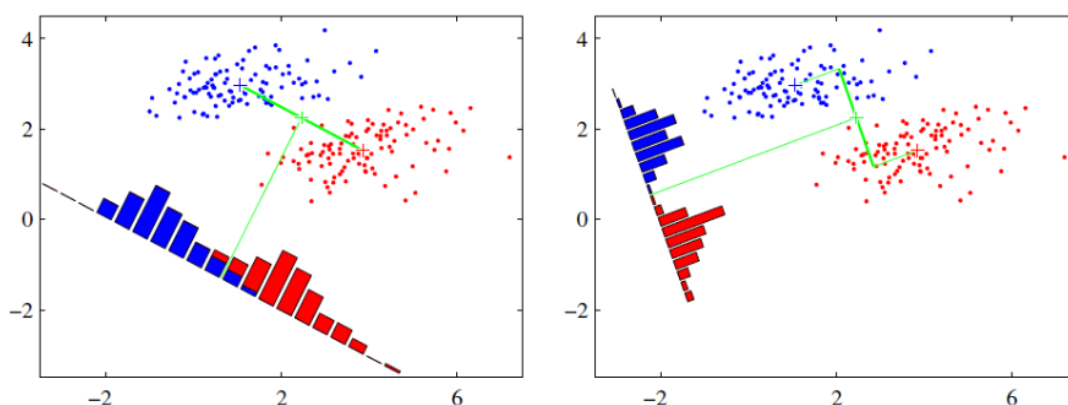


机器学习实验 8. 线性判别分析 LDA

线性判别分析算法原理概述

LDA 是一种有监督学习的降维技术，也就是说它的数据集的每个样本都是有类别输出的。这点和 PCA 不同。PCA 是不考虑样本类别输出的无监督降维技术。LDA 的思想可以用一句话概括，就是“投影后类内方差最小，类间方差最大”。这句话的理解就是，要将数据在低纬度上进行投影，投影后希望每一种类别数据的投影点尽可能的接近，而不同类别的数据的类别中心之间的距离尽可能的大。

先看最简单的情况。假设有两类数据，分别为红色和蓝色，如下图所示，这些数据特征是二维的，要求这些数据投影到一维的一条直线，让每一种类别的数据的投影点尽可能的接近，而红色和蓝色数据中心之间的距离尽可能的大。



上图中提供了两种投影方式，哪一种能更好的满足标准呢？从直观上可以看出，右图要比左图的投影效果好，因为右图的黑色数据和蓝色数据比较更为集中，且类别之间的距离明显。左图则在边界处数据混杂。以上是二类

数据的线性判别分析 (LDA) 算法的思想。在实际应用中，数据可能是多个类别的，特征也是高维的，投影后的也一般不是直线，而是原始高维空间中的超平面（低维子空间）。

线性判别分析的瑞利商模型

- 瑞利商是指这样的函数 $R(A, x)$:

$$R(A, x) = \frac{x^H A x}{x^H x}$$

其中 x 是非零向量，而 A 为 $n \times n$ 的 Hermitian 矩阵就是满足共轭转置矩阵和自己相等的矩阵，即 $A^H = A$ 。如果我们的矩阵 A 是实矩阵，则满足 $A^H = A$ 的矩阵即为 Hermitian 矩阵。

瑞利商 $R(A, x)$ 有一个非常重要的性质，即它的最大值等于矩阵 A 最大的特征值，而最小值等于矩阵 A 的最小特征值，也就满足

$$\lambda_{\min} \leq \frac{x^H A x}{x^H x} \leq \lambda_{\max}$$

具体的证明这里就不给出了。当向量 x 是标准正交基时，即满足 $x^H x = 1$ 时，瑞利商退化为： $R(A, x) = x^H A x$ ，这个形式在谱聚类 and PCA 中都有出现。

