## Colle 0 Stabilité – Corrigé

Equipe PT La Martinière Monplaisir.

On considère la fonction de transfert en boucle ouverte d'un système :  $G(p) = \frac{2}{(10p+1)^3}$ .

Question 1 Tracer le schéma-blocs.

**Question 2** Tracer les diagrammes de bode de G(p).

Question 3 Tracer la marge de gain et la marge de phase.

On place ce système dans une boucle de régulation à retour unitaire en le précédant d'un correcteur proportionnel C(p) = K.

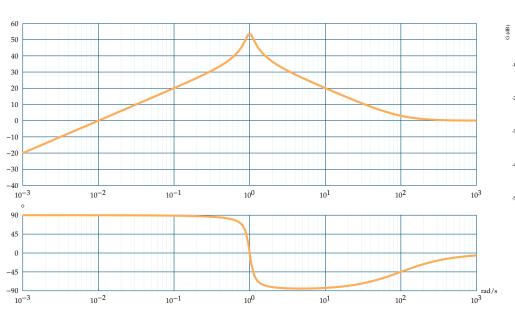
**Question 4** Calculer la valeur de K de manière à obtenir une marge de phase supérieure ou égale à  $45^{\circ}$ .

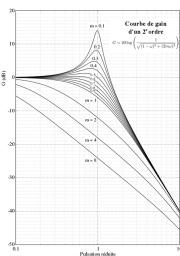
**Question 5** Calculer la valeur de l'écart statique en réponse à un échelon puis en réponse à une rampe.

On change le correcteur proportionnel, par un correcteur intégral de fonction de transfert  $C(p) = \frac{Ki}{p}$ .

**Question 6** Calculer la nouvelle valeur de l'écart statique en réponse à un échelon puis en réponse à une rampe.

**Question 7** Identifier la fonction de transfert à partir des diagrammes de bode.





## 7.7 Pour obtenir une marge de phase supérieure à 45°, il faut avoir :

$$\Delta \varphi = \pi + \varphi \left( \omega_{c0} \right) = \pi + \arg G \left( j \omega_{c0} \right) > \frac{\pi}{4}$$

soit:

$$\Delta \varphi = \pi + \arg \frac{K}{\left(10j\omega_{c0} + 1\right)^3} > \frac{\pi}{4}$$

$$\Delta \varphi = \pi - 3 \arctan 10 \omega_{c0} > \frac{\pi}{4}$$

d'où:

$$\omega_{c0} < \frac{1}{10} \tan \frac{3\pi}{12} = 0.1 \text{ rad/s}$$

Calculons la valeur de K correspondant à cette pulsation de coupure à 0 dB.

On a:

$$G(\omega_{c0}) = \frac{K}{\left(\sqrt{1 + 100\omega_{c0}^2}\right)^3} = 1$$

d'où:

$$K = \left(\sqrt{1 + 100\omega_{c0}^2}\right)^3 = 2.8$$

La condition sur  $\omega_{c0}$  nous imposant une limite supérieure, il en est de même pour la condition sur K.

En conclusion:

$$\Delta \varphi > 45$$
 °  $\Rightarrow$   $K < 2.8$ 

Par ailleurs, comme:

$$t_m \approx \frac{3}{\omega_{c0}}$$

on a:

$$t_m > \frac{3}{0.1} = 30 \text{ s}$$

Le temps de montée minimal (autrement dit la meilleure rapidité possible) est donc égal à 30 s. Calculons à présent l'erreur statique. La fonction de transfert en boucle fermée a pour expression :

$$H(p) = \frac{G(p)}{1 + G(p)} = \frac{K}{(10p + 1)^3 + K}$$

Par définition, l'erreur statique a pour expression :

$$\varepsilon_p = \lim_{p \to 0} [1 - H(p)] = 1 - \frac{K}{1 + K} = \frac{1}{1 + K}$$

On a donc:

$$K < 2.8 \quad \Rightarrow \quad \varepsilon_{\rho} > \frac{1}{1+2.8} = 0.26$$

L'erreur statique est donc obligatoirement supérieure à 26 % si on souhaite avoir une marge de phase supérieure à 45  $^{\circ}$ .

