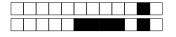


noteur.					$\square f \square p$
• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •				• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	
				• • • • • • • • • • • •	
				/	
estion 2 Soit un	codeur mesura	nt la positior	d'un moteu	ur, ayant ur	ne résolution d
estion 2 Soit un s/tours. Le moteur es au de la sortie du réd	st suivi d'un réd	nt la positior lucteur de rap	d'un moteu	ur, ayant ur	ne résolution d lution en degré
s/tours. Le moteur es	st suivi d'un réd	nt la positior lucteur de rap	n d'un moteu	ur, ayant ur	lution en degré
s/tours. Le moteur es	st suivi d'un réd	nt la positior lucteur de rap	d'un moteu	ar, ayant ur	lution en degré
s/tours. Le moteur es	st suivi d'un réd	nt la positior lucteur de rap	d'un moteu	ar, ayant ur	lution en degré
s/tours. Le moteur es	st suivi d'un réd	nt la position lucteur de rap	d'un moteu	ar, ayant un nner la réso	lution en degré
s/tours. Le moteur es	st suivi d'un réd	nt la positior lucteur de rap	d'un moteu	ar, ayant ur nner la réso	lution en degré
s/tours. Le moteur es	st suivi d'un réd	nt la position lucteur de rap	d'un moteu	ar, ayant ur nner la réso	lution en degré
s/tours. Le moteur es	st suivi d'un réd	nt la position lucteur de rap	d'un moteu	ar, ayant ur	lution en degré
s/tours. Le moteur es	st suivi d'un réd	nt la position lucteur de rap	n d'un moteu	ar, ayant ur nner la réso	lution en degré
s/tours. Le moteur es	st suivi d'un réd	nt la position lucteur de rap	d'un moteu	ar, ayant ur nner la réso	lution en degré



Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentat impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner	
degrés au niveau de la sortie du réducteur.	_f _p _j
Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayant une retops/tours. Donner sa résolution en degrés.	résolution de 48



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La document impulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min. Comparable de comparable	
fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?	_f _p _j
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La document impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Le réduct système poulie-courroie (poulie de largeur 25 mm, de pas 5 mm, de 31 dents et de	teur est suivi d'un
Donner la résolution en mm au niveau de la courroie.	fpj

Ť	Ħ				_	\equiv	

Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

	Шр [j
 . 		
 . 		

Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?

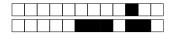
	fp	ј
 		• •



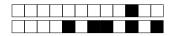
Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

l	

		+	-3/2/55+	
disque de 12 fen	Soit un codeur mesurant la tes, 2 canaux en quadrature	. Le moteur est suivi d'	un réducteur de rap	pport 32
Donner la résolu	tion en degrés au niveau de	la sortie du réducteur.	f _	рј
	······		······	
	Soit un codeur mesurant la p our. Le vitesse maximale d			
fréquence minim	ale d'acquisition de la carte	d'acquisition?		_p _j
1				



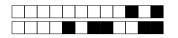
isque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Donner la résolution en c	legrés au niveau de la sortie
u moteur.	_f _p _j
apulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3.	Le réducteur est suivi d'ur lents et de rayon 24.67 mm)
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La appulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Extème poulie-courroie (poulie de largeur 25 mm, de pas 5 mm, de 31 conner la résolution en mm au niveau de la courroie.	Le réducteur est suivi d'un
apulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Estème poulie-courroie (poulie de largeur $25\mathrm{mm}$, de pas $5\mathrm{mm}$, de $31\mathrm{cm}$	Le réducteur est suivi d'ur lents et de rayon 24.67 mm)
apulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Estème poulie-courroie (poulie de largeur $25\mathrm{mm}$, de pas $5\mathrm{mm}$, de $31\mathrm{cm}$	Le réducteur est suivi d'ur lents et de rayon 24.67 mm)
npulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Estème poulie-courroie (poulie de largeur $25\mathrm{mm}$, de pas $5\mathrm{mm}$, de $31\mathrm{cm}$	Le réducteur est suivi d'ur lents et de rayon 24.67 mm)
npulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. vstème poulie-courroie (poulie de largeur $25\mathrm{mm}$, de pas $5\mathrm{mm}$, de $31\mathrm{cm}$	Le réducteur est suivi d'un lents et de rayon 24.67 mm)



uestion 3	Soit un co							
ps/tours. Do	onner sa résol	lution en degr	és.]p []
			• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •					
$oxed{\operatorname{uestion}} \ 4$	Soit un co	odeur mesura	nt la positio	n d'un mot	eur. avant	une r	ésolutio	n de 4
uestion 4 ps/tours. Le	Soit un co	odeur mesura suivi d'un réd	nt la positio	n d'un mot pport 32. E	eur, ayant Oonner la r	une reésolution	ésolutio on en d	n de 4 egrés a
ps/tours. Le	Soit un co moteur est s ortie du réduc	suivi d'un réd	nt la positio ucteur de ra	n d'un mot pport 32. E	eur, ayant Jonner la r	une réésolution	ésolutio on en d	egrés a
ps/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	nt la positio ucteur de ra	n d'un mot pport 32. E	eur, ayant Jonner la r	une résolution	on en d	egrés a
os/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	nt la positio ucteur de ra	n d'un mot pport 32. E	eur, ayant Oonner la r	une réésolution	on en d	egrés a
os/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	nt la positio ucteur de ra	n d'un mot pport 32. D	eur, ayant Jonner la r	une réésolution	on en d	egrés a
os/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	nt la positio ucteur de ra	n d'un mot pport 32. E	eur, ayant Jonner la r	une réésolution	on en d	egrés a
s/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	ucteur de ra	n d'un mot pport 32. E	Oonner la r	ésolutio	on en d	egrés a
os/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	ucteur de ra	pport 32. [Oonner la r	ésolutio	on en d	egrés a
os/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	ucteur de ra	pport 32. [Oonner la r	ésolutio	on en d	egrés a
os/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	ucteur de ra	pport 32. [Oonner la r	ésolutio	on en d	egrés a
ps/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	ucteur de ra	pport 32. [Oonner la r	ésolutio	on en d	egrés a
ps/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	ucteur de ra	pport 32. [Oonner la r	ésolutio	on en d	egrés a
ps/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	ucteur de ra	pport 32. [Oonner la r	ésolutio	on en d	egrés a
ps/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	ucteur de ra	pport 32. [Oonner la r	ésolutio	on en d	egrés a
ps/tours. Le	moteur est s	suivi d'un réd	ucteur de ra	pport 32. [Oonner la r	ésolutio	on en d	egrés a



