

## Mouvement RT ★

B2-14

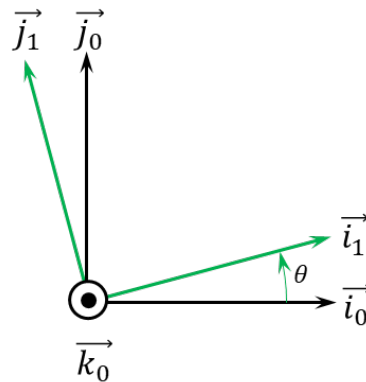
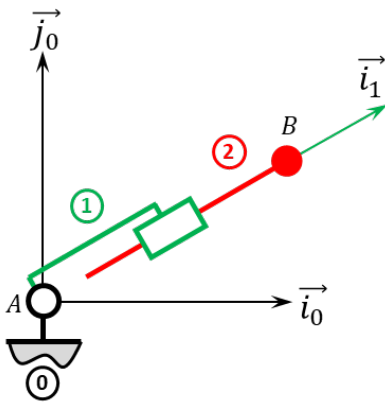
C1-05

Soit le mécanisme suivant. On a  $\overrightarrow{AB} = \lambda(t)\overrightarrow{i_1}$ . De plus :

- ▶  $G_1$  désigne le centre d'inertie de **1** et  $\overrightarrow{AG_1} = L_1\overrightarrow{i_1}$ , on note  $m_1$  la masse de **1**;
- ▶  $G_2 = B$  désigne le centre d'inertie de **2**, on note  $m_2$  la masse de **2**.

Un moteur électrique positionné entre **0** et **1** permet d'actionner le solide **1**. Un vérin électrique positionné entre **1** et **2** permet d'actionner le solide **2**

L'accélération de la pesanteur est donnée par  $\overrightarrow{g} = -g\overrightarrow{j_0}$ .



**Question 1** Réaliser le graphe d'analyse en faisant apparaître l'ensemble des actions mécaniques.

**Question 2** Proposer une démarche permettant de déterminer les loi de mouvement de **1** et de **2** par rapport à  $\mathcal{R}_0$ .

Corrigé voir .