## STM32 浅谈之 IAP

我一点都不懂 IAP,看了数据手册,那都是讲如何操作芯片 FLASH 的,根本没有任何帮助!

手头有 IAP 例程,但是要搞懂需要先知道 IAP 原理。如果原理不懂,即使你是大神也束手无策。刚开始查看原理,都说的很模糊。偶尔碰到了 STM32 学校的视频教程,下载了看了一下,对 IAP 原理了解。视频教程在优酷里面就可以找到,百度视频一搜就很多。 其实 IAP 根本没什么,很简单。我使用的是 STM32F107VC,256KB flash,64kb RAM

# IAP 简单介绍

IAP 需要两个程序,一个程序用于引导。查看是否更新程序,是否需要下载程序,是否正常运行。判断的这个关键字,存在 STM32 内部 FLASH 的一个地方,只需要读写即可。处理完成后需要跳转至 APP 程序。第二个程序,即 APP 程序,我们正常需要运行的程序。

## IAP 中 APP 程序配置以及修改

找之前能正常运行的程序。

最好找个点亮 LED 的,这样看着直观

## 对之前工程进行更改

首先需要设置一个程序偏移,因为两个程序,第一个必须是 BOOT 程序,第二个程序为 APP 程序。他们都存放在 STM32 的内部 FLASH 中,所以这两个程序是不能重叠的。给 BOOT 留一些空间,首先要保证你的 APP 程序在 flash 中可以存储。根据实际情况来设定你程序的偏移。我的程序编译之后为 150KB 多。BOOT 程序才 7KB 多。我给 BOOT 程序 64K 的存储空间。这样我 APP 存储空间还有 190kb 左右,我的程序才 150kb,足可以放下。

在 main 程序添加中断向量的偏移。

#ifdef IAP

// 应用 IAP 时需调整中断向量表

NVIC\_SetVectorTable(NVIC\_VectTab\_FLASH, 0x10000);

#endif

这个偏移量不是随便来的,这个<mark>偏移跟你的程序存储偏移一致</mark>。由于程序在上电后 先跳至复位中断中,进行初始化。

很多时候因为在别的地方有同样偏移设置,导致偏移未成功,程序总是跳转到硬件错误中断中!一般在中断初始化中!!!

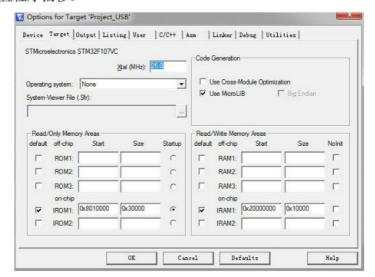
```
98 * 99 * Argument(s) : none.
100 * 101 * Return(s) : none.
         * Caller(s) : Application.
103
        107 void NVIC_Configuration(void)
        NVIC_InitTypeDef_NVIC_InitStructure;
// NVIC_SetVectorTable(NVIC_VectTab_FLASH, 0x0);
109
110
          // 定时器2中断配置
WVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel = TIM2_IRQn;
WVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPreemptionPriority = 0;
WVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelSubPriority = 0;
NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelChan = ENABLE;
NVIC_Init(4NVIC_InitStructure);
116
            // 看门狗中断配置
           NVIC InitStructure.NVIC IRQChannel = WMDG_IRQn;

NVIC InitStructure.NVIC IRQChannelPreemptionPriority = 3;

NVIC InitStructure.NVIC_IRQChannelSubPriority = 0;

NVIC Init(4NVIC_InitStructure);
122
123
124 )
125
126 =/-
127 --
128
                                                                                    GPIO Config()
129
         * Description : GPIO configuration (LED) .
130
         * Argument(s) : none.
```

在KEIL中配置程序偏移。



在 keil 中需要配置 IROM1 中的值,默认为 Start:0x0800 0000 Size:0x40000 将程序偏移 0x10000,所以 Start:0x0801 0000 Size:0x30000 内存是不需要进行配置的! 如果将内存配置偏移后,有可能导致你的程序堆栈溢出,

程序跳入硬件错误!

```
void HardFault_Handler(void)
{
    /* Go to infinite loop when Hard Fault exception occurs */
    while (1)
    {
      }
}
```

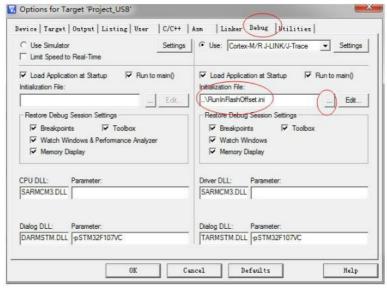
这样之后可以使用 H-JTAG 或者 J-LINK 下载程序! 你复位后程序是不运行的! 为了查看我们程序中断偏移量或者我们的程序下载进去是否能运行。我们添加一个设置:

在工程文件中新建一个文本,重命名为: RunInFlashOffset.ini 里面只有两个配置:

```
SP = _RDWORD(0x08010000); // Setup Stack Pointer
PC = _RDWORD(0x08010004); // Setup Program Counter
```

其中 SP 为你程序偏移后的地址! PC 为要执行的地址,是程序起始地址的下一条语句! 也是存放复位中断函数的地方。

然后在 keil 中进行添加!



在 DEBUG 中添加刚才新建的文件,这样在线调试就 OK 了!!! 只能在线调试,复位后程序任然不允许的!