lsions par tour. I				$\prod_f \prod_{D}$
es au niveau de la	sortie du réducteur.			fp
			T. 1	
	n codeur mesurant la	position d'un mo	teur. La docum	entation stipule
s 2 voies en quad	rature. Le vitesse ma	ximale du moteur	r est de 8000 to	nentation stipule ur/min. Quelle
s 2 voies en quad	n codeur mesurant la rature. Le vitesse ma nale d'acquisition de l	ximale du moteur	r est de 8000 to	ur/min. Quelle
s 2 voies en quad	rature. Le vitesse ma	ximale du moteur	r est de 8000 to	nentation stipule ur/min. Quelle
s 2 voies en quad	rature. Le vitesse ma	ximale du moteur	r est de 8000 to	ur/min. Quelle
s 2 voies en quad	rature. Le vitesse ma	ximale du moteur	r est de 8000 to	ur/min. Quelle
s 2 voies en quad	rature. Le vitesse ma	ximale du moteur	r est de 8000 to	ur/min. Quelle
s 2 voies en quad	rature. Le vitesse ma	ximale du moteur	r est de 8000 to	ur/min. Quelle
s 2 voies en quad	rature. Le vitesse ma	ximale du moteur	r est de 8000 to	ur/min. Quelle
s 2 voies en quad	rature. Le vitesse ma	ximale du moteur	r est de 8000 to	ur/min. Quelle
s 2 voies en quad	rature. Le vitesse ma	ximale du moteur	r est de 8000 to	ur/min. Quelle



Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

l	f	j
	 	

Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réduct	
Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.	_f _p _j
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La docume impulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 15,88. D	onner la résolution
en degrés au niveau de la sortie du réducteur.	fpj

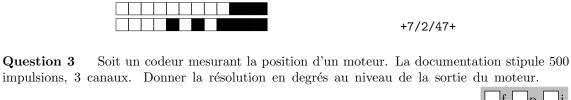




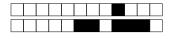


Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.



npulsio	ns, 3 ca	anaux.	Donner	la résolu	ıtion en	degrés	au ni	veau de	la sort	ie du mot	eur.
											_p _j
											
'''	•••••	• • • • • • • •	•••••	• • • • • • • • •	•••••		•••••	•••••	• • • • • • • • • •	• • • • • • • • • • • •	• • • • • • •
						· · · · · · · ·					
									• • • • • • • •		• • • • • •
								\			
uestio	n 4	Soit u	n codeur	mesura	nt la po	osition	d'un m	oteur, a	ayant ur	ne résoluti	on de 48
ps/tou	rs. Don	ner sa i	résolution	en degr	és.						рј
											
'''	•••••	• • • • • • • •	•••••	• • • • • • • • •	•••••		•••••	•••••	• • • • • • • • • •	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	• • • • • •
						· • • • • • • •					

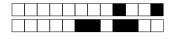


Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?

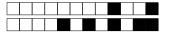
	fj
	<u></u>
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentati mpulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min. Que	elle doit être la
réquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?	fpj

+2	12	/45+
- το	/ 4/	/ 4 :57

impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Le réducteur système poulie-courroie (poulie de largeur 25 mm, de pas 5 mm, de 31 dents et de ray	
Donner la résolution en mm au niveau de la courroie.	f p j
Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est	
Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.	
disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur	de rapport 32.
disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur	de rapport 32.
disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur	de rapport 32.
disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur	de rapport 32.

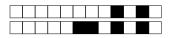


Question 1 Soit un codeum pulsions, 3 canaux. Le mote	r mesurant la posi eur est suivi d'un i		
n degrés au niveau de la sorti	e du réducteur.		
Question 2 Soit un codeu isque de 12 fentes, 2 canaux e u moteur.	er mesurant la pos en quadrature. Don		



Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ? Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est constitué d'un Question 4 disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 32. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur. p

