## Modéliser le comportement des systèmes mécaniques dans le but d'établir une loi de comportement en utilisant les méthodes énergétiques

Chapitre 1 - Correction des systèmes

**Sciences** Industrielles de l'Ingénieur

## Colle 01

## Asservissement en température d'un four

1

Equipe PT - La Martinière Monplaisir

## Savoirs et compétences :

- C1-02 : Proposer une démarche de réglage d'un correcteur.
- C2-04 : Mettre en œuvre une démarche de réglage d'un correcteur.

Un four électrique destiné au traitement thermique d'objets est constitué d'une enceinte close chauffée par une résistance électrique alimentée par une tension v(t). Dix objets peuvent prendre place simultanément dans le four. Le traitement thermique consiste à maintenir les objets pendant 1 heure à une température de 1200°C (régulée de façon optimale car les objets sont détruits si la température dépasse 1400°C). Entre deux cuissons, un temps de 24 minutes est nécessaire pour procéder au refroidissement du four et à la manutention. Le four est régi par

l'équation différentielle :  $\frac{d\theta(t)}{dt} + 2000 \frac{d^2\theta(t)}{dt^2} = 0.02\nu(t)$ .

**Question 1** Calculer la fonction de transfert G(p)du four en boucle ouverte. Quel est le gain statique du four? Que se passerait-il si on alimentait le four en continu et en boucle ouverte?

On décide de réguler la température  $\theta(t)$  dans le four en utilisant un capteur de température qui délivre une tension u(t). Le capteur est régi par l'équation différentielle:  $u(t)+2\frac{\mathrm{d}u(t)}{\mathrm{d}t}=5\cdot10^{-3}\theta(t)$ . On introduit également un gain *K* dans la chaîne directe.

Question 2 Faire le schéma de la boucle de régulation et calculer sa fonction de transfert en boucle fermée. Rappeler les conditions de stabilité d'un système.

**Question 3** On souhaite se placer dans des conditions de stabilité suffisantes en imposant une marge de phase  $\Delta \varphi = 45$ °. Quelle est dans ces conditions, la valeur du temps de montée en boucle fermée (voir ci-dessous)?

On donne  $t_m$  le temps de montée du système en BF et  $t_m \simeq \frac{3}{\omega_{\rm co}}$  et  $\omega_{\rm co}$  est la pulsation de coupure à 0 dB du

On souhaite atteindre une cadence de 100 pièces en 24h, ceci est obtenu pour K = 11,3.

Question 4 Pour conserver une marge de phase égale à 60° on introduit une correcteur à avance de égale à 60° on introduit une content phase sous la forme  $C(p) = K_a \frac{1 + aTp}{1 + Tp}$ . Déterminer les constantes du correcteur.