

## DS07

## Problèmes stationnaires et algèbre linéaire

Sources :

## Proposition de corrigé

## Exercice 1 : Quelques exemples d'analyse

## Importation des modules nécessaires :

```
import scipy.optimize as so
import scipy.integrate as si
from math import sqrt, sin, cos, atan
from numpy import array
import numpy as np
```

**Q 1 :** Donner une approximation de  $\int_{\alpha}^{\alpha+1} \cos(\sqrt{t}) dt$  avec la méthode des trapèzes et 1000 subdivisions.

```
def trapeze(f,a,b,n):
    h=(b-a)/n
    S=0.5*(f(a)+f(b))
    for k in range(1,n):
        S+=f(a+k*h)
    return S*h

print("Qu. 1 : ", trapeze(lambda x : cos(sqrt(x)),alpha,alpha+1,1000))
```

**Q 2 :** Donnez une approximation (à  $10^{-5}$  près) de l'unique réel positif solution de l'équation  $x^2 + \sqrt{x} - 10 = \alpha$  avec la méthode de votre choix.

```
def newton(f, fp, x0, epsilon):
    """Zéro de f par la méthode de Newton
    départ : x0, f' = fp, critère d'arrêt epsilon"""
    u = x0
    v = u - f(u)/fp(u)
    k=0
    while abs(v-u) > epsilon:
        u, v = v, v - f(v)/fp(v)
        k+=1
    return u,k

def f2(t):
```

```
return t**2+t**0.5-10-alpha
```

```
def f2p(t):
    return 2*t+0.5*t**(-0.5)
```

```
print("Qu. 2 : méthode de Newton ", newton(f2,f2p,1,1e-5)[0])
```

**Q 3 :** Donnez le nombre d'itérations nécessaires pour obtenir ce résultats avec la méthode de Newton en prenant pour valeur initiale  $\alpha$ .

```
print("Qu. 3 : méthode de Newton ", newton(f2,f2p,alpha,1e-5)[1])
```

**Q 4 :** Donnez le nombre d'itérations nécessaires pour obtenir ce résultats avec la méthode de Dichotomie sur l'intervalle  $[0, 12 + \alpha]$ .

```
def dichotomie(f, a, b, epsilon):
    """Zéro de f sur [a,b] à epsilon près, par dichotomie
    Préconditions : f(a) * f(b) <= 0
                    f continue sur [a,b]
                    epsilon > 0"""
```

```
    c, d = a, b
    fc, fd = f(c), f(d)
    k=0
    while d - c > 2 * epsilon:
        m = (c + d) / 2.
        fm = f(m)
        if fc * fm <= 0:
            d, fd = m, fm
        else:
            c, fc = m, fm
        k+=1
    return (c + d) / 2.,k
```

```
print("Qu. 4 : méthode de dichotomie ", dichotomie(f2, 0, 12+alpha, 1e-5)[1])
```

**Q 5 :** Donnez à l'aide une approximation (à  $10^{-5}$  près) de l'unique réel positif  $t$  tel que

$$\int_a^{\alpha+t} (2 + \sqrt{x} + \cos x) dx = 10$$

```
print("Qu. 5 : ", dichotomie(lambda t : trapeze(lambda x : 2+sqrt(x)+cos(x),alpha,✓
alpha+t,1000)-10,0,50,1e-5))
```

**Q 6 :** Donner une valeur approchée de  $x(1)$  avec  $x$  l'unique fonction vérifiant  $x(0) = \alpha$  et pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,  $x'(t) = 3\cos(x(t)) + t$ .

```
def F (x,t) :
    return 3*cos(x) + t
```

```
les_t = [i/10000 for i in range(10001)]
```

```
print("Qu. 6 : ", si.odeint(F,alpha,les_t)[-1,0])
```

**Q 7 :** Donner une valeur approchée de  $x(1 + \frac{\alpha}{10})$  avec  $x$  l'unique fonction vérifiant  $x(0) = 0$ ,  $x'(0) = 0$  et pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,  $x''(t) = 1 + \sin(t + x(t))$ .

```
def G (X,t) :
    a,b = X[0],X[1]
    return array([b,1+sin(t+a)])
```

```
les_t = [i*(1+alpha/10)/10000 for i in range(10001)]
```

```
print("Qu. 7 : ", si.odeint(G,array([0,0]),les_t)[-1,0])
```

**Q 8 :** Donner une approximation de  $\beta \in \mathbb{R}$ , pour que l'unique solution de l'équation différentielle non linéaire  $x''(t) = 1 + \arctan(t + x(t))$  avec les conditions initiales  $x(0) = 0$  et  $x'(0) = \beta$  vérifie

$$x(1 + \frac{\alpha}{10}) = 1 + \frac{2}{3}\alpha$$

```
def H (X,t) :
    a,b = X[0],X[1]
    return array([b,1+atan(t+a)])

les_t = [i*(1+alpha/10)/10000 for i in range(10001)]

f = lambda beta : si.odeint(H,array([0,beta]),les_t)[-1,0]-1-(2/3)*alpha

print("Qu. 8 : ",so.brentq(f,-2,2))
```

## Exercice 2 : Algèbre linéaire

**Importation des modules nécessaires :**

```
from numpy import array
import numpy as np
```

**Q 9 :** Résoudre

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ \alpha \end{pmatrix}$$

Donner la valeur de  $x_1$ .

```
A=array([[0,1,32,243],[1,32,243,1024],[32,243,1024,3125],[243,1024,3125,7776]])
B=array([[1],[2],[3],[alpha]])
```

```
X=np.linalg.solve(A,B)
```

```
print("Qu. 9 : ",X[0][0])
```

**Q 10 :** Calculer  $B = A^3$  et donner le reste du coefficient de  $B$  situé sur la première ligne et la première colonne de  $B$  (donc d'indices 0 et 0 en numpy) dans la division par  $10000 + \alpha$ .

```
B=np.dot(A,np.dot(A,A))
print("Qu. 10 : ",B[0][0]%(10000+alpha))
```