

## TP 04

## Utilisation de modules de bibliothèques

*Savoirs et compétences :*

- Th. 3 : Utilisation de modules, de bibliothèques.

## Proposition de corrigé

## Activité 1 – Mise en situation et généralité

## Activité 2 – Tracé de fonctions simples

En préambule :

```
import matplotlib.pyplot as plt
from numpy import exp, linspace, pi, sin, cos
from math import floor
```

**Question 1**

x est une liste python, donc de type list.

**Question 2**

Python représente une fonction comme une ligne brisée. On indique les coordonnées des extrémités des segments en passant en argument la liste des abscisses et celle des ordonnées à la fonction plot.

**Question 3**

Le tracé s'arrête au point d'abscisse 9,5. C'est bien le dernier élément de x.

**Question 4**

```
def ex_sin(nom_de_fichier):
    """Trace la courbe du sinus sur [0,10] et l'enregistre dans nom_de_fichier"""
    x = linspace(0,10,200)
    y = [sin(t) for t in x]

    plt.clf()
    plt.plot(x,y,label='sin(x)')
    plt.xlabel('x')
    plt.legend(loc=0)
    plt.title('Tracé du sinus sur [0,10]')
    plt.savefig(nom_de_fichier)
```

**Question 5**

```
def transitoire(A,nom_de_fichier):
    """Trace les graphes de t->A(1-exp(t/tau)) pour tau = 2,4,6,8 sur [0,10].
    Les sauvegarde dans nom_de_fichier."""
    x = linspace(0,10,200)
    tau = [0.5,1,2,4,8]
    style = ['g-', 'b-', 'r-', 'b--', 'r--']
    plt.clf()
    for k in range(5):
```

```
y = [A*(1-exp(-t/tau[k])) for t in x]
plt.plot(x,y,style[k],label='$\\tau='+str(tau[k])+'$')
plt.xlabel('$t$')
plt.ylabel('$'+str(A)+'\\times\\exp(-t / \\tau)$')
plt.title('Régime transitoire, A={}'.format(A))
plt.axis([0,10,0,A])
plt.legend(loc=0)
plt.savefig(nom_de_fichier)
return None
```

### Activité 3 – Exploiter les données enregistrées sur le système Comax

**Question 6** Après avoir observé la structure du fichier CoMax.txt, exécuter le fichier lire\_comax.py permettant d'extraire sous deux listes distinctes temps et q\_exp les instants de prise d'échantillonnage et les positions codeur correspondantes en tops (nombre de points). Convertir ces deux listes en tableaux Numpy (import numpy as np), grâce à la commande liste=np.array(liste).

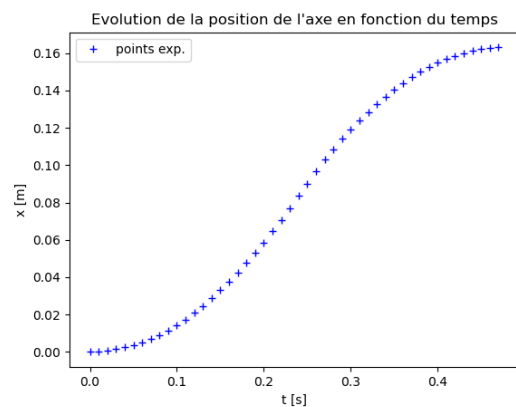
```
import numpy as np
temps = np.array(temps)
q_exp = np.array(q_exp)
```

**Question 7** Générer alors un tableau des positions verticales de l'axe nommé X\_exp, qui a une condition initiale nulle sur la position.

```
X_exp = (q_exp-q_exp[0])*(3.41/1e6)
```

**Question 8** Tracer l'évolution des positions mesurées expérimentales en fonction du temps, avec des croix bleues (+). On légèrera correctement les axes, et on indiquera une légende du type : "points mesurés"

```
plt.figure(1)
plt.plot(temps,X_exp,'b+',label="points exp.")
plt.legend()
plt.xlabel('t [s]'); plt.ylabel('x [mm]')
plt.title("Evolution de la position de l'axe ✓
en fonction du temps")
plt.savefig('tp04_durif_q08.png')
```



**Question 9** Trouver les expressions littérales de  $t_1$ ,  $t_2$ ,  $X_1$  et de  $X_2$  en fonction de  $A_{cmax}$  et de  $V_{max}$ .

```
"""Donnees"""
Acmax = 2.83; Vmax = 0.68
t1 = Vmax/Acmax; t2 = 2*t1
X1 = Vmax**2/(2*Acmax)
```

**Question 10** Concevoir deux fonctions Loi\_Vitesse et Loi\_position prenant en argument un instant  $t$  et permettant de retourner la vitesse, respectivement la position, à cet instant. (A noter que l'on pourra introduire des variables globales, comme  $t_1$ ,  $t_2$ , etc.)

