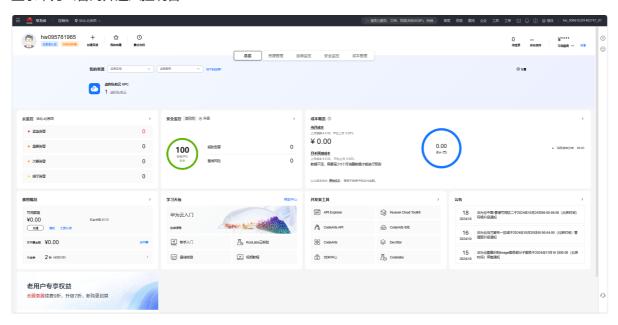
华为元openEuler环境搭建

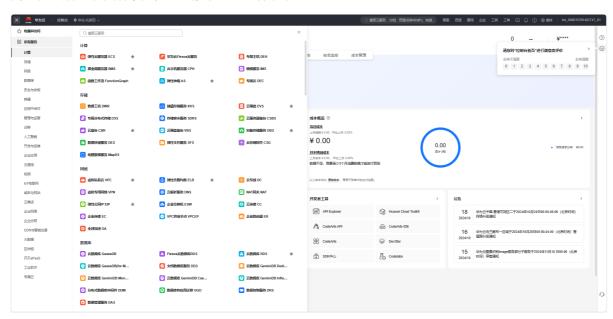
云端布置服务器

登录华为云官网并进入控制台

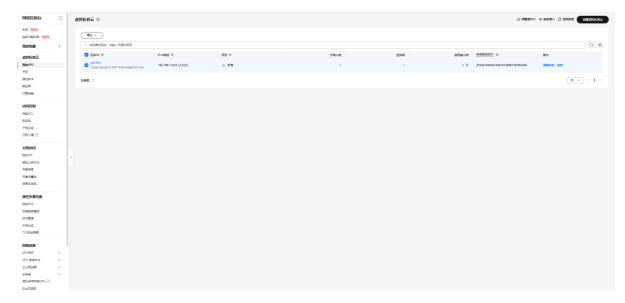


界面与指导书略有不同,默认已是华北-北京四区域

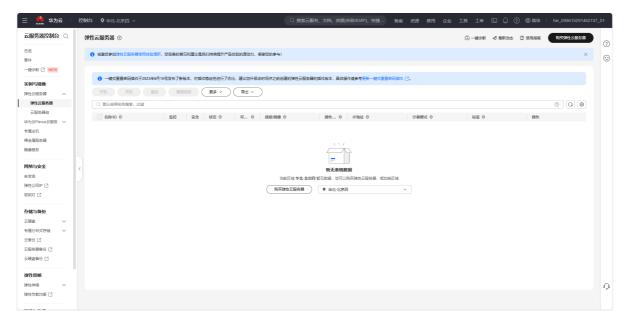
侧边栏与指导书有所不同,通过搜索进入虚拟私有云VPC



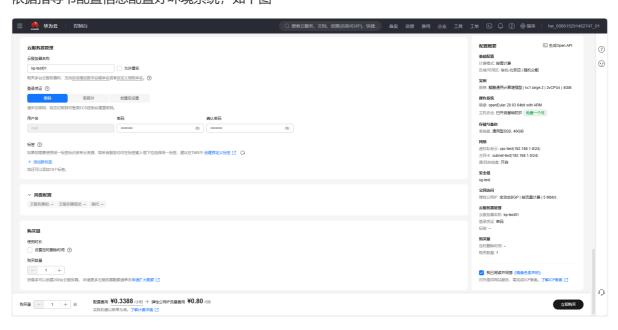
之后根据指导书创建虚拟私有云vpc-test



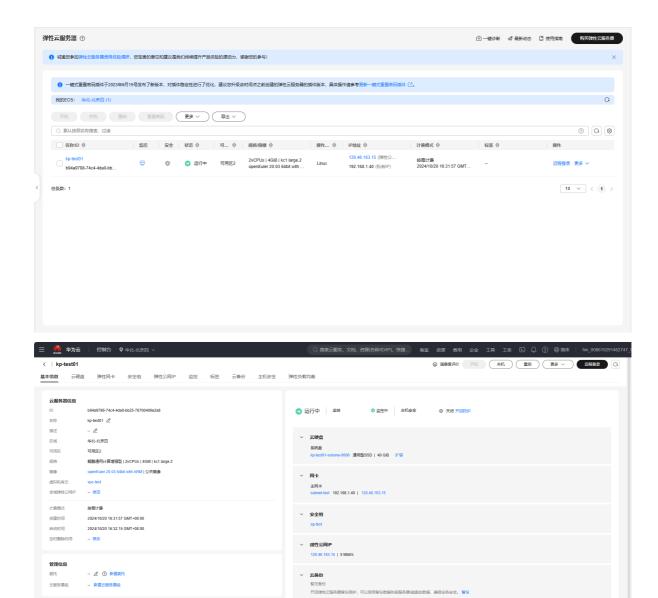
进入弹性云服务器ECS界面, 购买弹性云服务器



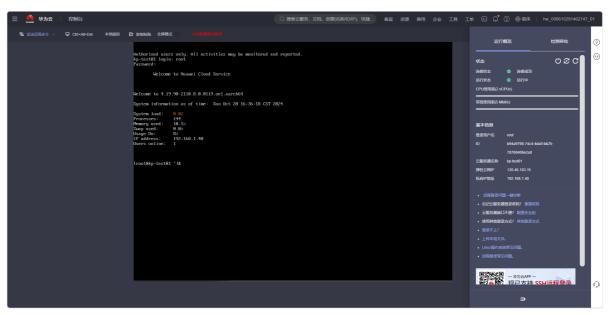
依据指导书配置信息配置好环境系统,如下图

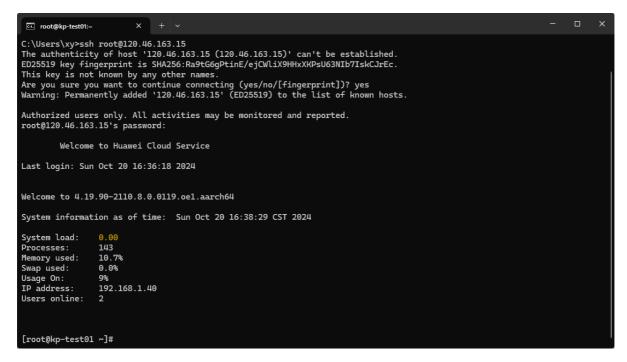


如图所示, 创建成功



远程登陆连接服务器,同时由于使用web网页中提供的vpc登录,不需要手动输入命令: ssh root@[公网IP]

