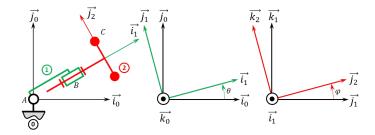
## Mouvement RR 3D ★★



Soit le mécanisme suivant. On a  $\overrightarrow{AB} = R \overrightarrow{i_1}$  et  $\overrightarrow{BC} = \ell \overrightarrow{i_2} + r \overrightarrow{j_2}$ . On note  $R + \ell = L = 20$  mm et r = 10 mm. De plus :

- $G_1 = B$  désigne le centre d'inertie de 1, on note  $m_1$  la masse de 1;
- ▶  $G_2$  désigne le centre d'inertie de 2 tel que  $\overrightarrow{BG_2} = \ell \overrightarrow{i_2}$ , on note  $m_2$  la masse de 2.

Un moteur électrique positionné entre  $\bf 0$  et  $\bf 1$  permet d'actionner le solide  $\bf 1$ . Un moteur électrique positionné entre  $\bf 1$  et  $\bf 2$  permet d'actionner le solide  $\bf 2$ . L'accélération de la pesanteur est donnée par  $\overrightarrow{g} = -g\overrightarrow{j_0}$ .



**Question 1** Réaliser le graphe d'analyse en faisant apparaître l'ensemble des actions mécaniques.

**Question 2** Proposer une démarche permettant de déterminer les loi de mouvement de 1 et de 2 par rapport à  $\Re_0$ .

Les matrice d'inertie sont diagonales au centre d'inertie des solides.

Question 3 Déterminer les lois de mouvement.

Corrigé voir .

Question 4 Déterminer une loi de mouvement en utilisant le TEC.

