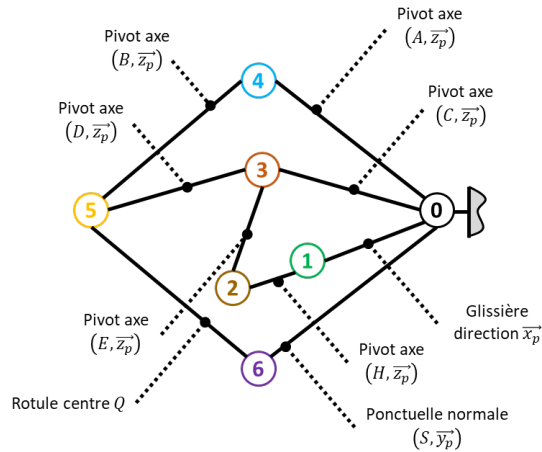




**B2-16**

**Question 1** Calculer l'hyperstatisme du modèle plan du mécanisme global de la pince (??). Le graphe de liaisons est donné figure suivante.



- Dans le plan, on a  $m = 2$  : mobilité correspondant au serrage de la pièce et rotation de 6 autour de l'axe  $(Q, \vec{z}_p)$ .
- $I_c = 6 \times 1 + 1 \times 1 + 1 \times 3 = 10$  (6 pivots, 1 glissière et 1 ponctuelle dans le plan);
- $E_c = 3 \times 3 = 9$
- $h = m - I_c + E_c = 2 - 10 + 9 = 1$ .