BUT HOW ARE

YOU FLYING!

BUT I THINK THIS

10 THE PITHON.



Bilan

HOW TO WRITE GOOD CODE:

CODE

FAST

DOES IT WORK YET?

NO

ALMOST, BUT IT'S BECOME A MASS OF KLUDGES AND

SPAGHETTI CODE.

GOOD

print "Hello, world!"

START PROJECT.

DO THINGS

RIGHT OR DO

THEM FAST?

CODE

YOU DON'S

THROW IT ALL OUT AND START OVER.

NO, AND THE REQUIREMENTS

HAVE CHANGED.

Savoirs et compétences :

Algorithmes

RIGHT

Algorithmes au programme

Bi	lan

1	Recherches dans une liste
1.1	Recherche d'un nombre dans une liste
1.2	Recherche du maximum dans une liste de nombre 2
1.3	Recherche par dichotomie dans un tableau trié 3
2	Gestion d'une liste de nombres 3
2.1	Calcul de la moyenne
2.2	Calcul de la variance
2.3	Calcul de la médiane
3	Chaînes de caractères 4
3.1	Recherche d'un mot dans une chaîne de caractères 4
4	Calcul numérique 5
4.1	Recherche du zéro d'une fonction continue monotone par
4.0	la méthode de dichotomie
4.2	Recherche du zéro d'une fonction continue monotone par la méthode de Newton
4.3	Méthode des rectangles pour le calcul approché d'une
	intégrale sur un segment
4.4	Méthode des trapèzes pour le calcul approché d'une inté-
	grale sur un segment
4.5	Méthode d'Euler pour la résolution d'une équation différentielle
4.6	Algorithme de Gauss – Jordan (wack)
5	Algorithmes de tris
5.1	Tri par sélection
5.2	Tri par insertion
5.3	Tri shell
5.4	Tri rapide «Quicksort»
5.5	Tri fusion
6	Algorithmes classiques 16
6.1	Division euclidienne
6.2	Algorithme d'Euclide
6.3	Calcul de puissance



Recherches dans une liste

Recherche d'un nombre dans une liste

■ Pseudo Code

```
Algorithme: Recherche naïve d'un nombre dans une liste triée ou non
Données:
    • n, int : un entier
    • †ab, liste : une liste d'entiers triés ou non triés
    • un booléen : Vrai si le nombre est dans la liste, Faux sinon.
is_number_in_list(n,†ab) :
  l ← longueur(†ab)
  Pour | allant de 1 à | faire :
      Si tab(i) = n alors:
        Retourne Vrai
      Fin Si
  Fin Faire
  Retourne Faux
Fin fonction
```

```
■ Python
                                                      ■ Python
                                                      def is_number_in_list(nb,tab):
def is_number_in_list(nb,tab):
   """Renvoie True si le nombre nb est dans la list
                                                          """Renvoie True si le nombre nb est dans la liste
   de nombres tab
                                                          de nombres tab
   Keyword arguments:
                                                          Keyword arguments:
     * nb, int -- nombre entier
                                                            * nb, int -- nombre entier
     * tab, list -- liste de nombres entiers
                                                            * tab, list -- liste de nombres entiers
                                                          i=0
   for i in range(len(tab)):
       if tab[i]==nb:
                                                          while i < len(tab) and tab[i]!=nb:
          return True
   return False
                                                          return i<len(tab)
```

Ces algorithmes sont modifiables aisément dans le cas où on souhaiterait connaître l'index du nombre recherché.

1.2 Recherche du maximum dans une liste de nombre

■ Pseudo Code

Algorithme: Recherche du maximum dans une liste de nombres

Données:

• tab, liste : une liste de nombres

Résultat:

```
• maxi, réel : maximum de la liste
what_is_max(†ab) :
  n ← longueur(†ab)
  maxi \leftarrow tab(1)
  Tant que i < n faire :
     Si tab(i)>maxi alors:
        maxi ← tab(i)
     Fin si
     i ← i+1
  Fin tant que
  Retourner maxi
Fin fonction
```

```
■ Python
def what_is_max(tab):
   Renvoie le plus grand nombre d'une liste
   Keyword arguments:
   tab -- liste de nombres
   i=1
   maxi=tab[0]
   while i<len(tab):
       if tab[i]>maxi:
           maxi=tab[i]
   return maxi
```