 $\prod_{f} \prod_{p} \prod_{i}$



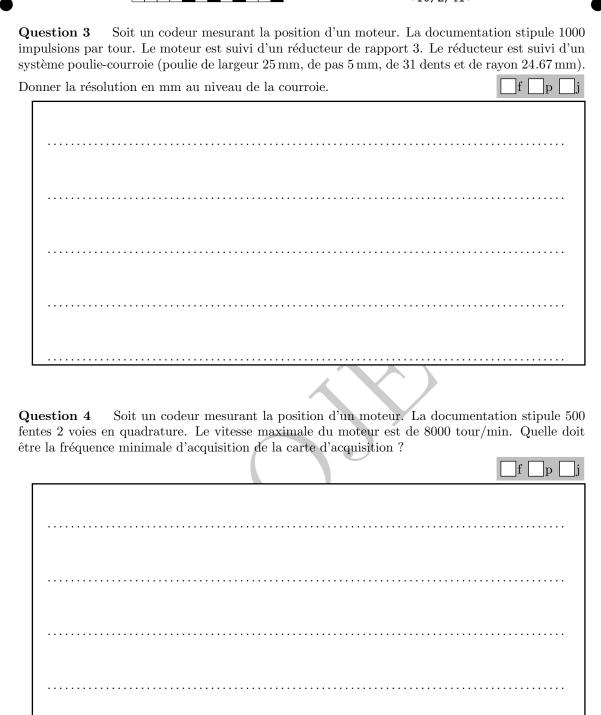
TEST Codeurs incrémentaux

Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

fp _	j

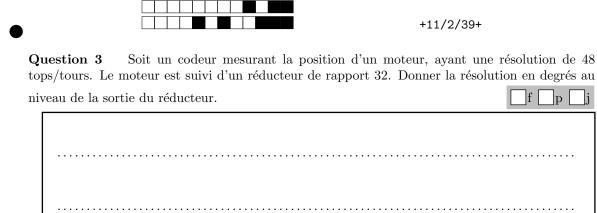
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

	_	10		
+1	()	1')	/41	I +

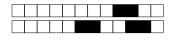




question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documpulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3.	
egrés au niveau de la sortie du réducteur.	_f _p _j
uestion 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayar ps/tours. Donner sa résolution en degrés.	nt une résolution de 4



Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 15,88. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?

	f p j
•••••••••••••••••••••••••••••••••••••••	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •

Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

	 •	

+12	/^	10-	7 .
+17	, ,	/ ~ /	-

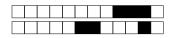
onner la résolution	en degrés au niveau d	e la sortie du réducteur.	_f _p [
		. 4 > 1	
nestion 4 Soit	un codeur mesurant la	a position d'un moteur. La	
pulsions par tour.	Le moteur est suivi d'	un réducteur de rapport 3.	documentation stipule 1 Le réducteur est suivi d
pulsions par tour. tème poulie-courre	Le moteur est suivi d'	un réducteur de rapport 3. $5 \mathrm{mm}$, de pas $5 \mathrm{mm}$, de $31 \mathrm{d}$	documentation stipule 1 Le réducteur est suivi d
pulsions par tour. tème poulie-courre	Le moteur est suivi d' pie (poulie de largeur 2	un réducteur de rapport 3. $5 \mathrm{mm}$, de pas $5 \mathrm{mm}$, de $31 \mathrm{d}$	documentation stipule 1 Le réducteur est suivi d lents et de rayon 24.67 m
pulsions par tour. tème poulie-courre	Le moteur est suivi d' pie (poulie de largeur 2	un réducteur de rapport 3. $5 \mathrm{mm}$, de pas $5 \mathrm{mm}$, de $31 \mathrm{d}$	documentation stipule 1 Le réducteur est suivi d lents et de rayon 24.67 m
pulsions par tour. stème poulie-courre	Le moteur est suivi d' pie (poulie de largeur 2	un réducteur de rapport 3. $5 \mathrm{mm}$, de pas $5 \mathrm{mm}$, de $31 \mathrm{d}$	documentation stipule 1 Le réducteur est suivi d lents et de rayon 24.67 m
pulsions par tour. tème poulie-courre	Le moteur est suivi d' pie (poulie de largeur 2	un réducteur de rapport 3. $5 \mathrm{mm}$, de pas $5 \mathrm{mm}$, de $31 \mathrm{d}$	documentation stipule 1 Le réducteur est suivi d lents et de rayon 24.67 m
pulsions par tour. stème poulie-courre	Le moteur est suivi d' pie (poulie de largeur 2	un réducteur de rapport 3. $5 \mathrm{mm}$, de pas $5 \mathrm{mm}$, de $31 \mathrm{d}$	documentation stipule 1 Le réducteur est suivi d lents et de rayon 24.67 m
pulsions par tour. tème poulie-courre	Le moteur est suivi d' pie (poulie de largeur 2	un réducteur de rapport 3. $5 \mathrm{mm}$, de pas $5 \mathrm{mm}$, de $31 \mathrm{d}$	documentation stipule 1 Le réducteur est suivi d lents et de rayon 24.67 m
pulsions par tour. stème poulie-courre	Le moteur est suivi d' pie (poulie de largeur 2	un réducteur de rapport 3. $5 \mathrm{mm}$, de pas $5 \mathrm{mm}$, de $31 \mathrm{d}$	documentation stipule 1 Le réducteur est suivi d lents et de rayon 24.67 m



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayant une re	ésolution de 48
tops/tours. Donner sa résolution en degrés.	☐f ☐p ☐j
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La docume	entation stipule
1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie	
	_f _p _j

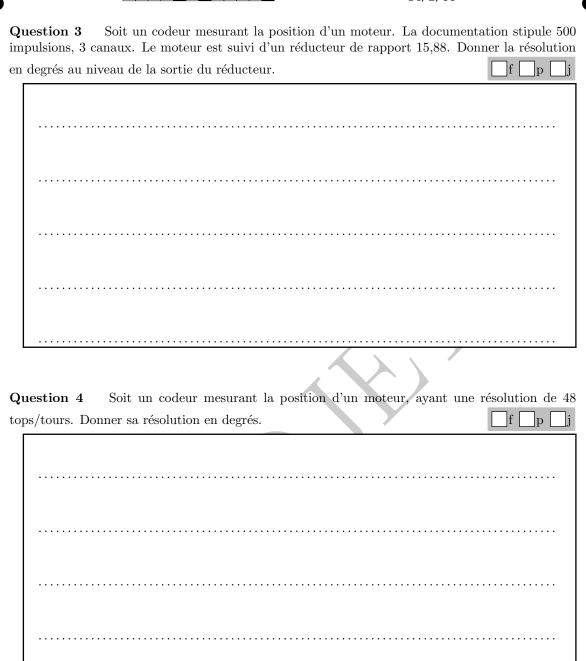


Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur. Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 Question 4 impulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?