- 广义瑞利商是指这样的函数 $R(A, B, x)$:

$$R(A, B, x) = \frac{x^H A x}{x^H B x}$$

其中 x 为非零向量，而 A 、 B 为 $n \times n$ 的 Hermitian 矩阵。 B 为正定矩阵。它的最大值和最小值是什么呢？其实只要通过将其标准化就可以转化为瑞利商的格式。令 $x = B^{-1/2} x'$ ，则分母转化为：

$$x^H B x = x'^H (B^{-1/2})^H B B^{-1/2} x' = x'^H B^{-1/2} B B^{-1/2} x' = x'^H x'$$

而分子转化为：

$$x^H A x = x'^H B^{-1/2} A B^{-1/2} x'$$

此时我们的 $R(A, B, x)$ 转化为 $R(A, B, x')$ ：

$$R(A, B, x') = \frac{x'^H B^{-1/2} A B^{-1/2} x'}{x'^H x'}$$

利用前面的瑞利商的性质可以很快知道， $R(A, B, x)$ 的最大值为矩阵 $B^{-1/2} A B^{-1/2}$ 的最大特征值，或者说矩阵 $B^{-1} A$ 的最大特征值，而最小值为矩阵 $B^{-1} A$ 的最小特征值。

线性判别分析的求解

假设数据集 $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\}$ ，其中任意样本 x_i 为 n 维向量， $y_i \in \{C_1, C_2, \dots, C_k\}$ 。我们定义 $N_j (j=1, 2, \dots, k)$ 为第 j 类样本个数， $X_j (j=1, 2, \dots, k)$ 为第 j 类样本的集合，而 $\mu_j (j=1, 2, \dots, k)$ 为第 j 类样本的均值向量，定义 $\sum_j (j=1, 2, \dots, k)$ 为第 j 类样本的协方差矩阵。

二类 LDA 向低维投影，投影到低维空间的结果是一条直线，而多类 LDA 则是一个超平面了。假设我们投影到低维空间的维度为 d ，对应的基向量就是 (w_1, w_2, \dots, w_d) ，基向量组成的矩阵为 W ，它是一个 $n \times d$ 的矩阵。

由此优化目标可以变为：

$$\frac{W^T S_b W}{W^T S_w W}$$

其中， $S_b = \sum_{j=1}^k N_j (\mu_j - \mu)(\mu_j - \mu)^T$ 为所有样本的均值向量。

$$S_w = \sum_{i=1}^k S_{wj} = \sum_{j=1}^k \sum_{x \in X_j} (x - \mu_j)(x - \mu_j)^T。$$

注意，这里 $W^T S_b W$ 和 $W^T S_w W$ 都是矩阵，不是标量，无法作为一个标量函数来优化。也就是说，无法直接用二类 LDA 的优化方法，因此一般采用其它的一些代替优化目标来实现。

常见的一个多类 LDA 优化目标函数定义为：

$$\arg \max J(W) = \frac{\prod_{diag} W^T S_b W}{\prod_{diag} W^T S_w W}$$

其中 $\prod_{diag} A$ 为 A 的主对角线元素的乘积， W 为 $n \times d$ 的矩阵。

$J(W)$ 的优化过程可以转化为：

$$J(W) = \frac{\prod_{i=1}^d w_i^T S_b w_i}{\prod_{i=1}^d w_i^T S_w w_i} = \prod_{i=1}^d \frac{w_i^T S_b w_i}{w_i^T S_w w_i}$$

上式的最右边就是广义瑞利商。最大值是矩阵的最大特征值，最大的 d 个值的乘积就是矩阵 $S_w^{-1} S_b$ 的最大的 d 个特征乘积，此时对应的矩阵 W 为这最大的 d 个特征值对应的特征向量张成的矩阵。

由于 W 是一个利用了样本类别得到的投影矩阵，因此它的降维到的最低维度 d 最大值为 $k-1$ 。

上述目标函数也可以使用矩阵的迹 (Trace) 或行列式代替。尤其是使用矩阵的迹，可以获得更为明显的瑞利商的解。

线性判别分析算法流程

输入：数据集 $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\}$ ，其中任意样本 x_i 为 n 维向量， $y_i \in \{C_1, C_2, \dots, C_k\}$ ，降维到维度 d 。

