

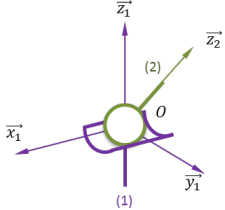
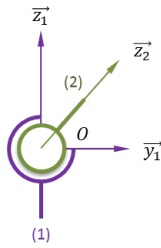
CI 3 – CIN : ÉTUDE CINÉMATIQUE DES SYSTÈMES DE SOLIDES DE LA CHAÎNE D'ÉNERGIE ANALYSER, MODÉLISER, RÉSOUDRE

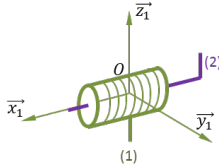
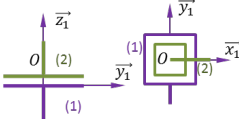
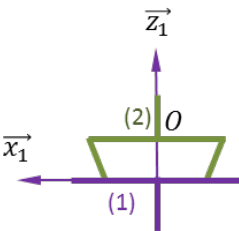
CHAPITRE 2 – MODÉLISATION DES SYSTÈMES MÉCANIQUES

Tableau des liaisons cinématiques

Question

Compléter le tableau suivant.

| Désignation | Représentation 2D | Représentation 3D | Degrés de liberté |
|---------------------------------------|---|--|-------------------|
| Sphère plan de normale (A, \vec{x}) | | | |
| | |  | |
| |  | | |
| Pivot glissant d'axe (A, \vec{x}) | | | |

| Désignation | Représentation 2D | Représentation 3D | Degrés de liberté |
|--|---|---|-------------------|
| Pivot d'axe (A, \vec{x}) | | | |
| Glissière de direction \vec{x} | | | |
| | |  | |
| |  | | |
| Rotule à doigt de centre A de rotation bloquée \vec{z} | | | |
| |  | | |