estion 1 Soit un codeur mes ue de 12 fentes, 2 canaux en qua		ia resolution ,			
moteur.]p [
					••••
					····
/tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	n de egrés
/tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés
tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés
tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés
tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés
tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés
/tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés
/tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés
estion 2 Soit un codeur me /tours. Le moteur est suivi d'u au de la sortie du réducteur.	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés
/tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés
/tours. Le moteur est suivi d'u	esurant la positio	n d'un motei	ır, ayant u	ne résolutio	egrés

+1	4	12	/33+
	+/	~ /	יטטי





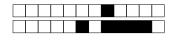
Question 1	Soit un codeur	mesurant la position	on d'un moteur.	La documentati	ion stipule i	1000
impulsions par	tour. Le moteur	est suivi d'un rédu	icteur de rappo:	rt 3. Le réducteu	ır est suivi	d'un
système poulie-	courroie (poulie	de largeur 25 mm, d	de pas $5\mathrm{mm}$, de	31 dents et de ra	iyon 24.67 n	nm).
Donner la résol	ution en mm au	niveau de la courre	oie.		fp [j
	•				•	

omier la resolution en min au niveau de la courrole.	
• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	

 $\textbf{Question 2} \quad \text{Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min. Quelle doit être la$

fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?	fpj
	•••••

Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur. f Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est constitué d'un Question 4 disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 32. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur. $|\mathbf{p}|$



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?

fj

Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

<u> </u>

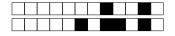
Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est constitué d'un disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie



veau de la sortie du réducteur.	le rapport 32. Donner la résolution en degrés au
	☐f ☐p ☐j
uestion 2 Soit un codeur mesurant la posi	tion d'un moteur. La documentation stipule 500
	réducteur de rapport 15,88. Donner la résolution
degrés au niveau de la sortie du réducteur.	réducteur de rapport 15,88. Donner la résolution
	réducteur de rapport 15,88. Donner la résolution
	réducteur de rapport 15,88. Donner la résolution
	réducteur de rapport 15,88. Donner la résolution
	réducteur de rapport 15,88. Donner la résolution



Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est constitué d'un disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 32. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur. f Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 Question 4 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur. f $|\mathbf{p}|$



uestion 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La document apulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min.	
équence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?	$\prod f \prod p \prod j$
uestion 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayant un ps/tours. Donner sa résolution en degrés.	ne résolution de 48

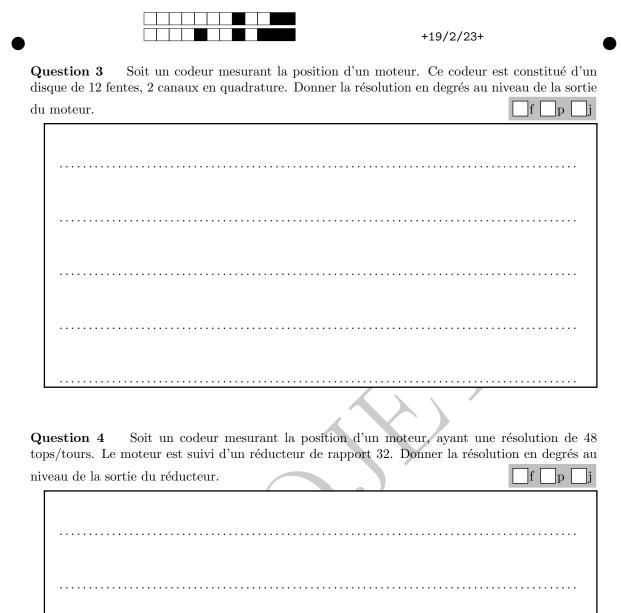
⅃						
T	П				Г	

Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Le réducteur est suivi d'un système poulie-courroie (poulie de largeur 25 mm, de pas 5 mm, de 31 dents et de rayon 24.67 mm). $f \square p$ Donner la résolution en mm au niveau de la courroie. Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ? \mathbf{p}



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.

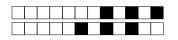


.....

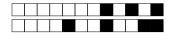


Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La docum npulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 15,88. I	
n degrés au niveau de la sortie du réducteur.	_f _p _j
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayant u pps/tours. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 32. Donner la résciveau de la sortie du réducteur.	

Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur. Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 Question 4 impulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?



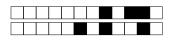
Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentatio impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la	
degrés au niveau de la sortie du réducteur.	fj
	,
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur de la cartie du réducteur de la cartie du réducteur.	le rapport 32.
Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.	fpj



Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Le réducteur est suivi d'un système poulie-courroie (poulie de largeur $25\,\mathrm{mm}$, de $950\,\mathrm{mm}$, de $950\,\mathrm{mm}$).

ner la résolution o	en mm au niv	eau de la cor	urroie.			\Box f	p _
stion 4 Soit	un codeur m	nesurant la p		V			tion de
stion 4 Soit				V			
				V		ne résolu	
			position d'u	V	ayant ur	ne résolu	
			position d'u	un moteur,	ayant ur	ne résolu	
		n degrés.	position d'u	n moteur,	ayant ur	ne résolu	p
		n degrés.	position d'u	n moteur,	ayant ur	ne résolu	p
		n degrés.	position d'u	in moteur,	ayant ur	ne résolu	p
		n degrés.	position d'u	in moteur,	ayant ur	ne résolu	p
		n degrés.	position d'u	in moteur,	ayant ur	ne résolu	p

 $\prod_{f} \prod_{p} \prod_{i}$



TEST Codeurs incrémentaux

Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

fj

Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?