2



1.3 Recherche par dichotomie dans un tableau trié

```
■ Pseudo Code
Algorithme: Recherche par dichotomie d'un
nombre dans une liste triée
Données:
    • nb, int: un entier
    • †ab, liste : une liste d'entiers triés
Résultat:
    • M, int : l'index du nombre recherché
    • None: cas où nb n'est pas dans tab
is_number_in_list_dicho(nb,tab):
  g \leftarrow 0
  d ← longueur(†ab)
  Tant que g < d alors :
      m \leftarrow (g+d) \operatorname{div} 2
        Si tab(m)=nb alors:
           Sinon si tab(m)<nb alors:
           g \leftarrow m+1
        Sinon, alors:
           d \leftarrow m-1
      Fin Si
  Fin Tant que
  Retourne None
Fin fonction
```

```
■ Python
def is_number_in_list_dicho(nb,tab):
   Recherche d'un nombre par dichotomie dans un
   tableau trié.
   Renvoie l'index si le nombre nb est dans la liste
   de nombres tab.
   Renvoie None sinon.
   Keyword arguments:
   nb, int -- nombre entier
   tab, list -- liste de nombres entiers triés
   g, d = 0, len(tab)-1
   while g <= d:
       m = (g + d) // 2
       if tab[m] == nb:
           return m
       if tab[m] < nb:
          g = m+1
       else:
           d = m-1
   return None
```

2 Gestion d'une liste de nombres

2.1 Calcul de la moyenne

```
■ Pseudo Code
```

```
Algorithme : Calcul de la moyenne arithmétique des nombres d'une liste
```

Données:

• †ab. liste : une liste de nombres

Résultat:

• res, réel : moyenne des nombres

```
calcul_moyenne(tab):

n ← longueur(tab)

res ← 0

Pour i allant del à n faire:

res ← res+tab(i)

Fin faire

Retourner res/n

Fin fonction
```

```
Python

def calcul_moyenne(tab):
    """
    Renvoie la moyenne des valeurs d'une liste de nombres.
    Keyword arguments:
    tab -- liste de nombres
    """
    res = 0
    for i in range(len(tab)):
        res = res+tab[i]
    return res/(len(tab))
```



2.2 Calcul de la variance

Soit une série statistique prenant les n valeurs $x_1, x_2, ..., x_n$. Soit m la moyenne de ces valeurs. La variance est définie par :

$$v = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_i - m)^2$$

■ Pseudo Code

Algorithme : Calcul de la variance des nombres d'une liste

Données:

†ab, liste : une liste de nombres
m, réel : moyenne de la liste

Résultat:

• res, réel : variance

calcul_variance(†ab):

n ← longueur(†ab)

res $\leftarrow 0$

Pour i allant de 1 à ∩ faire :

res \leftarrow res+(tab(i)-m)**2

Fin faire

Retourner res/n

Fin fonction

Python

```
def calcul_variance(tab,m):
    """
    Renvoie la variance des valeurs d'un tableau.
    Keyword arguments:
    tab -- liste de nombres
    m -- moyenne des valeurs
    """
    res = 0
    for i in range(len(tab)):
        res = res+(tab[i]-m)**2
    return res/(len(tab))
```

2.3 Calcul de la médiane

■ Pseudo Code

Algorithme : Recherche de la valeur médiane d'une liste de nombres triés

Données:

• †ab, liste : liste de nombres triés

Résultat :

• flt : valeur de la médiane

```
mediane(†ab):
```

```
n ← Longueur(†ab)
```

Si \cap modulo 2 = 0 Alors:

i ← n/2

Retourner (tab(i) + tab(i+1))/2

Sinon:

 $i \leftarrow ndiv 2+1$

Retourner (†ab(i))

Fin fonction

■ Python

```
def calcul_mediane(tab):
    """
    Calcule la variance des éléments d'un tableau trié.
    Keyword arguments:
    tab -- liste de nombres
    """
    if len(tab)%2 == 0 :
        i = len(tab)//2
        return (tab[i-1]+tab[i])/2
    else :
        i = len(tab)//2
    return tab[i]
```

3 Chaînes de caractères

3.1 Recherche d'un mot dans une chaîne de caractères

```
def index_of_word_in_text(mot, texte):
    """ Recherche si le mot est dans le texte.
    Renvoie l'index si le mot est présent, None sinon.
    Keyword arguments:
    mot -- mot recherché
    texte -- texte
    """
    for i in range(1 + len(texte) - len(mot)):
        j = 0
        while j < len(mot) and mot[j] == texte[i + j]:
        j += 1</pre>
```



```
if j == len(mot):
    return i
return None
```