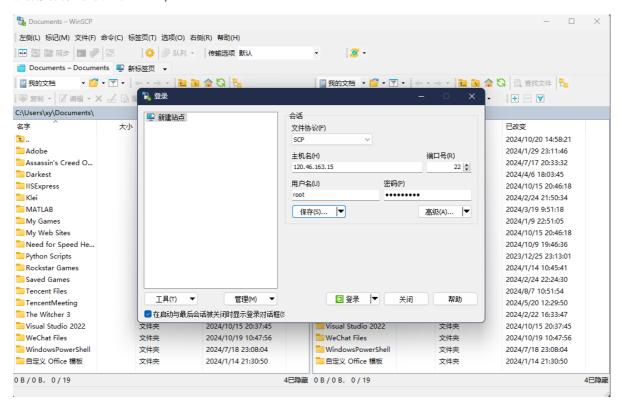




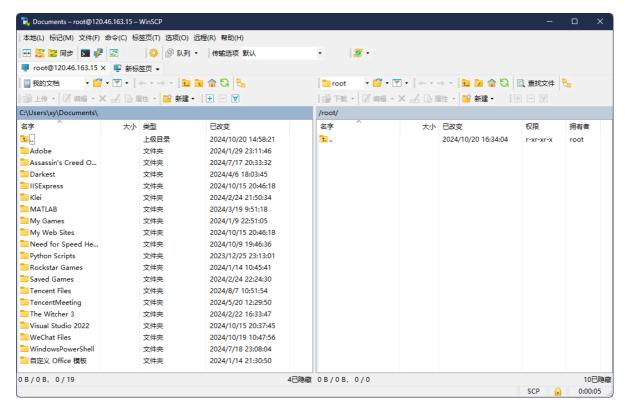
此时由于没有了解过winscp,不知道winscp从哪里使用,查阅以下资料:

• 文件传输工具WinSCP下载安装教程 winscp安装教程-CSDN博客

根据资料,下载安装winscp



配置好连接站点



连接成功

在cmd远程登陆界面查看服务器信息

1. uname -a: 用以查看总体架构

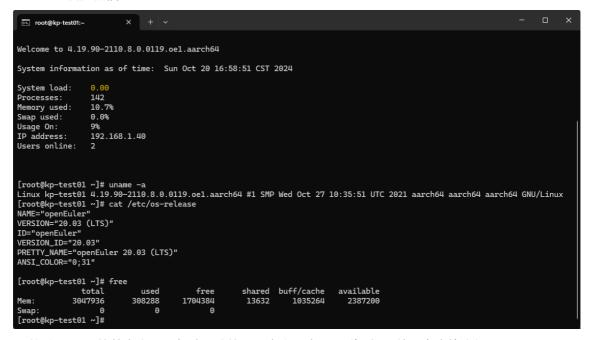
```
× + -
 os. root@kp-test01:~
Microsoft Windows [版本 10.0.22631.4317]
(c) Microsoft Corporation。保留所有权利。
C:\Users\xy>ssh root@120.46.163.15
Authorized users only. All activities may be monitored and reported.
root@120.46.163.15's password:
         Welcome to Huawei Cloud Service
Last login: Sun Oct 20 16:38:29 2024 from 113.200.58.87
Welcome to 4.19.90-2110.8.0.0119.oel.aarch64
System information as of time: Sun Oct 20 16:58:51 CST 2024
System load:
                   0.00
142
Processes:
Memory used:
Swap used:
                  10.7%
Usage On:
IP address:
                   192.168.1.40
Users online:
[root@kp-test01 ~]# uname -a
Linux kp-test01 4.19.90-2110.8.0.0119.oel.aarch64 #1 SMP Wed Oct 27 10:35:51 UTC 2021 aarch64 aarch64 aarch64 GNU/Linux
[root@kp-test01 ~]#
```

2. cat /etc/os-release: 查看操作系统信息

```
os. root@kp-test01:~
           Welcome to Huawei Cloud Service
Last login: Sun Oct 20 16:38:29 2024 from 113.200.58.87
Welcome to 4.19.90-2110.8.0.0119.oel.aarch64
System information as of time: Sun Oct 20 16:58:51 CST 2024
System load:
                      0.00
142
Processes:
Memory used:
Swap used:
Usage On:
IP address:
                     10.7%
0.0%
                       9%
                       192.168.1.40
Users online: 2
[root@kp-test01 ~]# uname -a
Linux kp-test01 4.19.90-2110.8.0.0119.oel.aarch64 #1 SMP Wed Oct 27 10:35:51 UTC 2021 aarch64 aarch64 GNU/Linux
[root@kp-test01 ~]# cat /etc/os-release
NAME="openEuler"
VERSION="20.03 (LTS)"
ID="openEuler"
VERSION_ID="20.03"
PRETTY_NAME="openEuler 20.03 (LTS)"
ANSI_COLOR="0;31"
[root@kp-test01 ~]#|
```

可以看见为openEuler20.03系统

3. free: 查看内存信息



可以看见mem的总大小,及各种用途的不同大小。由swap为0知系统没有交换空间。 此处不知道mem具体代表什么空间,及free命令查询得大小的单位,查阅以下资料了解

Linux free命令详解 1 2 3

free命令是Linux系统中用于显示当前系统的内存使用情况的工具,包括物理内存、交换内存 (swap)以及内核缓冲区内存。它能够提供关于系统内存使用情况的快照,帮助用户了解系统资源 的分配。

free命令的基本使用

free命令的基本语法非常简单,只需要在终端中输入 free 即可。默认情况下,free命令会以KB为单位显示内存的使用情况,包括以下几个关键指标 1 2:

