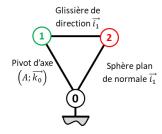
Pompe à piston radial ★

C2-06

Question 1 Tracer le graphe des liaisons.



Question 2 Exprimer $\lambda(t)$ en fonction de $\theta(t)$.

On a
$$\overrightarrow{OA} + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BO} = \overrightarrow{0} \operatorname{soit} - e\overrightarrow{i_0} + \lambda \overrightarrow{i_1} - R\overrightarrow{u} = \overrightarrow{0} \Leftrightarrow -e\overrightarrow{i_0} + \lambda(t) \cos \theta(t) \overrightarrow{i_0} + \lambda(t) \sin \theta(t) \overrightarrow{j_0} - R \cos \varphi(t) \overrightarrow{i_0} - R \sin \varphi(t) \overrightarrow{j_0} = \overrightarrow{0}$$
.

En projetant les expressions sur
$$\overrightarrow{i_0}$$
 et $\overrightarrow{j_0}$, on a :
$$\begin{cases} -e + \lambda(t)\cos\theta(t) - R\cos\varphi(t) = 0 \\ \lambda(t)\sin\theta(t) - R\sin\varphi(t) = 0 \end{cases}$$

On cherche à supprimer $\varphi(t)$; donc

$$\begin{cases} -e + \lambda(t)\cos\theta(t) = R\cos\varphi(t) \\ \lambda(t)\sin\theta(t) = R\sin\varphi(t) \end{cases}$$

En élevant au carré les expressions et en sommant, on obtient $R^2 = (-e + \lambda(t)\cos\theta(t))^2 + \lambda(t)^2\sin^2\theta(t) \Rightarrow R^2 = (-e + \lambda(t)\cos\theta(t))^2 + \lambda(t)^2\sin^2\theta(t)$

$$\Rightarrow R^2 = e^2 - 2e\lambda(t)\cos\theta(t) + \lambda(t)^2.$$

Résolution de l'équation : $\lambda(t)^2 - 2e\lambda(t)\cos\theta(t) + e^2 - R^2 = 0$.

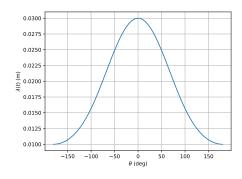
On a
$$\Delta = (-2e\cos\theta(t))^2 - 4(e^2 - R^2) = 4e^2\cos^2\theta(t) - 4e^2 + 4R^2$$
.

On a donc

$$\lambda(t) = \frac{2e \cos \theta(t) \pm \sqrt{4e^2 \cos^2 \theta(t) - 4e^2 + 4R^2}}{2}$$

$$= e \cos \theta(t) \pm \sqrt{e^2 \cos^2 \theta(t) - e^2 + R^2}$$

Question 3 En utilisant Python, tracer $\lambda(t)$ en fonction de $\theta(t)$. On garde la solution positive et obtient la courbe suivante.

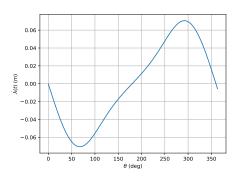




Question 4 Exprimer $\dot{\lambda}(t)$ en fonction de $\dot{\theta}(t)$.

En dérivant l'expression précédente, on a
$$\dot{\lambda}_+(t) = -e\dot{\theta}(t)\sin\theta(t) + \frac{1}{2}\left(e^2\cos^2\theta(t)\right)'\left(e^2\cos^2\theta(t) - e\dot{\theta}(t)\sin\theta(t)\right)$$
$$= -e\dot{\theta}(t)\sin\theta(t) - \frac{e^2\dot{\theta}(t)\cos\theta(t)\sin\theta(t)}{\sqrt{e^2\cos^2\theta(t) - e^2 + R^2}}.$$

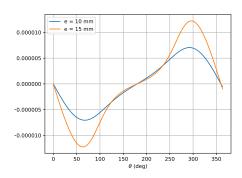
À revoir



Question 5 Exprimer le débit instantané de la pompe.

Le débit instantané de la pompe est donné par $q(t) = S\dot{\lambda}(t)$.

Question 6 En utilisant Python, tracer le débit instantané de la pompe pour un tour de pompe pour e=10 mm et e=15 mm.



Question 7 En utilisant Python, tracer le débit instantané de la pompe pour un tour de pompe pour e = 10 mm pour une pompe à 5 pistons (5 branches **1+2**).

```
def plot_debit5p():
      plt.cla()
2
      w = 2*m.pi # rad/s (1tr/s)
3
       les_t = np.linspace(0,6,6000)
       les_theta = w*les_t
6
       # Calcul de la vitesse instantanée des pistons.
       les_lambda = calc_lambda(les_theta)
8
       les_lambdap = calc_lambdap_bis(les_t,les_lambda)
9
10
       les_lambdap = np.array(les_lambdap)
11
       S= 1e-4 # Surface en m2
12
13
```



```
# 5 courbes de débit décalées d'un cinquième de tour
14
       les_q1 = S*les_lambdap
15
       les_q2 = S*les_lambdap[200:]
16
17
       les_q3 = S*les_lambdap[400:]
       les_q4 = S*les_lambdap[600:]
18
       les_q5 = S*les_lambdap[800:]
19
20
21
       # On conserve que les valeurs que sur un tour
       les_q1 = les_q1[:1000]
22
23
       les_q2 = les_q2[:1000]
       les_q3 = les_q3[:1000]
24
       les_q4 = les_q4[:1000]
25
       les_q5 = les_q5[:1000]
26
       plt.grid()
27
28
       les_t = les_t[:1000]
29
       les_theta = les_theta[:1000]
30
31
       plt.xlabel("$\\theta$ (deg)")
32
       plt.ylabel("Débit instantané $m^3s^{-1}$")
33
34
       # On conserve que les valeurs positives (débit)
35
36
       for i in range(len(les_q1)):
           if les_q1[i]<0:</pre>
37
38
                les_q1[i]=0
39
           if les_q2[i]<0:</pre>
                les_q2[i]=0
40
           if les_q3[i]<0:</pre>
41
                les_q3[i]=0
42
           if les_q4[i]<0:</pre>
43
                les_q4[i]=0
44
45
           if les_q5[i]<0:</pre>
46
                les_q5[i]=0
47
       plt.plot(np.degrees(les_theta),les_q1)
48
49
       plt.plot(np.degrees(les_theta),les_q2)
       plt.plot(np.degrees(les_theta),les_q3)
50
       plt.plot(np.degrees(les_theta),les_q4)
51
       plt.plot(np.degrees(les_theta),les_q5)
52
53
       # Le débit instantané est la sommme des contributions
54
       plt.plot(np.degrees(les_theta),les_q1+les_q2+les_q3+les_q4+les_q5)
55
56
       #plt.show()
       #plt.savefig("10_05_c.pdf")
```

