**Documents Ressources**

**Moteur à courant continu et carte de puissance.**



|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| SYSTEME | MODELE xx | MODELE XX |

Table des matières

[Fiche 1 Présentation Générale 2](#_Toc122700155)

[Principe de l’assistance électrique 2](#_Toc122700156)

[Principe de direction d’un véhicule 2](#_Toc122700157)

[Présentation générale de la DAE 3](#_Toc122700158)

[Fiche 2 Mise en service de la DAE 4](#_Toc122700159)

[Mise sous tension 4](#_Toc122700160)

[Fiche 3 Acquisition par l’ordinateur 5](#_Toc122700161)

[Pour démarrer le logiciel 5](#_Toc122700162)

[Pour démarrer une mesure : 5](#_Toc122700163)

[Exploitation de l’acquisition 5](#_Toc122700164)

[Fiche 4 Pense – bête Méca3D 6](#_Toc122700165)

[Déclaration des pièces 6](#_Toc122700166)

[Déclaration des liaisons 6](#_Toc122700167)

[Réaliser le calcul et la simulation 7](#_Toc122700168)

[Réalisation des courbes 7](#_Toc122700169)

[Exporter des courbes au format texte 7](#_Toc122700170)

[Fiche 5 Description structurelle et technologique 8](#_Toc122700171)

[Fiche 6 Calculateur 11](#_Toc122700172)

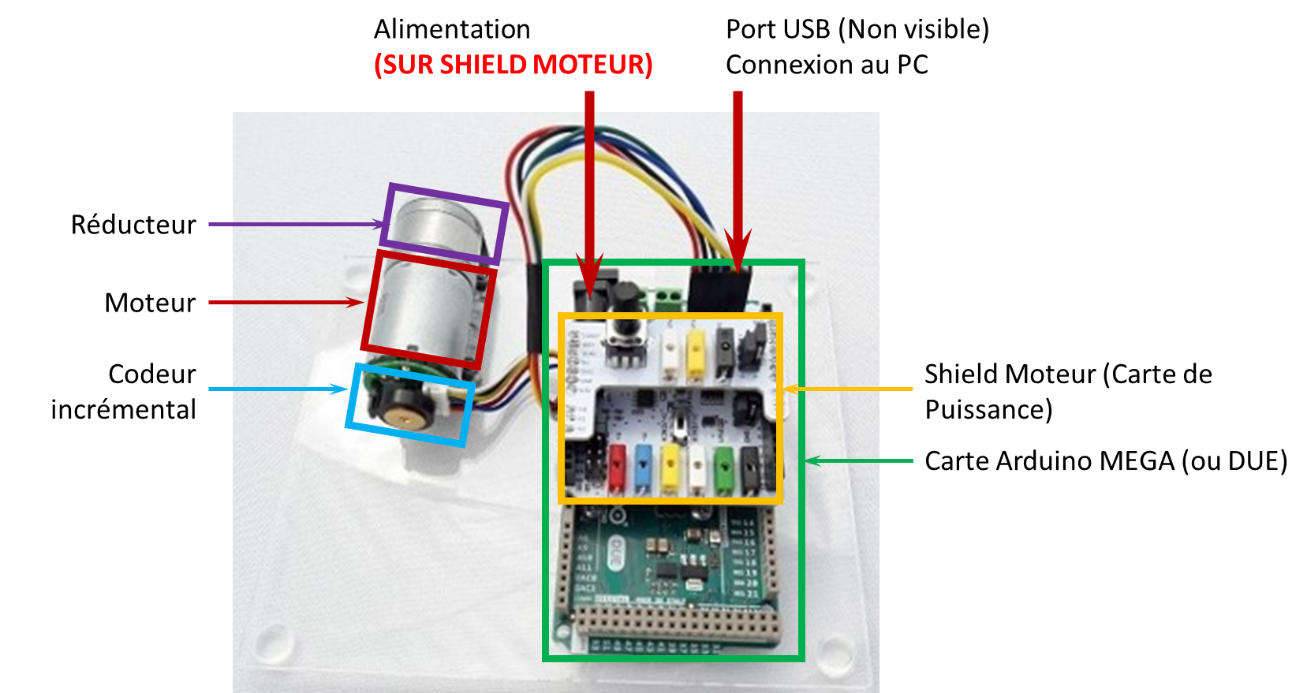
[Fiche 7 Ingénierie Système 11](#_Toc122700173)

[Diagramme des exigences 12](#_Toc122700174)

[Analyse structurelle 13](#_Toc122700175)

# Présentation Générale

## Le système



* Raccorder le câble **USB**.
* Raccorder le câble d’alimentation sur le **SHIELD MOTEUR**.

## Pilotage en utilisant Arduino

* En utilisant la document Ressource « Arduino », déployer la carte le fichier MCC.ino.

## Pilotage en utilisant Matlab Simulink

# Mise en service de la DAE

# Acquisition par l’ordinateur

# Ingénierie Système

# Description structurelle et technologique