- total: 显示系统总的可用物理内存和交换空间大小。
- used: 显示已经被使用的物理内存和交换空间。
- free: 显示还有多少物理内存和交换空间可用。
- shared: 显示被共享使用的物理内存大小。
- buffers/cached: 显示被buffer和cache使用的物理内存大小。
- available: 显示还可以被应用程序使用的物理内存大小。

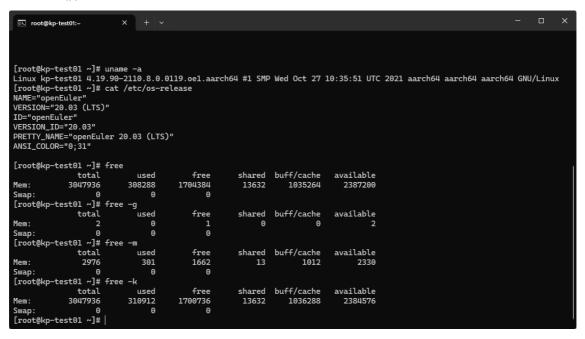
free命令的选项

free命令提供了多个选项,可以更详细地控制输出的信息。以下是一些常用的选项23:

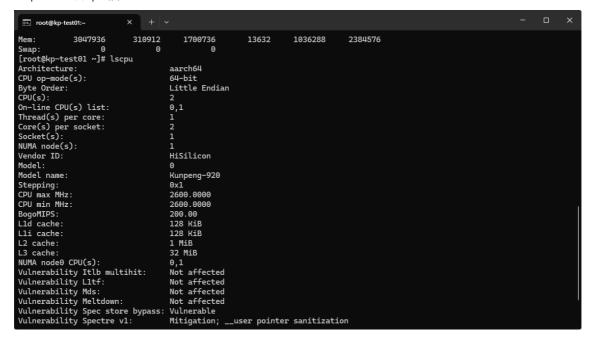
- -b:以Byte为单位显示内存使用情况。
- -k:以KB为单位显示内存使用情况。
- -m:以MB为单位显示内存使用情况。
- -g:以GB为单位显示内存使用情况。
- -h: 以适于人类可读的方式显示内存使用情况。
- -t:显示内存总和列。
- -s <间隔秒数>: 持续观察内存使用状况。
- -V:显示版本信息。