4 Calcul numérique

4.1 Recherche du zéro d'une fonction continue monotone par la méthode de dichotomie

```
■ Pseudo Code
Algorithme : Recherche de la solution de f(x) =
0 par dichotomie
Données:
    • f, fonction: fonction continue et mono-
       tone sur [a,b]
    • a, b, réels : nombre réels tels que a < b
    • \varepsilon, réel : tolérance du calcul
    • flt : solution de l'équation
solveDichotomie(f, \Box, b, \varepsilon):
   g \leftarrow a
   d \leftarrow b
   Tant que d-g>\varepsilon Alors :
      m \leftarrow (g+d)/2
      Si f(g)*f(m) \leq 0 Alors:
         d \leftarrow m
       Sinon:
          g \leftarrow m
       Fin Si
    Fin Tant que
Fin fonction
```

```
■ Pvthon
def solveDichotomie(f,a,b,eps):
   Recherche par dichotomie de la solution
   de l'équation f(x)=0.
   Keywords arguments:
   Entrées :
       a,b, flt : Nombre réels tels que a<b
       f. function: fonction continue et monotone
       eps,flt : tolérance de la résolution
   Sortie :
       flt : solution de la fonction
   11 11 11
   g = a
   d = b
   while (d-g) > eps:
       m = (g+d)/2
       if f(g) * f(m) <= 0:
           d = m
       else :
          g = m
   return (g+d)/2
```

4.2 Recherche du zéro d'une fonction continue monotone par la méthode de Newton

```
■ Pseudo Code
```

Algorithme: Recherche de la solution de f(x) = 0 par la méthode de Newton

Données:

- f, fonction : fonction continue et monotone sur [*a*, *b*]
- df, fonction : fonction dérivée de *f* sur [*a*,*b*]
- a, réel : nombre réel tel que
- ε , réel : tolérance du calcul

Résultat:

• c : flt : solution de l'équation

```
solveNewton(f,\Boxf,\Box,\varepsilon):
```

 $\frac{c - a - \frac{1}{df(a)}}{df(a)}$ Tant que $|c - a| > \varepsilon$ alors

$$a \leftarrow c$$

$$c \leftarrow c - \frac{f(c)}{df(c)}$$

Fin fonction

```
■ Python
def solveNewton(f,df,a,eps):
   Recherche par la méthode de Newton de la solution
   de l'équation f(x)=0.
   Keywords arguments :
   Entrées :
      f, function : fonction à
valeur de IR dans IR
       df, function : dérivée de f à
valeur de IR dans IR
       a, flt : solution initiale
       eps,flt : tolérance de la résolution
   Sortie :
      m : flt : solution de la fonction
   c = a-f(a)/df(a)
   while abs(c-a)>eps:
       a = c
       c = c-f(c)/df(c)
   return c
```

R

La dérivée de f notée f' pourra être une fonction qui a été définie. On peut aussi calculer la dérivée de façon numérique. Ainsi, en tenant compte des précautions mathématiques d'usage, il est possible de procéder ainsi :



```
■ Python

def derive_fonctions(f,x,eps):
    return (f(x+eps)-f(x))/(eps)
```

4.3 Méthode des rectangles pour le calcul approché d'une intégrale sur un segment

4.3.1 Méthode des rectangles à gauche

■ Pseudo Code

Algorithme: Calcul d'intégrale par la méthode des rectangles à gauche

Données:

- f, fonction : fonction définie sur [a, b]
- a, réel : borne inférieure de l'intervalle de définition
- b, réel : borne supérieure de l'intervalle de définition, b≥a
- nb, entiers : nombre d'échantillons pour calculer l'intégrale

Résultat:

• res, réel : valeur approchée de $\int_{a}^{b} f(t) dt$

$integrale_rectangles_gauche(f,a,b,nb)$:

```
res ← 0
pas ← (b-a)/nb
x ← a

Tant que x < b, Faire:
    res ← res + f(x)
    x ← x + pas

Fin Tant que
res ← res*pas

Retourner res
```

■ Python

Fin Fonction

```
def integrale_rectangles_gauche(f,a,b,nb):

"""

Calcul de la valeur approchée de l'intégrale de f(x) entre a et b par la méthode des rectangles âgauche.

Keywords arguments :
    f -- fonction àvaleur dans IR
    a -- flt, borne inférieure de l'intervalle d'intégration
    b -- flt, borne supérieure de l'intervalle d'intégration
    nb -- int, nombre d'échantillons pour le calcul

"""

res = 0
    pas = (b-a)/nb
    x = a
    while x<b:
        res = res + f(x)
        x = x + pas
    return res*pas
```



