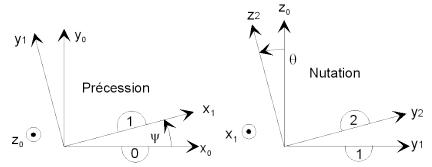


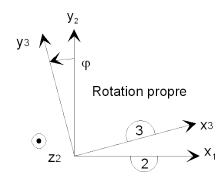
## CI 3 – CIN : ÉTUDE DU COMPORTEMENT CINÉMATIQUE DES SYSTÈMES

## Chapitre 5 – Cinématique du solide indéformable

Système de palettisation de bidon robotisé

## Exercice 1 - Dérivation vectorielle





Question 1