L'algorithme A* les voisins sont les cases à côté du point considéré en ligne droite ou en diagonale def estVoisin(M:dict,pt1:tuple): l, $\cline{1}$; estVoisin(G,[1,2]) [[0, 1], [0, 2], [0, 3], [1, 1], [1, 3], [2, 1], [2, 2], [2, 3]] on peut calculer la distance entre deux points voisins en dehors de Astar def distance(pt1:tuple,pt2:tuple): "'pt1 et $\cline{1}$; distance([1,2],[0, 3]) 14 def Astar(M:dict,depart,fin,visited=[]): "'calcul le plus court chemin en partant de départ pour atteindre arrivée particles : au premier passage, on initialise le coût à 0 if visited==[]: M[depart][0]=0 changement on visite les succes if F; M[voisin][2]: les distances calculées M[voisin][0] = G M[voisin][1] = H M[voisin][2] = F le prédécesseur M[voisin][2] = F le prédécesseur M[voisin][2] = H M[voisin][2] = F le prédécesseur M[voisin][2] = F le prédécesseur