);
  }
}</pre>
```

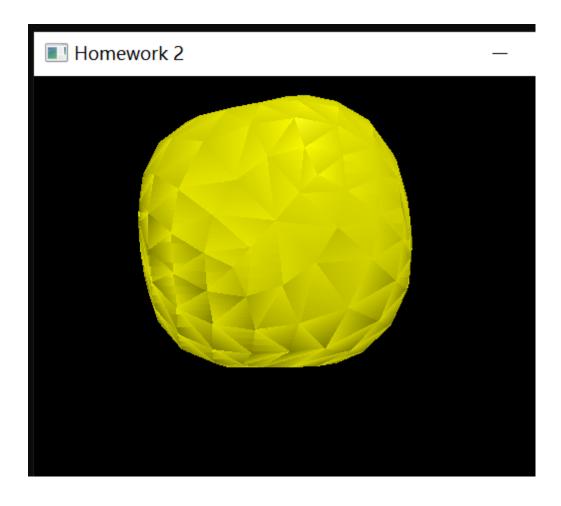
在调试这一部分时,我一开始得到的运行结果中有些三角形显示出来仍然是黑色的,类似下面这种效果:



后来我通过输出edge_walking过程中的一些颜色值发现有些地方的颜色的rgb都为nan,进行了进一步的调试后,我发现这些颜色为nan的点都是通过两个x值相等的点线性插值得到的,于是我想到去检查getLinearInterpolation函数中的代码。在原始的代码中并没有对两个点的x值相等的情况进行特殊处理,所以计算t时如果a.x与b.x相等,会出现除以0的错误,导致通过t计算得到的color,z等插值点的属性都变为nan。于是我将插值的代码修改成传入x_position和y_position两个参数,当传入的两个点连成的直线斜率比1小时,就使用横坐标来计算相应的t;当传入的两个点连成的直线斜率比1大时,就通过纵坐标计算,这样就可以避免出现除以0的情况,也可以使插值得到的视觉效果更好。

解决了以上问题后,我发现得到的结果的边界非常突兀,看起来很不真实,类似下面这样:





我尝试了很久,还是没有找出导致这个错误的原因。后来请教了同样出现这种问题的同学后,发现要把utils.h中的struct Triangle以及getTriangleBylD函数的实现修改一下,将其中的指针改为数组,就解决了这个问题。

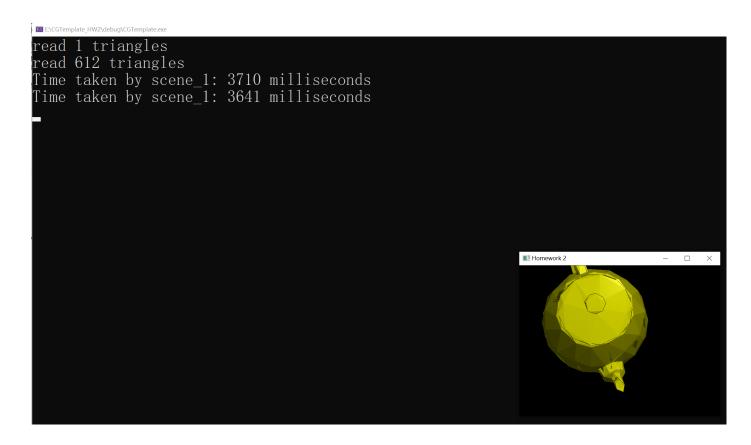
```
| struct Triangle {
    /*vec3* triangleVertices;
    vec3* triangleNormals;*/
    vec3 triangleVertices[3];
    vec3 triangleNormals[3];
};
```

```
Triangle getTriangleByID(int id) {
    assert(id < triangleCount);</pre>
    int* nowTirVerIDs = triangles[id];
    int* nowTriNormIDs = triangle normals[id];
    /*vec3 nowTriangleVertices[3];
    vec3 nowTriNorms[3];
    nowTriangleVertices[0] = vertices_data[nowTirVerIDs[0]];
    nowTriangleVertices[1] = vertices data[nowTirVerIDs[1]];
    nowTriangleVertices[2] = vertices_data[nowTirVerIDs[2]];
    nowTriNorms[0] = normals_data[nowTriNormIDs[0]];
    nowTriNorms[1] = normals_data[nowTriNormIDs[1]];
    nowTriNorms[2] = normals data[nowTriNormIDs[2]];*/
   Triangle nowTriangle;
    nowTriangle.triangleVertices[0] = vertices_data[nowTirVerIDs[0]];
    nowTriangle.triangleVertices[1] = vertices_data[nowTirVerIDs[1]];
    nowTriangle.triangleVertices[2] = vertices_data[nowTirVerIDs[2]];
    nowTriangle.triangleNormals[0] = normals_data[nowTriNormIDs[0]];
    nowTriangle.triangleNormals[1] = normals_data[nowTriNormIDs[1]];
    nowTriangle.triangleNormals[2] = normals data[nowTriNormIDs[2]];
    return nowTriangle;
```

导致这个错误的具体原因我也没有很理解,大概是因为函数中把局部变量转换成指针传出去了,导致后面用到的法线异常,就无法正确计算光照等因素。

最终的运行结果如下:

```
read 1 triangles
read 12 triangles
Time taken by scene_1: 82 milliseconds
Time taken by scene_1: 100 milliseconds
Time taken by scene_1: 92 milliseconds
Time taken by scene_1: 79 milliseconds
Time taken by scene_1: 84 milliseconds
Time taken by scene_1: 87 milliseconds
Time taken by scene_1: 82 milliseconds
Time taken by scene_1: 82 milliseconds
Time taken by scene_1: 84 milliseconds
Time taken by scene_1: 85 milliseconds
Time taken by scene_1: 85 milliseconds
```



2.2: 用 Phong 模型实现三角形内部的着色

实现思路

使用Phong光照模型中的公式分别计算环境光、漫反射和镜面反射三个分量。环境光是场景中的全局光照,对每个像素都有一个固定的影响。计算方式是用环境光系数 ka 乘以光的颜色和当前像素的颜色。漫反射用于模拟光线直接照射到表面并散射的情况。计算方式是用漫反射系数 kd 乘以光线方向和法线方向的点积,再乘以光的颜色和当前像素的

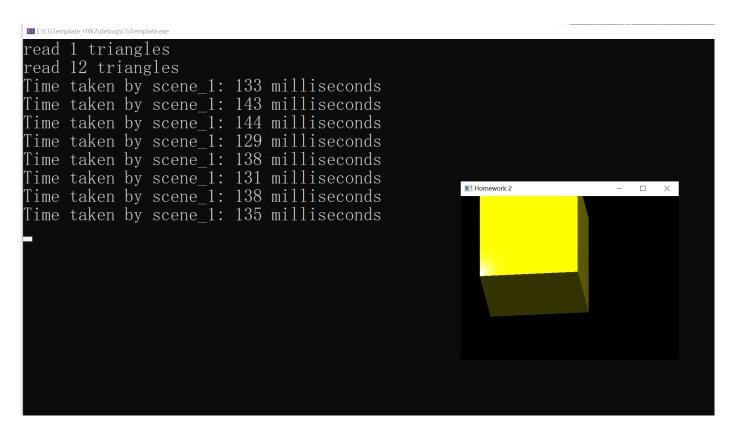
颜色。镜面反射模拟了光线从表面反射回观察者的情况。计算方式是用观察方向和反射方向的点积的幂乘以光的颜色,这里通常使用一个较高的指数来获得较小而明亮的高光。最后,将以上三个分量相加得到最终的颜色。

实现过程

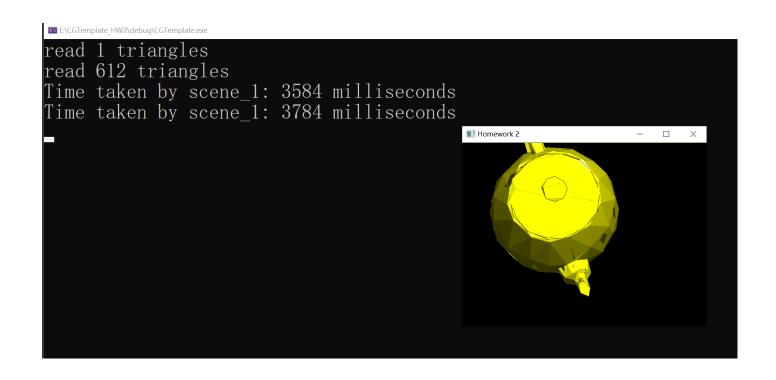
传入当前需要上色的像素点,按各分量的公式计算需要的变量值即可。相加得到最终颜色后需要调用clamp函数保证颜色的每个分量值在0-1之间。

```
vec3 MyGLWidget::PhoneShading(FragmentAttr& nowPixelResult) {
       // 定义光源颜色
       vec3 light(1.0f, 1.0f, 1.0f);
       // 定义环境光、镜面反射的系数和幂指数
       float ka, s, alpha;
       // 计算观察方向
       vec3 view_direction = normalize(camPosition - nowPixelResult.pos_mv);
       // 计算光线方向
       vec3 light_direction = normalize(lightPosition - nowPixelResult.pos_mv);
       // 计算法线的规范化向量
       vec3 normal_normalized = normalize(nowPixelResult.normal);
       // 计算反射方向
       vec3 reflect_direction = reflect(-light_direction, normal_normalized);
       // 设置环境光系数和镜面反射的幂指数
       ka = 0.2;
       alpha = 100;
       // 计算环境光分量
       vec3 ambient = ka * light * nowPixelResult.color;
       // 计算漫反射分量
       vec3 diffuse = max(dot(normal_normalized, light_direction), 0.0f) * light *
nowPixelResult.color;
       // 计算镜面反射分量
       s = pow(max(dot(view_direction, reflect_direction), 0.0f), alpha);
       vec3 specular = s * light; // 计算镜面反射的颜色分量
       // 最终颜色是环境光、漫反射和镜面反射三者相加
       vec3 finalColor = ambient + diffuse + specular;
       // 限制颜色范围在 [0, 1] 内
       return clamp(finalColor, 0.0f, 1.0f);
}
```

运行结果:



```
Tread 1 triangles
read 288 triangles
read 288 triangles
Time taken by scene_1: 1766 milliseconds
Time taken by scene_1: 1758 milliseconds
Time taken by scene_1: 1758 milliseconds
```



2.3: 用 Blinn-Phong 实现三角形内部的着色

实现思路

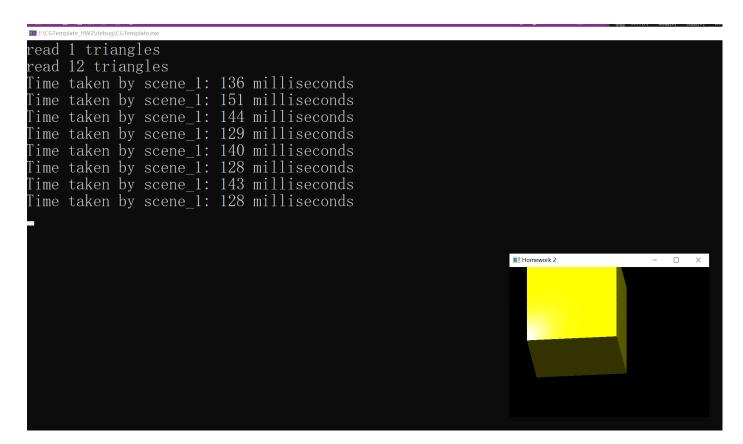
与Phong模型非常相似,只是计算镜面反射分量时使用的是半角向量而不是反射向量,其他计算步骤相同。

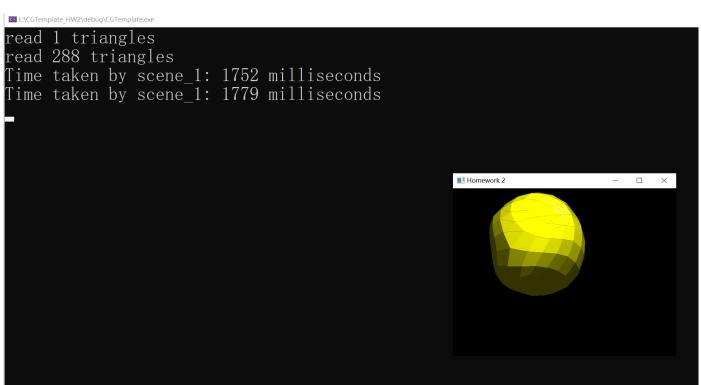
实现过程

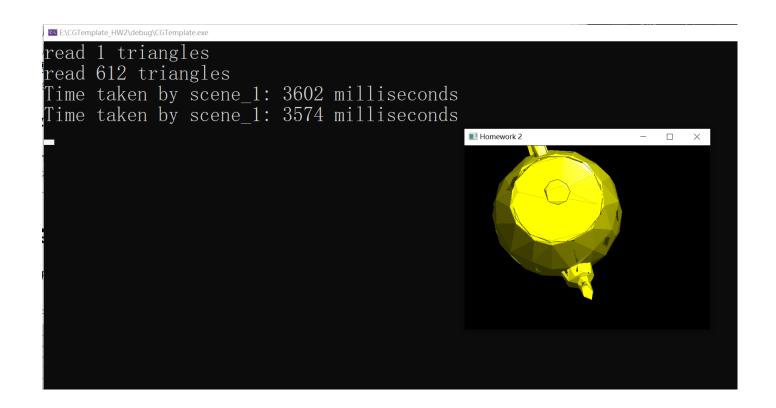
同样与Phong模型非常相似,将计算反射方向的部分改为计算半角向量即可。

```
vec3 h = normalize(light_direction + view_direction);
s = pow(max(dot(normal_normalized, h), 0.0f), alpha);
```

运行结果:







2.4 讨论

由运行结果可看到三种着色方法在各模型下的运行时间都比较相近,着色效率差别不大。gouraud的着色效果相对差一些,不能很好的反映出光照对物体颜色的影响。phong和Blinn-Phong模型的着色效果相近,都能较好地体现出光照的作用,在实验的运行结果中看不出明显的区别。