Mouvement RT ★

B2-14

B2-15

C2-07

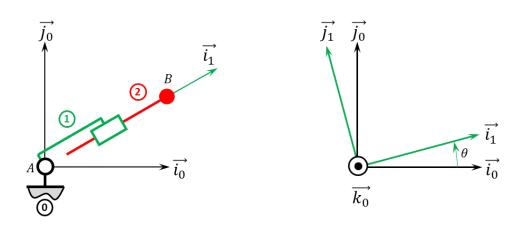
Pas de corrigé pour cet exercice.

Soit le mécanisme suivant. On a $\overrightarrow{AB} = \lambda(t)\overrightarrow{i_1}$. De plus :

- ► G_1 désigne le centre d'inertie de **1** et $\overrightarrow{AG_1} = L_1 \overrightarrow{i_1}$, on note m_1 la masse de **1**; ► $G_2 = B$ désigne le centre d'inertie de **2**, on note m_2 la masse de **2**.

Un moteur électrique positionné entre 0 et 1 permet de maintenir 1 en équilibre. Un vérin électrique positionné entre 1 et 2 permet de maintenir 2 en équilibre.

L'accélération de la pesanteur est donnée par $\overrightarrow{g} = -g \overrightarrow{j_0}$.



Question 1 Réaliser le graphe d'analyse en faisant apparaître l'ensemble des actions mécaniques.

Question 2 Donner le couple moteur et l'effort à fournir par le vérin pour maintenir le système à l'équilibre.

Question 3 Donner les actions mécaniques dans chacune des liaisons.

Corrigé voir .