例如,使用 free -h 命令可以以易于阅读的格式显示内存使用情况,其中 -h 选项会自动为数字添

可知mem为物理内存,swap为交换内存,并可以用不同参数显示输出信息,以下是用GB、MB、KB显示的信息

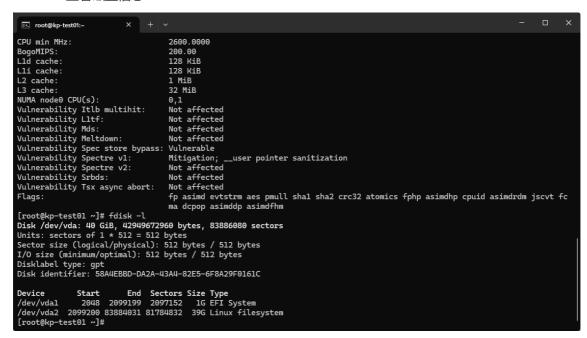


4. Iscpu: 查看cpu信息



与配置时所用的cpu核数一致。

5. fdisk -l: 查看磁盘信息

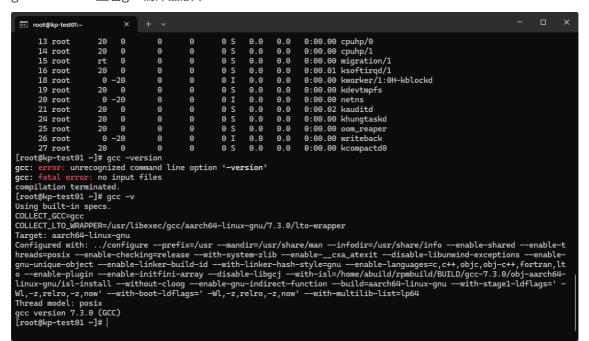


可见总共40GB空间,其中1G为系统启动区域所用,文件格式为EFI,另外39G为正常的Linux的文件系统。

6. top: 查看系统资源使用信息,如下图:

```
os. root@kp-test01:~
top - 17:13:37 up 41 min, 2 users, load average: 0.00, 0.00, 0.00
Tasks: 138 total, 1 running, 137 sleeping, 0 stopped, 0 zombie
%Cpu(s): 0.2 us, 0.2 sy, 0.0 ni, 99.7 id, 0.0 wa, 0.0 hi, 0.0 si, 0.0
MiB Mem : 2976.5 total, 1658.1 free, 304.8 used, 1013.6 buff/cache
MiB Swap: 0.0 total, 0.0 free, 0.0 used. 2327.4 avail Mem
        PID USER
                                     PR NI
                                                          VIRT
                                                                           RES
                                                                                           SHR S %CPU %MEM
                                                                                                                                         TIME+ COMMAND
                                                0
                                                                                                            0.0
0.0
                                                                                                                         0.6
0.0
                                                                                                                                      0:02.18 systemd
0:00.00 kthreadd
              2 root
                                       20
                                                                                                0 S
                                        0 -20
0 -20
                                                                                                            0.0
0.0
0.0
                                                                                                                                      0:00.00 rcu_gp
0:00.00 rcu_par_gp
0:00.00 kworker/0:0H-kblockd
              3 root
                                                                                                0 I
0 I
0 I
0 S
0 I
0 S
                                                                                 0
0
0
             4 root
                                                                  0
                                                                                                                          0.0
                                                                                                                         0.0
0.0
0.0
             6 root
                                         0 -20
                                                                                                                                      0:00.00 kworker/0:0m
0:00.00 mm_percpu_wq
0:00.03 ksoftirqd/0
0:00.03 rcu_sched
0:00.00 rcu_bh
0:00.00 migration/0
                                        0 -20
                                                                                                            0.0
0.0
             8 root
                                                                                 0
0
             9 root
                                      20
20
20
                                                                                                            0.0
0.0
0.0
                                                                                                                         0.0
0.0
0.0
           10 root
                                                                                 0
0
0
                                                                  0
           11 root
           12 root
                                      rt
20
20
                                                                                                                         0.0
0.0
0.0
                                                                                                0 S
0 S
                                                                                                            0.0
0.0
                                                                                                                                      0:00.00 cpuhp/0
0:00.00 cpuhp/1
           13 root
                                                0
0
                                                                  0
0
                                                                                 0
0
            14 root
                                                                                                                                      0:00.00 migration/1
0:00.01 ksoftirqd/1
0:00.00 kworker/1:0H-kblockd
0:00.00 kdevtmpfs
0:00.00 netns
                                                                                                0 S
0 S
0 I
0 S
                                                                                                            0.0
0.0
0.0
0.0
                                      rt
20
           15 root
                                                0
                                                                                 0 0 0 0
           16 root
                                        0 -20
20 0
                                                                                                                         0.0
0.0
0.0
           18 root
                                                                  0
                                      20
           19 root
                                        0 -20
           20 root
                                                                                                0 S 0 S 0 S 0 S 0 S 0 S
                                                                                                           0.0
0.0
0.0
0.0
0.0
                                                                                                                         0.0
0.0
0.0
                                                                                                                                      0:00.02 kauditd
0:00.00 khungtaskd
                                      20
20
                                               0
           21 root
                                                                                 000000
           24 root
                                                                                                                                      0:00.00 oom_reaper
0:00.00 writeback
0:00.00 kcompactd0
           25 root
                                       20
                                                                  0
           26 root
                                        0 -20
                                                 9
5
                 root
                                                                  0
                                                                                                                          0.0
           28 root
                                       25
                                                                                                                                       0:00.00 ksmd
```

7. gcc -version: 查看gcc编译器版本



可见实验指导书有误,查询时需要使用gcc-v而不是gcc-version

```
os. root@kp-test01:~
                                                     20 0
0 -20
                                                                 0
                                                                                                               9
9
                                                                                                                                   0 S
0 I
                                                                                                                                                    0.0
0.0
                                                                                                                                                                     0.0
0.0
                                                                                                                                                                                      0:00.00 kdevtmpfs
0:00.00 netns
                 19 root
                 20 root
                                                     20
20
20
                                                                                                                                   0 S
0 S
0 S
                                                                                                                                                   0.0
0.0
0.0
                                                                                                                                                                                      0:00.02 kauditd
0:00.00 khungtaskd
0:00.00 oom_reaper
                 21 root
                                                               0
                                                                                           0
                                                                                                               0
                                                                                                                                                                     0.0
                 24 root
                 25 root
                                                     0 -20
20 0
                                                                                                                                   0 I
0 S
                                                                                                                                                    0.0
                                                                                                                                                                                      0:00.00 writeback
0:00.00 kcompactd0
                 26 root
                                                                                          0
0
                                                                                                               0
0
                                                                                                                                                                       0.0
                 27 root
                                                                                                                                                                       0.0
[root@kp-test01 ~]# gcc -version
gcc: error: unrecognized command line option '-version'
gcc: fatal error: no input files
compilation terminated.
[root@kp-test01 ~]# gcc -v
 Using built-in specs
COLLECT_GCC=gcc
COLLECT_LTO_WRAPPER=/usr/libexec/gcc/darend
Target: aarch64-linux-gnu
Configured with: .../configure --prefix=/usr --mandir=/usr/share/man --infodir=/usr/share/info --enable-shared --enable-threads=posix --enable-checking=release --with-system=zlib --enable-_cxa_atexit --disable-libunwind-exceptions --enable-gnu-unique-object --enable-linker-build-id --with-linker-hash-style=gnu --enable-languages=c,c++,objc,obj-c++,fortran,lt
o --enable-plugin --enable-initfini-array --disable-libgcj --with-isl=/home/abuild/rpmbuild/BUILD/gcc-7.3.0/obj-aarch64-
linux-gnu/isl-install --without-cloog --enable-gnu-indirect-function --build=aarch64-linux-gnu --with-stage1-ldflags=' -Wl,-z,relro,-z,now' --with-multilib-list=lp64

Wl,-z,relro,-z,now' --with-boot-ldflags=' -Wl,-z,relro,-z,now' --with-multilib-list=lp64
 COLLECT_LTO_WRAPPER=/usr/libexec/gcc/aarch64-linux-gnu/7.3.0/lto-wrapper
 linux-gnu/isi-instati --with-boot-ldflags=' -Wl,-z,:
Thread model: posix
gcc version 7.3.0 (GCC)
[root@kp-test01 ~]# gcc --version
gcc (GCC) 7.3.0
Copyright (C) 2017 Free Software Foundation, Inc.
 This is free software; see the source for copying conditions. There is NO warranty; not even for MERCHANTABILITY or FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE.
 [root@kp-test01 ~]# |
```

使用当前环境编译并运行简单程序

使用cmd连接ECS云服务器,使用cd命令移动到对应文件夹下并创建test文件夹:

```
| Record | R
```

使用vim创建HelloWorld.c文件并编写代码:

```
#include<stdio.e>
int main()

printf("Hello World");
return 0;

"HelloWorld.c" 7L, 69C

7,1

All
```

使用命令"gcc -o hello HelloWorld.c"编译运行

因输入失误出错,改正后正常。

进程相关实验

实验步骤一、二

本地使用vscode将图1-1程序写为test.c文件,并通过winscp传输到/usr/local/src/test/目录下,如图:

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/types.h>
#include <stdio.lh
#include sunistd.h>

int main()

{

    pid_t pid, pid1;

    /* fork a child process */
    pid = fork();

    if (pid < 0)
    {
        fprintf(stderr, "Fork Failed");
        return 1;
    }
    else if (pid = 0)
    {
        pid1 = getpid();
        printf("child: pid = %d", pid);
        printf("child: pid = %d", pid1);
    }
    else
    {
        pid1 = getpid();
        printf("parent: pid = %d", pid1);
        printf("parent: pid = %d", pid1);
        wait(NULL);
    }
    "test.c" [noeol][dos] 32L, 577C