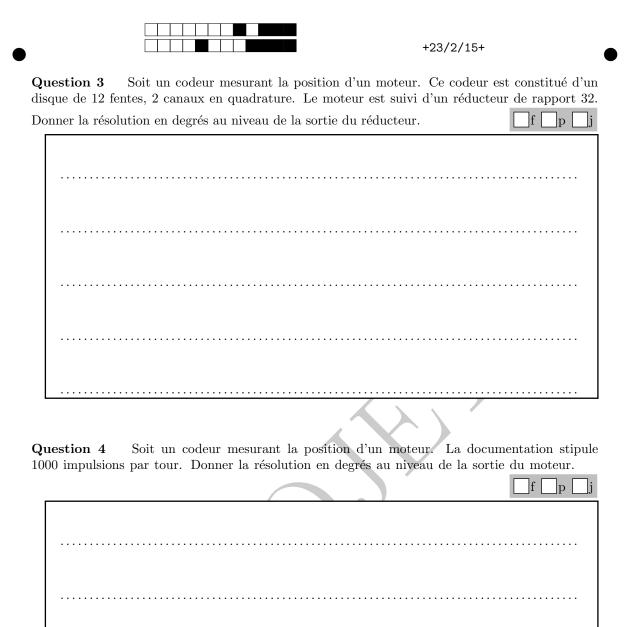
 •	 •
 •	
 •	 •

			_
+22	12	/1	74

noteur.				fp [
<u></u>			\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	
ulsions, 3 canaux	un codeur mesurant la . Le moteur est suivi d	position d'un moteur 'un réducteur de rap	c. La documenta	ation stipule
ulsions, 3 canaux		position d'un moteur 'un réducteur de rap	c. La documenta	ation stipule
ulsions, 3 canaux	. Le moteur est suivi d	position d'un moteur 'un réducteur de rap	c. La documenta	ation stipule
ulsions, 3 canaux	. Le moteur est suivi d	position d'un moteur 'un réducteur de rap	c. La documenta	ation stipule
ulsions, 3 canaux	. Le moteur est suivi d	position d'un moteur 'un réducteur de rap	c. La documenta	ation stipule
ulsions, 3 canaux	. Le moteur est suivi d	position d'un moteur 'un réducteur de rap	c. La documenta	ation stipule
ulsions, 3 canaux	. Le moteur est suivi d	position d'un moteur 'un réducteur de rap	c. La documenta	ation stipule
ulsions, 3 canaux	. Le moteur est suivi d	position d'un moteur 'un réducteur de rap	c. La documenta	ation stipule
ulsions, 3 canaux	. Le moteur est suivi d	position d'un moteur 'un réducteur de rap	c. La documenta	ation stipule



estion 1 Soit un o que de 12 fentes, 2 can	aux en quadrature. D			
moteur.	•		O	fp
ulsions par tour. Le		sition d'un moteur. moteur est de 5000	La documenta	tion stipule 10
ulsions par tour. Le	vitesse maximale du	sition d'un moteur. moteur est de 5000	La documenta	tion stipule 10 uelle doit être
ulsions par tour. Le	vitesse maximale du	sition d'un moteur. moteur est de 5000	La documenta	tion stipule 10
ulsions par tour. Le	vitesse maximale du	sition d'un moteur. moteur est de 5000	La documenta	tion stipule 10
ulsions par tour. Le	vitesse maximale du	sition d'un moteur. moteur est de 5000	La documenta	tion stipule 10
estion 2 Soit un culsions par tour. Le uence minimale d'acq	vitesse maximale du	sition d'un moteur. moteur est de 5000	La documenta	tion stipule 10

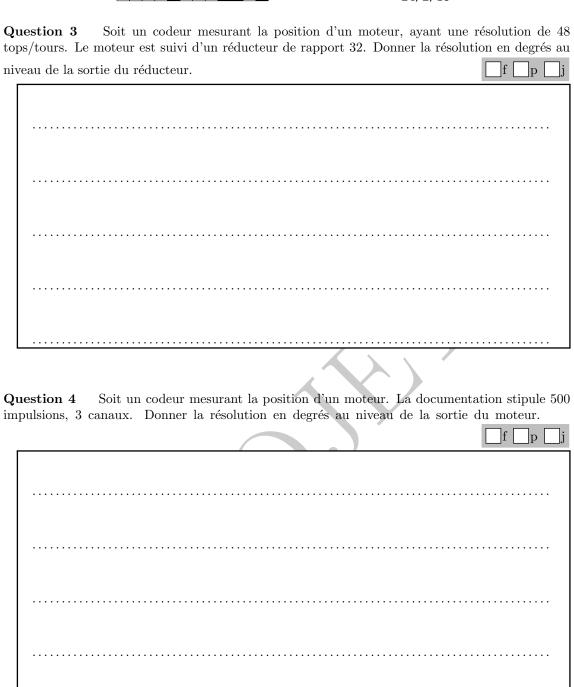


......



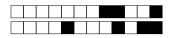
ulsions, 3 car		1 2 1 4				f p
iegres au nive	eau de la sortie	au reaucteur.			L	f
					• • • • • • • • •	
estion 2		mesurant la po	sition d'un mo	oteur. La doc	umentatio	n stipule 1
ulsions par t	Soit un codeur i	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doce e rapport 3.	umentatio Donner la	résolution
ulsions par t	Soit un codeur 1 our. Le moteur de la sortie du	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doc rapport 3.	umentatio Donner la	n stipule 1 résolution
ulsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doc e rapport 3.	umentatio Donner la	résolution
ilsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doce e rapport 3.	umentatio Donner la	résolution
ilsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doce e rapport 3.	umentatio Donner la [résolution
ilsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doc e rapport 3.	umentatio Donner la [résolution
ilsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doce e rapport 3.	umentatio Donner la [résolution
ilsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mon réducteur de	oteur. La doci	umentatio Donner la [résolution
ulsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doce e rapport 3.	umentatio Donner la [résolution
ulsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doc	umentatio Donner la [résolution
ulsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	eteur. La doce rapport 3.	umentatio Donner la [résolution
ulsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mon réducteur de	oteur. La doci	umentatio Donner la	résolution
ulsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La docte rapport 3.	umentatio Donner la	résolution
ulsions par t	our. Le moteur	r est suivi d'ur	sition d'un mo	oteur. La doc	umentatio Donner la	résolution

+24	/ ^	11	2 1
T /.4	1 /.	/ I	-רכ





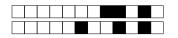
Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Le réducteur est suivi d'un système poulie-courroie (poulie de largeur 25 mm, de pas 5 mm, de 31 dents et de rayon 24.67 mm).
Donner la résolution en mm au niveau de la courroie.
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayant une résolution de 48
tops/tours. Donner sa résolution en degrés.



Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?

	fp
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation pulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min. Que fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?	

.....



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

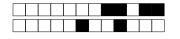
f
 •

Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

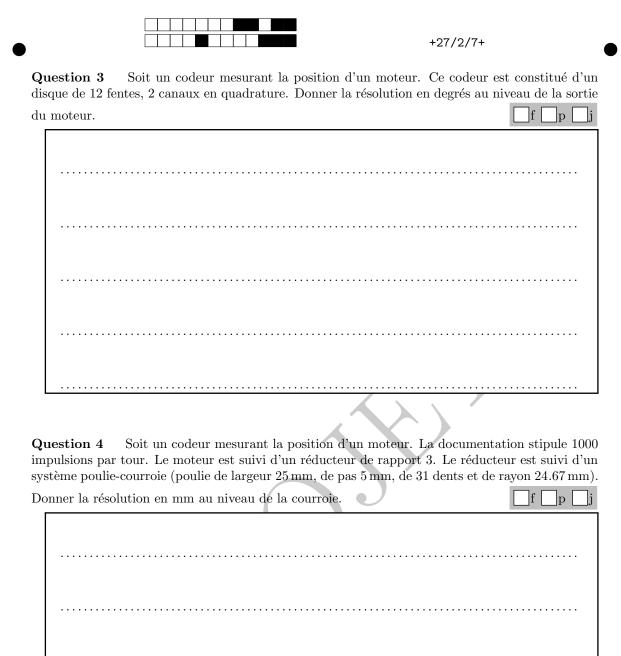
	р []

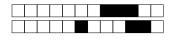


Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur. Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est constitué d'un Question 4 disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 32. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur. $|\mathbf{p}|$



au de la sortie du réducteur.	$\prod_{f} \prod_{p} \lceil$
au de la sortie du réducteur.	
estion 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur.	La documentation stipule
ulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
estion 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Il alsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapporegrés au niveau de la sortie du réducteur.	
ulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
dsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
llsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
llsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
dsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
llsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
llsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
ulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
ulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
ulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
ulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
dsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut
ulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rappor	rt 15,88. Donner la résolut

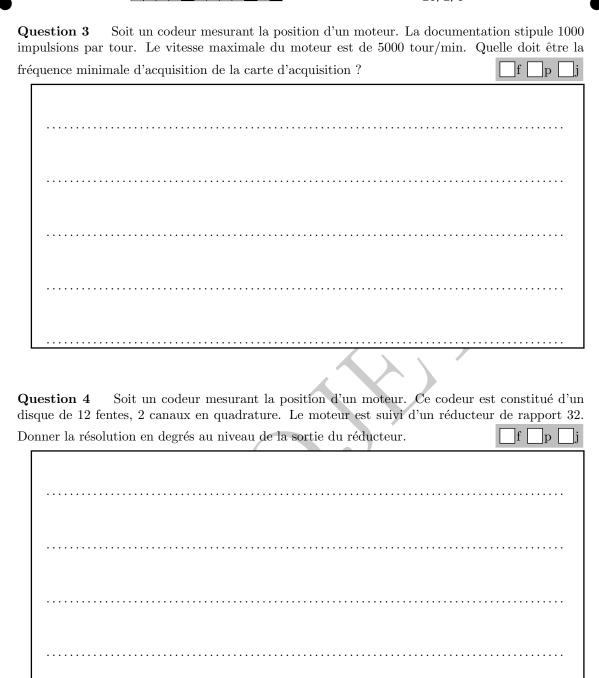


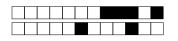


Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?

		fpj
1		
		/
Question 2 Soit un codeur mesurant ops/tours. Donner sa résolution en degrés	la position d'un moteu	
question 2 Soit un codeur mesurant	la position d'un moteu	ur, ayant une résolution de 48
question 2 Soit un codeur mesurant	la position d'un moteu	ur, ayant une résolution de 48
question 2 Soit un codeur mesurant	la position d'un moteu	ur, ayant une résolution de 48

+28	10	/54
TZ0.	<i>1</i>	/ OT

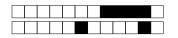




	a résolution en degrés au niveau de la sorti
moteur.	fp
nestion 2 Soit un codeur mesurant la position of pulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réduct	d'un moteur. La documentation stipule 50 teur de rapport 15,88. Donner la résolution
Lestion 2 Soit un codeur mesurant la position of pulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réduct degrés au niveau de la sortie du réducteur.	d'un moteur. La documentation stipule 50 teur de rapport 15,88. Donner la résolutio
pulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réduc	teur de rapport 15,88. Donner la résolutio
pulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réduc	teur de rapport 15,88. Donner la résolution
pulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réduc	teur de rapport 15,88. Donner la résolution
pulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réduc	teur de rapport 15,88. Donner la résolutio



estion 3 Soit un codeur mes/tours. Le moteur est suivi d'u	in réducteur de rapport 32. Donne	or ha resolution on degre
eau de la sortie du réducteur.		\Box f \Box p [
	esurant la position d'un moteur.	
	esurant la position d'un moteur. la résolution en degrés au niveau	de la sortie du moteur.
		de la sortie du moteur.
		de la sortie du moteur.
		de la sortie du moteur.
		de la sortie du moteur.
		de la sortie du moteur.
		de la sortie du moteur.
		de la sortie du moteur.
		de la sortie du moteur.
		de la sortie du moteur.

