

## Colle 1

## Étau orientable

## Savoirs et compétences :

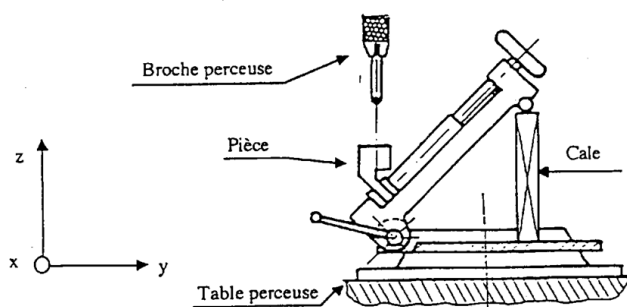
- ☐ Mod2 – C12 : modélisation cinématique des liaisons entre solides;
- ☐ Mod2 – C14 : modèle cinématique d'un mécanisme;
- ☐ Com1 – C2 : schémas cinématique, d'architecture, technologique.

## Mise en situation

Le dessin d'ensemble est donné en fin de paragraphe. Ce mécanisme, monté sur la table d'une perceuse, permet :

- le serrage de la pièce à usiner entre les mors 5 et 6 ;
- l'orientation de la pièce par rapport à l'axe de la perceuse.

Cette orientation se fait par rotation autour de deux axes  $(O, \vec{x})$  et  $(O, \vec{z})$  conformément au schéma ci-dessous.



## Description complémentaire du mécanisme

- Les mors rapportés 5 et 6 sont fixés rigidement par vis respectivement sur les mors 4 et 9.
- L'écrou en bronze 10 est monté par assemblage forcé sur 9 (liaison complète).
- La douille en bronze 13 et le cylindre 18 sont montés par assemblage forcé sur 4 (ajustement serré).

- La liaison de 4/2 peut être rendue temporairement complète par serrage (solution non représentée sur le dessin).
- La désignation « H7g6 » indique que le mouvement de translation est possible entre deux pièces.

## Travail à réaliser

**Question 1** Le volant 14 est en liaison complète par rapport à la vis 11. Donner la désignation des pièces 15, 16 et 17.

**Question 2** Quel est le rôle des mors rapportés 5 et 6 ?

**Question 3** Quel est le rôle de la douille 13 ?

**Question 4** Quel est le rôle de la rondelle 12 ?

**Question 5** Quel est le rôle du boulon 19 dont la tête carrée est à l'intérieur d'une rainure circulaire ?

**Question 6** Définir les sous-ensembles cinématiques : pour cela colorier avec des couleurs différentes le dessin d'ensemble.

**Question 7** Définir les liaisons entre ces sous-ensembles : faites sous la forme [Couleur1/Couleur2 a liaison pivot par exemple].

**Question 8** Tracer le schéma cinématique minimal en représentation plane.

