

Sciences
Modéliser | Industrielles de
l'Ingénieur

Exercice A2

Proposer un modèle de connaissance et de comportement

1 Proposer un modèle de connaissance et de comportement

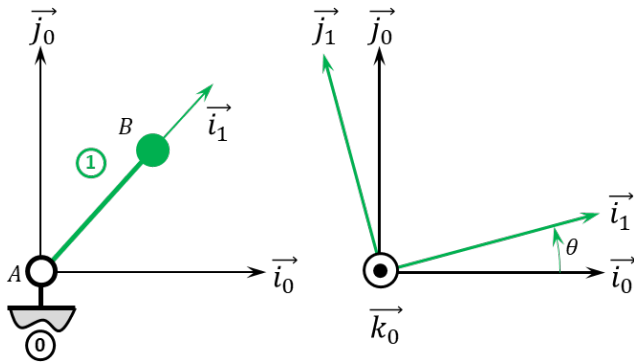
1.1 Proposer un modèle cinématique à partir d'un système réel ou d'une maquette numérique

1.1.1 Mouvement R *

1.1.2

B2-12

Soit le mécanisme suivant. On $\overrightarrow{AB} = L \overrightarrow{i_1}$ avec $L = 20 \text{ mm}$.



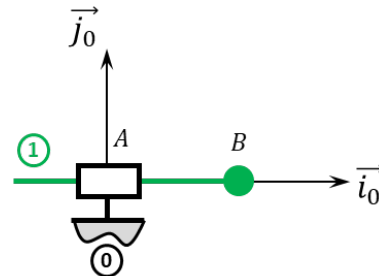
Question 1 Retracer le schéma cinématique pour $\theta = \frac{\pi}{4}$ et $\theta = \pi$.

Corrigé voir 2.1.1.

Mouvement T *

B2-12

Soit le mécanisme suivant. On note $\overrightarrow{AB} = \lambda(t) \overrightarrow{i_1}$.



Question 1 Retracer le schéma cinématique pour $\lambda = 10 \text{ mm}$ et $\lambda = -10 \text{ mm}$.

Corrigé voir 2.1.2.

2 Proposer un modèle de connaissance et de comportement – Corrigés

2.1 Proposer un modèle cinématique à partir d'un système réel ou d'une maquette numérique

2.1.1 Mouvement R ★

B2-12

Question 1 Retracer le schéma cinématique pour $\theta = \frac{\pi}{4}$ et $\theta = \pi$.

Pas de corrigé pour cet exercice.

2.1.2 Mouvement T ★

B2-12

Question 1 Retracer le schéma cinématique pour $\lambda = 10 \text{ mm}$ et $\lambda = -10 \text{ mm}$.

Pas de corrigé pour cet exercice.