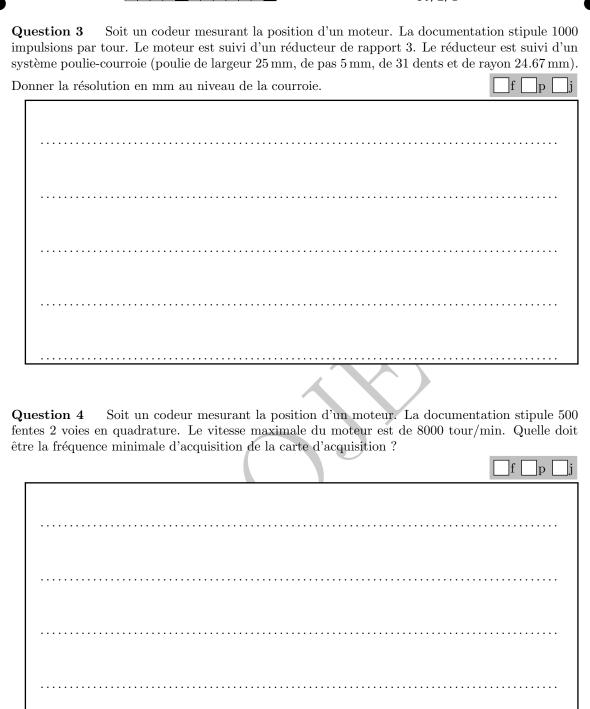


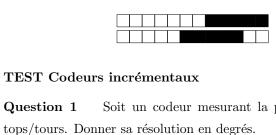
Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

<u></u> пр

Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.







Qu	nestion 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayant une r	ésolut	ion de	48
top	s/tours. Donner sa résolution en degrés.		p [ј
		. .		
		· • • • • • ·		
			• • • • • • •	
imp	nestion 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentat pulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min. Qu	ielle d	oit être	
fréd [quence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?	f	p	j
		. .		
			• • • • • • •	

.....

Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 impulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 15,88. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur. Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 Question 4 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur. f $|\mathbf{p}|$



Question 1 Soit un codeur misque de 12 fentes, 2 canaux en q			
u moteur.			$\square f \square p \square j$
	 	<u></u>	
Question 2 Soit un codeur m npulsions, 3 canaux. Donner la			

$\overline{\Box}$				Г	

Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayant une résolution de 48 tops/tours. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 32. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.

	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	



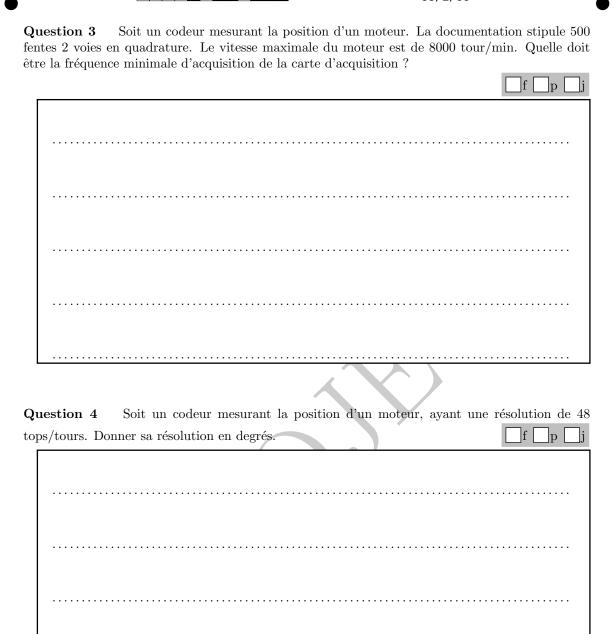
Question 1	Soit un	codeur :	mesurant	la position	ı d'un	moteur.	La doc	umentatio	on stipu	le 10	00
impulsions par	tour. Le	moteur	est suivi	d'un réduc	teur d	e rappor	t 3. Le	réducteur	r est sui	ivi d'	un
système poulie-	courroie ((poulie d	de largeur	$25\mathrm{mm},\mathrm{dec}$	pas 5	mm, de	31 dents	s et de ray	yon 24.6	$67\mathrm{mn}$	n).
Donner la résoli	ition en	mm au	niveau de	e la courroi	ie				I f		٦i

onner la resolution en inin au inveau de la courrole.	

Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est constitué d'un disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 32.

onner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.	_f _p _j

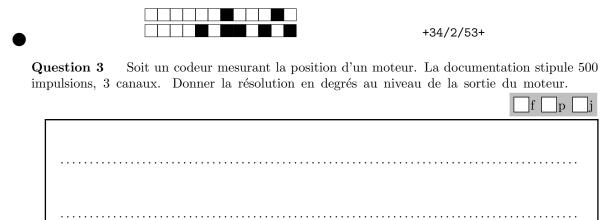
+33	10	/==	
⊤ಎಎ	/ Z.	/ ວະ) -





Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?

				fp
 <u></u>	<u></u>		·····	
Soit un codeur rates, 2 canaux en ution en degrés au	quadrature. L	Le moteur est su	ivi d'un réduct	est constitué de rapport



Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayant une résolution de 48 tops/tours. Donner sa résolution en degrés.



