

NOM :

PRENOM :

	Cahier des charges	Pas de correction	$\mathcal{C}(p) = K_P$	$\mathcal{C}(p) = K_P$	$\mathcal{C}(p) = K_P$	$\mathcal{C}(p) = K \frac{1+.T.p}{1+b.T.p}$	$\mathcal{C}(p) = \frac{K_I}{p}$	$\mathcal{C}(p) = K \frac{1+a.T.p}{1+T.p}$	PID
Paramètres du correcteur									
Erreur statique	0 mm								
Erreur de trainage	< 0,2 mm								
Temps de réponse à 5%	0,045 s								
Dépassement	< 5%								
Marge de gain	> 10dB								
Marge de phase	> 60°								