2,18 Top
```

编译时出现问题:

```
root@kp-test01:/usr/local/src × + v
       Welcome to Huawei Cloud Service
Last login: Mon Oct 21 15:29:05 2024 from 113.200.58.87
Welcome to 4.19.90-2110.8.0.0119.oel.aarch64
System information as of time: Mon Oct 21 20:46:02 CST 2024
System load:
                150
Processes:
Memory used:
Swap used:
Usage On:
               10.9%
               0.0%
IP address:
               192.168.1.40
Users online:
./test.c:28:9: warnin
wait(NULL);
                    ng: implicit declaration of function 'wait'; did you mean 'main'? [-Wimplicit-function-declaration]
[root@kp-test01 test]#|
```

查阅资料知,在使用wait函数时需要添加头文件

```
#include<sys/wait.h>
```

• 了解C语言中的wait()系统调用-CSDN博客

成功消除警告,运行结果如下:

```
[root@kp-test01 test]# gcc -o test ./test.c
[root@kp-test01 test]# ./test
child: pid = 0child: pid1 = 2609parent: pid = 2609parent: pid1 = 2608[root@kp-test01 test]# |
```

为代码输出添加换行符后,多次运行结果如下:

去掉wait函数后,运行结果如下:

```
root@kp-test01:/usr/local/src × + v
parent: pid = 2662
child: pid = 0
parent: pid1 = 2661
child: pid1 = 2662
[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid = 2664
child: pid = 0
parent: pid1 = 2663
child: pid1 = 2664
[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid = 2666
child: pid = 0
parent: pid1 = 2665
child: pid1 = 2666
[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid = 2668
child: pid = 0
parent: pid1 = 2667
child: pid1 = 2668
[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid = 2670
child: pid = 0
parent: pid1 = 2669
child: pid1 = 2670
[root@kp-test01 test]# ./test
child: pid = 0
parent: pid = 2672
child: pid1 = 2672
parent: pid1 = 2671
[root@kp-test01 test]#
```

观察到删除前和删除后无明显区别,考虑到添加换行符后,标准输出缓冲区会在每次输出后自动刷新,不利于观察代码的执行效果,将换行符删去后重新执行:

去掉wait函数前

```
[root@kp-test01 test]# vi test.c
[root@kp-test01 test]# ./test
child: pid = 0child: pid1 = 2472parent: pid = 2472parent: pid1 = 2471[root@kp-test01 test]# ./test
child: pid = 0child: pid1 = 2474parent: pid = 2474parent: pid1 = 2473[root@kp-test01 test]# ./test
child: pid = 0child: pid1 = 2476parent: pid = 2476parent: pid1 = 2475[root@kp-test01 test]# ./test
child: pid = 0child: pid1 = 2478parent: pid = 2478parent: pid1 = 2477[root@kp-test01 test]# ./test
```

去掉wait函数后

```
[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid = 2496parent: pid1 = 2495child: pid = 0child: pid1 = 2496[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid = 2498parent: pid1 = 2497child: pid = 0child: pid1 = 2498[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid = 2509parent: pid1 = 2499child: pid = 0child: pid1 = 2500[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid = 2502parent: pid1 = 2501child: pid = 0child: pid1 = 2502[root@kp-test01 test]# ./test
child: pid = 0child: pid1 = 2504parent: pid = 2504parent: pid1 = 2503[root@kp-test01 test]# ./test
child: pid = 0child: pid1 = 2506parent: pid = 2506parent: pid1 = 2505[root@kp-test01 test]# ./
```

理论分析

可见,无论去不去掉wait函数,子进程中pid值总为0,pid1值总为子进程pid;父进程中,pid值为子进程pid,pid1为父进程pid。考虑到对于fork函数,当当前进程为子进程时,返回值为0,当前进程为父进程时,返回值为子进程pid,同时,对于getpid函数,获取的总为当前进程的pid,输出符合编程逻辑。

而对于去掉wait函数前,父进程结束前,需要等待子进程结束并回收,故父进程的输出总在子进程的输出之后,与实际相符合。对于去掉wait函数之后,无论父子进程,都有可能先于对方结束,故输出既有可能是父进程在前,也有可能是子进程在前。与实际输出结果相符合。

实验步骤三

增加全局变量,修改代码如下:

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/wait.h>
int value = 0;
int main()
    pid_t pid, pid1;
    /* fork a child process */
    pid = fork();
    if (pid < 0)
        fprintf(stderr, "Fork Failed");
        return 1;
    else if (pid == 0)
        pid1 = getpid();
        printf("child: pid = %d", pid);
        printf("child: pid1 = %d", pid1);
        value++;
        printf("child value: %d", value);
    else
        pid1 = getpid();
        printf("parent: pid = %d", pid);
        printf("parent: pid1 = %d", pid1);
        wait(NULL);
        value--;
        printf("parent value: %d", value);
    return 0;
```

定义全局变量value,赋予其初始值为0。在子进程中,让value值加一并输出,在父进程中,让value值减一并输出。

运行结果如下:

```
[root@kp-test01 test]# gcc -o test ./test.c

[root@kp-test01 test]# ./test

child: pid = Ochild: pid1 = 2611child value: 1parent: pid = 2611parent: pid1 = 2610parent value: -1[root@kp-test01 test]# ./test

child: pid = Ochild: pid1 = 2613child value: 1parent: pid = 2613parent: pid1 = 2612parent value: -1[root@kp-test01 test]#
```

可见,在子进程中,value输出值为1,父进程中,value输出值为-1。可见父子进程中,全局变量不共享,全局变量在fork之后,会被复制到子进程中。

步骤四

在return前增加对全局变量的修改并输出,代码如下:

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/wait.h>
int value = 0;
int main()
{
   pid_t pid, pid1;
   /* fork a child process */
   pid = fork();
    if (pid < 0)
        fprintf(stderr, "Fork Failed");
        return 1;
    else if (pid == 0)
        pid1 = getpid();
        printf("child: pid = %d", pid);
        printf("child: pid1 = %d", pid1);
        value++;
        printf("child value: %d", value);
        printf("child *value: %d", &value);
    else
    {
        pid1 = getpid();
        printf("parent: pid = %d", pid);
        printf("parent: pid1 = %d", pid1);
        wait(NULL);
        value--;
        printf("parent value: %d", value);
        printf("parent *value: %d", &value);
    ł
    value += 17;
    printf("before return value: %d", value);
    printf("before return *value: %d", &value);
    return 0;
```

在父子进程中,增加输出value地址,同时在return前,将value值加17并输出结果与value地址。运行结果如下:

```
[root@kp-test01 test]# vi test.c
[root@kp-test01 test]# vi test.c
[root@kp-test01 test]# (root test.c
[root@kp-test01 test.c
[root@k
```

可见在子进程中,return前输出的value值为18,而在父进程中,return前输出的value值为16。进一步证明了父子进程并不共享全局变量,子进程中全局变量是父进程中全局变量的复制。

同时可见父子进程中,value的地址都一样,但这并不说明这是同一个变量,而是因为fork后,子进程会复制父进程的整个地址空间,而输出的value的地址仅是value的虚拟地址,只表明value在父子进程中在各自的虚拟地址空间中存储在相同的地址处。

步骤五

编写system_call.c及修改test.c代码如下:

```
#include <sys/types.h>
        2
            #include <stdio.h>
            #include <unistd.h>
        5
           int main()
        6
                pid_t pid = getpid();
        7
        8
                printf("systemcall pid = %d\n", pid);
        9
                return 0;
       10
     #include <sys/types.h>
 1
 2
     #include <stdio.h>
     #include <unistd.h>
 3
     #include <sys/wait.h>
 4
     #include <stdlib.h>
 5
 6
 7
     int main()
 8
 9
         pid_t pid, pid1;
10
         /* fork a child process */
11
12
         pid = fork();
13
         if (pid < 0)
14
15
             fprintf(stderr, "Fork Failed");
16
17
             return 1;
18
19
         else if (pid == 0)
20
21
             pid1 = getpid();
22
             printf("child: pid1 = %d\n", pid1);
23
             system("./system_call");
24
         else
25
26
             pid1 = getpid();
27
             printf("parent: pid1 = %d\n", pid1);
28
29
             wait(NULL);
30
31
32
         return 0;
33
```

如图,在system_call.c中,代码获取当前进程的pid并输出,在test.c文件中,输出父子进程的pid,并在子进程中使用system函数调用编译好的system_call文件。运行结果如下图所示:

第一次运行报错原因在于没有添加#include <stdlib.h>库,添加后问题解决,成功编译。

在运行结果中,父进程pid为2766,子进程pid为2767,调用system_call程序运行后,输出的pid为2768。

修改为使用exec族函数调用system_call程序,修改代码如下:

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/wait.h>
#include <stdlib.h>
int main()
{
    pid_t pid, pid1;
    /* fork a child process */
    pid = fork();
    if (pid < 0)
        fprintf(stderr, "Fork Failed");
        return 1;
    else if (pid == 0)
        pid1 = getpid();
        printf("child: pid1 = %d\n", pid1);
        if (execl("./system_call", "system_call", NULL) == -1)
        {
            perror("execl failed");
            exit(1); // 出现错误时退出子进程
    }
    else
    {
        pid1 = getpid();
        printf("parent: pid1 = %d\n", pid1);
        wait(NULL);
    }
    return 0;
```

```
[root@kp-test01 test]# vi ./test.c
[root@kp-test01 test]# gcc -o test ./test.c
[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid1 = 2781
child: pid1 = 2782
systemcall pid = 2782
```

如图可见,父进程pid为2781,子进程pid为2782,调用system_call程序输出pid为2782。

分析可知,使用system函数调用时,程序运行在新的进程下,使用exec族函数调用时,程序运行在子进程下。

查资料可知, system() 函数和 exec 函数族 (如 exec1()、 execvp()等)都可以用来在 C 程序中调用外部程序。system()函数调用外部程序时,会启动一个新的子 shell 来执行命令。它相当于在命令行中手动输入命令。system()函数会阻塞调用进程,直到外部程序执行完毕。当 system()返回时,调用进程仍然保持原样,不会被替换。

而对于 exec 函数族,直接用外部程序替换当前进程,并不创建新的 shell。调用 exec 后,原进程的代码和数据都会被替换为外部程序,除非调用 exec 失败,程序控制永远不会返回到调用点。 exec 不会返回,除非调用失败(即,当前进程被替换为外部程序的进程映像)。 exec 系列函数直接运行指定的程序,而无需启动一个新的 shell。

修改代码,在调用外部程序后继续打印子进程pid,如下:

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/wait.h>
#include <stdlib.h>
int main()
   pid_t pid, pid1;
   /* fork a child process */
   pid = fork();
   if (pid < 0)
       fprintf(stderr, "Fork Failed");
       return 1;
   else if (pid == 0)
       pid1 = getpid();
       printf("child: pid1 = %d\n", pid1);
       if (execl("./system_call", "system_call", NULL) == -1)
            perror("execl failed");
            exit(1); // 出现错误时退出子进程
        printf("child: pid2= %d\n", pid1);
   else
    {
       pid1 = getpid();
       printf("parent: pid1 = %d\n", pid1);
       wait(NULL);
   }
   return 0;
```

运行结果如下:

```
[root@kp-test01 test]# vi ./test.c
[root@kp-test01 test]# gcc -o test ./test.c
[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid1 = 2851
child: pid1 = 2852
systemcall pid = 2853
child: pid2= 2852
[root@kp-test01 test]# gcc -o test ./test.c
[root@kp-test01 test]# vi ./test.c
[root@kp-test01 test]# gcc -o test ./test.c
[root@kp-test01 test]# ./test
parent: pid1 = 2865
child: pid1 = 2866
systemcall pid = 2866
```

第一次使用 system ,第二次使用 exec 族函数。可见在使用 exec 函数后,不会在执行pid2的打印代码,与预期符合。

线程相关实验

步骤一

创建两个子线程,分别对全局变量counter进行100000次加减100操作,代码如下:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <pthread.h>
int counter = 0;
void *thread1_f()
  for(int i=0;i<100000;i++)
    counter += 100;
  pthread_exit(NULL);
void *thread2_f()
  for(int i=0;i<100000;i++)
    counter -= 100;
  pthread_exit(NULL);
int main()
    pthread_t thread1, thread2;
    if(!pthread_create(&thread1, NULL, thread1_f, NULL))
        printf("threaad1 create success\n");
    }
    if(!pthread_create(&thread2, NULL, thread2_f, NULL))
        printf("threaad2 create success\n");
    printf("variable result: %d", counter);
```