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'u ops/tours. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport	n moteur, ayant une résolution de 48 32. Donner la résolution en degrés au
iveau de la sortie du réducteur.	
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un mpulsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'un réducteur n degrés au niveau de la sortie du réducteur.	moteur. La documentation stipule 500 de rapport 15,88. Donner la résolution



Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le vitesse maximale du moteur est de 5000 tour/min. Quelle doit être la
fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ? $\begin{tabular}{ l l l l l l l l l l l l l l l l l l l$
Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000
impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

f
 •

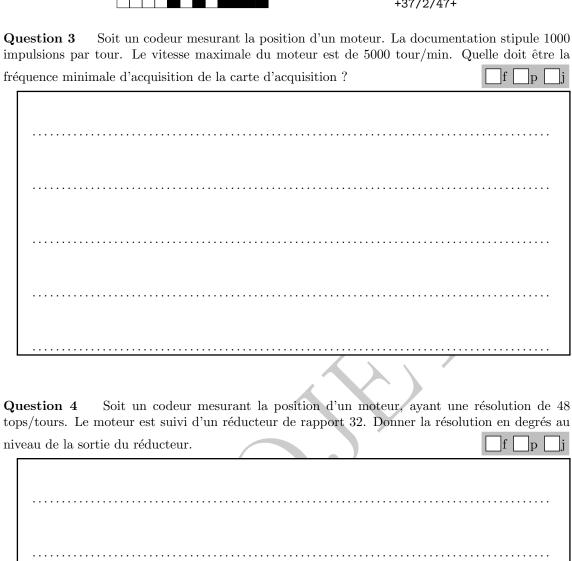
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Le réducteur est suivi d'un système poulie-courroie (poulie de largeur $25\,\mathrm{mm}$, de $950\,\mathrm{mm}$, de $950\,\mathrm{mm}$).

Donner la résolution en mm au niveau de la courroie.	fpj

Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est constitué d'un disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur. f...... Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 Question 4 impulsions, 3 canaux. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

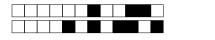


						e moteur			ducteu		
nner	la résol	ution en	degrés a	u niveau	ı de la s	ortie du r	éducteur	•			_p [
		· • • • • • • • •									
		. .	•••••						••••		
<u> </u>	<u> </u>						• • • • • • • •				
		· · · · · · · · ·		• • • • • • • •	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •						
	on 2					ition d'un					
tes 2	voies e	n quadr	ature. Le	e vitesse	maxim	ale du mo	teur est	${\rm de}~8000$			
es 2	voies e	n quadr	ature. Le	e vitesse	maxim		teur est	${\rm de}~8000$			
es 2	voies e	n quadr	ature. Le	e vitesse	maxim	ale du mo	teur est	${\rm de}~8000$		nin. Q	uelle o
es 2	voies e	n quadr	ature. Le	e vitesse	maxim	ale du mo	teur est	${\rm de}~8000$		nin. Q	uelle o
es 2	voies e	n quadr	ature. Le	e vitesse	maxim	ale du mo	teur est	${\rm de}~8000$		nin. Q	uelle o
es 2	voies e	n quadr	ature. Le	e vitesse	maxim	ale du mo	teur est	${\rm de}~8000$		nin. Q	uelle o
es 2	voies e	n quadr	ature. Le	e vitesse	maxim	ale du mo	teur est	${\rm de}~8000$		nin. Q	uelle o
tes 2	voies e	n quadr	ature. Le	e vitesse	maxim	ale du mo	teur est	${\rm de}~8000$		nin. Q	uelle o
es 2	voies e	n quadr	ature. Le	e vitesse	maxim	ale du mo	teur est	${\rm de}~8000$		nin. Q	uelle





estion 1 Soit un codeur mesurant la j /tours. Donner sa résolution en degrés.	f]p [
<u></u>		
stion 2 Soit un codeur mesurant la po	esition d'un moteur. La documentation etin	ماراد
ılsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	sition d'un moteur. La documentation stip n réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
ılsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur		
ılsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
dsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
dsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
dsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
dsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
ılsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
ılsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
ılsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
ılsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut
dsions, 3 canaux. Le moteur est suivi d'ur	réducteur de rapport 15,88. Donner la ré	solut



Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du réducteur.

Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

	tpj



Question 1	Soit	un	codeur	mesurant	la posi	tion d'u	n moteur	. La	docum	nentation	n stipule	1000
impulsions par	tour.	Le	moteur	est suivi	d'un ré	ducteur	de rappo	ort 3.	Le réc	ducteur	est suivi	d'un
système poulie-	courr	oie	(poulie	de largeu	r 25 mn	ı, de pas	$5 \mathrm{mm}, \mathrm{de}$	e 31 c	dents e	t de raye	on 24.67	mm).

Donner la résolution en mm au niveau de la courroie.	_f _p _j
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. Ce codeur est disque de 12 fentes, 2 canaux en quadrature. Donner la résolution en degrés au niv	constitué d'un reau de la sortie
du moteur.	_f _p _j

.....



Question 3 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 500 fentes 2 voies en quadrature. Le vitesse maximale du moteur est de 8000 tour/min. Quelle doit être la fréquence minimale d'acquisition de la carte d'acquisition ?

fpj

Question 4 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La documentation stipule 1000 impulsions par tour. Donner la résolution en degrés au niveau de la sortie du moteur.

	□1 □Р □Л



Question 1 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur, ayant upps/tours. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 32. Donner la rése	
iveau de la sortie du réducteur.	_f _p _j
Question 2 Soit un codeur mesurant la position d'un moteur. La docume appulsions par tour. Le moteur est suivi d'un réducteur de rapport 3. Don egrés au niveau de la sortie du réducteur.	



estion 3 Soit	un codeur mesur	rant la position	d'un moteur,	ayant une	résolution de
s/tours. Donner s	a résolution en de	grés.			fp [
• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •					
	un codeur mesura				
	un codeur mesura k. Donner la réso				du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.
					du moteur.