4.3.2 Méthode des rectangles à droite

■ Pseudo Code

Algorithme: Calcul d'intégrale par la méthode des rectangles à droite

Données:

- f, fonction : fonction définie sur [a, b]
- a, réel : borne inférieure de l'intervalle de définition
- b, réel : borne supérieure de l'intervalle de définition, b≥a
- nb, entiers : nombre d'échantillons pour calculer l'intégrale

Résultat:

• res, réel : valeur approchée de $\int_{a}^{b} f(t) dt$

```
\textbf{integrale\_rectangles\_droite}(f, \alpha, b, nb):
```

```
res ← 0
pas ← (b-a)/nb
x ← a+pas
Tant que x<=b: Faire
res← res + f(x)
x ← x+pas
Fin Tant que
res ← res*pas
Retourner res
Fin Fonction
```

■ Python

```
def integrale_rectangles_droite(f,a,b,nb):
    """
    Calcul de la valeur approchée de l'intégrale de f(x) entre a et b par la
    méthode des rectangles âdroite.
    Keywords arguments :
    f -- fonction åvaleur dans IR
    a -- flt, borne inférieure de l'intervalle d'intégration
    b -- flt, borne supérieure de l'intervalle d'intégration
    nb -- int, nombre d'échantillons pour le calcul
    """
    res = 0
    pas = (b-a)/nb
    x = a+pas
    while x<=b:
        res = res + f(x)
        x = x + pas
    return res*pas</pre>
```

4.3.3 Méthode des rectangles – Point milieu

■ Pseudo Code



Algorithme: Calcul d'intégrale par la méthode des rectangles – point milieu

Données:

- f, fonction : fonction définie sur [a, b]
- a, réel : borne inférieure de l'intervalle de définition
- b, réel : borne supérieure de l'intervalle de définition, b≥a
- nb, entiers : nombre d'échantillons pour calculer l'intégrale

Résultat:

• res, réel : valeur approchée de $\int_{a}^{b} f(t) dt$

$\textbf{integrale_rectangles_milieu}(f, a, b, nb):$

```
res ← 0
pas ← (b-a)/nb
x ← a+pas/2

Tant que x<b : Faire
res← res + f(x)
x ← x+pas

Fin Tant que
res ← res*pas

Retourner res
```

```
def integrale_rectangles_milieu(f,a,b,nb):
    """"
    Calcul de la valeur approchée de l'intégrale de f(x) entre a et b par la méthode du point milieu.
    Keywords arguments :
    f -- fonction àvaleur dans IR
    a -- flt, borne inférieure de l'intervalle d'intégration
    b -- flt, borne supérieure de l'intervalle d'intégration
    nb -- int, nombre d'échantillons pour le calcul
    """
    res = 0
    pas = (b-a)/nb
    x = a+pas/2
    while x<b:
        res = res + f(x)
        x = x + pas
    return res*pas</pre>
```



4.4 Méthode des trapèzes pour le calcul approché d'une intégrale sur un segment

■ Pseudo Code

Algorithme: Calcul d'intégrale par la méthode des trapèzes

Données:

- f, fonction : fonction définie sur [a, b]
- a, réel : borne inférieure de l'intervalle de définition
- b, réel : borne supérieure de l'intervalle de définition, b≥a
- nb, entiers : nombre d'échantillons pour calculer l'intégrale

Résultat:

Retourner res

• res, réel : valeur approchée de $\int_{a}^{b} f(t) dt$

```
integrale_trapeze(f,a,b,nb):

res \leftarrow 0

pas \leftarrow (b-a)/nb

x \leftarrow a+pas

Tant que x < b, Faire:

res \leftarrow res + f(x)

x \leftarrow x+pas

Fin Tant que

res \leftarrow pas*(res + (f(a) + f(b))/2)
```

```
■ Python
```

```
def integrale_trapeze(f,a,b,nb):
    """
    Calcul de la valeur approchée de l'intégrale de f(x) entre a et b par la méthode des trapèzes.
    Keywords arguments :
    f -- fonction åvaleur dans IR
    a -- flt, borne inférieure de l'intervalle d'intégration
    b -- flt, borne supérieure de l'intervalle d'intégration
    nb -- int, nombre d'échantillons pour le calcul
    """
    res = 0
    pas = (b-a)/nb
    x = a+pas
    while x<b:
        res = res + f(x)
        x = x + pas
    res = pas*(res+(f(a)+f(b))/2)
    return res</pre>
```

En raison de la comparaison de réels, il pourrait être préférable de réaliser la boucle while sur un compteur d'échantillons.



