Une image contenant jouet, machine, Jeu de construction, Modèle réduit

Le contenu généré par l’IA peut être incorrect.Drone D2C

# Chaîne fonctionnelle

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Une image contenant objets en métal, verrouiller, levier  Le contenu généré par l’IA peut être incorrect.  Moteur (triphasé) | Accéléromètre |  |

|  |
| --- |
| * **Réaliser la chaîne fonctionnelle.** |

|  |
| --- |
| **Critères d’évaluation**   * Sur le fond :   + Distinguer chaîne d’info et chaîne d’information   + Ecrire les bonnes fonctions et les bons composants   + Indiquer les grandeurs de flux (Vitesse, intensité, débit, flux chaleur) et d’effort (couple/effort, tension, pression, température) dans les liens   + Indiquer **exactement** les liens entre CE et CI   + Indiquer matière d’œuvre entrante et sortante dans la fonction « agir ».   + Connaître le fonctionnement des capteurs. * Sur la forme :   + Chaîne grande et propre   + Cases propres   + Couleurs   + Quand on est face à l’examinateur, se lever et montrer les composants s’ils sont visibles. |

# Schéma cinématique

|  |
| --- |
| * **Réaliser le schéma cinématique (minimal) du système.** * **Donner le paramétrage.** |

|  |
| --- |
| **Critères d’évaluation**   * Sur le fond :   + Connaître la représentation des liaisons   + Choisir judicieusement le plan de représentation du schéma   + Respecter le positionnement relatif des solides   + Pour le paramétrage, réaliser les figures de changement de base (et les mouvements de translation s’ils existent) * Sur la forme :   + Schéma cinématique suffisamment grand   + Une couleur par liaison   + Tracé soigné. |

# Schéma bloc fonctionnel

|  |
| --- |
| * **Réaliser le schéma bloc de l’asservissement en position angulaire du drone.**   **On fera figurer les constituants, les sommateurs, et les grandeurs physiques. Les fonctions de transfert ne sont pas à déterminer.** |