之后使用gcc编译运行,在此过程中报错,提示pthread相关函数没有定义,查阅资料得知,在编译时需要链接 pthread 库,资料来源如下:

https://blog.csdn.net/jay-zzs/article/details/106380659

修改后报错消失,但是观察后发现,运行得到的结果中,result全为大于零的正数,考虑到可能是代码中没有及时在主线程回收子线程,导致子线程提前结束导致,修改代码,在主线程返回前使用pthread_join 回收子线程。

```
[root@kp-test01 exper1]# vim 1-6.c
[root@kp-test01 exper1]# gcc -o 1-6 ./1-6.c
/usr/bin/ld: /tmp/cc42jQnl.o: in function `main':
1-6.c:(.text+0xc8): undefined reference to `pthread_create'
/usr/bin/ld: 1-6.c:(.text+0xf8): undefined reference to `pthread_create'
collect2: error: ld returned 1 exit status
[root@kp-test01 exper1]# gcc -pthread -o 1-6 ./1-6.c
[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 666900[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 668700[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 743400[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 662500[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 680100[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
```

修改后代码与第二次运行结果如下图:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <pthread.h>
int counter = 0;
void *thread1_f()
  for(int i=0;i<100000;i++)
    counter += 100;
 pthread_exit(NULL);
}
void *thread2_f()
  for(int i=0;i<100000;i++)
    counter -= 100;
 }
 pthread_exit(NULL);
}
int main()
{
    pthread_t thread1, thread2;
    if(!pthread_create(&thread1, NULL, thread1_f, NULL))
        printf("threaad1 create success\n");
    }
```

```
if(!pthread_create(&thread2, NULL, thread2_f, NULL))
{
    printf("threaad2 create success\n");
}

pthread_join(thread1, NULL);
pthread_join(thread2, NULL);

printf("variable result: %d", counter);
return 0;
}
```

```
[root@kp-test01 exper1]# gcc -pthread -o 1-6 ./1-6.c
[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: -720400[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 414900[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: -10500[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: -613600[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: -423200[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 173100[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: -289400[root@kp-test01 exper1]#
```

可见每一次运行结果都不一样,既有正数也有负数。在原代码中,两个子线程都需要访问 counter 全局变量,但由于计算机中访问时需要先复制存储器中值,修改后在写回,可能导致两个线程在同时访问时,取得的值都是另一个线程还没有修改的,导致其中某一个计算结果无效。

步骤二

为使得两个子进程可以互斥的访问 counter 全局变量,使用信号量实现互斥锁,修改``1-6.c 代码如下:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>

int counter = 0;
sem_t mutex;
```

```
void *thread1_f()
  for(int i=0; i<100000; i++)
    sem_wait(&mutex);
   counter += 100;
   sem_post(&mutex);
  pthread_exit(NULL);
}
void *thread2_f()
  for(int i=0;i<100000;i++)
   sem_wait(&mutex);
    counter -= 100;
   sem_post(&mutex);
  pthread_exit(NULL);
}
int main()
{
    pthread_t thread1, thread2;
    sem_init(&mutex, 0, 1);
    if(!pthread_create(&thread1, NULL, thread1_f, NULL))
    {
        printf("threaad1 create success\n");
    }
    if(!pthread_create(&thread2, NULL, thread2_f, NULL))
    {
        printf("threaad2 create success\n");
    }
    pthread_join(thread1, NULL);
    pthread_join(thread2, NULL);
    sem_destroy(&mutex);
    printf("variable result: %d", counter);
    return 0;
}
```

编译后运行结果如下:

```
variable result: -289400[root@kp-test01 exper1]# gcc -pthread -o 1-6 ./1-6.c
[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 0[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 0[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 0[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 0[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 0[root@kp-test01 exper1]# ./1-6
threaad1 create success
threaad2 create success
variable result: 0[root@kp-test01 exper1]#
```

可见成功实现互斥锁,最终全局变量的结果为0,符合预期。分析原因可知,使用信号量时,在 main 函数 起始,将其初始化为1,即只允许同时一个线程进行访问,其他线程在访问时将被阻塞,只有在该线程使用 完 counter 全局变量后,才能够继续访问,实现互斥访问。

步骤三

分别使用system函数以及exec族函数调用system_call程序,修改代码如下:

```
/* 1-8.c */
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/syscall.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
#include <sys/types.h>
void *thread1_f()
  pid_t tid = syscall(SYS_gettid);
  pid_t pid = getpid();
  printf("thread1 tid: %d, pid: %d\n", tid, pid);
  system("./system_call");
  printf("thread1 systemcall return\n");
 pthread_exit(NULL);
}
void *thread2_f()
  pid_t tid = syscall(SYS_gettid);
  pid_t pid = getpid();
  printf("thread2 tid: %d, pid: %d\n", tid, pid);
  system("./system_call");
  printf("thread2 systemcall return\n");
  pthread_exit(NULL);
}
```

```
int main()
{

   pthread_t thread1, thread2;
   if(!pthread_create(&thread1, NULL, thread1_f, NULL))
   {
      printf("threaad1 create success\n");
   }

   if(!pthread_create(&thread2, NULL, thread2_f, NULL))
   {
      printf("threaad2 create success\n");
   }

   pthread_join(thread1, NULL);
   pthread_join(thread2, NULL);
   return 0;
}
```

```
/* 1-9.c */
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/syscall.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
#include <sys/types.h>
void *thread1_f()
 pid_t tid = syscall(SYS_gettid);
 pid_t pid = getpid();
 printf("thread1 tid: %d, pid: %d\n", tid, pid);
 if (execl("./system_call", "system_call", NULL) == -1)
   perror("execl failed\n");
   exit(1); // 出现错误时退出子进程
 printf("thread1 systemcall return\n");
 pthread_exit(NULL);
}
void *thread2_f()
 pid_t tid = syscall(SYS_gettid);
 pid_t pid = getpid();
 printf("thread2 tid: %d, pid: %d\n", tid, pid);
 if (execl("./system_call", "system_call", NULL) == -1)
   perror("execl failed\n");
   exit(1); // 出现错误时退出子进程
  printf("thread2 systemcall return\n");
  pthread_exit(NULL);
```

```
int main()
{

    pthread_t thread1, thread2;
    if(!pthread_create(&thread1, NULL, thread1_f, NULL))
    {
        printf("threaad1 create success\n");
    }

    if(!pthread_create(&thread2, NULL, thread2_f, NULL))
    {
        printf("threaad2 create success\n");
    }

    pthread_join(thread1, NULL);
    pthread_join(thread2, NULL);
    return 0;
}
```