4.5 Méthode d'Euler pour la résolution d'une équation différentielle

4.5.1 Méthode d'Euler explicite

Résolution de l'équation différentielle :

$$y(t) + \tau \frac{dy(t)}{dt} = y_f$$

■ Pseudo Code

Algorithme: Méthode d'Euler explicite

Données:

- †au, réel : constante de temps
- y_0, réel : valeur initiale de y
- y_f, réel : constante de l'équation différentielle
- †_f, réel : temps de la simulation numérique
- nb, entier : nombre d'échantillons pour calculer les valeurs de y

Résultat:

• res, liste: liste des couples (t,y(t)).

```
euler_explicite(†au,y_0,y_f,t_f,nb):

Initialiser res

† ← 0

y ← y_0

pas ← t_f/nb

Tant que †<t_f Faire:

Ajouter (t,y) à res

y ← y + pas *(y_f-y)/†au

† ← t + pas
```

Fin Tant que

Retourner res

```
def euler_explicite(tau, y0, yf, tf, nb):
   Résolution d'une équation différentielle d'ordre 1 en utilisant la méthode
   d'Euler explicite.
   Keywords arguments :
   tau -- flt, constante de temps de l'équation différentielle
   y0 -- flt, valeur initiale de y(t)
   yf -- flt valeur finale de y(t)
   tf -- flt temps de fin de la simulation
   nb -- int, nombre d'échantillons pour la simulation
   t = 0
   y = y0
   pas = tf / nb
   res = []
   while t < tf:
      res.append((t,y))
       y = y + pas*(yf-y)/tau
       t = t + pas
   return res
```



4.6 Algorithme de Gauss - Jordan (wack)

```
■ Python
def recherche_pivot(A,i):
   n = len(A) # le nombre de lignes
   j = i # la ligne du maximum provisoire
   for k in range(i+1, n):
       if abs(A[k][i]) > abs(A[j][i]):
           j = k # un nouveau maximum provisoire
   return j
def echange_lignes(A,i,j):
   # Li <-->Lj
   A[i][:],A[j][:]=A[j][:],A[i][:]
def transvection_ligne(A, i, j, mu):
   \# L_i \leftarrow L_i + mu.L_j """
   nc = len(A[0]) # le nombre de colonnes
   for k in range(nc):
       A[i][k] = A[i][k] + mu * A[j][k]
def resolution(AA, BB):
   """Résolution de AA.X=BB; AA doit etre inversible"""
   A, B = AA.copy(), BB.copy()
   n = len(A)
   assert len(A[0]) == n
   # Mise sous forme triangulaire
   for i in range(n):
       j = recherche_pivot(A, i)
       if j > i:
           echange_lignes(A, i, j)
           echange_lignes(B, i, j)
       for k in range(i+1, n):
           x = A[k][i] / float(A[i][i])
           transvection_ligne(A, k, i, -x)
           transvection_ligne(B, k, i, -x)
   # Phase de remontée
   X = [0.] * n
   for i in range(n-1, -1, -1):
      X[i] = (B[i][0]-sum(A[i][j]*X[j] \text{ for } j \text{ in } range(i+1,n))) / A[i][i]
   return X
```

5 Algorithmes de tris

5.1 Tri par sélection

```
#Tri par sélection
def tri_selection(tab):
    for i in range(0,len(tab)):
        indice = i
        for j in range(i+1,len(tab)):
            if tab[j]<tab[indice]:
                indice = j
            tab[i],tab[indice]=tab[indice],tab[i]
        return tab</pre>
```



