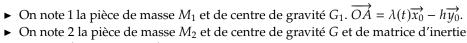
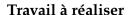
Application 1 Pendule - Corrigé

Mise en situation

On s'intéresse à un pendule guidé par une glissière. On fait l'hypothèse que le problème est plan.



$$I_1(G) = \begin{pmatrix} A & -F & -E \\ -F & B & -D \\ -E & -D & C \end{pmatrix}_{\Re_2}$$
. On a $\overrightarrow{AG} = L\overrightarrow{x_2}$



Question 1 Déterminer $\delta(A,2/0)$ en utilisant deux méthodes différentes.



Cinématique

On a
$$\overrightarrow{V(G,2/0)} = \frac{d}{dt} \left[\overrightarrow{OG} \right]_{\Re_0} = \frac{d}{dt} \left[\lambda \overrightarrow{x_0} - h \overrightarrow{y_0} + L \overrightarrow{x_2} \right]_{\Re_0} = \dot{\lambda}(t) \overrightarrow{x_0} + L \dot{\theta} \overrightarrow{y_2}.$$
On a $\overrightarrow{\Gamma(G,2/0)} = \frac{d}{dt} \left[\overrightarrow{V(G,2/0)} \right]_{\Re_0} = \ddot{\lambda}(t) \overrightarrow{x_0} + L \ddot{\theta} \overrightarrow{y_2} - L \dot{\theta}^2 \overrightarrow{x_2}.$
Cinétique & dynamique

Cinétique & dynamique

On a
$$\delta(G, 2/0) = \frac{d}{dt} \left[\overline{\sigma(G, 2/0)} \right]_{\Re_0}$$

Question 2 En déduire le torseur dynamique $\{\mathfrak{D}(2/0)\}$.

Correction

Question 3 Isoler 2 et écrire le théorème du moment dynamique en *A* en projection $\operatorname{sur} \overrightarrow{z_0}$.

Correction

Question 4 Isoler {1+2} et écrire le théorème de la résultante dynamique en projection sur $\overrightarrow{x_0}$.

Correction