分别编译后运行有如下结果:

```
[root@kp-test01 exper1]# ./1-8
threaad1 create success
thread1 tid: 4918, pid: 4917
threaad2 create success
thread2 tid: 4919, pid: 4917
system_call pid: 4921
system_call pid: 4920
thread1 systemcall return
thread2 systemcall return
[root@kp-test01 exper1]# ./1-8
threaad1 create success
thread1 tid: 4923, pid: 4922
threaad2 create success
thread2 tid: 4924, pid: 4922
system_call pid: 4926
system_call pid: 4925
thread2 systemcall return
thread1 systemcall return
[root@kp-test01 exper1]# ./1-8
threaad1 create success
thread1 tid: 4928, pid: 4927
threaad2 create success
thread2 tid: 4929, pid: 4927
system_call pid: 4930
system_call pid: 4931
thread1 systemcall return
thread2 systemcall return
[root@kp-test01 exper1]#
```

```
[root@kp-test01 exper1]# ./1-9
threaad1 create success
thread1 tid: 4933, pid: 4932
threaad2 create success
thread2 tid: 4934, pid: 4932
system_call pid: 4932
[root@kp-test01 exper1]# ./1-9
threaad1 create success
thread1 tid: 4936, pid: 4935
system_call pid: 4935
[root@kp-test01 exper1]# ./1-9
threaad1 create success
thread1 tid: 4938, pid: 4937
threaad2 create success
thread2 tid: 4939, pid: 4937
system call pid: 4937
[root@kp-test01 exper1]#
```

分析可见,无论是对system调用还是exec族函数调用,子线程的pid都相同,tid都不相同,而两部分代码不同主要体现在两个方面:

- 对于system调用,两个子线程都分别调用 system_call 程序。而对于exec族函数调用,只成功调用了一次system_call程序,且两个子线程都没有返回"systemcall return"字符串。
- 对于system调用,调用程序的进程与子线程的进程不同。而对于exec族函数调用,调用system_call的进程pid与子线程的pid一致。

查阅相关资料可知,system 函数会创建一个新的子进程,并在该进程中执行指定的命令,调用完成后返回到父进程。具体来说,它先通过 fork 创建一个子进程,然后在子进程中调用 /bin/sh -c 来执行传入的命令字符串。而 exec 不创建新的进程,而是在当前进程中执行新程序。这意味着,一旦调用了 exec 函数,当前进程的代码将被新程序的代码替代,当前进程不再返回到原来的代码。

自旋锁实验

步骤一

补充后自旋锁代码如下:

```
/**
*spinlock.c
*in xjtu
*2023.8
*/
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
// 定义自旋锁结构体
typedef struct {
int flag;
} spinlock_t;
// 初始化自旋锁
void spinlock_init(spinlock_t *lock) {
lock->flag = 0;
}
```

```
// 获取自旋锁
void spinlock_lock(spinlock_t *lock) {
while (__sync_lock_test_and_set(&lock->flag, 1)) {
// 自旋等待
}
// 释放自旋锁
void spinlock_unlock(spinlock_t *lock) {
__sync_lock_release(&lock->flag);
}
// 共享变量
int shared_value = 0;
// 线程函数
void *thread_function(void *arg) {
spinlock_t *lock = (spinlock_t *)arg;
for (int i = 0; i < 5000; ++i) {
spinlock_lock(lock);
shared_value++;
spinlock_unlock(lock);
}
return NULL;
int main() {
pthread_t thread1, thread2;
spinlock_t lock;
// 输出共享变量的值
printf("shared value: %d\n", shared_value);
// 初始化自旋锁
spinlock_init(&lock);
// 创建两个线程
if(!pthread_create(&thread1, NULL, thread_function, &lock))
{
    printf("thread1 create success!\n");
if(!pthread_create(&thread2, NULL, thread_function, &lock))
    printf("thread2 create success!\n");
}
// 等待线程结束
pthread_join(thread1, NULL);
pthread_join(thread2, NULL);
// 输出共享变量的值
printf("shared value: %d\n", shared_value);
return 0;
}
```

如代码所示,创建两个线程,分别在子线程创建前与结束后输出共享的shared_value值,同时两个子线程运行线程函数,分别对 shared_value 执行5000次加一操作。

步骤二

将 spinlock.c 编译后运行有:

```
[root@kp-test01 exper1]# ./spinlock
shared value: 0
thread1 create success!
thread2 create success!
shared value: 10000
[root@kp-test01 exper1]# ./spinlock
shared value: 0
thread1 create success!
thread2 create success!
shared value: 10000
[root@kp-test01 exper1]# ./spinlock
shared value: 0
thread1 create success!
thread2 create success!
shared value: 10000
[root@kp-test01 exper1]#
```

可见在运行结果,第一次输出 shared_value 值为0,第二次输出 shared_value 值为10000。表示两个子线程分别正确的对 shared_value 执行了加操作,成功利用自旋锁完成了对两个线程访问共享变量的互斥操作。