**Sciences** Industrielles de

Chapitre 3 - Application du Principe Fondamental de la Dynamique

l'Ingénieur

# **Activation 4**

### Le robot humanoïde Lola

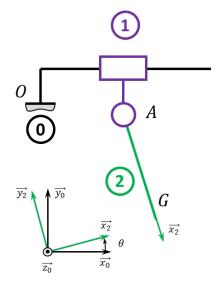
Pendule

# Savoirs et compétences :

- □ Mod2.C17.SF1 : déterminer le torseur dynamique d'un solide, ou d'un ensemble de solides, par rapport à un autre solide
- ☐ Res1.C2 : principe fondamental de la dynamique
- Res1.C1.SF1 : proposer une démarche permettant la détermination de la loi de mouvement

### Mise en situation

On s'intéresse à un pendule guidé par une glissière. On fait l'hypothèse que le problème est plan.



- On note 1 la pièce de masse  $M_1$  et de centre de gravité  $G_1$ .
- On note 2 la pièce de masse  $M_2$  et de centre de gravité G et de matrice d'inertie  $I_1(G)$  =

$$\begin{pmatrix} A & -F & -E \\ -F & B & -D \\ -E & -D & C \end{pmatrix}_{\Re_1}. \text{ On a } \overrightarrow{AG} = L\overrightarrow{x_2}$$

#### Travail à réaliser

**Question** 1 Déterminer  $\delta(A,2/0)$  en utilisant la formule de changement de point (par rapport à G).

**Question** 2 Déterminer  $\delta(A,2/0)$  en utilisant la formule du point quelconque.

Sciences Industrielles de

Chapitre 3 – Application du Principe Fondamental de la Dynamique

l'Ingénieur

# Activation 4 – Corrigé

### Le robot humanoïde Lola

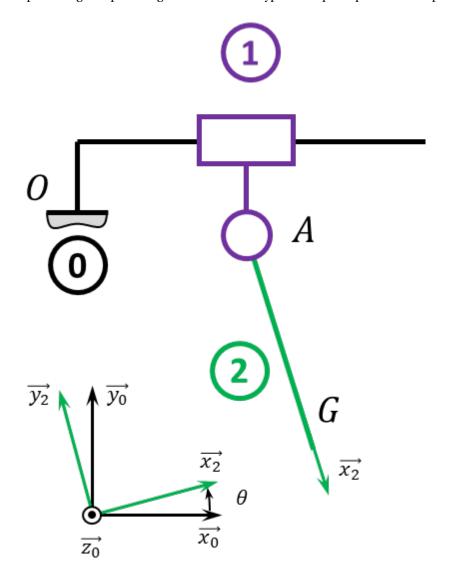
Pendule

# Savoirs et compétences :

- ☐ *Mod2.C17.SF1*: déterminer le torseur dynamique d'un solide, ou d'un ensemble de solides, par rapport à un autre solide
- Res1.C2 : principe fondamental de la dynamique
- Res1.C1.SF1 : proposer une démarche permettant la détermination de la loi de mouvement

## Mise en situation

On s'intéresse à un pendule guidé par une glissière. On fait l'hypothèse que le problème est plan.



- On note 1 la pièce de masse  $M_1$  et de centre de gravité  $G_1$ .
- On note 2 la pièce de masse  $M_2$  et de centre de gravité G et de matrice d'inertie  $I_1(G) = \begin{pmatrix} A & -F & -E \\ -F & B & -D \\ -E & -D & C \end{pmatrix}_{\mathcal{R}_1}$ .

  On a  $\overrightarrow{AG} = L\overrightarrow{x_2}$



# Travail à réaliser

**Question** 1 Déterminer  $\overrightarrow{\delta(A,2/0)}$  en utilisant la formule de changement de point (par rapport à G).

Correction On a 
$$\overrightarrow{\delta(G,2/0)} = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left[ \overrightarrow{\sigma(G,2/0)} \right]_{\mathscr{R}_0}$$

**Question 2** Déterminer  $\overrightarrow{\delta(A,2/0)}$  en utilisant la formule du point quelconque.

Correction

3