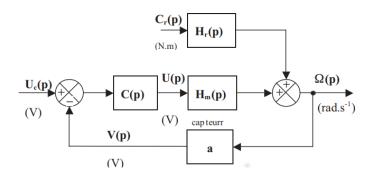
Application 0 Précision des systèmes – Corrigé

On considère le schéma-blocs suivant.



On a
$$H_r(p) = K_r \frac{1 + 0,492p}{1 + 10,34p + 5,1p^2}$$
 et $K_r = 0.37 \text{ rad s}^{-1} \text{ N}^{-1} \text{ m}^{-1}$. $H_m(p) = \frac{0.5}{(1 + 10p)(1 + 0.5p)}$.

Le gain du capteur est de $a = 2 \text{ V rad}^{-1} \text{ s.}$

On considère que $C(p) = K_P$ et que $C_r(p) = 0$.

Question 1 Déterminer l'écart statique et l'écart de traînage.

On considère que $C(p) = K_P$ et que $C_r(p)$ est une perturbation de type échelon.

Question 2 Déterminer l'écart statique et l'écart de traînage.

On considère que
$$C(p) = K_p + \frac{1}{T_i p}$$
 et que $C_r(p) = 0$.

Question 3 Déterminer l'écart statique et l'écart de traînage.

On considère que $C(p) = K_p + \frac{1}{T_i p}$ et que $C_r(p)$ est une perturbation de type échelon.

Question 4 Déterminer l'écart statique et l'écart de traînage.