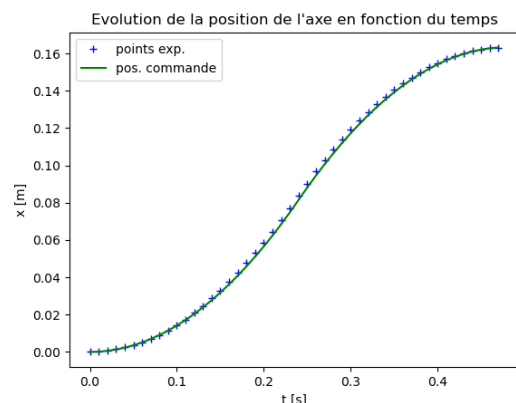
```
def Loi_Vitesse(t):
    global t1, Vmax, Acmax
    if 0<=t<t1:
        v=Acmax*t
    elif t1<=t<=t2:
        v=Vmax - Acmax*(t-t1)
    else:
        print("erreur")
    return v
```

```
def Loi_Position(t):
    global t1, Vmax, Acmax
    if 0<=t<t1:
        x=(Acmax/2)*t**2
    elif t1<=t<=t2:
        x=X1 + Vmax*(t-t1) - (Acmax/2)*(t-t1)**2
    else:
        print("erreur")
    return x
```

**Question 11** Construire deux tableaux  $X_{th}$  et  $V_{th}$  où sont stockées les positions théoriques commandées, respectivement vitesses théoriques aux instants définis dans le tableau `temps`. Superposer la courbe d'évolution de la position théorique sur les points expérimentaux, obtenus précédemment (tracé en vert, ligne continue, avec légende explicite). Vous produirez alors une image, que vous enverrez à votre enseignant et que vous appellerez `tp04_nom1_nom2_Q11.png`.

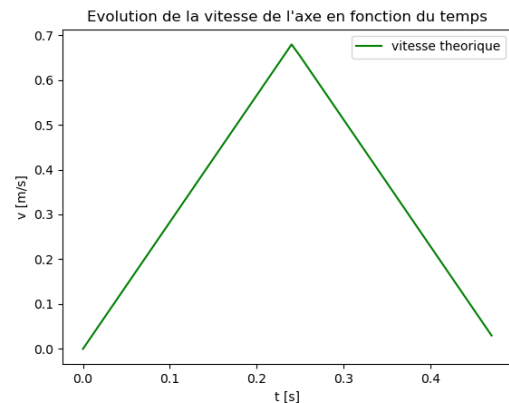
```
n = len(temps)
X_th = np.zeros(n); V_th = np.zeros(n)
for i in range(n):
    X_th[i] = Loi_Position(temps[i])
    V_th[i] = Loi_Vitesse(temps[i])

plt.plot(temps,X_th,'g',label="pos. commande")
plt.legend()
plt.savefig('tp04_durif_q11.png')
```



**Question 12** Sur une nouvelle figure tracer en vert, trait continu, l'évolution de la vitesse théorique. Vous produirez alors une image, que vous enverrez à votre enseignant et que vous appellerez `tp04_nom1_nom2_Q12.png`.

```
plt.figure(2)
plt.plot(temps,V_th,'g',label="vitesse ✓
theorique")
plt.legend()
plt.xlabel('t [s]'); plt.ylabel('v [m/s]')
plt.title("Evolution de la vitesse de l'axe en ✓
fonction du temps")
plt.savefig('tp04_durif_q12.png')
```



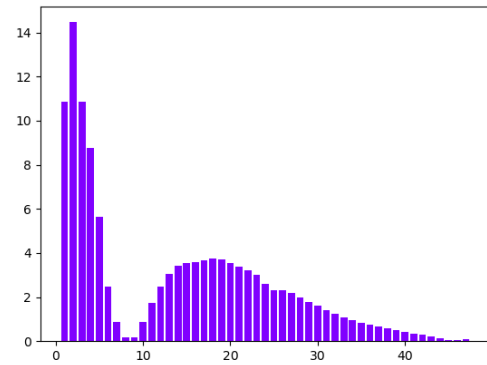
**Question 13** Concevoir une fonction `Calcul_ecarts` prenant en arguments deux tableaux à une dimension et retournant un tableau `Delta_X` de même dimension où sont stockés les écarts relatifs entre chacune des valeurs des deux tableaux spécifiés en arguments d'entrée.

```
def Calcul_ecarts(T1,T2):
    return 100*abs((T1-T2)/T2)

Delta_X = Calcul_ecarts(X_exp[1:n],X_th[1:n])
```

**Question 14** Tracer un histogramme montrant l'évolution des écarts relatifs en position en fonction du numéro de la mesure (on utilisera `plt.bar` et `plt.subplot`). On n'évaluera pas l'écart relatif sur la première valeur (nulle). Vous produirez alors une image, que vous enverrez à votre enseignant et que vous appellerez `tp04_nom1_nom2_Q14.png`.

```
plt.figure(3)
plt.bar([i for i in range(1,n)],Delta_X,color=
=[0.5,0,1])
plt.savefig('tp04_durif_q14.png')
```



**Question 15** Écrire une fonction `Calculs_stats` permettant, à partir d'un tableau `T` passé en argument, de retourner un tuple de 3 valeurs : moyenne, médiane et écart type. Indication : On pourra utiliser les fonctions de la bibliothèque `numpy` (`np.sum(T)`, pour faire la somme de tous les éléments du tableau `T`, `np.sort(T)`, pour trier le tableau `T` dans l'ordre croissant. Appliquer le résultat au tableau `Delta_X`.

```
def Calculs_stats(T):
    n = np.shape(T)[0]
    #Moyenne :
    moy_T = np.sum(T)/n
    #Médiane :
    T_trie = np.sort(T)
    if n==0:
        med_T = 0
    elif n%2==0:
        med_T = (T_trie[n//2]+T_trie[n//2-1])/2
    else:
        med_T = T_trie[n//2]
    #Ecart type :
    sigma_T = np.sqrt(np.sum((T - moy_T)**2)/n)

    return (moy_T, med_T, sigma_T)

(a,b,c) = Calculs_stats(Delta_X)
```

**Question 16** Comparer les résultats en utilisant les fonctions suivantes : `np.mean`, pour la moyenne ; `np.median`, pour la médiane et `np.std`, pour l'écart type

```
print(np.mean(Delta_X))
print(np.median(Delta_X))
print(np.std(Delta_X))
```