

TD 3

Exercices d'application

D'après IPT, Éditions Vuibert.

Savoirs et compétences :

- Alg – C15 : Récursivité : avantages et inconvénients.

Exercice 1

Soit l'algorithme suivant :

```

■ Python
def mult(n, p):
    if p == 0:
        return 0
    else :
        return n+mult(n,p-1)

```

Question 1 Énoncer un variant de boucle et montrer la terminaison de l'algorithme.

Question 2 Énoncer un invariant de boucle et montrer la correction de l'algorithme.

Question 3 Donner et justifier la complexité temporelle de la fonction `mult`.

Question 4 Donner et justifier la complexité spatiale de la fonction `mult`.

Exercice 2

Soit l'algorithme suivant :

```

■ Python
def puiss(x, n):
    if n == 0:
        return 1
    else :
        return x*puiss(x,n-1)

```

Question 1 Énoncer un variant de boucle et montrer la terminaison de l'algorithme.

Question 2 Énoncer un invariant de boucle et montrer la correction de l'algorithme.

Question 3 Donner et justifier la complexité temporelle de la fonction `puiss`.

Question 4 Donner et justifier la complexité spatiale de la fonction `puiss`.

Exercice 3

Soit l'algorithme suivant :

```

■ Python
def rechercheDichoRec(x, l):
    n=len(l)
    if n == 0:
        return False
    elif x<l(n//2) :
        return rechercheDichoRec(x, l(0:n//2))
    elif :
        return rechercheDichoRec(x, l(n//2:n))
    else :
        return True

```

Question 1 Donner et justifier la complexité temporelle de la fonction `rechercheDichoRec`.

Question 2 Donner et justifier la complexité spatiale de la fonction `rechercheDichoRec`.

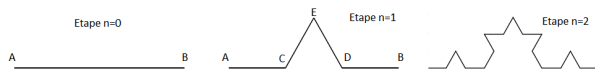
Exercice 4 – Flocon de Von Koch

Dans cet exercice, vous utiliserez des tableaux **numpy** pour représenter les points. C'est plus pratique que les listes python pour faire les calculs vectoriels.

- Si a et b représentent respectivement les points (x, y) et (x', y') alors $a + b$ représente le point $(x + x', y + y')$.
- Si r est un réel et a représente le point de coordonnées (x, y) alors $r * a$ représente le point (rx, ry) .
- Si a et b sont des tableaux **numpy** alors `dot(a, b)` représente le produit matriciel $a \times b$ (si ce pro-

duit est possible). La fonction **dot** est une fonction **numpy**.

Le mathématicien suédois Von Koch a défini la courbe du même nom dont voici les premières itérations.



Question 1 Ecrire une fonction `rotation` d'argument un réel `alpha` qui renvoie le tableau **numpy** correspondant à la matrice de rotation d'angle `alpha`.

Question 2 Pour l'étape $n = 1$, exprimer les points `C` et `D` en fonction de `A` et `B`. En utilisant une matrice de rotation, exprimer `E` en fonction de `C` et `D`.

Question 3 En déduire une fonction récursive `koch` d'arguments les points `A` et `B` et un entier `n`. Cette fonction

tracera la courbe de Von Koch pour l'itération n à partir des points `A` et `B`.

Question 4 Ecrire une fonction `flocon` d'arguments les points `A` et `B` et un entier `n`. Cette fonction tracera le flocon de Von Koch pour l'itération n à partir des points `A` et `B`.