输出：降维后的样本集 D'

- 1) 计算类内散度矩阵 S_w
- 2) 计算类间散度矩阵 S_b
- 3) 计算矩阵 $S_w^{-1}S_b$
- 4) 计算 $S_w^{-1}S_b$ 的最大的 d 个特征值和对应的 d 个特征向量(w_1, w_2, \dots, w_d),
得到投影矩阵 W
- 5) 对样本集中的每一个样本特征 x_i 转化为新的样本 $z_i = W^T x_i$
- 6) 得到输出样本集 $D' = \{(z_1, y_1), (z_2, y_2), \dots, (z_m, y_m)\}$

线性判别分析算法的一般实现

- 1) 数据生成：这里直接通过 scikit-learn 的接口来生成数据

```
from sklearn.datasets import make_multilabel_classification
import numpy as np

x, y = make_multilabel_classification(n_samples=20, n_features=2,
                                     n_labels=1, n_classes=1,
                                     random_state=2) # 设置随机数种子, 保证每次产生相同的数据。

# 根据类别分个类
index1 = np.array([index for (index, value) in enumerate(y) if value == 0]) # 获取类别1的indexs
index2 = np.array([index for (index, value) in enumerate(y) if value == 1]) # 获取类别2的indexs

c_1 = x[index1] # 类别1的所有数据(x1, x2) in X_1
c_2 = x[index2] # 类别2的所有数据(x1, x2) in X_2
#print(c_1)
#print(c_2)
```

- 2) LDA 算法实现

```
def cal_cov_and_avg(samples):
    """
    给定一个类别的数据, 计算协方差矩阵和平均向量
    :param samples:
    :return:
    """
    u1 = np.mean(samples, axis=0)
    cov_m = np.zeros((samples.shape[1], samples.shape[1]))
    for s in samples:
        t = s - u1
        cov_m += t * t.reshape(2, 1)
    return cov_m, u1

def fisher(c_1, c_2):
    """
    fisher算法实现
    :param c_1:
    :param c_2:
    :return:
    """
    cov_1, u1 = cal_cov_and_avg(c_1)
    cov_2, u2 = cal_cov_and_avg(c_2)
    s_w = cov_1 + cov_2
    u, s, v = np.linalg.svd(s_w) # 奇异值分解
    s_w_inv = np.dot(np.dot(v.T, np.linalg.inv(np.diag(s))), u.T)
    return np.dot(s_w_inv, u1 - u2)
```

3) 判定分析

```
def judge(sample, w, c_1, c_2):  
    """  
    true 属于1  
    false 属于2  
    :param sample:  
    :param w:  
    :param center_1:  
    :param center_2:  
    :return:  
    """  
    u1 = np.mean(c_1, axis=0)  
    u2 = np.mean(c_2, axis=0)  
    center_1 = np.dot(w.T, u1)  
    center_2 = np.dot(w.T, u2)  
    pos = np.dot(w.T, sample)  
    return abs(pos - center_1) < abs(pos - center_2)  
  
w = fisher(c_1, c_2) # 调用函数, 得到参数w  
out = judge(c_1[1], w, c_1, c_2) # 判断所属的类别  
print(out)
```

4) 可视化显示

```
import matplotlib.pyplot as plt  
  
plt.scatter(c_1[:, 0], c_1[:, 1], c='#99CC99')  
plt.scatter(c_2[:, 0], c_2[:, 1], c='#FFCC00')  
line_x = np.arange(min(np.min(c_1[:, 0]), np.min(c_2[:, 0])),  
                    max(np.max(c_1[:, 0]), np.max(c_2[:, 0])),  
                    step=1)  
  
line_y = -(w[0] * line_x) / w[1]  
plt.plot(line_x, line_y)  
plt.show()
```