### 程序跳转

```
在 BOOT 中将程序写入 FLASH 后,需要进行跳转!
程序:
    /* Jump to user application */
    JumpAddress = *(__IO uint32_t*) (ApplicationAddress + 4);
    Jump_To_Application = (pFunction) JumpAddress;
    /* Initialize user application's Stack Pointer */
    __set_MSP(*(__IO uint32_t*) ApplicationAddress);
```

#### Jump\_To\_Application();

#### 程序就这样,不要怀疑,他可以跳转!

我很不理解为什么要设置堆栈指针,为什么程序的起始地址为堆栈指针呢??

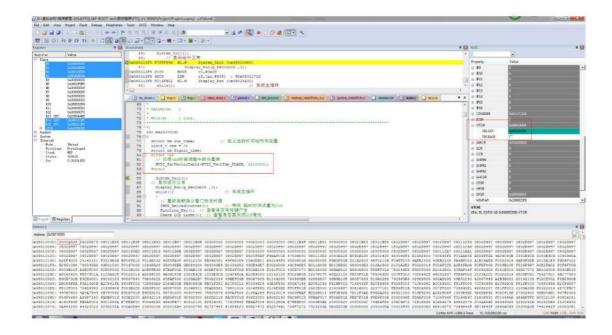
我们在 APP 工程中查看 (APP 更改过偏移),有一个文件: Fentanqi.map (即\*.map) 在 LIST 文件夹下或者别的地方。打开这个文件之后你会对你自己的程序有一个实在的了解!它不需要解释,你一眼就可以看到你的全局变量是如何存储,堆在哪里,栈在哪里。程序存储哪里,程序多大!

製剤(V) 模式(D) 列油(U) 太(M) 高級(A) 最日(W) 新物(B)						
W <sub>2</sub> U	F / Ro			1	- M	
W2 00	E 9 43	Usb		11	7 m n	- He (t)   D (D (
x2000071c	0x00000000	Dete	RW	609	data	getdata secondaddr.c
x2000072b	0x00000014	Date	RW	1159	data	stm32f19x roc.o
x2000073F	0x00000000	PAD				
x20000740	0x00000002	Deta	RW	978	.data	bap.o
x20000742	0x000000002	PAD				
x20000744	0x00000006	Data	RW	1047	data	ff.o
x2000074a	0x000000002	PAD				
x2000074c	0x000000008	Data	RW	1073	.data	rtc driver.o
x20000784	0x00000001	Date	RW	1088	.data	ad driver.c
x20000755	0x00000007	Date	EW	1207	data	rtc 10.0
x2000075c	0x0000000d	Date	BW	1253	,data	ro522 driver.c
x20000769	0x00000003	PAD				
x2000076c	0x00000014	Date	BW	1283	.data	system stm32f10x.c
×2110110780	0x000000004	Date	EW	1884	. data	nc w.l(mvars.c)
×20080784	0x000000004		RW	1685	. clastic	no w.l(mvers.o)
x20000788	0x00000001m	Zero	RW	2	.bun	main.o
x20000742	0x000000002					
x200007a4	0x00002658	Zero	RW	237	.bas	global.o
x20002dfc	0x00000840	Zero	RW	257	.bos	log.c
x2000363c	0x00000008d	Zero	PW	334	.bas	po proce.o
x200036c9	0x00000003	PAD				
x200036cc	0x00001840		RW	356	, bas	server_proce.o
x28084f0c	0x0000000d	Zero	RW	361	.bes	ctrl proce.o
x20004819	0x00000000		RW	976	.bes	zongbiao huizhong.o
x20004:99	0x000000003					
x20004£9c	0x00001387		RW	523	. brorpe	share process.o
x20006323	0x00000005					
x20006328	0x00000b10		RW	608	.bos	getdata_secondaddr.s
x20006±38	0x00000010		RW	628	eed.	display.c
x20006648	0x00000620		RW	1000	.bss	usart_driver.o
x20007468	0x0000001e		RW	1238	.bas	lod12864_driver.o
x20007486	0x00000073		RW	1252	.bes	ro522_driver.o
x200074f9	0x00000003					
x200074fc	9x0000002a		RW	1679	.bes	mc_w.l(localtime_x.c)
x20007526	0x90001000		RW	1301	HKAP	startup_stm32f10x_cl.c
x7110118528	0x00002000	Zero	RW	3300	STACK	startup_stm32f10x_cl.c
component	sizes	*******	**********			
Code (inc	. data) RO	Data	RM Data	ZI Data	Debug	Object Name
792	36	- 11	2	11	17653	bap.o
196	H	ti	ti	11	1369	ben led.o
1720	12	. 0	27	0	10427	common.o
D	2	Ω	0	0	32	core cm3.o
184	10	0	1536	٥	279077	ere.o
10292	2308	0	6	13	9657	ctrl proce.o
2924	562	70	0	- 0	7044	data store.o
492	8	0	0	0	4570	diskio.o
		0		16	4855	display.c
2424	332		. 0			

上图中你可以看到栈在内存的最后面它的起始地址为:0x2000 8528 截止地址为: 0x2001 0000程序在 flash 中的存储,第一个为栈顶地址!



单步运行后可以查看中断向量偏移量



我要写的也只有这些了,希望对你有帮助,不懂了再找找别的资料!