## Colle 0

## Réglage d'un correcteur proportionnel et d'un correcteur à avance de phase – Sujet

Equipe PT – La Martinière Monplaisir.

On considère un système de fonction de transfert est :  $G(p) = \frac{K}{(p+1)^3}$  placé dans une boucle de régulation à retour unitaire. On souhaite une marge de phase supérieure à  $45^\circ$ .

Question 1 Définir la condition de stabilité théorique du système?

On note  $t_m$  le temps de montée du système en BF avec  $t_m \simeq \frac{3}{\omega_{co}}$  et  $\omega_{co}$  est la pulsation de coupure à 0 dB du système en BO.

**Question 2** Calculer la valeur *K* qui assure, en boucle fermée, un temps de montée de 2,15 s.

**Question 3** Calculer pour cette valeur de *K* la marge de phase.

**Question 4** En déduire l'expression de la fonction de transfert du correcteur à avance de phase  $C(p) = K_a \frac{1 + aTp}{1 + Tp}$  qu'il faut introduire dans la chaîne directe.

C1-02

C2-04