# Application 0 Axe numérique – Corrigé

Pour aller rechercher des produits dans leurs rayons, Amazon utilise des axes linéaires afin de déplacer un préhenseur.

Les performances dynamique de l'axe demandées sont les suivantes :

- ▶ vitesse linéaire maximale : 50 m min<sup>-1</sup>;
- ► accélération linéaire maximale : 9,8 m s<sup>-2</sup>.

La loi de commande suivie par l'axe est un trapèze de vitesse. Dans le cas d'un système à un seul axe, l'accélération maximale est toujours atteinte, la vitesse maximale, non.



# Objectif

L'objectif de ce travail est de déterminer les caractéristiques du moteur (vitesse et couple) permettant d'atteindre ces performances.

**Question 1** Quelle est la vitesse maximale que l'axe peut atteindre en  $m \, s^{-1}$ .

## Correction

 $V = 0.83 \, \text{ms}^{-1}$ 

Question 2 Combien de temps l'axe met-il pour atteindre la vitesse maximale?

#### Correction

 $T_a = 0.83/9.8 = 0.08s$ 

Question 3 Quelle distance l'axe parcourt-il pour atteindre la vitesse maximale?

## Correction

**Question 4** Quelle est la longueur minimale à commander pour que l'axe puisse atteindre la vitesse maximale?

## Correction

Question 5 Donner les profils de position, vitesse et accélération pour réaliser 5 cm.

## Correction

**Question 6** Tracer le profil de la position, de la vitesse et de l'accélération pour parcourir une distance de 50 cm. On cherchera à atteindre les performances maximales de l'axe.

#### Correction

Poulie entrainée par la sortie d'un motoréducteur

Un motoréducteur permet d'entraîner un système poulie – courroie permettant de déplacer la charge. On considère :

- ▶ une charge de masse 1 kg;
- ▶ un poulie de rayon 5 cm;
- ▶ un réducteur de rapport de transmission 1 : 20.

**Question 7** Déterminer le couple à fournir par la poulie pour déplacer la charge lorsque l'accélération est au maximum.

## Correction

**Question 8** Déterminer la vitesse et le couple à fournir par le moteur en considérant que l'inertie du motoréducteur est négligeable.

## Correction

**Question 9** Donner la méthode permettant de prendre en compte l'inertie *J* du motoréducteur? Quel serait l'impact de la prise en compte de cette hypothèse?

#### Correction