5.2 Tri par insertion

5.2.1 Méthode 1

```
■ Pseudo Code
Algorithme: Tri par insertion - Méthode 1
Données:
    • †ab, liste : une liste de nombres
Résultat:
    • †ab, liste : la liste de nombres triés
tri_insertion(†ab):
   n ← longueur(†ab)
   Pour i de 2 à n :
      x \leftarrow tab(i)
      j ← 1
     Tant que j \le i-1 et tab(j) < x:
         j ← j+1
     Fin Tant que
     Pour k de i-1 à j-1 par pas de -1 faire :
         tab(k+1) \leftarrow tab(k)
     Fin Pour
      tab(j) \leftarrow x
   Fin Pour
```

```
Python
def tri_insertion_01(tab):
   Trie une liste de nombre en utilisant la méthode
   du tri par insertion.
   En Python, le passage se faisant par référence, il
   n'est pas indispensable de retourner le tableau.
   Keyword arguments:
   tab -- liste de nombres
   for i in range (1,len(tab)):
       x=tab[i]
       j=0
       while j<=i-1 and tab[j]<x:
          j = j+1
       for k in range(i-1,j-1,-1):
          tab[k+1]=tab[k]
       tab[j]=x
```

Estimation de la complexité

- Meilleur des cas, le tableau est trié à l'envers, la complexité est linéaire : $\mathcal{O}(n)$.
- Pire des cas, le tableau est trié, la complexité est quadratique : $\mathcal{O}(n^2)$.

5.2.2 Méthode 2

```
■ Pseudo Code
Algorithme: Tri par insertion – Méthode 2
Données:
     • †ab, liste : une liste de nombres
Résultat:

    †ab, liste : la liste de nombres triés

tri_insertion(†ab):
    n \leftarrow \textbf{longueur}(\dagger ab)
   Pour i de 2 \mathbf{\grave{a}} \cap :
       x \leftarrow tab(i)
       j ← i
       Tant que j > 1 et tab(j-1) > x:
           tab(j) \leftarrow tab(j-1)
          j ← j-1
       Fin Tant que
       tab(j) \leftarrow x
   Fin Pour
```

```
■ Pvthon
def tri_insertion_02(tab):
   11 11 11
   Trie une liste de nombre en utilisant la méthode
   du tri par insertion.
   En Python, le passage se faisant par référence,
   il n'est pas indispensable de retourner le tableau.
   Keyword arguments:
   tab -- liste de nombres
   for i in range (1,len(tab)):
       x=tab[i]
       j=i
       while j>0 and tab[j-1]>x:
           tab[j]=tab[j-1]
           j = j-1
       tab[j]=x
```

Estimation de la complexité

- Meilleur des cas, le tableau est trié, la complexité est linéaire : $\mathcal{O}(n)$.
- Pire des cas, le tableau est trié à l'envers, la complexité est quadratique : $\mathcal{O}(n^2)$.

5.3 Tri shell

```
# Python
def shellSort(array):
    "Shell sort using Shell's (original) gap sequence: n/2, n/4, ..., 1."
    "http://en.wikibooks.org/wiki/Algorithm_Implementation/Sorting/Shell_sort#Python"
    gap = len(array) // 2
    # loop over the gaps
    while gap > 0:
```



```
# do the insertion sort
for i in range(gap, len(array)):
    val = array[i]
    j = i
    while j >= gap and array[j - gap] > val:
        array[j] = array[j - gap]
        j -= gap
    array[j] = val
gap //= 2
```

5.4 Tri rapide «Quicksort»

5.4.1 Tri rapide

■ Pseudo Code

Algorithme: Tri Quicksort – Segmentation

Données:

- tab, liste : une liste de nombres
- i,j, entiers : indices de début et de fin de la segmentation à effectuer

Résultats:

- †ab, liste : la liste de nombre segmenté avec le pivot à sa place définitive
- k entier : l'indice de la place du pivot

```
segmente(†ab,i,j):
   g \leftarrow i+1
   d ← i
   p \leftarrow tab(i)
   Tant que g \le d Faire
      Tant que d \ge 0 et \dagger ab(d) > p Faire
          d \leftarrow d-1
      Fin Tant que
      Tant que g \le j et tab(g) \le p Faire
          a \leftarrow a+1
      Fin Tant que
      Sig<d alors
          Échange(†ab,g,d)
          d \leftarrow d-1
          g \leftarrow g+1
      Fin Si
   Fin Tant que
   k← d
   Échange(†ab,i,d)
   Retourner k
```

Algorithme: Tri Quicksort – Tri rapide

Données:

- tab, liste : une liste de nombres
- i,j, entiers : indices de début et de fin de la portion à trier

Résultats:

• †ab, liste : liste triée entre les indices i et j

```
tri_quicksort(†ab,i,j):
Si g<d alors
k← segmente(†ab,i,j)
tri_quicksort(†ab,i,k-1)
tri_quicksort(†ab,k+1,j)
Fin Si
```



```
■ Python
def segmente(tab,i,j):
   Segmentation d'un tableau par rapport àun pivot.
   Keyword arguments:
   tab (list) -- liste de nombres
   i,j (int) -- indices de fin et de début de la segmentation
   Retour :
   tab (list) -- liste de nombres avec le pivot àsa place définitive
   k (int) -- indice de la place du pivot
   g =i+1
   d=j
   p=tab[i]
   while g<=d :
       while d>=0 and tab[d]>p:
           d=d-1
       while g<=j and tab[g]<=p:
          g=g+1
       if g < d:
           tab[g],tab[d]=tab[d],tab[g]
           d=d-1
           g=g+1
   k=d
   tab[i],tab[d]=tab[d],tab[i]
   return k
def tri_quicksort(tab,i,j):
   Tri d'une liste par l'utilisation du tri rapide (Quick sort).
   Keyword arguments:
   tab (list) -- liste de nombres
   i,j (int) -- indices de fin et de début de la zone de tri
   Retour :
   tab (list) -- liste de nombres avec le pivot àsa place définitive
   if i<j :</pre>
       k = segmente(tab,i,j)
       tri_quicksort(tab,i,k-1)
       tri_quicksort(tab,k+1,j)
```

5.4.2 Tri rapide optimisé

■ Pseudo Code

Algorithme: Tri Quicksort - Tri rapide optimisé

Données:

- tab, liste : une liste de nombres
- i,j, entiers : indices de début et de fin de la portion de liste à trier

Résultats:

• †ab, liste : liste triée entre les indices i et j

```
tri_quicksort_optimized(†ab,i,j):
Si i<j alors
k← segmente(†ab,i,j)
Si k-i>15 alors
tri_quicksort(†ab,i,k-1)
Sinon
tri_insertion(†ab,i,k-1)
Fin Si
Si j-k>15 alors
tri_quicksort(†ab,k+1,j)
Sinon
tri_insertion(†ab,k+1,j)
Fin Si
```

Fin Si



5.5 Tri fusion

■ Pseudo Code

Algorithme: Tri Fusion – Fusion de deux listes

Données:

- tab, liste : une liste de nombres tab(g:d) avec g indice de la valeur de gauche, d indice de la valeur de droite
- m, entier: indice tel que g ≤m<d et tel que les sous-tableaux †ab(g :m) et †ab(m+1 :d) soient ordonnés

Résultats:

• †ab, liste : liste triée entre les indices g et d

```
fusion_listes(tab,g,d,m):
   n1← m-g+1
   n2← d-m
   Initialiser tableau G
   Initialiser tableau D
   Pour i allant de l à ∩l faire
      G(i) \leftarrow tab(g+i-1)
   Fin Pour
   Pour j allant de 1 a \cap 2 faire
      D(j) \leftarrow tab(m+j)
   Fin Pour
   i ← 1
   j ← 1
   G(n1+1) \leftarrow +\infty
   D(n2+1) \leftarrow +\infty
   Pour k allant de g à d faire
      Si G(i) \leq D(j) alors
         tab(k)← G(i)
         i← i+1
      Sinon
         Si G(i)>D(j) alors
            tab(k)← D(j)
            j← j+1
         Fin Si
      Fin Si
```

■ Pseudo Code

Algorithme: Tri Fusion

Algorithme récursif du table de tri.

Données:

Fin Pour

- †ab, liste: une liste de nombres non triés †ab(g:d)
- $\bullet\,$ g,d, entiers : indices de début et de fin de la liste

Résultats:

• †ab, liste : liste triée entre les indices g et d

```
tri_fusion(†ab,g,d):
Si g<d alors
m ← (g+d) div 2
tri_fusion(tab,g,m)
tri_fusion(tab,m+1,d)
fusion_listes(tab,g,d,m)
```



```
Pvthon
def fusion_listes(tab,g,d,m):
   Fusionne deux listes triées.
   Keyword arguments:
   tab (list) -- liste : une liste de nombres tab[g:d] avec g indice de la
   valeur de gauche, d indice de la valeur de droite
   g,d,m (int) -- entiers : indices tels que g<=m<d et tel que les
   sous-tableaux tab[g:m] et tab[m+1:d] soient ordonnés
   tab (list) : liste triée entre les indices g et d
   n1 = m-g+1
   n2 = d-m
   G,D = [],[]
   for i in range (n1):
       G.append(tab[g+i])
   for j in range (n2):
      D.append(tab[m+j+1])
   i, j=0, 0
   G.append(9999999999)
   D.append(9999999999)
   for k in range (g,d+1):
    if G[i]<=D[j]: # and i<=n1</pre>
           tab[k]=G[i]
           i=i+1
       elif G[i]>D[j]: # and j<=n2
           tab[k]=D[j]
           j=j+1
def tri_fusion(tab,g,d):
   Tri d'une liste par la métode du tri fusion
   Keyword arguments:
   tab (list) -- liste : une liste de nombres non triés tab[g:d]
   g,d (int) -- entiers : indices de début et de fin de liste si on veut trier
                         tout le tableau g=0, d=len(tab)-1
   tab (list) : liste triée entre les indices g et d
   if g<d:
       m=(g+d)//2
       tri_fusion(tab,g,m)
       tri_fusion(tab,m+1,d)
       fusion_listes(tab,g,d,m)
```

6 Algorithmes classiques

6.1 Division euclidienne

```
■ Pseudo Code

Data: a, b \in \mathbb{N}^*

reste ← a

quotient ← 0

tant que reste \ge b faire

reste ← reste − b

quotient ← quotient + 1

fin

Retourner quotient, reste
```

6.2 Algorithme d'Euclide

Cet algorithme permet de calculer le PGCD de deux nombres entiers. Il se base sur le fait que si a et b sont deux entiers naturels non nuls, p g c d(a, b) = p g c d(b, a mod b).



■ Pseudo Code

 $b \leftarrow r$

Retourner a

Jusqu'à r == 0

```
Fonction PGCD : algorithme d'Euclide

Données : a et b : deux entiers naturels non nuls
tels que a > b

Résultat : le PGCD de a et b

Euclide_PGCD(a,b)

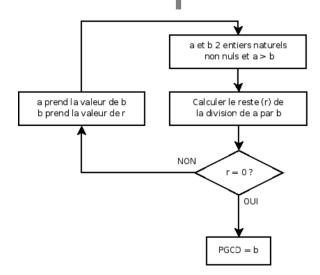
Répéter

r ← a mod b
a ← b
```

■ Python

Codage en Pythonde l'algorithme d'Euclide :

```
def Euclide_PGCD(a,b): # on définit le nom de la
                     # fonction et ses variables
                     # d'entrées/d'appel
   r=a%b
                     # on calcule le reste dans
                     # la division de a par b
   while r!=0:
                     # tant que r est non nul :
                     # b devient le nouveau a
                     # r devient le nouveau b
       b=r
       r=a%b
                     # on recalcule le reste
   return(b)
                     # une fois la boucle terminée,
                     # on retourne le dernier b
print(Euclide_PGCDpgcd(1525,755))
                     # on affiche le résultat
                      # retourné par la fonction
```



6.3 Calcul de puissance

6.3.1 Algorithme naïf

```
m Python
def exponentiation_naive(x,n):
    """
    Renvoie x* *n par la methode naive.
    Keyword arguments:
    Entrées:
        x, flt : un nombre réel
        n, int : un nombre entier
    Sortie:
        res,flt : resultat
    """
    res = 1
    while n>=1:
        res = res * x
        n=n-1
    return res
```

6.3.2 Exponentiation rapide itérative

```
Python
def exponentiation_rapide_iteratif(x,n):
    """
    Renvoie x**n par la methode d'exponentiation rapide.
    Keyword arguments:
    Entrées :
```

x, flt : un nombre réel n, int : un nombre entier

Informatique



```
Sortie :
    res,flt : resultat

if n==0 :
    return 1
else :
    res = 1
    a = x
    while n>0:
        if n%2 == 1:
        res = res*a
    a=a*a
    n=int(n/2)
    return res
```

Références

- [1] Patrick Beynet, Cours d'informatique de CPGE, Lycée Rouvière de Toulon, UPSTI.
- [2] Adrien Petri et Laurent Deschamps, Cours d'informatique de CPGE, Lycée Rouvière de Toulon.
- [3] Damien Iceta, Cours d'informatique de CPGE, Lycée Gustave Eiffel de Cachan, UPSTI.
- [4] Benjamin WACK, Sylvain CONCHON, Judicaël COURANT, Marc DE FALCO, Gilles DOWEK, Jean-Christophe FILLIÂTRE, Stéphane GONNORD, Informatique pour tous en classes préparatoires aux grandes écoles, Éditions Eyrolles.